

Localizing Defects in Multithreaded Programs by Mining Dynamic Call Graphs

Frank Eichinger, Victor Pankratius , Philipp Große, Klemens Böhm

Institute for Program Structures and Data Organization (IPD)



Foto: Stadt Karlsruhe

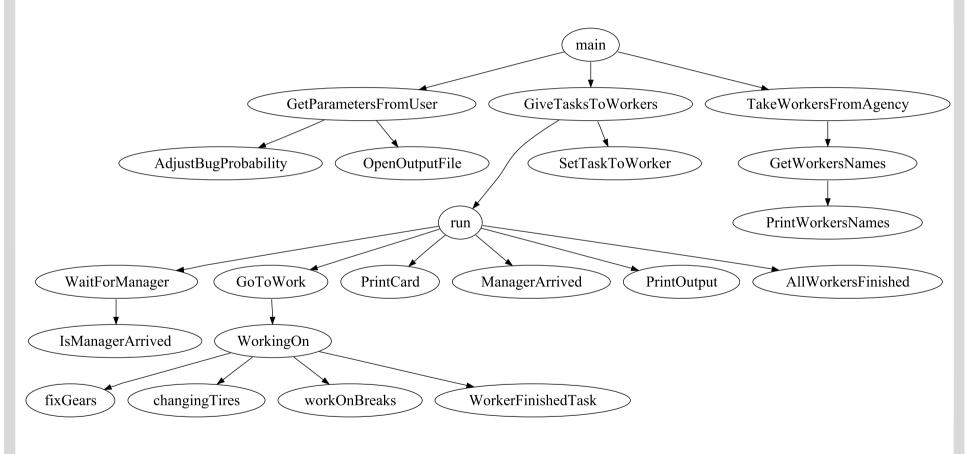
Defects in Software

- Software is rarely free from defects.
- In the software-development process,
 - at least 35% of the time is spent for debugging activities, and
 - defect localisation is the most difficult task.
- ⇒ Defects lead to huge costs!
- Automated means for **defect-localization** are needed.
- Various (data-mining-based) approaches are available.
- We focus on Call-Graph based detection.
 - In particular: occasional bugs

Karlsruhe Institute of Technology

Example

GarageManager: "blocking critical section"







Localizing Defects in Multithreaded Programs

by Mining Dynamic Call Graphs



Example – The Failure

```
run(){
status.ManagerArrived();
boolean tasksNotFinshed = true, printedOutput = false;
while (tasksNotFinished){
  printedOutput = PrintedOutput(printOutput);
        synchronized(status){
        if (status.AllWorkersFinished())
                tasksNotFinished = false;
        else
                yield();}
```

Agenda

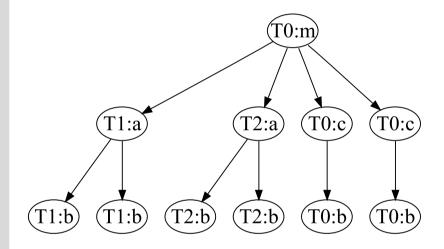


- Call-Graph Representation for Multithreading Programs
- Localizing Defects based on Call-Graphs
- Defectiveness-Likilihood Calculation
- Benchmark Results

