

PSBE 10000 Serien: Registerliste für Geräte mit KE-Firmware ab V3.02 (die installierte Version kann im MENU des Gerätes abgelesen werden)

Modbusadresse (dez)	Modbusadresse (hex)	Read coils (0x01)	Read holding registers (0x03)	Write single coil (0x05)	Write single register (0x06)	Write multiple registers (0x10)	Bezeichnung	Zugriff	Datentyp	Datenlänge in Bytes	Anzahl Register	Daten	Beispiel/Erläuterung	Profibus Stat	Profibus Index	Profinet Index (hex)	EtherCAT SDO/IPDO?
0	0x0000	x					Gerätekategorie	R	uint(16)	2	1		Siehe Programmieranleitung, Abschnitt "A"	1	0	0x0100	x
1	0x0001	x					Gerätetyp	R	char	40	20	ASCII	PSBE 10080-1000	1	1	0x0101	x
21	0x0015	x					Hersteller	R	char	40	20	ASCII		1	2	0x0102	x
41	0x0029	x					Hersteller Strasse	R	char	40	20	ASCII		1	3	0x0103	x
61	0x003D	x					Hersteller PLZ	R	char	40	20	ASCII		1	4	0x0104	x
81	0x0051	x					Hersteller Telefonnummer	R	char	40	20	ASCII		1	5	0x0105	x
101	0x0065	x					Hersteller Webseite	R	char	40	20	ASCII		1	6	0x0106	x
121	0x0079	x					Gerätenennspannung	R	float	4	2	Fließkommazahl nach IEEE754	80	1	7	0x0107	x
123	0x007B	x					Gerätenennstrom	R	float	4	2	Fließkommazahl nach IEEE754	1000	1	8	0x0108	x
125	0x007D	x					Gerätenennleistung	R	float	4	2	Fließkommazahl nach IEEE754	30000	1	9	0x0109	x
131	0x0083	x					Artikelnummer	R	char	40	20	ASCII	30000841	1	12	0x010C	x
151	0x0097	x					Seriennummer	R	char	40	20	ASCII	1234560001	1	13	0x010D	x
171	0x00AB	x		x			Benutzerext	RW	char	40	20	ASCII		1	14	0x010E	x
191	0x00BF	x					Firmwareversion (KE)	R	char	40	20	ASCII		1	15	0x010F	x
211	0x00D3	x					Firmwareversion (HM)	R	char	40	20	ASCII		1	16	0x0110	x
231	0x00E7	x					Firmwareversion (DR)	R	char	40	20	ASCII		1	17	0x0111	x
402	0x0192	x	x				Fernsteuerungsmodus	RW	uint(16)	2	1	Coils : Fernsteuerung	0x0000 = aus; 0x0FF00 = ein	2	1	0x0200	x
405	0x0195	x	x				DC-Ausgang/Eingang	RW	uint(16)	2	1	Coils : Ausgang/Eingang	0x0000 = aus; 0x0FF00 = ein	2	4	0x0203	x
407	0x0197	x	x				Zustand DC-Ausgang/Eingang nach Alarm Power Fail	RW	uint(16)	2	1	Coils : Auto-On	0x0000 = aus; 0x0FF00 = Auto-ein	3	30	0x031C	x
408	0x0198	x	x				Zustand DC-Ausgang/Eingang nach Einschalten des Gerätes	RW	uint(16)	2	1	Reg : Power-On	0x0FFF = aus; 0x0FFE = Wiederherstellen	2	6	0x0205	x
410	0x019A	x					Neustart des Gerätes (Warmstart)	W	uint(16)	2	1	Coils : Reset	0x0FF0 = ausführen	2	8	0x0207	x
411	0x019B	x					Alarme quittieren	W	uint(16)	2	1	Coils : Alarme	0x0FF0 = bestätigen	2	9	0x0208	x
416	0x01A0	x	x				Analogschnittstelle: Referenzspannung (Pin VREF)	RW	uint(16)	2	1	Coil : VREF	0x0000 = 10V; 0x0FF00 = 5V	2	14	0x020D	x
417	0x01A1	x	x				Analogschnittstelle: REM-SB Pegel	RW	uint(16)	2	1	Coil : REM-SB Pegel	0x0000 = normal; 0x0FF00 = invertiert	2	36	0x0223	x
418	0x01A2	x	x				Analogschnittstelle: REM-SB Verhalten	RW	uint(16)	2	1	Coil : REM-SB Verhalten	0x0000 = DC aus; 0x0FF00 = DC auto	2	37	0x0224	x
425	0x01A9	x	x				Zustand DC-Ausgang/Eingang nach Verlassen der Fernsteuerung	RW	uint(16)	2	1	Coil : Zustand	0x0000 = aus; 0x0FF00 = unverändert	2	42	0x0229	x
427	0x01AB	x	x	x			Spannungsreglergeschwindigkeit	RW	uint(16)	2	1	Stufe	0x0000 = Normal (Standard); 0x0001 = Langsam; 0x0002 = Schnell;	2	60	0x0235	
