odbusadresse (dez)	Aodbusadresse (hex)		Read holding registers (0x03	Write single coil (0x05) Write single register (0x06)	Write multiple registers (0x	Bevolchpung.	Zugriff	Jatentyp	Datenlänge in Bytes Anzahl Register	Delen	Beispiel/Erläuterung	Profibus Slot	Profibus Index	Profinet Index (hex)
0 1 21 41 61 81	0x0000 0x0001 0x0015 0x0029 0x003D 0x0051		x x x x x	5 5		Bozzinung Goriahdrasse Goriahdryp Hersteller Hersteller Strasse Hersteller Fletz Hersteller Fletz Hersteller Fletz	R R R R	uint(16) char char char char	40 2 40 2 40 2	Daten 1 0,ASCII 0,ASCII 0,ASCII 0,ASCII 0,ASCII 0,ASCII 0,ASCII	Bespiel/Enturtering Siehe Programieraleilung, Abschritt "A" ELR 10080-1000	1 1 1 1 1	0 0x0 1 0x0 2 0x0 3 0x0 4 0x0	x0100 x0101 x0102 x0103 x0104
101 121 123 125 127 129	0x0065 0x0079 0x007B 0x007D 0x007F 0x0081		x x x x x			Tres steller / resource statument Fersitatier / Weisseite Gerätenennspamrung Gerätenennstrom Gerätenennstrom Gerätenennstrom Max. Innerwidenstand Max. Innerwidenstand	R R R R	chai floal floal floal floal floal	40 2	OSOIN OSCII	80 1000 30000 5 0003	1 1 1 1 1	6 0x0 7 0x0 8 0x0 9 0x0 10 0x0	x010 x010 x010 x010 x010
131 151 171 191 211	0x0083 0x0097 0x00AB 0x00BF 0x00D3 0x00E7		x x x x		x	Artikelhummer Serienrummer Benutzerlext Frimwareversion (KE) Frimwareversion (PR)	R RW RW R	char char char char char	40 2 40 2 40 2 40 2 40 2	0 ASCII	33300800 1234550001	1 1 1 1 1 1 1 1 1	12 0x0 13 0x0 14 0x0 15 0x0 16 0x0	x010 x010 x010 x010 x010
02 05 07 08	0x0192 0x0195 0x0197 0x0198 0x0199	x x x	x	x x x x		Fermiseuerungsmodus  DC-Ausgang/Eingang  Zastand DC-Ausgang/Eingang nach Alarm Power Fall  Zastand DC-Ausgang/Eingang nach Alarm Power Fall  Zastand DC-Ausgang/Eingang nach Einschalten des Gerätes  Berichseat (I/DI/III)	RW RW RW RW	uint(16) uint(16) uint(16) uint(16)	2 2 2 2	Upscul  [Coils : Fernsteuerung  [Coils : Ausgang  [Coils : Auto-On  [Reg : Power-On  [Coils : Operation mode	0:0000 = aus; 0:6FF00 = ein 0:00000 = aus; 0:6FF00 = ein 0:00000 = aus; 0:6FF00 = Auto-ein 0:6FFFE = aus; 0:6FFF0 = VM descherstellen 0:00000 = UID = 0:6FF00 = UIR	2 2 3 3	1 0x0 4 0x0 30 0x0	x02 x02 x03 x03
10 11 16 17 18	0x019A 0x019B 0x01A0 0x01A1 0x01A2 0x01A9	x x		x x x x		Lovenstand (Lev Dukly Musstard des Geräftes (Warmstart) Alamme quilitieren Analogochnitistelle: Relferenzspannung (Pin VREF) Analogochnitistelle: Relferenzspannung (Pin VREF) Analogochnitistelle: REM-SB Pegel Analogochnitistelle: REM-SB Wehralten Zustand DC-Ausgang/Eingang nach verfessen der Fernsteuerung	W W RW RW RW	uint(16) uint(16) uint(16) uint(16) uint(16) uint(16)	2 2 2 2 2	Code   Copension   Code   Co	0.00000 - 0.00000 - 0.00000000000000000	2 2 2 2 2 2	8 0x0 9 0x0 14 0x0 12 0x0 13 0x0 42 0x0	x02 x02 x02 x02 x02
127 128 132 140	0x01AB 0x01AC 0x01B0 0x01B8	x	x	x		Spannungsreglergeschwindigkeit  SEM F47  Gerät auf Werkseinstellungen zurücksetzen Analogschnitistelle. Pin 14 Konfiguration	RW RW RW	uint(16) uint(16) uint(16)	2	1 Stufe 1 Ein/Aus 1 Coil: Zustand 1 Aisme 1	0x0000 = Normal (Standard); 0x0001 = Langsami; 0x0002 = Schmel; 0x00001 = aus; 0x0001 = ein; 0xF000 = Zurücksetzen auslösen 0x0000 = OVP (Standard);	2 (	60 0x0 61 0x0 43 0x0 44 0x0	x02 x02 x02
441	0x01B9						RW		2	1 Alarme 2	0.0001 = OCP: 0.0002 = OPP; 0.0003 = OVP + OCP; 0.0004 = OVP + OPP; 0.0005 = OCP + OPP; 0.0005 = OVP + OCP + OPP;			
442 500 501	0x01BA 0x01F4 0x01F5		x x	×		Analogschnittstelle: Pin 6 Konfiguration  Analogschnittstelle: Pin 15 Konfiguration  Sollwert Spannung  Sollwert Strom / Baschattung (PV-Funktion)	RW RW	uint(16) uint(16) uint(16) uint(16)	2	1 DC-Status / Regelungsart 1 DX-0000 - 0xD0E5 (0 - 102%) 1 0x0000 - 0xD0E5 (0 - 102%)	0.0000 = 07 + PF (Standard); 0.0001 = 07; 0.0002 = PF; 0.0000 = CV; 0.0001 = Status DC-Engang Spannungswert (Unrechnung siehe Programmieransletung) Stromwert (Unrechnung siehe Programmieransletung)   Seschattung	2 4	46 0x0 23 0x0 24 0x0	x02
