

PS 10000 Serien: Registerliste für Geräte mit KE-Firmware ab V3.02 (die installierte Version kann im MENU des Gerätes abgelesen werden)

Modbusadresse (dez)	Modbusadresse (hex)	Read coils (0x01)	Read holding registers (0x03)	Write single coil (0x05)	Write single register (0x06)	Write multiple registers (0x10)	Bezeichnung	Zugriff	Datentyp	Datenlänge in Bytes	Anzahl Register	Daten	Beispiel/Erläuterung	Profibus Slot	Profibus Index	Profinet Index (hex)	EtherCAT SDO/PDO?
0	0x0000	x					Gerätekategorie	R	uint(16)	2	1		Siehe Programmieranleitung, Abschnitt "A"	1	0	0x0100	x
1	0x0001	x					Gerätetyp	R	char	40	20	ASCII	PS 10500-10	1	1	0x0101	x
21	0x0015	x					Hersteller	R	char	40	20	ASCII		1	2	0x0102	x
41	0x0029	x					Hersteller Strasse	R	char	40	20	ASCII		1	3	0x0103	x
61	0x003D	x					Hersteller PLZ	R	char	40	20	ASCII		1	4	0x0104	x
81	0x0051	x					Hersteller Telefonnummer	R	char	40	20	ASCII		1	5	0x0105	x
101	0x0065	x					Hersteller Webseite	R	char	40	20	ASCII		1	6	0x0106	x
121	0x0079	x					Gerätenennspannung	R	float	4	2	Fließkommazahl nach IEEE754	500	1	7	0x0107	x
123	0x007B	x					Gerätenennstrom	R	float	4	2	Fließkommazahl nach IEEE754	10	1	8	0x0108	x
125	0x007D	x					Gerätenennleistung	R	float	4	2	Fließkommazahl nach IEEE754	1500	1	9	0x0109	x
127	0x007F	x					Max. Innenwiderstand	R	float	4	2	Fließkommazahl nach IEEE755	6000	1	10	0x010A	x
129	0x0081	x					Min. Innenwiderstand	R	float	4	2	Fließkommazahl nach IEEE756	0.03	1	11	0x010B	x
131	0x0083	x					Artikelnummer	R	char	40	20	ASCII	06230944	1	12	0x010C	x
151	0x0097	x					Seriennummer	R	char	40	20	ASCII	1234560001	1	13	0x010D	x
171	0x00AB	x			x		Benutzertext	RW	char	40	20	ASCII		1	14	0x010E	x
191	0x00BF	x					Firmwareversion (KE)	R	char	40	20	ASCII		1	15	0x010F	x
211	0x00D3	x					Firmwareversion (HM)	R	char	40	20	ASCII		1	16	0x0110	x
231	0x00E7	x					Firmwareversion (DR)	R	char	40	20	ASCII		1	17	0x0111	x
402	0x0192	x	x				Fernsteuerungsmodus	RW	uint(16)	2	1	Coils : Fernsteuerung	0x0000 = aus; 0xFF00 = ein	2	1	0x0200	x
405	0x0195	x	x				DC-Ausgang/Eingang	RW	uint(16)	2	1	Coils : Ausgang	0x0000 = aus; 0xFF00 = ein	2	4	0x0203	x
407	0x0197	x	x				Zustand DC-Ausgang/Eingang nach Alarm Power Fail	RW	uint(16)	2	1	Coils : Auto-On	0x0000 = aus; 0xFF00 = Auto-ein	3	30	0x031C	x
408	0x0198	x	x	x			Zustand DC-Ausgang/Eingang nach Einschalten des Gerätes	RW	uint(16)	2	1	Reg : Power-On	0xFFFF = aus; 0xFFFE = Wiederherstellen	2	6	0x0205	x
409	0x0199	x	x				Betriebsart (UPI/UR)	RW	uint(16)	2	1	Coils : Operation mode	0x0000 = UP; 0xFF00 = UR	2	7	0x0206	x
410	0x019A	x	x				Neustart des Gerätes (Warmstart)	W	uint(16)	2	1	Coils : Reset	0xFF00 = ausführen	2	8	0x0207	x
411	0x019B	x	x				Alarme quittieren	W	uint(16)	2	1	Coils : Alarme	0xFF00 = bestätigen	2	9	0x0208	x
416	0x01A0	x	x				Analogschnittstelle: Referenzspannung (Pin VREF)	RW	uint(16)	2	1	Coil : VREF	0x0000 = 10V; 0xFF00 = 5V	2	14	0x020D	x
417	0x01A1	x	x				Analogschnittstelle: REM-SB Pegel	RW	uint(16)	2	1	Coil : REM-SB Pegel	0x0000 = normal; 0xFF00 = invertiert	2	12	0x020B	x