428	0x01AC	x	x				SEM F47	RW	uint(16)	2	1	Ein/Aus	0x0000 = aus; 0x0001 = ein;	2	61	0x023C	
432	0x01B0	x	x				Gerät auf Werkseinstellungen zurücksetzen	RW	uint(16)	2	1	Coil : Zustand	0x0FF00 = Zurücksetzen auslösen	2	43	0x022A	x
440	0x01B5	x	x				Analogschnittstelle: Pin 14 Konfiguration	RW	uint(16)	2	1	Alarme 1	0x0000 = OVP (Standard); 0x0001 = OCP; 0x0002 = OPP; 0x0003 = OVP + OCP; 0x0004 = OVP + OPP; 0x0005 = OCP + OPP; 0x0006 = OVP + OCP + OPP;	2	44	0x022B	x
441	0x01B9	x	x				Analogschnittstelle: Pin 6 Konfiguration	RW	uint(16)	2	1	Alarme 2	0x0000 = OT + PF (Standard); 0x0001 = OT; 0x0002 = PF;	2	45	0x022C	x
442	0x01BA	x	x				Analogschnittstelle: Pin 15 Konfiguration	RW	uint(16)	2	1	DC-Status / Regelungsart	0x0000 = CV; 0x0001 = Status DC-Ausgang	2	46	0x022D	x
443	0x01BB	x	x				Analogschnittstelle: Pins 9 und 10 Konfiguration	RW	uint(16)	2	1	Strom- und Spannungsmonitor	0x0000 = Standard (VMON an Pin 9 und CMON an Pin 10, Pin 10 zeigt den Strom von Quelle oder Senke); 0x0001 = Pin 10 (CMON) zeigt nur Strom Senke (EL); 0x0002 = Pin 10 (CMON) zeigt nur Strom Quelle (PS); 0x0003 = Strom Modus A Strom Quelle (PS) an Pin 9 und Strom Senke (EL) an Pin 10, voller Bereich; 0x0004 = Strom Modus B Strom Quelle (PS) an Pin 10 und Strom Senke (EL) an Pin 9, voller Bereich; 0x0005 = Pin 10 (CMON) zeigt EL/PS Strom (0...10 V => 100%...0...100%, halber Bereich je Wert);	2	50	0x0231	x
498	0x01F2	x	x	x			Senke-Betrieb: Sollwert Leistung	RW	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x0D05 (0 - 102%)	Leistungswert (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	2	21	0x0214	x
499	0x01F3	x	x	x			Senke-Betrieb: Sollwert Strom	RW	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x0D05 (0 - 102%)	Stromwert (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	2	20	0x0213	x
500	0x01F4	x	x	x			Sollwert Spannung	RW	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x0D05 (0 - 102%)	Spannungswert (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	2	23	0x0216	x
501	0x01F5	x	x	x			Quelle-Betrieb: Sollwert Strom	RW	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x0D05 (0 - 102%)	Stromwert (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	2	24	0x0217	x
502	0x01F6	x	x	x			Quelle-Betrieb: Sollwert Leistung	RW	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x0D05 (0 - 102%)	Leistungswert (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	2	25	0x0218	x
505	0x01F9	x					Gerätestatus	R	uint(32)	4	2	Bit 0-4 : Bedienort	0x00 = frei; 0x01 = lokal; 0x03 = USB; 0x04 = analog; 0x05 = Profibus; 0x06 = Ethernet; 0x08 = Master/Slave; 0x09 = RS232; 0x10 = CANopen; 0x12 = Modbus TCP/IP; 0x13 = Profinet IP; 0x14 = Ethernet IP; 0x15 = Ethernet 2P; 0x16 = Modbus TCP 2P; 0x17 = Profinet 2P; 0x18 = GPlB; 0x19 = CAN; 0x1A = EtherCAT; 0x1C = frei (durch Kommunikations-Timeout (CTO) verursacht)	2	27	0x021A	x
507	0x01FB	x					Istwert Spannung	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x0FFF (0 - 125%)	Spannungswert (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	2	28	0x021B	x