502 503 505	0x01F6 0x01F7 0x01F9		x x	x		Sollwent Leistung Sollwent Widerstand Geraltestatus	RW RW R	uint(16) uint(16) uint(32)	2	1 (0x0000 - 0xD0E5 (0 - 102%) 1 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 2 Bit 0-4 : Bedienort	Leistungswert (Umrechrung siehe Programmieranleitung)  Widerslandswert (Umrechrung siehe Programmieranleitung)  0x00 = frei; 0x01 = loiks; 0x03 = USB; 0x04 = analog;  0x05 = Profitus; 0x05 = Ehernet; 0x08 = Massin/Slave; 0x09 = RS232;  0x10 = CANbogen; 0x12 = Mobato 1x10 = Profitas 12;  0x14 = Ehernet 1P; 0x15 = Ehernet 2P; 0x16 = Modous TCP 2P;  0x14 = Ehernet 1P; 0x15 = Ehernet 2P; 0x16 = Modous TCP 2P;  0x17 = Profitas 12; 0x16 = CPB; 0x16 = CAN; 0x1A = EhereCAT; 0x1C = frei (durch	2 :	25 0x0 26 0x0 27 0x	x02
										BR 6 : Master-Slave-Typ BR 7 : Zustand DC-Ausgang BR 9-10 : Reglerzustand BR 11 : Fernsteuerung BR 13 : Funktionsgenerator	Kommunikations-Timeout (CTO) verursacht)  0 = Slave; 1 = Master  0 = aux; 1 = ein  00 = CV; 01 = CR; 10 = CC; 11 = CP  0 = aux; 1 = aktv  0 = pestoppt 1 = läuft	  -  -  -  -		
										BR 14 : Fernfühlung BR 15 : Alamme BR 16 : OVP BR 17 : OCP BR 18 : OPP BR 18 : OPP BR 19 : OT	0 = aus; 1 = aktiv 0 = keiner; 1 = Aktar aktiv 0 = kein; 1 = aktiv	  -  -  -		
										BR 21 : Power fail BR 24 : UVD BR 25 : OVD BR 26 : UCD BR 27 : OCD BR 27 : OCD	0 = kein; 1 = aktiv	-		
507 508 509 511	0x01FB 0x01FC 0x01FD 0x01FF		x x x			Istwert Spannung Istwert Strom Istwert Lestung Geräfestatus 2	R R R	uint(16) uint(16) uint(32)		BR 29 : MSS BR 30 : REM-SB 1 (30000 - DAFFFF (0 - 125%) 1 (0x0000 - DAFFFF (0 - 125%) 1 (0x0000 - DAFFFF (0 - 125%) 2 BR 1 : SF-Alarm	0 = kein; 1 = aktiv 0 = DC freipigegeben; 1 = REM-SB spent DC-Ausgang Spannungsishwert (Umrechnung siehe Programmieranleitung) Stromistwert (Umrechnung siehe Programmieranleitung) Leistungsistwert (Umrechnung siehe Programmieranleitung) 0 = kein; 1 = aktiv 4 × 4 × 4 × 4 × 4 × 4 × 4 × 4 × 4 × 4 ×	2 :	28 0x0 29 0x0 30 0x0 19 0x	x02 x02
520 521 522	0x0208 0x0209 0x020A		x x			Anzahl von OV-Alammen seit Start des Gerätes Anzahl von OC-Alammen seit Start des Gerätes Anzahl von OP-Alammen seit Start des Gerätes	R R		2 2	Bit 4 : Leistungsreduzierung Bit 5 : Semi F47  10x0000 - 0xFFFF 10x0000 - 0xFFFF 10x0000 - 0xFFFF	0 = keine; 1 = aktiv 0 = kein; 1 = aktiv Anzahi Anzahi Anzahi	3 :	20 0x0 21 0x0 22 0x0	x03
523	0x020B 0x020C 0x0226 0x0229 0x022C		x x x x x	x x		Anzain von CF-Analinen seu tous des Gereites Anzain von CF-Anzen es et Start des Geriteles Anzain von PF-Alamen seit Start des Gerätes Überspannungsschutzschweite (OVP) Überstomschutzschweite OCP Übersteinungschutzschweite OCP	R	uint(16) uint(16) uint(16) uint(16) uint(16)	2 2 2 2	1 0x0000 - 0xFFFF 1 0x0000 - 0xFFFF 1 0x0000 - 0xFFFF 1 0x0000 - 0xE 147 (0 - 110%) 1 0x0000 - 0xE 147 (0 - 110%) 1 0x0000 - 0xE 147 (0 - 110%)	Anzahl Anzahl OVP-Schwelle (Umrechnung siehe Programmieranleitung) OCP-Schwelle (Umrechnung siehe Programmieranleitung) OCP-Schwelle (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	3 3	23 0x0 24 0x0 0 0x0 3 0x0	x03 x03 x02 x03
569 560 561 562 563	0x022F 0x0230 0x0231 0x0232 0x0233 0x0234		x x x x	x x x x		Underspannungsontextuden Urt Einstellare UVD Meidung Überspannungsfeldeliden UVD Einstellare UVD Meidung Überspannungsfeldeliden OVD Einstellare OVD Meidung Ührers Vormdeleliden UCD Einstellare UCD Meidung	RW RW RW RW	uint(16) uint(16) uint(16) uint(16) uint(16) uint(16)	2 2 2 2 2	0x0000 - 0x00E5 (0 - 102%)	U/D-Schwele (Uninechrung siehe Programmierariellung)	3 3 3	9 0x0 10 0x0 11 0x0 12 0x0 13 0x0 14 0x0	x03 x03 x03 x03 x03
565 566 567 568 577	0x0235 0x0236 0x0237 0x0238 0x0241		x x x	x x x		Centerburg CO Mediung  Destromdeskelson OCD  Einstellbare OCD Meldung  Destreibungsdeskelson OPD  Einstellbare OPD Meldung  Zustand DC-Ausgang/Eingang nach OT Alarm	RW RW RW RW	uint(16) uint(16) uint(16) uint(16) uint(16)	2 2 2 2	Enisemble Oct Westland   1   1   1   1   1   1   1   1   1	00000 - kein; 00001 - spjas, 0,0002 - Vraining, 0,0000 - Asimi 0000-Schwelle (Umrechrung siehe Programmierarleibung) 0,00000 - kein; 0,0001 = Signa; 0,0002 - Wlamung; 0,0003 - Alarm 0PD-Schwelle (Umrechrung siehe Programmierarleibung) 0,0000 - kein; 0,0001 - Signa; 0,0002 - Wlamung; 0,0003 - Alarm 0,0000 - kein; 0,0001 - wiederherstellen (default)	3 3	15 0x0 16 0x0 17 0x0 18 0x0 37 0x0	x03 x03 x03 x03