418	0x01A2	x		x			Analogschnittstelle: REM-SB Verhalten	RW	uint(16)	2	1	Coil : REM-SB Verhalten	0x0000 = DC aus; 0xFF00 = DC auto	2	13	0x020C	x
425	0x01A9	x	x				Zustand DC-Ausgang/Eingang nach Verlassen der Fernsteuerung	R	uint(16)	2	1	Bit 0 : Save data 5	0x0000 = aus; 0xFF00 = unverändert	2	42	0x0229	
427	0x01AB	x		x			Spannungsreglergeschwindigkeit	RW	uint(16)	2	1	Stufe	0x0000 = Normal (Standard); 0x0001 = Langsam; 0x0002 = Schnell;	2	60	0x023B	x
428	0x01AC	x		x			SEMI F47	RW	uint(16)	2	1	Ein/Aus	0x0000 = aus; 0x0001 = ein;	2	61	0x023C	x
432	0x01B0	x	x				Gerät auf Werkseinstellungen zurücksetzen	RW	uint(16)	2	1	Coil : Zustand	0xFF00 = Zurücksetzen auslösen	2	43	0x022A	x
440	0x01B8	x		x			Analogschnittstelle: Pin 14 Konfiguration	RW	uint(16)	2	1	Alarme 1	0x0000 = OVP (Standard); 0x0001 = OCP; 0x0002 = OPP; 0x0003 = OVP + OCP; 0x0004 = OVP + OPP; 0x0005 = OCP + OPP; 0x0006 = OVP + OCP + OPP;	2	44	0x022B	x
441	0x01B9	x		x			Analogschnittstelle: Pin 6 Konfiguration	RW	uint(16)	2	1	Alarme 2	0x0000 = OT + PF (Standard); 0x0001 = OT; 0x0002 = PF;	2	45	0x022C	x
442	0x01BA	x		x			Analogschnittstelle: Pin 15 Konfiguration	RW	uint(16)	2	1	DC-Status / Regelungsart	0x0000 = CV; 0x0001 = Status DC-Ausgang	2	46	0x022D	x
500	0x01F4	x	x		x		Sollwert Spannung	RW	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x00E5 (0 - 102%)	Spannungswert (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	2	23	0x0216	x
501	0x01F5	x	x				Sollwert Strom	RW	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x00E5 (0 - 102%)	Stromwert (Umrechnung siehe Programmieranleitung) / Beschaltung	2	24	0x0217	x
502	0x01F6	x	x				Sollwert Leistung	RW	uint(16)	2	1	0x0000 - 0x00E5 (0 - 102%)	Leistungswert (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	2	25	0x0218	x
505	0x01F9	x					Gerätestatus	R	uint(32)	4	2	Bit 0-4 : Bedienort	0x00 = frei; 0x01 = lokal; 0x03 = USB; 0x04 = analog; 0x05 = Profibus; 0x06 = Ethernet; 0x08 = Master/Slave; 0x09 = RS232; 0x10 = CANopen; 0x12 = Modbus TCP 1P; 0x13 = Profinet 1P; 0x14 = Ethernet 1P; 0x15 = Ethernet 2P; 0x16 = Modbus TCP 2P; 0x17 = Profinet 2P; 0x18 = GPiB; 0x19 = CAN; 0x1A = EtherCAT; 0x1C = frei (durch Kommunikations-Timeout (CTO) verursacht)	2	27	0x021A	x
													Bit 6 : Master-Slave-Typ	0 = Slave; 1 = Master			
													Bit 7 : Zustand DC-Ausgang	0 = aus; 1 = ein			
													Bit 9-10 : Reglerzustand	00 = CV; 01 = CR; 10 = CC; 11 = CP			
													Bit 11 : Fernsteuerung	0 = aus; 1 = aktiv			
													Bit 14 : Fernführung	0 = aus; 1 = aktiv			
													Bit 15 : Alarme	0 = keiner; 1 = Alarm aktiv			
													Bit 16 : OVP	0 = kein; 1 = aktiv			
													Bit 17 : OCP	0 = kein; 1 = aktiv			
													Bit 18 : OPP	0 = kein; 1 = aktiv			
													Bit 19 : OT	0 = kein; 1 = aktiv			
													Bit 21 : Power fail	0 = kein; 1 = aktiv			
													Bit 29 : MSS	0 = kein; 1 = aktiv			
													Bit 30 : REM-SB	0 = DC freigegeben; 1 = REM-SB sperrt DC-Ausgang			
507	0x01FB	x					Istwert Spannung	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0xFFFF (0 - 125%)	Spannungswert (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	2	28	0x021B	x