508	0x01FC	x					Istwert Strom	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x0FFF (0 - 125%)	Stromwert (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	2	29	0x021C	x
509	0x01FD	x					Istwert Leistung	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x0FFF (0 - 125%)	Leistungswert (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	2	30	0x021D	x
511	0x01FF	x					Gerätestatus 2	R	uint(32)	4	2	Bit 1 : SF-Alarm	0 = kein; 1 = aktiv	2	19	0x0212	x
							Anzahl von OV-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	Bit 0-4 : Bedienort	0 = kein; 1 = aktiv				
							Anzahl von OC-Alarmen seit Start des Gerätes (Quelle-Betrieb)	R	uint(16)	2	1	Bit 5 : Leistungsbildung	0 = kein; 1 = aktiv				
							Anzahl von OP-Alarmen seit Start des Gerätes (Quelle-Betrieb)	R	uint(16)	2	1	Bit 6 : Master-Slave-Typ	0 = aus; 1 = ein				
							Anzahl von OT-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	Bit 7 : Zustand DC-Ausgang	00 = CV; 01 = CR; 10 = CC; 11 = CP				
							Anzahl von PF-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	Bit 9-10 : Reglerzustand	0 = aus; 1 = aktiv				
							Anzahl von PS-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	Bit 11 : Fernsteuerung	0 = aus; 1 = aktiv				
							Anzahl von PP-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	Bit 12 : PSB/PSBE Betriebsart	0 = Quelle; 1 = Senke				
							Anzahl von OC-Alarmen seit Start des Gerätes (Senke-Betrieb)	R	uint(16)	2	1	Bit 14 : Fernführung	0 = aus; 1 = aktiv				
							Anzahl von OP-Alarmen seit Start des Gerätes (Senke-Betrieb)	R	uint(16)	2	1	Bit 15 : Alarme	0 = keiner; 1 = Alarm aktiv				
							Anzahl von OV-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	Bit 16 : OVP	0 = kein; 1 = aktiv				
							Anzahl von OC-Alarmen seit Start des Gerätes (Senke-Betrieb)	R	uint(16)	2	1	Bit 17 : OCP	0 = kein; 1 = aktiv				
							Anzahl von OP-Alarmen seit Start des Gerätes (Senke-Betrieb)	R	uint(16)	2	1	Bit 18 : OPP	0 = kein; 1 = aktiv				
							Anzahl von OT-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	Bit 19 : OT	0 = kein; 1 = aktiv				
							Anzahl von PF-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	Bit 21 : Power fail	0 = kein; 1 = aktiv				
							Anzahl von PS-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	Bit 29 : MSS	0 = kein; 1 = aktiv				
							Anzahl von PP-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	Bit 30 : REM-SB	0 = DC freigegeben; 1 = REM-SB sperrt DC-Ausgang				
							Anzahl von OV-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	Bit 31 : OCP/OPP-Versucher	0 = Quelle-Betrieb; 1 = Senke-Betrieb				
520	0x0208	x					Anzahl von OV-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x0FFFF		3	20	0x0312	x
521	0x0209	x					Anzahl von OC-Alarmen seit Start des Gerätes (Quelle-Betrieb)	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x0FFFF		3	21	0x0313	x
522	0x020A	x					Anzahl von OP-Alarmen seit Start des Gerätes (Quelle-Betrieb)	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x0FFFF		3	22	0x0314	x
523	0x020B	x					Anzahl von OT-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x0FFFF		3	23	0x0315	x
