

Serie 1

Polynominterpolation - Lagrange

zur 10. KW (05.03. – 11.03.2018)

Wichtig: Schreibe eine main-Datei, welche alle Funktionsaufrufe ausführt.**Aufgabe 1.1 (5 Punkte):** (Lagrangesche Darstellung: $p(z) = \sum_{j=1}^n b_j L_j(z)$)

a) Schreibe zwei Matlab-Funktionen

 $\mathbf{b} = \text{lagrangekoeff}(\mathbf{y})$ und $\mathbf{p} = \text{lagrangeinterpol}(\mathbf{b}, \mathbf{x}, \mathbf{z})$.

Dabei soll die Funktion `lagrangekoeff(y)` mithilfe der Stützpunkte (x_i, y_i) , $i = 0, 1, \dots, n$ die zugehörigen Koeffizienten berechnen, während `lagrangeinterpol(b, x, z)` das Lagrange-Interpolationspolynom in z auswertet. Die Eingabe z soll auch als Vektor akzeptiert werden.

b) Teste deine Programme:

- (i) Was sind die (Lagrangeschen) Koeffizienten des Interpolationspolynoms p durch die Stützpunkte $(-2, -14)$, $(-1, 12)$, $(1, 4)$ und $(2, 6)$? (Antwort: $b_0 = -14$, $b_1 = 12$, $b_2 = 4$ und $b_3 = 6$.)
- (ii) Bestimme $p(3)$ und $p(-3)$. (Antwort: $p(3) = 36$, $p(-3) = -84$.)

Aufgabe 1.2 (5 Punkte): Wir stellen uns in dieser Aufgabe vor, dass es in MATLAB keine Funktion gibt, um den Sinus zu berechnen. Daher müssen wir unsere eigene Sinus-Funktion schreiben, wobei wir annehmen, dass wir zu den Stützstellen x_0, x_1, \dots, x_n in $[0, 2\pi]$ die Werte $y_i := \sin(x_i)$ für $i = 0, \dots, n$ kennen.

a) Schreibe drei MATLAB-Funktionen, die eine Approximation für den Sinus liefern. Dazu kannst du die Lagrange-Interpolation aus Aufgabe 1 verwenden. Die Funktionen sollen auch Vektoren als Eingabe akzeptieren.

- (i) Die Funktion `p_1 = approx_sin_1(z)` soll die Stützstellen

| | | | | | |
|-------|---|---------|-------|----------|--------|
| i | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
| x_i | 0 | $\pi/2$ | π | $3\pi/2$ | 2π |
| y_i | 0 | 1 | 0 | -1 | 0 |

benutzen.

(ii) Die Funktion $p_2 = \text{approx_sin_2}(z)$ soll die Stützstellen

| i | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 |
|-------|---|--------------|---------|--------------|-------|---------------|----------|---------------|
| x_i | 0 | $\pi/4$ | $\pi/2$ | $3\pi/4$ | π | $5\pi/4$ | $3\pi/2$ | $7\pi/4$ |
| y_i | 0 | $\sqrt{2}/2$ | 1 | $\sqrt{2}/2$ | 0 | $-\sqrt{2}/2$ | -1 | $-\sqrt{2}/2$ |

benutzen.

(iii) Die Funktion $p_3 = \text{approx_sin_3}(z)$ soll die Stützstellen

| i | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 |
|-------|---------|--------------|--------------|----------|----------|---------------|---------------|-----------|
| x_i | $\pi/6$ | $\pi/3$ | $2\pi/3$ | $5\pi/6$ | $7\pi/6$ | $4\pi/3$ | $5\pi/3$ | $11\pi/6$ |
| y_i | $1/2$ | $\sqrt{3}/2$ | $\sqrt{3}/2$ | $1/2$ | $-1/2$ | $-\sqrt{3}/2$ | $-\sqrt{3}/2$ | $-1/2$ |

benutzen.

- b) Zeichne die drei Approximationen der Sinus-Kurve für $z \in [0, 2\pi]$ (Schrittweite $\pi/100$) sowie die exakte Lösung in ein Bild. Zeichne danach die Approximationen der Sinus-Kurve für $z \in [-\pi, 3\pi]$ (Schrittweite $\pi/100$) in ein Bild. Was fällt dir auf? Benutze **legend**, um dem Bild eine Legende hinzuzufügen und gib ihm mit **title** eine Überschrift. Speichere die Bilder als **Aufg_2_1.fig** und **Aufg_2_2.fig**.
- c) Um unsere Approximation auch für $z \notin [0, 2\pi]$ sinnvoll gebrauchen zu können, nutzen wir die Periodizität der Sinus-Funktion aus: Modifiziere deine Funktionen aus Teil a) so, dass z auf ein $\tilde{z} \in [0, 2\pi]$ abgebildet wird mit $\sin(z) = \sin(\tilde{z})$, bevor die eigentliche Approximation berechnet wird. Dabei hilft der MATLAB-Befehl **mod**.
- d) Zeichne, mit der Modifikation aus c), die drei Approximationen $p_i(z)$, $i = 1, 2, 3$, für $z \in [-2\pi, 4\pi]$ (Schrittweite $\pi/100$) sowie die exakte Lösung in ein Bild. Zeichne auch den absoluten Fehler $|p_i(z) - \sin(z)|$, $i = 1, 2, 3$, in ein weiteres Bild. Benutze dafür zuerst wie gewohnt den Befehl **plot**, und dann den Befehl **semilogy**. Beschrifte alle drei Bilder wiederum mit einer Überschrift und einer Legende. Wie gut sind die drei Approximationen?