Modèles et techniques en programmation parallèle hybride et multi-cœurs Introduction au parallélisme multithreads

Marc Tajchman

CEA - DEN/DM2S/STMF/LMES

10/08/2020

Parallélisme multi-threads en mémoire partagée

- ► Le but du parallélisme multithreads est de découper l'ensemble des instructions en plusieurs parties et d'exécuter (le plus possible) simultanément ces différentes parties par des threads (exécutions) sur des cœurs différents.
- On appellera la version du code non parallélisé : "séquentiel".
- ▶ Dans le cas le plus simple, le nombre de threads est égal au nombre de cœurs. Mais on peut utiliser un nombre de threads différent du nombre de cœurs.
- ► En mémoire partagée signifie que différents groupes d'instructions travaillent sur des données contenues dans la même mémoire. Il faut donc faire attention que les modifications faites par certaines instructions ne perturbent pas les données utilisées par d'autres instructions.

Formellement:

On veut exécuter en parallèle, N instructions

$$I = \{I_i(u), i = 1..N\}$$

où u est une structure de données commune.

On regroupe l'ensemble des instructions en n_G groupes

$$G_k = \{I_{i_j}(u), i_j \in (1..N), j = 1,..,N_k\} k = 1..n_G$$

de telle sorte que

$$G_{k'} \cap G_{k''} = \varnothing \quad \text{si } k' \neq k''$$

$$\bigcup_{k=1}^{k=n_G} G_k = I$$

Autrement dit:

Chaque instruction doit être exécutée une et une seule fois

- ► Autant que possible, il faut pouvoir exécuter les différents groupes d'instructions de façon indépendante (c'est le système qui décidera de démarrer un groupe, en fonction des cœurs disponibles)
- ► A l'intérieur d'un groupe les instructions sont exécutées séquentiellement
- ▶ Il faut déterminer quelles sont les données partagées entre les groupes et celles qui sont privées (utilisées par un seul groupe).

Ce dernier point est souvent le plus complexe.

Exemple 1:

on peut découper une boucle:

for
$$(i=0; i
v[i] = f(a, u[i]);$$

en 3 parties (par exemple), avec $0 = N0 \le N1 \le N2 \le N3 = N$:

for
$$(i=N0; i< N1; i++)$$

v[i] = f(a, u[i]);

for (i=N1; i<N2; i++)
v[i] = f(a, u[i]);</pre>

for
$$(i=N2; i
v[i] = f(a, u[i]);$$

1^{er} groupe d'instructions à exécuter par le 1^{er} thread

2^{ème} groupe d'instructions à exécuter par le 2^{ème} thread

3^{ème} groupe d'instructions à exécuter par le 3^{ème} thread

Il faut examiner l'utilisation de toutes les données sinon on risque de tomber sur des erreurs difficiles à corriger.

Donnée	Comportement
No, N1, N2,	Utilisées par plusieurs threads mais constantes
N3, a	dans l'algorithme, on peut les partager entre les
	threads
u	u est constant et donc peut être partagé
V	v varie dans l'algorithme, mais comme chaque thread modifie une partie différente du vecteur,
	v peut être partagé.
i	i prend des valeurs différentes dans les threads (i = N0 à N1-1 dans le premier thread, i=N1 à N2-1 dans le second thread, etc.), il faut donc utiliser des variables différentes qui représentent i dans les différents threads. i est dit "variable privée".

L'algorithme doit être modifié comme suit:

```
for (i0=N0; i0 < N1; i0++) v[i0] = f(a, u[i0]); for (i1=N1; i1 < N2; i1++) v[i1] = f(a, u[i1]); for (i2=N2; i2 < N3; i2++) v[i2] = f(a, u[i2]);
```

Voir une implémentation en OpenMP dans l'Exemple 1

Exemple 2: si u et v sont des vecteurs de taille n > 4, on veut calculer la boucle for:

$$for(i = 1; i < n - 1; i + +) v_i = (u_{i-1} + 2 * u_i + u_{i+1})/4;$$
(1)

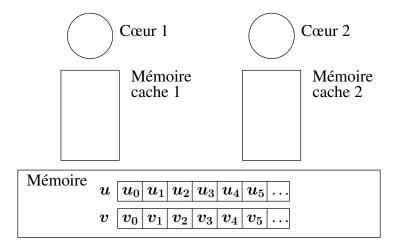
On va examiner en détail le calcul simultané sur 2 cœurs des 2 expressions

$$v_2 = (u_1 + 2u_2 + u_3)$$

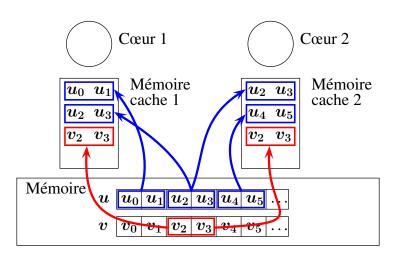
 $v_3 = (u_2 + 2u_3 + u_4)$

On supposera que chaque cœur possède sa mémoire cache de taille 8 (4 lignes de cache de taille 2).

