

Unix 計算機利用ガイド.

松林 昭
北野 雅大 (9 章)

2024 年 4 月 12 日.

目次

第1章	はじめに	1
第2章	本論	1
2.1	セクション	1
2.1.1	サブセクション	1
参考文献	1

第 1 章 はじめに

この章では，当研究室の計算機を利用する方法・注意等を簡単にまとめています．表 1 は現在の当研究室の計算機の一覧です．

Linux は Unix ではありませんが，本文書が扱う範囲で両者の区別が必要になることはないので，以後 Unix 系 OS の総称として Unix という言葉を使用します．

原則として，キーストロークは Emacs 風に表記します．例えば，**RET** は Enter，S-a は Shift を押しながらか，C - SPC は Ctrl を押しながらか Space，M-x は左 Alt を押しながらか 1 x を押すことをそれぞれ意味します．

第 2 章 本論

2.1 セクション

ここに本論を書く [1] [2] [3]．Fig. 2.1 と Eq. 2.1 はに示すように，hoge である．

2.1.1 サブセクション

2.1.1.1 サブサブセクション

色は匂へど散りぬるを 我が世誰ぞ常ならむ 有為の奥山今日越えて 浅き夢見じ酔ひもせず．

A quick brown fox jumps over the lazy dog.

$$\left(\int_0^\infty \frac{\sin x}{\sqrt{x}} dx\right)^2 = \sum_{k=0}^\infty \frac{(2k)!}{2^{2k}(k!)^2} \frac{1}{2k+1} = \prod_{k=1}^\infty \frac{4k^2}{4k^2-1} = \frac{\pi}{2} \quad (2.1)$$

Dummy Image

Fig. 2.1 caption

参考文献

- [1] L. Yao, Y.-W. A. Wu, L. Yao, and Z. Z. Liao. An integrated IMU and UWB sensor based indoor positioning system. *2017 International Conference on Indoor Positioning and Indoor Navigation (IPIN)*. IEEE. 2017, pp. 1–8.
- [2] D. Ugarte. Curling and closure of graphitic networks under electron-beam irradiation. *Nature* 359.6397 (1992), pp. 707–709.
- [3] 野村篤史, 須ヶ崎聖人, 坪内孝太, 西尾信彦, 下坂正倫, et al. UWB の測定距離と直接波の減衰度を利用したデバイスフリー複数人屋内測位. 研究報告ユビキタスコンピューティングシステム (UBI) 2022.1 (2022), pp. 1–8.