# Аэроупругая модель сегментного надроторного кольца

Выполнил: Пиневич В.Г.

Научный руководитель: Селиванов А. В.

группа ФН2-81Б

27 июня 2024 г.



## Практическое применение

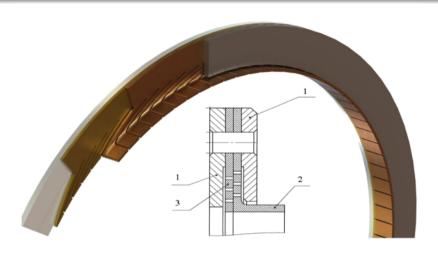
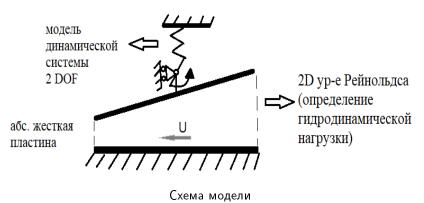


Схема сегментного надроторного кольца (на примере пальчикового уплотнения)

#### Постановка задачи

- Построить модель для исследования положения равновесия сегментов надроторного кольца в потоке жидкости.
- Исследовать устойчивость найденного положения равновесия.



## Уравнение Рейнольдса

$$\frac{\partial}{\partial x} \left( h^3 \frac{\partial p}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left( h^3 \frac{\partial p}{\partial z} \right) = 6\mu U \frac{\partial h}{\partial x}$$

#### Граничные условия

$$egin{aligned} 
ho(x,0) &= 
ho_{ exttt{B}} \ 
ho(0,z) &= 
ho(L,z) = 
ho(x,L) = 
ho_{ exttt{H}} \end{aligned}$$

$$h = h(x,z)$$
 — функция зазора  $p = p(x,z)$  — давление жидкости  $\mu$  — коэффициент вязкости

U — скорость ротора

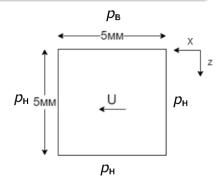


Схема расчетной области

# Решение уравнения Рейнольдса МКЭ

#### Функции формы

$$\begin{cases} \textit{N}_1 = 1 - \frac{\xi}{L} - \frac{\zeta}{H} + \frac{\xi\zeta}{LH}, \\ \textit{N}_2 = \frac{\xi}{L} - \frac{\xi\zeta}{LH}, \\ \textit{N}_3 = \frac{\xi\zeta}{LH}, \\ \textit{N}_4 = \frac{\zeta}{H} - \frac{\xi\zeta}{LH} \end{cases}$$

#### Аппроксимирующая функция

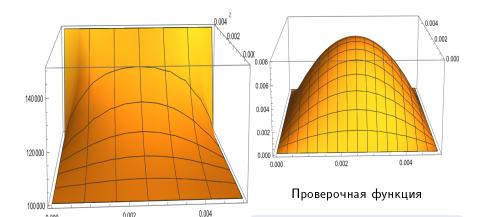
$$\tilde{p} = p_1 N_1 + p_2 N_2 + p_3 N_3 + p_4 N_4$$

#### Приведение к форме Галеркина

$$\int_{\mathcal{S}_i} \left( \frac{\partial [N]^T}{\partial \xi} h^3 \frac{\partial \tilde{p}}{\partial \xi} + \frac{\partial [N]^T}{\partial \zeta} h^3 \frac{\partial \tilde{p}}{\partial \zeta} - [N]^T 6\mu U \frac{\partial h}{\partial \xi} \right) d\xi dz \zeta = 0$$



# Результаты расчетов



Распределение давления h = 0.001 M

0.002

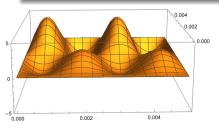
0.000

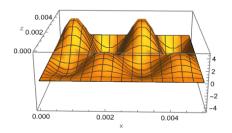
$$f(x,z) = -2\frac{\pi x}{0.005} \sin\left(\frac{\pi z}{0.005}\right)(x-0.005)$$

## Верификация программы

#### Проверочная функция

$$f(x,z) = -2\frac{\pi z}{0.005} \sin \frac{2\pi z}{0.005} \sin \frac{4\pi x}{0.005}$$





Проверочная функция

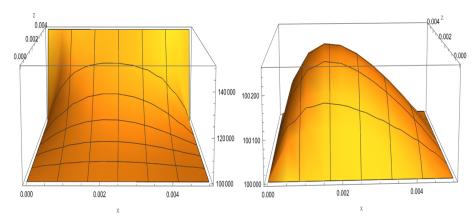
Решение на сетке 20 на 20

Размерность сетки	Разность, Па	Погрешность, %
5 на 5	0.969	21.31
10 на 10	0.260	5.7
20 на 20	0.065	1.4



7 / 14

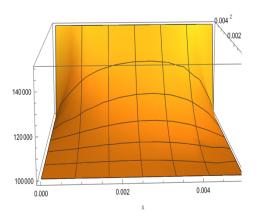
# Давление в расширяющемся зазоре



Распределение давления h = 0.15x + 0.001 м

Распределение давления h = 0.15 x + 0.001 м,  $p_{\scriptscriptstyle \mathrm{B}} = p_{\scriptscriptstyle \mathrm{H}}$ 