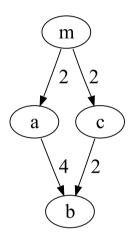
Call-Graph Representations



unreduced



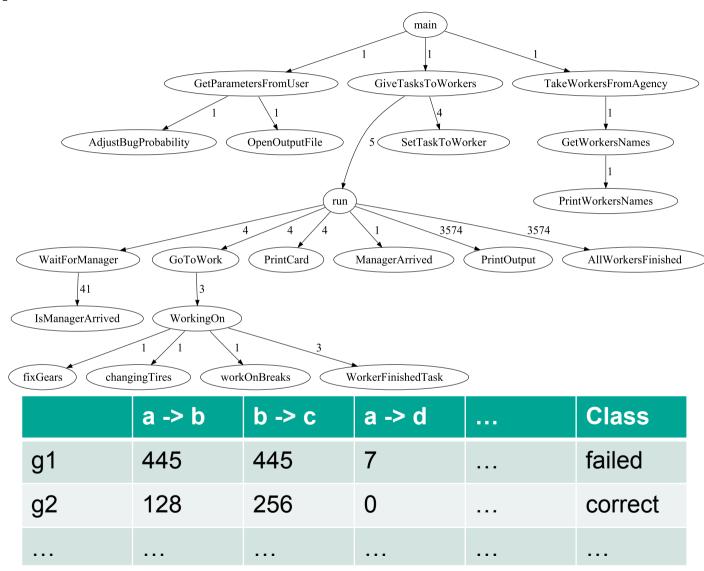
reduced



generate call-graphs using AspectJ

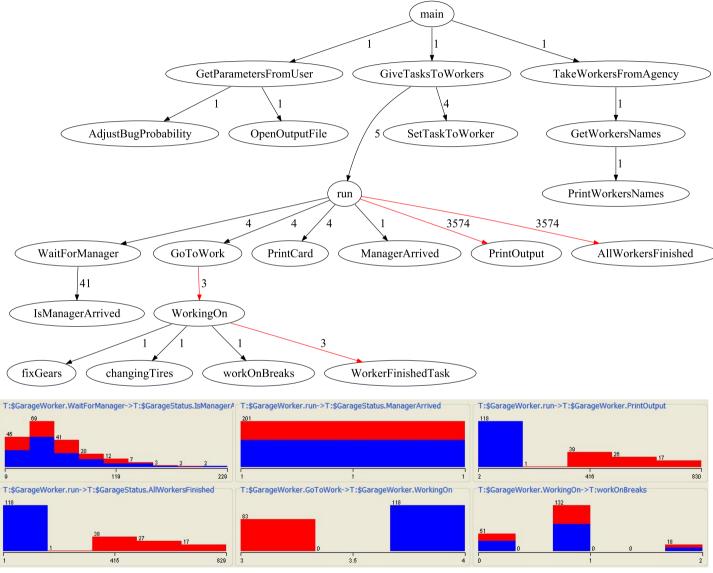
Karlsruhe Institute of Technology

Example – cont.





Basic Idea





Defectiveness-Likihood Calculation

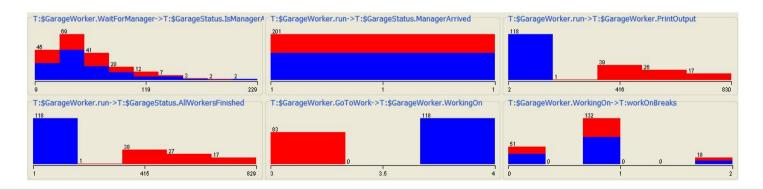
Entropy-based measure:

$$Info(D) := -\sum_{i=1}^{|\mathbb{D}_C|} \frac{|D_i|}{|D|} \cdot \log_2(\frac{|D_i|}{|D|})$$

$$InfoGain(A, D) := Info(D) - \sum_{j=1}^{|\mathbb{D}_A|} \frac{|D_j|}{|D|} \cdot Info(D_j)$$

$$SplitInfo(A, D) := -\sum_{j=1}^{|\mathbb{D}_A|} \frac{|D_j|}{|D|} \cdot \log_2(\frac{|D_j|}{|D|})$$

$$GainRatio(A, D) := \frac{InfoGain(A, D)}{SplitInfo(A, D)}$$



Ranking



Example output:

Rank	Name	SCORE
1	a()	0.9833
2	c ()	0.9204
3	d()	0.4876
3	e()	0.4876
4	b()	0.2428

Benchmark



Program	#M	LOC	#T	Description	Defect
AllocationVector	6	133	2	Allocation of memory	two-stage access
GarageManager	30	475	4	Simulation of a garage	blocking critical section
Liveness	8	120	100	Client-server simulation	orphaned thread
MergeSort	11	201	4	Recursive Sorting	two-stage access
ThreadTest	12	101	50	CPU benchmark	blocking critical section
Tornado	122	632	100	HTTP Server	no lock
Weblech	88	802	10	Download/mirror tool	no lock / race condition

Benchmark from:

Y. Eytani and S. Ur. Compiling a Benchmark of Documented Multi-Threaded Bugs. In *Proc. Int. Parallel and Distributed Processing Symposium (IPDPS)*, 2004.



