

# AN TOÀN THÔNG TIN

Giảng viên: Th.s Nguyễn Thu Hiền

Email: nthien@uneti.edu.vn

Tổ Mạng Máy Tính và Công Nghệ Đa Phương Tiện

Khoa Công nghệ Thông tin

## CHƯƠNG 3: MÃ HÓA ĐỐI XỨNG HIỆN ĐẠI

- 3.1. Nguyên lý của các hệ mã hóa khối.
- 3.2. Chuẩn mã hóa dữ liệu DES.
- 3.3. Hệ mã hóa 3DES.
- 3.4. Chuẩn mã hóa tiên tiến AES.
- 3.5. Các hệ mã hóa khối khác.
- 3.6. Các phương thức mã hóa liên hợp.
- 3.7. Triển khai chức năng mã hóa.
- 3.8. Quản lý và phân phối khóa

## Mã hóa đối xứng hiện đại

- Đối tượng: của mã hóa cổ điển là các bản tin ngôn ngữ.
- Đơn vị mã hóa: là các chữ cái, áp dụng phương thức thay thế/phương thức hoán vị.
- Mã hóa hiện đại quan tâm đến: chống phá mã trong các trường hợp biết trước bản rõ, hay bản rõ được lựa chọn.
- Mã hóa đối xứng hiện đại gồm:
  - Mã dòng: mã hóa từng bit/byte của thông điệp.
  - Mã khối: gộp một số bit, mã hóa chúng như một đơn vị.

## 3.1 Nguyên lý của các hệ mã hóa khối

- ➤ Giống như thay thế các ký tự rất lớn (>= 64 bit)
  - Bảng mã hóa gồm 2<sup>n</sup> đầu vào (n là độ dài khối)
  - Mỗi khối đầu vào ứng với một khối mã hóa duy nhất
  - Độ dài khóa là n x 2<sup>n</sup> bit (quá lớn) => tạo các khối nhỏ hơn.
- Sử dụng ý tưởng dùng mã tích (kết hợp giữa mã thay thế, mã hoán vị và nhiều vòng lặp như vậy).
- Hầu hết các hệ mã hóa khối đối xứng dựa trên cấu trúc hệ mã hóa Feistel (sử dụng liên tiếp toán tử chuyển vị và toán tử thay thế => độ an toàn cao hơn).

#### Mã hóa Feistel

- Đề xuất bởi Horst Feistel dựa trên khái niệm hệ mã hóa tích hợp thuận nghịch của Shannon.
- Phân mỗi khối dài 2w bit thành hai nửa L<sub>0</sub> và R<sub>0</sub>
- > Xử lý qua n vòng
- Chia khóa K thành n khóa con K₁, K₂,..., Kո
- Tại mỗi vòng i
  - Thực hiện thay thế ở nửa bên trái L<sub>i-1</sub> bằng cách XOR nó với F(K<sub>i</sub>, R<sub>i-1</sub>)
  - F thường gọi là hàm chuyển đối hay hàm vòng
  - Hoán vị hai nửa L<sub>i</sub> và R<sub>i</sub>