650 653 654 655	0x028A 0x028D 0x028E 0x028F	x		x x x		Mester-Slave: Link-Modus MS-Bus Master-Slave: Attivieren Mester-Slave: Ditelalisieren Mester-Slave: Zustand	RW RW W R	uint(16) uint(16) uint(16) uint(16)	2	1 (Coit: Modus 1 (Coit: MS ein/aus 1 Coit: MS hit starten 1 Reg: MS Status	0x0000 = Slaver, 0xFF00 = Master 0x0000 = slaver, 0x00FF = ein 0xFF00 = Starte hitälisierung 0x0000 = Nicht initialisierit; 0x0001 = Initialisierung (Buff; 0x0003 = Setze Standard; 0x0004 = Nicht initialisierit; 0x0005 = Zuordnung; 0xFFF0 = gestür, 0xFFF0 = Nicht (0xFFF0 = Nicht) = Nicht (0xFFF0	4	0 0x0 3 0x0 4 0x0 5 0x0	x04 x04
656 658 660 662	0x0290 0x0292 0x0294 0x0296		x x x			Master-Slave: Gesamtspannung in V Master-Slave: Gesamtstrom in A Master-Slave: Gesamtsteistung in W Master-Slave: Arzarla initialisierter Slaves	R R R	float float float uint(16)	4 4 2	2 Fileßkommazahl nach IEEE754 2 Fileßkommazahl nach IEEE754 2 Fileßkommazahl nach IEEE754 1	Initialisiurug OK,  500  900  163	4 4	7 0x0 8 0x0 9 0x0	x04 x04 x04
366 367 350 351 352	0x0352 0x0353 0x0354	x x x		x x		Master-Slave: Bus-absorbiuss Master-Slave: Bus-Bias Funktionsgenerator Arbitrār: Start/Stop Funktionsgenerator Arbitrār: Wahle U Funktionsgenerator Arbitrār: Wahle I	R RW RW RW	uint(16) uint(16) uint(16) uint(16) uint(16)	2 2 2 2	1 Coil : Abschluß Coil : BMS  1 Coil : Start/Stop 1 Coil : Start/Stop 1 Coil : 1 1 Coil : 1	0.0000 = aus; 0.6F00 = ein 0.0000 = aus; 0.6F00 = ein 0.0000 = aus; 0.6F00 = sin 0.0000 = loich ausgewählt: 0.6F00 = Zuordnung Funktion zur Spannung 0.000 = nicht ausgewählt: 0.6F00 = Zuordnung Funktion zur Spannung 0.000 = nicht ausgewählt: 0.6F00 = Zuordnung Funktion zur Storm 0.000 = sinkt ausgewählt: 0.6F00 = Zuordnung Funktion zur Storm	5 5 5	10 0x0 11 0x0 0 0x0 1 0x0 2 0x0	x04 x04 x04 x04
354 355 356 359 360	0x0356 0x0357 0x0358 0x035B 0x035C 0x035D			x x x x x x		Funktionsgenerator XY: Wilkhie U-N-Hobus Funktionsgenerator XY: Walker U-N-Hobus Funktionsgenerator XY: Modiuswalii Funktionsgenerator X-Rithira: Startsequenz Funktionsgenerator Arbitra: Fanksquenz Funktionsgenerator Arbitra: Startsequenz	RW RW RW RW	uint(16) uint(16) uint(16) uint(16) uint(16) uint(16)	2 2 2 2 2 2	1 Coil : U-1 1 Coil : U-1 1 Reg: Modus 1 0x00010x0063 1 0x00000x0063 1 0x00000x0067	0.000 = nicht ausgewählt, 0.6F00 = Zuordnung zu einer U-l-Kurve 0.0000 = nicht ausgewählt, 0.6F00 = Zuordnung zu einer I-l-Kurve 0.0000 = desätvert; 0.0001 = 8U 0.0000 = unendlich	5 5	4 0x0 5 0x0 14 0x0 9 0x0 10 0x0 11 0x0	x05 x05 x05 x05
361 362 900	0x035E 0x035E		x	x		Funktionsgenerator Arbitati: Sequenzzytein Funktionsgenerator Arbitati: Einstellungen übernehmen (nur nötig bei CAN, CANopen, EtherCAT CoE) Funktionsgenerator Arbitati: Setup für Sequenz 1	RW	uint(16)	2	10xJ000txtdsE/   Coll : Ubernehmen Arbiträr   6 Bytes G-3: Us/ls(AC) in V oder A   Bytes 4-7: Us/ls(AC) in V oder A   Bytes 8-17: Elf(I/T) in Hz	000000 = unendich   00FP00 = Einstellungen übernehmen   FileBkommazahl nach EEEF754, Bereich siehe Handbuch des Gerätes, Abschnitt   zum Funktionsgenerator   Genzzahl in EFF754-Former 0. 10000 Hz	6	0 0x	
	-	1		1 1	1				1 1	Bytes 12-15: fe(1/T) in Hz Bytes 16-19: Winkel in Grad Bytes 20-23: Us/fs(DC) in V oder A Bytes 24-27: Us/fs(DC) in V oder A Bytes 24-27: Us/fs(DC) in V oder A	Garczathi in EEE754-Format. 010000 Hz Garczathi in EEE754-Format. 0"359' Fle6Mormazath anch IEE754, Bereich siehe Handbuch des Gerätes, Abschnitt zum Funktionsgenerator Fle6Mormazathi nach IEEE754: 100 µs38.000.000.000 µs			
468	0x09A4	×				Funktionsgenerator Arbiträr: Selup für Sequenz 99	RW	floal		Bytes 0-3: Us/Is(AC) in V oder A Bytes 4-7: Ue/Is(AC) in V oder A Bytes 4-7: Ue/Is(AC) in V oder A Bytes 8-11: Is(171) in Hz Bytes 12-15: fe(1/T) in Hz Bytes 16-19: Winkel in Grad Bytes 20-22: Us/Is(DC) in V oder A	FileSkommazahl nach EEEF754, Bereich siehe Handbuch des Gerätes, Abschnitt zum Funktionsgenerator Genzzahl in EEF754-Format: 0. 10000 Hz Ganzzahl in EEF754-Format: 0. 10000 Hz Ganzzahl in EEF754-Format: 0'. 359' FileSkommazahl naci EEF754 Bereich siehe Handbuch des Gerätes. Abschnitt	6 !	99 Ox	×C