508	0x01FC	x					Istwert Strom	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0xFFFF (0 - 125%)	Stromwert (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	2	29	0x021C	x
509	0x01FD	x					Istwert Leistung	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0xFFFF (0 - 125%)	Leistungswert (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	2	30	0x021D	x
511	0x01FF	x					Gerätestatus 2	R	uint(32)	4	2	Bit 1 : SF-Alarm	0 = kein; 1 = aktiv	2	19	0x0212	
													Bit 4 : Leistungsreduzierung	0 = keine; 1 = aktiv			
													Bit 5 : Semi F47	0 = kein; 1 = aktiv			
520	0x0208	x					Anzahl von OV-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0xFFFF	Anzahl	3	20	0x0312	x
521	0x0209	x					Anzahl von OC-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0xFFFF	Anzahl	3	21	0x0313	x
522	0x020A	x					Anzahl von OP-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0xFFFF	Anzahl	3	22	0x0314	x
523	0x020B	x					Anzahl von OT-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0xFFFF	Anzahl	3	23	0x0315	x
524	0x020C	x					Anzahl von PF-Alarmen seit Start des Gerätes	R	uint(16)	2	1	0x0000 - 0xFFFF	Anzahl	3	24	0x0316	x
550	0x0226	x		x			Überspannungsschutzwelle (OVP)	RW	uint(16)	2	1	0x0000 - 0xE147 (0 - 110%)	OVP-Schwelle (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	3	0	0x02FE	x
553	0x0229	x		x			Überstromschutzwelle OCP	RW	uint(16)	2	1	0x0000 - 0xE147 (0 - 110%)	OCP-Schwelle (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	3	3	0x0301	x
556	0x022C	x		x			Überleistungsschutzwelle OPP	RW	uint(16)	2	1	0x0000 - 0xE147 (0 - 110%)	OPP-Schwelle (Umrechnung siehe Programmieranleitung)	3	6	0x0304	x
650	0x028A	x	x				Master-Slave: Link-Modus MS-Bus	RW	uint(16)	2	1	Coil: Modus	0x0000 = Slave; 0xFF00 = Master	4	0	0x03FD	x
653	0x028D	x	x				Master-Slave: Aktivieren	RW	uint(16)	2	1	Coil: MS ein/aus	0x0000 = aus; 0x00FF = ein	4	3	0x0400	x
654	0x028E	x		x			Master-Slave: Initialisieren	W	uint(16)	2	1	Coil: MS init starten	0xFF00 = Starte Initialisierung	4	4	0x0401	x
655	0x028F	x		x			Master-Slave: Zustand	R	uint(16)	2	1	Reg: MS Status	0x0000 = Nicht initialisiert ; 0x0001 = Initialisierung läuft; 0x0003 = Setze Standard; 0x0004 = Setze Interface; 0x0005 = Zuordnung; 0xFFFC = gestört; 0xFFFD = Modelle unterschiedlich, Initialisierung nicht OK; 0xFFFE = Fehler; 0xFFFF = Initialisierung OK; 0xFFFB = Terminierung nicht OK;	4	5	0x0402	x
656	0x0290	x					Master-Slave: Gesamtspannung in V	R	float	4	2	Fließkommazahl nach IEEE754	500	4	6	0x0403	x
658	0x0292	x					Master-Slave: Gesamtstrom in A	R	float	4	2	Fließkommazahl nach IEEE754	900	4	7	0x0404	x
660	0x0294	x					Master-Slave: Gesamtleistung in W	R	float	4	2	Fließkommazahl nach IEEE754	150000	4	8	0x0405	x
662	0x0296	x					Master-Slave: Anzahl initialisierter Slaves	R	uint(16)	2	1		1...63	4	9	0x0406	x
666	0x029A	x					Master-Slave: Busabschluss	R	uint(16)	2	1	Coil : Abschluss	0x0000 = aus; 0xFF00 = ein	4	10	0x0407	x
667	0x029B	x					Master-Slave: Bus-Bias	R	uint(16)	2	1	Coil : BIAS	0x0000 = aus; 0xFF00 = ein	4			