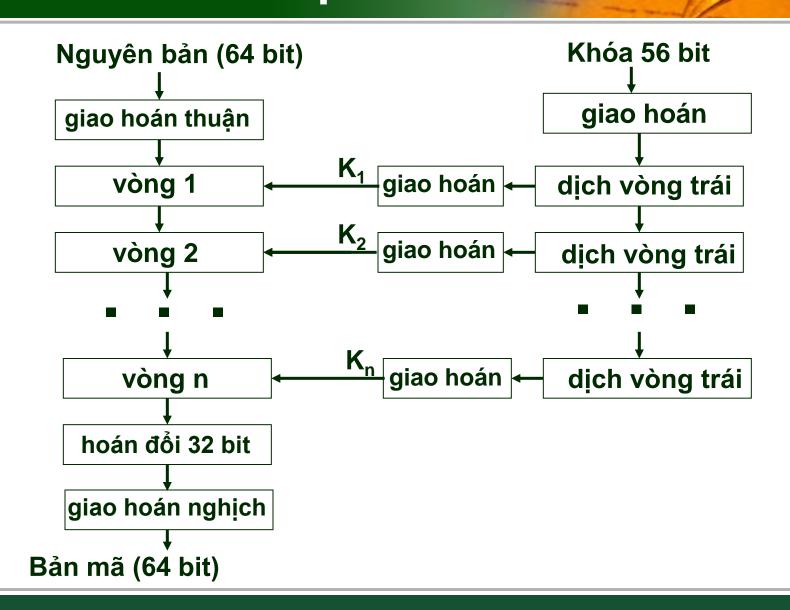
#### Giải mã Feistel

- > Giống giải thuật mã hóa, chỉ khác:
  - Bản mã là dữ liệu đầu vào
  - Các khóa con được dùng theo thứ tự ngược lại
- Tại mỗi vòng kết quả: đầu ra là dữ liệu đầu vào của quá trình mã hóa.
- > Đối với quá trình mã hóa:
  - $L_i = R_{i-1}$
  - $\blacksquare R_i = L_{i-1} \oplus F(R_{i-1}, K_i)$
- > Đối với quá trình giải mã
  - $R_{i-1} = L_i$
  - $\bullet L_{i-1} = R_i \oplus F(L_i, K_i)$

## 3.2 Chuẩn mã hóa dữ liệu DES

- ➤ DES (Data Encryption Standard) được công nhận chuẩn năm 1977.
- > Tên giải thuật là DEA (Data Encryption Algorithm)
- Là một biến thể của hệ mã hóa Feistel, bố xung thêm các hoán vị đầu và cuối.
- Kích thước khối: 64 bit
- Kích thước khóa: 56 bit
- ➤ Số vòng: 16

## Giải thuật mã hóa DES



#### Phá mã DES

- ightharpoonup Khóa 56 bit => có  $2^{56}$  = 7,2 x  $10^{16}$  giá trị.
- > Phương pháp vét cạn: không thực tế.
- > Tốc độ tính toán cao, có thể phá được khóa.
- Vấn đề còn phải nhận biết được nguyên bản.
- Thực tế: DES vẫn được sử dụng (không có vấn đề).
- Nếu cần an toàn hơn => 3DES hay chuẩn mới AES.

#### 3.3 Hệ mã hóa 3DES

- Sử dụng 3 khóa và chạy 3 lần giải thuật DES
  - Mã hóa: C = E<sub>K3</sub>[D<sub>K2</sub>[E<sub>K1</sub>[p]]]
  - Giải mã:  $p = D_{K_1}[E_{K_2}[D_{K_3}[C]]]$
- Độ dài khóa thực tế là 168 bit
  - Không tồn tại  $K_4 = 56$  sao cho  $C = E_{K_4}(p)$
- Vì sao 3 lần: tránh tấn công "gặp nhau ở giữa"
  - $C = E_{K_2}(E_{K_1}(p)) \Rightarrow X = E_{K_1}(p) = D_{K_2}(C)$
  - Nếu biết một cặp (p, C)
    - Mã hóa p với 2<sup>56</sup> khóa và giải mã C với 2<sup>56</sup> khóa
- So sánh tìm ra K<sub>1</sub> và K<sub>2</sub> tương ứng
- Kiểm tra lại với 1 cặp (p, C) mới: OK => K<sub>1</sub> và K<sub>2</sub> là khóa

### 3.4 Chuẩn mã hóa tiên tiến AES

- AES (Advanced Encryption Standard) được công nhận chuẩn mới năm 2001
- Tên giải thuật là Rijndael (Rijmen + Daemen)
- An toàn hơn và nhanh hơn 3DES
- Kích thước khối: 128 bit
- Kích thước khóa: 128/192/256 bit
- Số vòng: 10/12/14
- Cấu trúc mạng S-P, nhưng không theo hệ Feistel
  - Không chia mỗi khối làm đôi