600	0x0A28		х		x	Funktionsgenerator: X/Y - Tabelle, Block 0	RW	uint(16)	32 1	syles 2.42-2. Vasris(U.) in V ober A Byles 24-2: Velle(DC) in V ober A Byles 28-31: Sequenzzett in µs  GUI-Modus: Stromsollwert IU-Modus: Stromsollwert (Block aus 16 Werten)	Teledion interaction and interactions, detector assets in absolutions Generally Place Teledion (Inc.) Teledion in a comparation (Inc.) Teledion interaction (Inc.) Teledion interaction (Inc.) Teledion (Inc.)	7	0 0x0	«Oé
680	↓ 0x1A18 0x2328		x x	X		Funktionsgenerator: XY - Tabelle, Block 255  Obere Grenze Spannungssollwert (U-max)	RW	uint(16)	32 1	UI-Modus: Spannungssolwert IU-Modus: Stromsollwert (Block aus 16 Werten)	Wert = Realer Spannungssolivert * 0.8 / Unern * 32768 oder Wert = Realer Stromsolivert * 0.8 / Inenn * 32768  Spannungswert (Unrechnung siehe Programmieranfeitung)	2 :	31 0x0	x0:
001 002 003 004 006	0x2329 0x232A 0x232B 0x232C 0x232E		x x x	x x x		Uniters Genza Spannungssolwert (U-min)  Obere Genza Stromsolwert (I-max)  Uniters Genza Stromsolwert (I-max)  Obere Genza Leistungssolwert (P-max)  Obere Genze Widerstandssolwert (R-max)	RW RW RW RW	uint(16) uint(16) uint(16) uint(16) uint(16)	2 2 2 2 2	0x0000 - 0x00ES (0 - 102%)   ELFR variable - 0x00ES (x - 102%)   Der Minimalwert muß für jedes Modell berechnet	Spannungswert (Unrechnung siehe Programmieraneltung) Stromwert (Unrechnung siehe Programmieraneltung) Stromwert (Unrechnung siehe Programmieraneltung) Leistungswert (Umrechnung siehe Programmieraneltung) Widerstandswert (Umrechnung siehe Programmieraneltung)	2 3	32 0x0 33 0x0 34 0x0 35 0x0 37 0x0	x0; x0; x0;
007	0x2717 0x2718 0x271A 0x271B	x x x	=	x x x		Ethernet: TCP-Keep-alive-Timocut Ethernet/Profinet/Modeus TCP: DHCP Profokoli: Modeus Profokoli: SCPI	RW RW RW	uint(16) uint(16) uint(16)	2	werden, siehe Programmieranieitung PS: 0x0000 - 0x00E5 (0 - 102%)  1 Coil: Keep-alive ein/aus 1 Coil: DHCP ein/aus 1 Coil: MCDBUS ein/aus 1 Coil: MCDBUS ein/aus	0x0000 = aus; 0xFF00 = ein 0x0000 = aus; 0xFF00 = ein 0x0000 = aus; 0xFF00 = ein		 	_
011 012 013 020	0x271B 0x271C 0x271D 0x2724	x x		x x		Protokolici SCPI Schnitistellermodul neu starten Einhaltung der Modbus Spezifikation AnyBus-Modul: Typ	RW RW RW	uint(16) uint(16) uint(16) uint(16)	2	1 Coit: SCPI ein/aus 1 Coit: Meustart 1 Coit: Modus	0.0000 = aus; 0.FF00 = ein 0.0000 = Limithert (Sanaturd); 0.FF00 = Voll 0.0000 = Limithert (Sanaturd); 0.FF00 = Voll 0.00005 = Profibus 0.0000 = RS232 0.00010 = CANopen 0.00011 = Devocenet		#	_
											00012 = Modus-TCP IP 00013 = Profinet IP 00014 = Ethernet IP 00014 = Ethernet IP 00015 = Ethernet IP 00015 = Chemical IP 00016 = Modus-TCP 2P 00017 = Profinet 2P		#	_
021 041 043	0x2725 0x2739 0x273B	×				AnyBus-Modul: Bezeichnung AnyBus-Modul: Wersionsnummer AnyBus-Modul: Seriennummer	R R R	char uint(8) uint(32)	4	0 ASCII 2 2	0.0019 = CAN 0.001A = Ehm-CAT 0.00EF = kien Modul greteckt bzw. unbekannt Profitus DPVI' 010201100 =⇒> 1.210			_
251 252 253 269 280 300	0x280B 0x280C 0x280D 0x281D 0x282B 0x283C		x x x x x	x	x x x	Profibus: Siert number Profibus CAbopen: Knoten-Addresse Profibus Profinet Benutzerdefinierbarer "Function tag" Profibus Profinet Benutzerdefinierbarer "Location tag" Profibus Profinet Benutzerdefinierbarer "Location tag" Profibus Profinet Benutzerdefinierbaren situaliation-Datum Profibus Profinet Benutzerdefinierbare Beschreibung	RW RW RW RW RW	uint(16) uint(16) char char char	32 1 22 1 40 2	1 1 6 ASCI 1 ASCI 0 ASCI 7 ASCI	0xA001  "Test"  "Test"  "Tiss"	8 8 8 8	0 0x0 1 0x0 2 0x0 3 0x0 4 0x0 5 0x0	x07 x07 x07 x07
354 502 504 506 508	0x2872 0x2906 0x2908 0x290A 0x290C 0x2927		x x x x		x x x	Profinet Benutzerdefinierbarer 'Station name' EthementModus TCP: Netzwerkaderse EthemetModus TCP: Sutnertzmake EthemetModus TCP: Sutnertzmake EthemetModus TCP: Gateway EthemetModus TCP: Domane EthemetModus TCP: Domane	RW RW RW RW RW	uint(8) uint(8) uint(8) uint(8) char	4 4 4 54 54 2	O ASCI 2 Bytes 0-3: 0.255 2 Bytes 0-3: 0.255 2 Bytes 0-3: 0.255 7 ASCII	Test* 192.186.0.2 (Standard) 255.255.255.0 (Standard) 192.186.0.1 (Standard) **Cilent* (Standard) **Workgroup* (Standard)	8	6 0x0	:01