Benchmark Result

Program	Ranking Position	%LOC to Review
AllocationVector	1	17.3%
GarageManager	1	14.2%
Liveness	1	44.2%
MergeSort	1	25.9%
ThreadTest	1	18.8%
Tornado	14	23.3%
Weblech.orig	2	23.3%
Weblech.inj	5	21.8%

only 7.1% of all methods to review 23.6% of normalized source code

Conclusion

- Summary of contributions
 - Call-Graph technique transferable for multithreading programs
 - Knowledge discovery in weighted classified graphs
 - According to benchmark only 23.6% of normalized source code has to be reviewed
- Future Work
 - Thread-specific Call-Graphs
 - Include dataflow information into graphs
 - Investigate call graphs at different levels of granularity
 - No defect-localisation approach is perfect integration with other approaches

Questions?



Thank you for your attention!

BACKUP Ranking



Rank	Name	LOC	SCORE
1	GoToWork()	40	1.0
2	WorkingOn()	25	1.0
3	run()	23	1.0
-	main()	4	0.0
-			0.0

Localizing Defects in Multithreaded Programs

by Mining Dynamic Call Graphs



BACKUP: Fehlerlokalisierung – allgemeine Ansätze

- Statische Ansätze (z. B. ESC/Java, RacerX)
 - Aufwändige Annotationen notwendig
 - Viele Warnungen, nur geringe Fehlereingrenzung
- Dynamischer Ansatz: happens-before-Relationen
 - Idee: Überprüfung, ob happens-before-Relation erfüllt ist
 - Dazu: Aktualisierung von logischen Vektor-Uhren
 bei Zugriff auf gemeinsame Ressource (relativ aufwändig, eine Uhr pro Faden)
 - Nur solche Fehler werden erkannt, die in einem konkreten Lauf auftreten.
- Dynamischer Ansatz: Locksets (z. B. Eraser)
 - Idee: Überwachung der Menge der Sperren für jeden Faden.
 - Bei Zugriff auf gemeinsame Ressourcen Überprüfung, ob eine Schnittmenge mit Sperrmenge eines anderen Fadens existiert.
 - Viele Warnungen (false positives) möglich, außerdem sehr aufwändig.
- Und andere: Model Checking, Capture-Replay, ...



BACKUP: Fehlerlokalisierung – allgemeine Ansätze

- Statische Herangehensweise (Analyse des Programmcodes)
 - Heuristischer Ansatz, Identifizierung von schlechtem Programmierstil (viele Warnungen, oft nur geringe Eingrenzung)
 - Korrelation von Programmeigenschaften (Metriken) mit Fehlern (eher generelle Erkenntnisse, schwierig konkrete Fehler zu finden)
- Dynamische Herangehensweise (Analyse von Programmläufen)
 - (Teil-)Automatische Debugging-Techniken
 (Delta Debugging z.B. vereinfacht Testfälle, kann aber nicht alle Fehler lokalisieren.)
 - Statistische Auswertung von instrumentierten Variablen oder Verzweigungen (Welche von potentiell sehr vielen Daten sollen beobachtet werden?)
 - Betrachtung von Programm-Traces (Zeilenausführungen, Sequenzen, Graphen)
 (Betrachtung von Ausführungshäufigkeiten ist oft hilfreich, vgl. Tarantula;
 Sequenzen und Graphen sind ggf. präziser, vgl. Arbeiten am IPD Böhm)
- ⇒ Es existieren viele Techniken, die sich gegenseitig ergänzen.
 Jede kann bestimmte Fehler besser oder schlechter lokalisieren.