# Давление в сужающемся зазоре

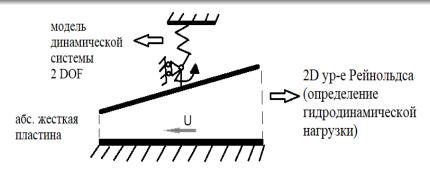


0.000 0.002 0.004 100000 99000 98000 97000 96000 0.004 0.002 0.000

Распределение давления h = -0.15x + 0.001 м

Распределение давления h = -0.15 x + 0.001 м,  $p_{\scriptscriptstyle 
m B} = p_{\scriptscriptstyle 
m H}$ 

## Аэроупругая модель



#### Схема модели

$$\begin{cases}
m\ddot{l} + \varepsilon\dot{l} + kl = F \\
J\ddot{\psi} + c\psi = M
\end{cases}$$

$$\tilde{\tilde{p}} = p_i - p_{\mathsf{ext}}$$

$$\hat{p} = N_1 \tilde{\tilde{p}}_1 + N_2 \tilde{\tilde{p}}_2 + N_3 \tilde{\tilde{p}}_3 + N_4 \tilde{\tilde{p}}_4$$

#### Сила

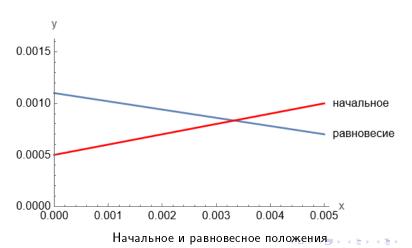
$$F_i = \int_{S_i} \hat{p} dx dz$$

#### Момент

$$M_i = \int_{S_i} \hat{p}(x - x_{\mathsf{u}}) dx dz$$

## Поиск положения равновесия

$$egin{cases} \mathsf{k} \mathsf{l} = \mathsf{F} \ \mathsf{c} \psi = \mathsf{M} \end{cases}$$



## Устойчивость положения равновесия

$$\begin{cases} I = I_0 + \Delta I, \\ \psi = \psi_0 + \Delta \psi \end{cases} \begin{cases} \Delta I = \tilde{L} e^{\omega t}, \\ \Delta \psi = \Psi e^{\omega t} \end{cases} \begin{cases} F = F_0 + d_1 \Delta I + d_2 \Delta \psi, \\ M = M_0 + u_1 \Delta I + u_2 \Delta \psi \end{cases}$$

$$\begin{cases} F = F_0 + d_1 \Delta I + d_2 \Delta \psi, \\ M = M_0 + u_1 \Delta I + u_2 \Delta \psi \end{cases}$$

$$\begin{cases} \left(m\omega^2 - d_1 - \varepsilon\omega + k\right)\tilde{L} - d_2\Psi = 0, \\ -u_1\tilde{L} + \left(J\omega^2 - u_2 + c\right)\Psi = 0 \end{cases}$$

#### Критерий устойчивости

$$\begin{cases} a_4 = mJ \\ a_3 = -\varepsilon J \\ a_2 = (c - u_2) m + (k - d_1) J \\ a_1 = (u_2 - c) \varepsilon \\ a_0 = d_1 (u_2 - c) - k (u_2 - c) - d_2 u_1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} a_1 > 0 \\ a_1 a_2 - a_0 a_3 > 0 \\ \begin{vmatrix} a_1 & a_0 & 0 \\ a_3 & a_2 & a_1 \\ 0 & a_4 & a_3 \end{vmatrix} > 0 \end{cases}$$

#### Заключение

- Показано, что исследование устойчивости положения равновесия сегментов надроторного кольца в потоке жидкости можно выполнить на основе инженерного подхода, объединяющего модель Рейнольдса для течения жидкой смазки и модель колебательной системы с двумя степенями свободы.
- Показано возникновение подъемного гидродинамического клина в сужающемся по окружности зазоре, а также области разряжения в зазоре с расширением. Эти результаты согласуются с экспериментально наблюдаемой картиной течения в гидродинамических подшипниках и уплотнениях.
- (3) Построенная математическая модель может быть использована на этапе предварительного проектирования конструкции.

- Петров Н.П. Гидродинамическая теория смазки, М.: из-во академии наук СССР, 1948. — 558 с.
- Слезкин Н.А. Динамика вязкой несжимаемой жидкости,
   М.: из-во техно-теоретической литературы, 1955. 521 с.
- Селегринд Л. Примененение метода конечных элементов, М.: из-во МИР, 1979. — 195 с.
- Seshu P. Textbook of Finite Element Analysis, New Dehli: PHI Learning Private Limited, 2012. 340 c.
- Григорьев А.Ю., Григорьев К.А., Малявко Д.П. Колебания и виброактивность элементов машин: Учеб. пособие. СПб.: Университет ИТМО, 2016. 136 с.
- Селиванов А.В., Дзева И.Ю., Многодисциплинарная математическая модель пальчикового уплотнения Уфа:, 2011 — 17 с.
- Феодосьев В.И. Сопротивление материалов: Учеб. для вузов. М.: Изд-во МГТУ им. Н.Э. Баумана, 1999. 592 с.