562 564 566 567 570	0x2942 0x2944 0x2946 0x2947 0x294A		x x x	×		EithernetModbus TCP: DNS 1 EithernetModbus TCP: DNS 2 RS232USB: Verbrindungs-Timeout in Millisekunden EithernetFrofinetModbus TCP: MAC EithernetFrofinetModbus TCP: MAC EithernetModbus TCP: Übertragungsgeschwindigkeit Port 1 (1- und 2-Port-Modul)	RW RW R R	uint(8) uint(8) uint(16) uint(8) uint(16)	2	2 Bytes 0-3: 0. 255 2 Bytes 0-3: 0. 255 15. 65535 3 Bytes 0-5: 0. 255 1 Ubertragungsgeschwindigkeit	0.0.0 (Slandard) 0.0.0 (Slandard) Slandard 5: 0.50:C2C3:1234 bzw. 00.50:C2-C3-12-34 0.0000 = Auto: 0.0000 = Auto: 0.0001 = 10Mbit half duplex; 0.0001 = 10Mbit half duplex;		#	_
571	0x294B		x	x		Ethernet/Modbus TCP: Übertragungsgeschwindigkeit Port 2 (2-Port-Modul)	RW	uint(16)	2	1 Übertragungsgeschwindigkeit	0.0003 = 100Mbit half duplex 0.0000 = 100Mbit full duplex 0.0000 = Auto; 0.0001 = 10Mbit half duplex; 0.0002 = 10Mbit half duplex; 0.0003 = 100Mbit half duplex; 0.0003 = 100Mbit half duplex;		+	
572 573 700	0x294C 0x294D 0x29CC		x x	x		Elhernet (außer ModBus TCP): Portnummer Ethernet: TCP-Socket-Tmeout (in Sekunden) RS232/CANopen/CAN: Baudrate	RW RW	uint(16) uint(16) uint(16)	2 2 2	1 0. 85535 1 5. 65535 1 Baudrate	CAN		+	_
											0x02:         50ktps         50ktps         9600 Bd           0x03:         100ktps         100ktps         19200 Bd           0x04:         123ktps         38400 Bd           0x05:         250ktps         250ktps         3500 Bd           0x06:         500ktps         500ktps         15200 Bd           0x07:         1Mps         800ktps           0x08:         180ktps         15200 Bd           0x08:         180ktps         15200 Bd			
704	0x29CD 0x29CE 0x29D0 0x29D2	x		x	x	CAN: ID -Format CAN: Terminierung CAN: Basis-ID CAN: Broadcast-ID	RW RW RW	uint(16) uint(16) uint(32) uint(32)	2 4	1 Coil: Base/Extended 1 Coil: Busterminierung 2 0x00000x07FF oder 0x00000x1FFFFFFF 2 0x00000x07FF oder 0x00000x1FFFFFFFF	0x0000 = Base (11 Bit); 0xFF00 = Extended (20 Bit) 0x0000 = sus; 0xFF00 = ein Standard: 0x000 Standard: 0x07FF		#	_
709 710 712 714 715	0x29D5 0x29D6 0x29D8 0x29DA 0x29DB	x	x x	x	×	CAN Debrailings  CAN: Zyldisch Lesen: Basis-ID  CAN: Zyldisch Senden: Basis-ID  CAN: Zyldisch Senden: Basis-ID  CAN: Zyldisch Lesen (in ms): Status	RW RW RW	uint(16) uint(32) uint(32) uint(16)	4	Tool: Datenlange   2xxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxxx	0.0000 = Auto 0.0FF00 = Immer 8 Bytes Slandard: 0.0100 Slandard: 0.0200 Slandard: 0.0200 Slandard: 0.000			
715 716 717 718 719	0x29DB 0x29DC 0x29DD 0x29DE 0x29DF		x x x	x x x		CAN: Zykluszelt Lesen (n ms): Sollwerle (U, I. P. R)  CAN: Zykluszelt Lesen (n ms): Einstelligerszen 2 (P, R)  CAN: Zykluszelt Lesen (n ms): Einstelligerszen 1 (U, I)  CAN: Zykluszelt Lesen (n ms): Stwert U, I. P  interne Eihernetschnittstelle: Status	RW RW RW RW	uint(16) uint(16) uint(16) uint(16) uint(16)	2	1 205000; 0 == aus 1 205000; 0 == aus 1 205000; 0 == aus 1 205000; 0 == aus 1 8lis 0-5: - Bit 6: Keep-Alive	Standard: aus Standard: aus Standard: aus Standard: aus		#	_
821 822 823 825	0x2A45 0x2A46 0x2A47 0x2A49		x	x	x	Interne Ethernetschnittstelle: TCP-Keep-alive-Timeout Interne Ehnenteschnittstelle: DHCP Interne Ehnentestinstelle: Netzwerkarderses (P) Interne Ethernetschnittstelle: Subnetzmaske	RW RW RW	uint(16) uint(16) uint(8) uint(8)	2 4	Bit 7: DHCP 1 Bit 8: DHCP 2 1 Coli: Neep-alive ein/aus 1 Coli: DHCP ein/aus 2 Bytes 0:3.0.255 2 Bytes 0:3.0.255				_
827 829 856 883 885 888	0x2A4B 0x2A4D 0x2A68 0x2A83 0x2A85 0x2A88		x x x x	x	x	Interne Ebernetschrittstelle: Galeway Interne Ebernetschrittstelle: Hostname Interne Ebernetschrittstelle: Donahe Interne Ebernetschrittstelle: Donahe Interne Ebernetschrittstelle: DNS Interne Ebernetschrittstelle: MC Interne Ebernetschrittstelle: Portrummer	RW RW RW RW R	uint(8) char char uint(8) uint(8) uint(16)	54 2 54 2 4 6 2	2 Bytes O-3: 0. 255 7 ASCII 7 ASCII 2 Bytes O-3: 0. 255 3 Bytes O-5: 0. 255 1 0. 65535			<b>+</b>	_