524	0x020C	x					Anzahl von PF-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x0FFFF		3	24	0x0316	x
525	0x020D	x					Anzahl von PS-Alarmen seit Start des Gerätes (Senke-Betrieb)	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x0FFFF		3	25	0x0317	x
526	0x020E	x					Anzahl von OP-Alarmen seit Start des Gerätes (Senke-Betrieb)	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x0FFFF		3	26	0x0318	x
527	0x020F	x					Anzahl von SF-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x0FFFF		3	27	0x0319	x
550	0x0226	x	x				Überspannungsschuttschwelle (OVP)	RW	uint(16)	2	1	0x0000 - 0xE147 (0 - 110%)	OVP-Schwelle (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	3	0	0x02FE	x
553	0x0229	x	x				Quelle-Betrieb: Überspannungsschuttschwelle OCP	RW	uint(16)	2	1	0x0000 - 0xE147 (0 - 110%)	OCP-Schwelle (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	3	3	0x0301	x
556	0x022C	x	x				Quelle-Betrieb: Überleistungsschuttschwelle OPP	RW	uint(16)	2	1	0x0000 - 0xE147 (0 - 110%)	OPP-Schwelle (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	3	6	0x0304	x
569	0x0239	x	x				Senke-Betrieb: Überspannungsschuttschwelle OCP	RW	uint(16)	2	1	0x0000 - 0xE147 (0 - 110%)	OCP-Schwelle (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	3	4	0x0302	x
570	0x023A	x	x				Senke-Betrieb: Überleistungsschuttschwelle OPP	RW	uint(16)	2	1	0x0000 - 0xE147 (0 - 110%)	OPP-Schwelle (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	3	7	0x0305	x
577	0x0241	x	x				Zustand DC-Ausgang/Eingang nach OT Alarm	RW	uint(16)	2	1	Reg: Zustand	0x0000 = aus; 0x0001 = wiederherstellen (default)	3	37	0x0323	x
650	0x028A	x	x				Master-Slave: Link-Modus MS-Bus	RW	uint(16)	2	1	Coil: Modus	0x0000 = Slave; 0x0FF00 = Master	4	0	0x03FD	x
653	0x029D	x	x				Master-Slave: Aktivieren	RW	uint(16)	2	1	Coil: MS ein/aus	0x0000 = aus; 0x00FF = ein	4	3	0x0403	x
654	0x029E	x	x				Master-Slave: Initialisieren	RW	uint(16)	2	1	Coil: MS-Init starten	0x0FF00 = Starte MS-Initialisierung	4	4	0x0401	x
655	0x029F	x	x				Master-Slave: Zustand	R	uint(16)	2	1	Reg MS Status	0x0000 = Nicht initialisiert ; 0x0001 = Initialisierung läuft; 0x0003 = Setze Standard; 0x0004 = Setze Interface; 0x0005 = Zuordnung; 0x00FC = gestört; 0x00FF = Modelle unterschiedlich, Initialisierung nicht OK; 0x0FFE = Fehler; 0x0FFF = Initialisierung OK; 0x0FFB = Terminierung nicht OK	4	5	0x0402	x
656	0x0290	x					Master-Slave: Gesamtspannung in V	R	float	4	2	Fließkommazahl nach IEEE754	80	4	6	0x0403	x
658	0x0292	x					Master-Slave: Gesamtstrom in A	R	float	4	2	Fließkommazahl nach IEEE754	5000	4	7	0x0404	x
660	0x0294	x					Master-Slave: Gesamtleistung in W	R	float	4	2	Fließkommazahl nach IEEE754	150000	4	8	0x0405	x
662	0x0296	x					Master-Slave: Anzahl initialisierter Slaves	R	uint(16)	2	1		1...63	4	9	0x0406	x
666	0x029A	x					Master-Slave: Busabschluss	RW	uint(16)	2	1	Coil : Abschluß	0x0000 = aus; 0x0FF00 = ein	4	10	0x0407	x
667	0x029B	x					Master-Slave: Bus-Bias	RW	uint(16)	2	1	Coil : Bias	0x0000 = aus; 0x0FF00 = ein	4	11	0x0408	x
10007	0x2717	x	x				Ethernet: TCP-Keep-alive-Timeout	RW	uint(16)	2	1	Coil: Keep-alive ein/aus	0x0000 = aus; 0x0FF00 = ein				
10008	0x2719	x</															