26/05/2024

Classification d'Images ASL

IA pour les systèmes cyber-physique

Table des Matières

1. Introduction	2
1. Objectif	2
2. Jeu de Données	2
3. Prétraitement et Augmentation des Données	2
II. Analyse du Code	3
1. Chargement des Bibliothèques	3
2. Visualisation des Données	3
3. Générateurs de Données	4
4. Construction du Modèle	4
5. Compilation et Entraînement	5
6. Évaluation du Modèle	6
7. Analyse et Interprétation	6
III. Conclusion	6

I. Introduction

Ce projet vise à appliquer les connaissances acquises dans les travaux pratiques (TP) précédents sur la **classification d'images** pour développer un **système de classification d'images spécifique**. Nous avons choisi de travailler sur la **reconnaissance de la langue des signes américaine (ASL).** Le jeu de données utilisé pour l'entraînement et la validation est **le "Sign Language MNIST"** disponible sur **Kaggle.**

1. Objectif

L'objectif principal est de construire un système de classification d'images capable de **reconnaître des lettres de l'alphabet** en langue des signes américaine **à partir d'images de gestes de la main.** Nous allons mettre en place un modèle de réseau de **neurones convolutionnels (CNN)** pour cette tâche, en utilisant **TensorFlow et Keras.**

2. Jeu de Données

Le jeu de données **"Sign Language MNIST"** contient 27,455 images en niveaux de gris de 28x28 pixels. Ces images **représentent 24 lettres de l'alphabet** (A-Z sans J et Z étant des mouvements et non une image fixe). Le jeu de données est **divisé en deux répertoires** : "Train" **pour l'entraînement** et "Test" **pour le test.** Chaque répertoire contient des sous-dossiers nommés selon les classes (lettres).

3. Prétraitement des Données

Pour **améliorer les performances de notre modèle,** nous avons appliqué des techniques d'augmentation des données et de normalisation. Les transformations incluent le **redimensionnement des images,** la **normalisation des pixels** et des transformations aléatoires telles que des **translations horizontales...**

II. Analyse du Code

1. Chargement des Bibliothèques

Pour charger les bibliothèques nécessaires à notre projet, nous avons utilisé des outils tels que TensorFlow et Keras pour la construction et l'entraînement du modèle CNN. De plus, nous avons importé des modules comme Matplotlib pour la visualisation des données et NumPy pour la manipulation des tableaux, garantissant ainsi une analyse et une préparation efficaces des données.

```
import pandas as pd
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import seaborn as sns
import warnings
import random
import tensorflow as tf
# Ignorer les avertissements de type FutureWarning
warnings.simplefilter(action='ignore', category=FutureWarning)
from sklearn.model selection import train test split
from tensorflow import keras
# Pour l'augmentation de données
from tensorflow.keras.preprocessing.image import ImageDataGenerator
from tensorflow.keras.models import Sequential
from tensorflow.keras.layers import Conv2D, MaxPool2D, Flatten, Dense, Dropout
# Algorithme d'optimisation pour mettre à jour les poids du réseau pendant l'entraînement
from tensorflow.keras.optimizers import Adam
from sklearn.metrics import classification_report, confusion_matrix
```

2. Visualisation des Données

Nous avons exploré des **exemples d'images** représentatives de chaque classe **dans notre jeu de données**, offrant ainsi un aperçu de la **diversité des images et des catégories**. Cette analyse visuelle nous a aidés à mieux comprendre les caractéristiques et la répartition des données, ce qui facilite la **phase de modélisation**. À cette fin, nous avons utilisé des bibliothèques telles que Matplotlib pour visualiser les images et NumPy pour **manipuler les données**, générant ainsi des représentations graphiques informatives.

```
train_dir = 'Train' # Répertoire de formation
test_dir = 'Test' # Répertoire de test

# Obtenir la liste des répertoires de classes dans le répertoire de formation
class_directories = [os.path.join(train_dir, directory) for directory in sorted(os.listdir(train_dir))]

# Création de sous-graphiques pour afficher des exemples d'images
fig, axes = plt.subplots(3, 2, figsize=(10, 10))
```

```
# Parcourir les répertoires de classes
for idx, class_dir in enumerate(class_directories):
    image_files = os.listdir(class_dir)

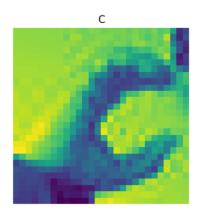
# Vérifier s'il y a au moins 6 images à échantillonner
if len(image_files) >= 6:
        random_images = random.sample(image_files, 6)
    else:
        # S'il y a moins de 6 images, utiliser toutes les images disponibles
        random_images = image_files

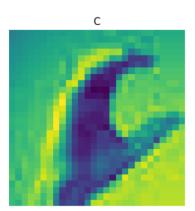
for i, image_file in enumerate(random_images):
    image_path = os.path.join(class_dir, image_file)
    image = plt.imread(image_path)
        axes[int(i / 2), i % 2].imshow(image)
        axes[int(i / 2), i % 2].axis('off')
        axes[int(i / 2), i % 2].set_title(os.path.basename(class_dir))
if idx == 2:
        break

plt.tight_layout()
plt.show()
```

3. Générateurs de Données

Nous avons employé *ImageDataGenerator* pour augmenter et **normaliser les données d'entraînement et de validation.** Cette approche nous a permis de générer de **nouvelles instances d'images** en temps réel, améliorant ainsi la robustesse et la **généralisation du modèle**. En utilisant ce générateur, nous avons appliqué des transformations telles que la rotation, le retournement horizontal, et le zoom aux images, enrichissant ainsi notre ensemble de données **pour une meilleure performance du modèle.**





4. Construction du Modèle

Nous avons construit un modèle de réseau de neurones convolutionnels (CNN) en **intégrant des couches spécifiques** conçues pour extraire des caractéristiques pertinentes à partir des données visuelles.