000 001 002 003	0x2AF8 0x2AF8 0x2AF9 0x2AFA 0x2AFB		x x x x x	X X X		Interne Ethernetschnittstelle: TCP-Socket-Timeout (in Sekunden) MFP Tracking: MFP-Modus (Setup) MFP Tracking: Uso (Setup) MFP Tracking: (Setup) MFP Tracking: (Setup) MFP Tracking: Unipp (Setup) MFP Tracking: Unipp (Setup)	RW RW RW RW	uint(16) uint(16) uint(16) uint(16) uint(16)	2	15.6535 (0 = Timeout deaktiviert)  10.40  10.0000 - 0xCCCC (0 - 100%)  10x0000 - 0xCCCC (0 - 100%)  10x0000 - 0xCCCC (0 - 100%)  10x0000 - 0xCCCC (0 - 100%)	0 = aus; 1 = MPP1; 2 = MPP2; 3 = MPP3; 4 = MPP4 Spannungswert in % von Uhern (Uhrschrung siehe Programmieranieitung) Stormwert in % von henn (Uhrschrung siehe Programmieranieitung) Spannungswert in % von Uhern (Uhrschrung siehe Programmieranieitung) Spannungswert in % von Uhern (Uhrschrung siehe Programmieranieitung) Spannungswert in % von Uhern (Uhrschrung siehe Programmieranieitung)	9 9 9	0 0x0 1 0x0 2 0x0 3 0x0	x08 x08 x08
004 005 006 007 008	0x2AFC 0x2AFD 0x2AFE 0x2AFE 0x2B00 0x2B01		x x x x	x		MPP Tracking Impg (Setup) MPP Tracking Impg (Setup) MPP Tracking Impg (Setup) MPP Tracking Empg (Setup) MPP Tracking Lead (Setup) MPP Tracking Impg (Ergebra in MPP1/2/4)	RW RW RW R	uint(16) uint(16) uint(16) uint(16) uint(16) uint(16)	2 2 2 2 2 2	10x0000 - 0xCCCC (0 - 100%)	Somwert in % von henn (Umechnung siehe Programmieranleitung) Leistungswert in % von henn (Umechnung siehe Programmieranleitung) Leistungswert in % von Penen (Umechnung siehe Programmieranleitung) Spannungswert in % von Denen (Umechnung siehe Programmieranleitung) Spannungswert in % von Lenen (Umechnung siehe Programmieranleitung) Stomwert in % von henn (Umechnung siehe Programmieranleitung) Leistungswert in % von Penen (Umechnung siehe Programmieranleitung)	9 9 9	4 0x0 5 0x0 6 0x0 7 0x0 8 0x0 9 0x0	x08 x08 x08 x08
010	0x2B02 0x2B03	x		x		MPP Tracking: Start/Stopp MPP Tracking: Ferial (Funktions status für MPP1/2/4)	RW R	uint(16)		1 Coil: Start/Stop	0.0000 = slopper, 0xFF00 = starten 0.00000 = lauft, 0xFF00 = feris		10 0x0	×09
011 012 013 014 015	0x2B03 0x2B04 0x2B05 0x2B06 0x2B07	x	x x	x		MPP Tracking: Fertig (Funktions status for MPP1/2/4) MPP Tracking: Fertiv withrend der Funktion MPP-Tracking: Intervall (Setup) MPP4: Start MPP4: Start	R RW RW	uint(16) uint(16) uint(16) uint(16) uint(16)		1 Coli: Status 1 Coli: Fother 1 0x0005 - 0xEA60 1 0x0001 - 0x0064 1 0x0001 - 0x0064	0,0000 - kein Fehler, DMFD0 - Fehler Rogel- und Mei, 2000 - Kein Fehler, DMFD0 - Fehler Rogel- und Mei, 2000 - Kein Fehler im Modus 3 Anfragsspannungwert aus 1-100 (bezogen auf Register 11100-11199) (br. MPP- Trackingmodus 4 Endspannungwert aus 1-100 (bezogen auf Register 11100-11199) (br. MPP- Endspannungwert aus 1-100 (bezogen auf Register 11100-11199) (br. MPP-	9	11 0x0 12 0x0 13 0x0 14 0x0 15 0x0	x09 x09 x09
016 017 037 057	0x2B08 0x2B09 0x2B1D 0x2B31 0x2B45		x x x x	×	x x x	MPP4: Wiederholungen MPP Tracking: Benutzerkurve (MPP4 Modus) Spannungswerte 1-20 MPP Tracking: Benutzerkurve (MPP4 Modus) Spannungswerte 21-40 MPP Tracking: Benutzerkurve (MPP4 Modus) Spannungswerte 41-60 MPP Tracking: Benutzerkurve (MPP4 Modus) Spannungswerte 61-80	RW RW RW RW	uint(16) uint(16) uint(16) uint(16)	40 2 40 2 40 2 40 2	1 0x0000 - 0xFFFF 0 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 0 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 0 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 0 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%)	Trackingmodus 4  00000 = keine Wiederholungen  Spannungswert in % von Unern (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	9 9 9	16 0x0 17 0x0 18 0x0 19 0x0 20 0x0	x09 x09 x09 x09