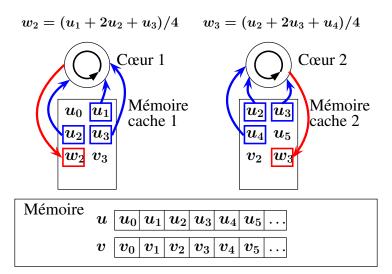
1. Avant d'exécuter les 2 instructions :



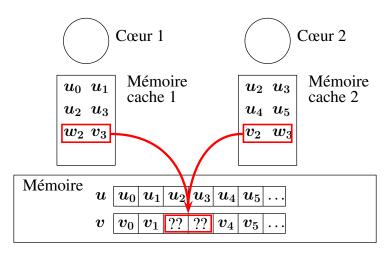
2. Les blocs qui contiennent les composantes utilisées sont recopiés dans les mémoires cache :



3. Les composantes de u sont recopiées dans les mémoires internes des processeurs et les résultats sont mis à la place de composantes de v:



4. Les blocs qui contiennent les résultats sont copiés dans la mémoire centrale. Le résultat est indéterminé.

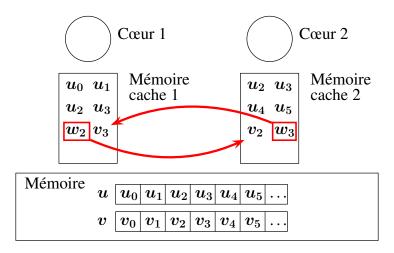


L'erreur vient du fait que 2 caches différents contiennent chacun un bloc (partiellement) différent qui seront recopiés dans la mémoire centrale au même endroit

Tous les ordinateurs dont les processeurs ont plusieurs cœurs, appliquent un algorithme pour vérifier et rétablir la cohérence de cache :

Si deux lignes de cache dans deux mémoires cache correspondent au même emplacement dans la mémoire centrale, on garde les valeurs les plus récentes. Grace à l'étape de cohérence de cache les résultats seront corrects mais le maintien de la cohérence de cache prend du temps et diminue l'efficacité du parallélisme multithreads.

On essaie de faire en sorte que les caches ne contiennent pas des copies des mêmes blocs mémoires (dans ce cas pas besoin de contrôler la cohérence des caches) 3 bis. On rétablit la cohérence de cache : w_2 dans le cache 1 est copié à la place de v_2 dans le cache 2 et w_3 dans le cache 2 est copié à la place de v_3 dans le cache 1



Le plus simple est de découper la boucle séquentielle :

for
$$(i=1; i< n-1; i++)$$

v[i] = $(u[i-1] + 2*u[i] + u[i+1])/4;$

en K sous-boucles:

L'exécution de toutes les sous-boucles est identique à l'exécution de la boucle complète. Toutes les sous-boucles doivent si possible être exécutées en même temps.

Le principal (mais pas le seul) outil pour coder du parallélisme multithreads est OpenMP.

On ajoute une ligne avant la boucle (pragma)

```
#pragma omp parallel for
for (i=1; i<n-1; i++)
  v[i] = (u[i-1] + 2*u[i] + u[i+1])/4;</pre>
```

- ▶ la ligne qui commence par #pragma est appelée pragma
- en fonction des options de compilation, cette ligne est ignorée ou pas
- ▶ le compilateur va découper lui-même la boucle en sous-boucles en répartissant les sous-boucles entre les threads

Avantages:

- un seul code source pour les versions parallèle ou séquentiel
- on peut choisir les boucles qu'on veut paralléliser ou non (parallélisation incrémentale)
- ► facile à coder

Désavantages et difficultés:

- les performances sont parfois décevantes
- attention aux variables partagées par différentes itérations d'une boucle
- ▶ pas beaucoup de contrôle sur le placement des threads et sur le découpage en sous-boucles

Pour compiler du code utilisant OpenMP, on utilise une option de compilation (qui dépend du compilateur : -fopenmp pour gcc/g++/gfortran).

Pour exécuter un code utilisant plusieurs threads, il y a plusieurs possibilités:

► définir une variable d'environnement OMP_NUM_THREADS, par exemple :

$$OMP_NUM_THREADS=5$$
 ./code.exe

appeler dans le code source la fonction

Exemple OpenMP 1

Source C++ séquentiel:

```
#include "calcul.hxx"
2
  void calcul(std::vector<double> & v, const
      std::vector<double> & u)
4 {
5
     size_t i, n = u.size();
6
    v[0] = u[0]:
8
9
     for (i = 1; i < n-1; i++)
10
       v[i] = (u[i-1]+2*u[i]+u[i+1])/4;
11
12 v[n-1] = u[n-1];
  }
13
```

Source C++ séquentiel:

```
#include "calcul.hxx"
  void calcul(std::vector<double> & v, const
      std::vector<double> & u)
4 {
5
     size_t i, n = u.size();
6
    v[0] = u[0]:
8
9
    #pragma omp parallel for
     for (i = 1; i < n-1; i++)
10
       v[i] = (u[i-1]+2*u[i]+u[i+1])/4:
11
12
  v[n-1] = u[n-1];
13
  }
```