

QUADRATIC SPLINE

OTAKE Takayoshi, 2019-02-02

Condition

2次元の $n + 1$ 個の点の列:

$$P = (p_i)_{i=0}^n \quad (1.1)$$

のスプライン曲線を求める。

ここで、各点 p_i を (x_i, y_i) として $x_i < x_{i+1}$ と $n > 0$ を条件とする。

点が $n + 1$ 個あるため、スプライン曲線は n 個の区間曲線の列:

$$Spline = (S_i)_{i=0}^{n-1} \quad (1.2)$$

となるが、この区間曲線を2次数関数:

$$S_i(x) = a_i(x - x_i)^2 + b_i(x - x_i) + c_i \quad (1.3)$$

とする。

Solution

区間曲線は区間の端の点を通るため

$$S_i(x_i) = c_i = y_i \quad (2.1)$$

である。また、隣接する区間曲線は同一の点を通るため

$$\begin{aligned} S_i(x_{i+1}) &= S_{i+1}(x_{i+1}) \\ a_i(x_{i+1} - x_i)^2 + b_i(x_{i+1} - x_i) + y_i &= y_{i+1} \end{aligned} \quad (2.2)$$

である。

隣接する区間曲線は滑らかに連続するため、区間曲線の傾き:

$$S'_i(x) = 2a_i(x - x_i) + b_i$$

は区間曲線の隣接点で等しいため

$$\begin{aligned} S'_i(x_{i+1}) &= S'_{i+1}(x_{i+1}) \\ 2a_i(x_{i+1} - x_i) + b_i &= b_{i+1} \end{aligned} \quad (2.3)$$

である。

eq. (2.2) より

$$b_i = \frac{y_{i+1} - y_i}{x_{i+1} - x_i} - a_i(x_{i+1} - x_i) \quad (2.2')$$

を eq. (2.3) に代入して

$$\begin{aligned} & 2a_i(x_{i+1} - x_i) + \frac{y_{i+1} - y_i}{x_{i+1} - x_i} - a_i(x_{i+1} - x_i) \\ &= \frac{y_{i+2} - y_{i+1}}{x_{i+2} - x_{i+1}} - a_{i+1}(x_{i+2} - x_{i+1}) \\ a_{i+1} &= -\frac{x_{i+1} - x_i}{x_{i+2} - x_{i+1}}a_i + \frac{\frac{y_{i+2} - y_{i+1}}{x_{i+2} - x_{i+1}} - \frac{y_{i+1} - y_i}{x_{i+1} - x_i}}{x_{i+2} - x_{i+1}} = u_i a_i + v_i \end{aligned} \quad (2.4)$$

となる。ここで

$$\begin{aligned} u_i &= -\frac{x_{i+1} - x_i}{x_{i+2} - x_{i+1}} \\ v_i &= \frac{\frac{y_{i+2} - y_{i+1}}{x_{i+2} - x_{i+1}} - \frac{y_{i+1} - y_i}{x_{i+1} - x_i}}{x_{i+2} - x_{i+1}} \end{aligned}$$

としたが、これらは既知である。

さて、eq. (4) より c_i が求まっていて、eq. (2.2') より b_i は a_i で求まることがわかっている。また、eq. (2.4) より a_i は a_0 に依存することがわかっているため、 a_0 が決まればスプライン曲線が得られる。

ここで $a_0 = 0$ としてスプライン曲線を得ることもできるが、 P にとってより滑らかなスプライン曲線を求めたい。

区間曲線の曲がり具合は

$$S_i''(x) = 2a_i \quad (3.1)$$

より

$$C_i = a_i^2 \quad (3.3)$$

と表せるため、スプライン曲線全体の曲がり具合を

$$C_S = \sum_{i=0}^{n-1} C_i \quad (3.4)$$

で評価できる。

区間曲線の曲がり具合 C_i は eq. (2.4) より

$$a_i^2 = (u_{i-1}a_{i-1} + v_{i-1})^2 = u_{i-1}^2 a_{i-1}^2 + 2u_{i-1}v_{i-1}a_{i-1} + v_{i-1}^2 = \dots$$

と a_i を a_{i-1} で代入する事を繰り返すと a_0 の2次関数となるため、eq. (3.4) も a_0 の2次数関数となる。

ここで

$$U_j a_j^2 + V_j a_j + W_j \Rightarrow U_{j-1} a_{j-1}^2 + V_{j-1} a_{j-1} + W_{j-1} \Rightarrow \dots$$

と変換を繰り返すイメージで

$$\begin{aligned} u_j^2 a_j^2 + 2u_j v_j a_j + v_j^2 &= U_j a_j^2 + V_j a_j + W_j = U_j (u_{j-1} a_{j-1} + v_{j-1})^2 + V_j (u_{j-1} a_{j-1} + v_{j-1}) + W_j \\ &= U_j u_{j-1}^2 a_{j-1}^2 + (2U_j u_{j-1} v_{j-1} + V_j u_{j-1}) a_{j-1} + (U_j v_{j-1}^2 + V_j v_{j-1} + W_j) \\ &= U_{j-1} a_{j-1}^2 + V_{j-1} a_{j-1} + W_{j-1} \end{aligned}$$

のため

$$\begin{aligned} U_{j-1} &= U_j (u_{j-1}^2) \\ V_{j-1} &= U_j (2u_{j-1} v_{j-1}) + V_j (u_{j-1}) \\ W_{j-1} &= U_j (v_{j-1}^2) + V_j (v_{j-1}) + W_j \end{aligned}$$

となる。ここで $U_j = 1, V_j = 0, W_j = 0$ である。ここで j を添字としたのは、この計算が $\sum_{i=0}^{n-1} C_i$ の各 C_i の算出のために繰り返されるためである。

さて eq. (3.4) は

$$U_C a_o^2 + V_C a_0 + W_C \tag{3.5}$$

のようになるが

$$C_S''(a_0) = 2U_C > 0 \quad (\because u_i^2 > 0) \tag{3.6}$$

であるため

$$C_S'(a_0) = 2U_C a_0 + V_C = 0 \tag{3.7}$$

を満たす

$$a_0 = -\frac{V_C}{2U_C} \tag{3.8}$$

が最良となる。

NOTE: 導出過程で b_i から a_i を求めることも可能であるが、適当な b_0 を決定することができないため、 a_i から b_i を算出する。