) 117 147	0x2B59 0x2B6D 0x2B8B		x	+	x	we'P Hacking, Benutzenhare (wPP-4 Modus) Spanningswere 81-100 MPP Tracking Edwardsware (MPP4 Modus) Ergebnisse 1-10 (10x Umon, Imon, Pmon) MPP Tracking: Benutzerkure (MPP4 Modus) Ergebnisse 1-10 (10x Umon, Imon, Pmon) MPP Tracking: Benutzerkure (MPP4 Modus) Ergebnisse 1-120 (10x Umon, Imon, Pmon)	RW R	uint(16) uint(16) uint(16)	60 3	0 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 00x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 00x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 00x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 00x0000 - 0xCCCC (0 - 100%)	Spannungswert in % von Ubern (Umrechnung siehe Programmieranleitung) Spannungswert in % von Ubern Stomwert in % von hern Leistungswert in % von Prenn (Umrechnung siehe Programmieranleitung) Spannungswert in % von Ubern Stomwert in % von hern	9 :	21 0x0 22 0x0 23 0x0	x09
177	0x2BA9		X			MPP Tracking: Benutzerkurve (MPP4 Modus) Ergebnisse 21-30 (10x Umon, Imon, Pmon)  MPP Tracking: Benutzerkurve (MPP4 Modus) Ergebnisse 31-40 (10x Umon, Imon, Pmon)  MPP Tracking: Renutzerkurve (MPP4 Modus) Ermehnisse 31-40 (10x Umon, Imon, Pmon)	R	uint(16)		0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%)  00x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%)	Leistungswert in % von Penon (Umrechnung siehe Programmiertung) Spennungswert in % von Uheren Stomwert in % von Denon Leistungswert in % von Penon (Umrechnung siehe Programmieranleitung)		24 0x0	
907	0x2BC7 0x2BE5		x			MPP Tracking: Benutzerkurve (MPP4 Modus) Ergebnisse 31-40 (10x Umon, Imon, Pmon) MPP Tracking: Benutzerkurve (MPP4 Modus) Ergebnisse 41-50 (10x Umon, Imon, Pmon)	R	uint(16)		0 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%)	Spannungswert in % von Ubern Stormwert in % von Penan Leistungswert in % von Penan (Unrechnung sieher Programmieranleitung) Spannungswert in % von Ubern Stormwert in % von Henn Leistungswert in % von Henn Leistungswert in % von Henn		25 0x0	
97	0x2C03		x			MPP Tracking: Benutzerkurve (MPP4 Modus) Ergebnisse 51-60 (10x Umon, Imon, Pmon)  MPP Tracking: Benutzerkurve (MPP4 Modus) Ergebnisse 61-70 (10x Umon, Imon, Pmon)	R	uint(16)		0 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%)	(Umrechnung siehe Programmieranleitung) Spannungswert in % von Ubern Stommert in % von henn Stommert in % von henn seitungswert in % von Penn (Umrechnung siehe Programmieranleitung) Spannungswert in % von Ubern Stommert in % von henn		27 0x0	
	0x2C3F		×			MPP Tracking: Benutzerkurve (MPP4 Modus) Ergebnisse 71-80 (10x Umon, Imon, Pmon) MPP Tracking: Benutzerkurve (MPP4 Modus) Ergebnisse 81-90 (10x Umon, Imon, Pmon)	R	uint(16)		0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%)  0 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%)	Leistungswert in % von Penon (Umrechnung siehe Programmiertung) Spennungswert in % von Ubern Stomwert in % von benn Leistungswert in % von Penon (Umrechnung siehe Programmieranleitung)		29 0x0	
	0x2C5D 0x2C7B		x		<u> </u>	MPP Tracking: Benutzerkurve (MPP4 Modus) Ergebnisse 81-90 (10x Umon, Imon, Pmon)  MPP Tracking: Benutzerkurve (MPP4 Modus) Ergebnisse 91-100 (10x Umon, Imon, Pmon)	R	uint(16)		0 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 0 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 0 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%) 0x0000 - 0xCCCC (0 - 100%)	Spanningswet in % vor Unern Stormwet in % von hern Leistungswet in % von Penen (Umrechrung sieher Programmieranieitung) Spanningswet in % von Unern Stormwet in % von Hern Leistungswet in % von Penen (Leistungswet in % von Penen (Leistungswet in % von Penen		30 0x0	
00 02 04 06	0x2CEC 0x2CEE 0x2CF0 0x2CF2		x x x		x x	Batterietest Entladen (statisch): Max. Strom Setterietest Entladen (statisch): Max. Leistung Setterietest Entladen (statisch): Max. Leistung Setterietest Entladen (statisch): Max Widerstand Setterietest Entladen (statisch): Entladesch\u00e4	RW RW RW	floal floal floal	4	2 Fileßkommazahl nach EEE754 2 Fileßkommazahl nach EEE754 2 Fileßkommazahl nach EEE754 2 Fileßkommazahl nach EEE754	(Umrechnung siehe Programmieranleitung)  0 - Nennstrom 0 - Nennieistung Mn max. Widerstand, 0 = AUS Mn max. Widerstand, 0 = AUS	11 0 11 1 11 2 11 3	0x0	x0.