- Deux couches de convolution suivies de max-pooling.
- Une couche de flatten pour transformer les matrices 2D en vecteurs.
- Deux couches denses avec activation **ReLU**.
- Une couche dense finale avec activation **softmax** pour la classification des 24 classes.

```
# Définition du modèle séquentiel CNN
model = tf.keras.models.Sequential([
    tf.keras.layers.Conv2D(32, (3,3), activation = 'relu', input_shape=(28, 28, 1)),
    tf.keras.layers.MaxPool2D(2,2),
    tf.keras.layers.Conv2D(64,(3,3), activation = 'relu'),
    tf.keras.layers.MaxPool2D(2,2),
    tf.keras.layers.Platten(),
    tf.keras.layers.Dense(256, activation = 'relu'),
    tf.keras.layers.Dense(256, activation = 'relu'),
    tf.keras.layers.Dense(24, activation='softmax')])

model.summary() # Afficher le résumé du modèle

metrics = ['accuracy'] # Définir la métrique pour évaluer le modèle

model.compile(
    optimizer=Adam(learning_rate=0.001),
    loss='sparse_categorical_crossentropy',
    metrics=metrics)
```

Model: "sequential"		
Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d (Conv2D)	(None, 26, 26, 32)	320
max_pooling2d (MaxPooling2D)	(None, 13, 13, 32)	Θ
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 11, 11, 64)	18,496
max_pooling2d_1 (MaxPooling2D)	(None, 5, 5, 64)	0
flatten (Flatten)	(None, 1600)	0
dense (Dense)	(None, 256)	409,856
dense_1 (Dense)	(None, 256)	65,792
dense_2 (Dense)	(None, 24)	6,168
Total params: 500,632 (1.91 MB) Trainable params: 500,632 (1.91 MB) Non-trainable params: 0 (0.00 B)		

5. Compilation et Entraînement

Pour la compilation et l'entraînement du modèle, nous avons utilisé l'optimiseur Adam, un algorithme d'optimisation efficace pour les réseaux neuronaux, et la fonction de perte sparse_categorical_crossentropy. L'entraînement s'est déroulé sur 10 époques, ce qui correspond à 10 passages complets du jeu de données à travers le réseau neuronal pour ajuster les poids et minimiser la perte. Ce processus itératif a permis au modèle d'apprendre à reconnaître les motifs et les caractéristiques des gestes à partir des images d'entraînement, améliorant ainsi sa capacité à généraliser et à effectuer des prédictions précises sur de nouvelles données.

```
# Entraînement du modèle
history = model.fit(
    train_gen,
    epochs=10,
    validation_data = valid_gen)
```

6. Évaluation du Modèle

Pour évaluer le modèle, nous l'avons testé sur **un jeu de données distinct** appelé jeu de données de test, qui n'a **pas été utilisé pendant l'entraînement** ni la validation. Nous avons mesuré sa performance en termes de précision, qui représente **le pourcentage d'images correctement classées** par rapport au nombre total d'images dans le jeu de données de test.

```
# Évaluation du modèle sur l'ensemble de test
predics = model.evaluate(test_gen)
```

Les **résultats obtenus** indiquent une **précision de 99,71%** sur les données d'entraînement et de validation, ce qui montre que le modèle a très bien appris à partir de ces données. Cependant, **la précision sur les données de test** est **légèrement inférieure**, à 91,91%, ce qui peut indiquer que le modèle n'a pas généralisé parfaitement aux nouvelles données ou qu'il y a des différences subtiles entre les données **d'entraînement/validation** et les **données de test**.

7. Analyse et Interprétation

Les résultats obtenus sont satisfaisants avec une **précision élevée** sur les jeux de données **d'entraînement**, de **validation** et de **test**. Cependant, une légère diminution de la précision sur les données de test peut être due à une variété de facteurs, y compris la **complexité des gestes** et **les variations d'images.**

III. Conclusion

En conclusion, ce projet démontre l'efficacité des réseaux de neurones convolutionnels pour la tâche de reconnaissance de la langue des signes américaine. Les techniques de prétraitement et d'augmentation des données se sont avérées cruciales pour obtenir des performances élevées. Les résultats obtenus peuvent être améliorés par des ajustements supplémentaires du modèle et par l'expérimentation avec d'autres architectures et hyperparamètres.

Références

Sign Language MNIST, Kaggle: <u>Sign Language MNIST Dataset</u>

Documentation de TensorFlow et Keras.