08 10 12	0x2CF4 0x2CF6 0x2CF8 0x2CF9		x x x	×	x	Batterietest Entladen (statisch): Max. zu entnehmende Kapazztat Gatterietest Entladen (statisch): Max. Entladezeat Satterietest Entladen (statisch): Aktion bei Erreichen der max. zu entnehmenden Kapaztiat Satterietest Entladen (statisch): Aktion bei Erreichen der max. Entladezeit Satterietest Entladen (statisch): Aktion bei Erreichen der max. Entladezeit	RW RW RW	floal uint(32) uint(16) uint(16)	4	Fließkommazahl nach IEEE754 2 0x00000000 - 0x000A0000 (0 - 10 h) 1 Handlung bei Erreichen der max. Entlade-Kapazität 1 Aktion bei Erreichen der max. Entladezeit	0 - 99999 99 0-000010203 = 01:02:03 als H+1MMSS, entspricht [00][STD][MNI][SEK] 0-00001 = Nichts tur; 0-0001 = Nichts tur; 0-0001 = Nichts enden 0-00002 = Test beenden 0-00002 = Test beenden 0-00000 = Nichts tur; 0-00001 = Nichts tur;	11 4 11 5 11 6	0x0	xOx xOx
14 16 18	0x2CFA 0x2CFC 0x2CFE 0x2D00 0x2D02		x x x x		x x	Batterietest Entladen (dynamisch): Strompegel 1 Batterietest Entladen (dynamisch): Strompegel 2 Batterietest Entladen (dynamisch): Verweidlauer Strompegel 1 Batterietest Entladen (dynamisch): Verweidlauer Strompegel 1 Batterietest Entladen (dynamisch): Verweidlauer Strompegel 2 Batterietest Entladen (dynamisch): Mac, Leistung	RW RW RW RW	floal floal floal floal	4	2 Fließkommazahl nach IEEE754 2 Fließkommazahl nach IEEE754 2 Fließkommazahl nach IEEE754 2 Fließkommazahl nach IEEE754 2 Fließkommazahl nach IEEE754	0x001 - Medicen (siehe Register 11544); 0x002 - Test Boenden  9 - Nennstrom  9 - Nennstrom  1 - 38000 s  1 - 38000 s  0 - Nennstrung	11 8 11 9 11 10 11 11	0x0 0x0 0 0x0 1 0x0	xOx xOx xOi xOi
22 i24 i26 i28 i30	0x2D02 0x2D04 0x2D06 0x2D08 0x2D0A		x x x	×	x	Balterielest Entladen (dynamisch): Enfladeschlußspannung Balterielest Enfladen (dynamisch): Max. zu enthehmende Kapazität Balterielest Enfladen (dynamisch): Max. Enfladezeit Balterielest Enfladen (dynamisch): Aktion bei Erreichen der max. zu entnehmenden Kapazität	RW RW RW RW	floal floal floal uint(32) uint(16)	4	2 Fleßkommazahl nach IEEET54 2 Fleßkommazahl nach IEEET54 2 Fleßkommazahl nach IEEE754 2 Fleßkommazahl nach IEEE754 2 Ibb0000000 - 0x000A0000 ( 0 - 10 h) 1 Aktion	0 - Nemspannung 0 - 19999 99 - 1902 91 - 19099 99 90 90 90 90 90 90 90 90 90 90 90	11 12 11 13 11 14 11 15 11 16	3 0x0 4 0x0 5 0x0 6 0x0	xOi xOi xOi
531 532 535	0x2D0B 0x2D0C 0x2D0F	x	x	x		Batterietest Entladen (dynamisch): Aktion bei Erreichen der max. Entladezeit Batterietest: Start/Stopp Batterietest: Modusvahl	RW RW	uint(16) uint(16) uint(16)	2 2 2	1 Aktion 1 Coll: Start/Stop 1 Moduswahi	0,0000 = Nichts fur;	11 17 11 18 11 21	8 0x0	x0i
36 38	0x2D10		x		x	Batterietest: Entnommene Kapazilät in Ah Batterietest: Entnommene Energie in Wh	RW	floal	4	2 x Ah Writing 0.0 will reset the counter 2 x Wh Writing 0.0 will reset the counter	000001 Satascer Modus; 000002 E Dynamischer Modus; 000003 Satasches laden; 000004 - Kombinert 10.5 Ah	11 22		
540 544	0x2D14		x			Batterietest: Zeit am Testende Batterietest: Status	RW	uint(16)	8	HH-MMSS,MS Writing 00.00:00:00 will reset the counter  #BEZUG! Bit 0 : Test läuft	Wort 0 = Stunden (0-10) Wort 1 = Mnuten (0-59) Wort 2 = Sekurad (0-59) Wort 3 = Millisekunden (0-59) Wort 3 = Millisekunden (0-599) 0 = keir, 1 = aldiv 0 = keir, 1 = aldiv	11 24	4 0x0	
										Bit 1 : Test abgeschlossen Bit 2 : Fehler aufgetreten Bit 3 : Initialisiert Bit 4 : Maximale Ah erreicht (nur Meldung) Bit 5 : Maximale Ah erreicht (nur Meldung) Bit 5 : Maximale Ah erreicht (nur Meldung) Bit 6 : Maxima	0 = keir; 1 = aktiv			
000	0x5208		x			Betriebsstundenzähler: Gesamtzeit	R	uint(16)	6	Bit 7 : Maximale Zeit erreicht (Testende) Bit 8 : Laden Bit 9 : Enfladen Bit 10 : Pause 3 DDDDD:H+tMM	0 = kein; 1 = aktiv 0 = kein; 1 = aktiv 0 = kein; 1 = aktiv #BEZJ/G!  Wort 0 = Tage (0-65535)	2	53 0x0	×02
	0x520B		x			Betriebsstundenzähler. Zeit DC eingeschaftet Betriebsstundenzähler. Zeit DC ausgeschaftet	R	uint(16)	6	3 DDDDD:HH:MM	Wort 1 - Stunden (0-23) Wort 0 - Tage (0-6553) Wort 0 - Tage (0-65535) Wort 1 - Stunden (0-23)	2 :	54 0x0	x02
003	0x520E		- 1	- 1	1		1		1		Wort 2 = Minuten (0-23)	1 .		