Experimental Physik II Kapitel 16

author email

May 21, 2016

Contents

16	Stat	Statische magnetische Felder		
	16.1	Kräfte auf bewegte Ladungen		
		16.1.1	Lorentzkraft \vec{F}_L	4
		16.1.2	Bewegungsgleichung:	5
		16.1.3	Zyklonen:	6
		16.1.4	Kräfte auf stromdurchflossene Leiter	10
		16.1.5	Stromdurchflossene Leiterschleife	13

16 Statische magnetische Felder

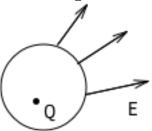
Experimente:

- gleichnamige Pole stoßen sich ab
- ungleichnamige Pole ziehen sich an
- Kraftwirkung $\propto \frac{1}{r^2}$ (1750; Coulomb)
- ähnliche Abstandsabhängigkeit für elektrische und für magnetische Kräfte
- zunächst kein Zusammenhang zwischen beiden Kräften erkennbar
- Experiment: Magnetische Pole treten nur paarweise auf. $(\implies$ keine "magnetische Ladung")

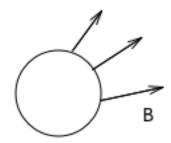
Feldlinien sichtbarmachen durch Eisenfeilspitzen:

Magnetische Feldliniens ind stets geschlossen; es gibt keine isolier baren Quellen oder Senkendes magnetische

Erinnerung: Satz von Gauß:



 \vec{E} : elektrische Feldstärke: Gesamtfluss: $\phi_{el} = \oint_A \vec{E} \cdot d\vec{A} = \frac{Q}{\epsilon_0}$



Magnetische Felder:

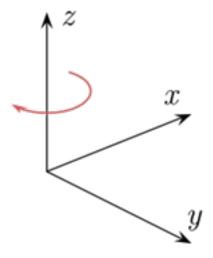
Gesamtfluss:
$$\phi_{mag} = \oint_A \underbrace{\vec{B} \cdot d\vec{A}}_{\text{magnetischer Fluss}} = 0\vec{B}$$
: magnetische Flussdichte

3

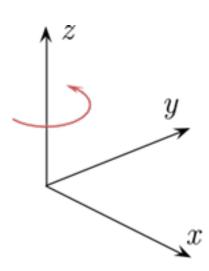
Kräfte auf bewegte Ladungen 16.1

Lorentzkraft \vec{F}_L 16.1.1

$$\vec{F}_L = q \cdot \vec{v} \times \vec{B} \\ (\vec{F}_L \perp \vec{v}; \vec{F} \perp \vec{B})$$



Linkshändiges System



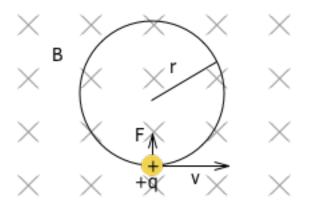
Rechtshändiges System

UVW-Regel: Ursache \rightarrow Vermittler \rightarrow Wirkung Vorsicht!: Elektrische Ladung ist negativ!

$$[|\vec{B}|] = \frac{N}{As \cdot \frac{m}{s}} = \frac{Vs}{m^2} = 1T(Tesla)$$

Kreisbahn: $\vec{F}_L \perp \vec{v}$ $\implies \vec{F}_L$ beeinfluss die Richtung von \vec{v} , aber nicht den Betrag! $\implies \vec{F}_L$ leistet keine Arbeit

Konventionen:



- $\otimes \vec{B}$ zeigt in die Papierebene hine
in
- $\odot \vec{B}$ zeigt aus der Papierebene heraus

16.1.2 Bewegungsgleichung:

$$m\ddot{\vec{r}} = \dot{\vec{r}} = \vec{F}_L = q \cdot \vec{v} \times \vec{B}$$

$$\frac{d\vec{v}}{dt} = \dot{\vec{v}} = \frac{\dot{\vec{p}}}{m} = \frac{q}{m} \cdot \vec{v} \times \vec{B}$$

$$d\vec{v} \perp \vec{v}; d\vec{v} \perp \vec{B}$$

 \implies Kreisbahn: \vec{F}_L ist Zentripetalkraft

$$\implies q \cdot v \cdot B = m \cdot \frac{v^2}{r}; v = \omega \cdot r$$

$$\omega = \frac{q}{m} \cdot B$$

$$v = \frac{1}{2\pi} \cdot \frac{q}{m} \cdot B$$

 ω Zyklotronfrequenz (1930, Lawrence)

 \implies unabhängig von Impuls und Energie; nur von $\frac{q}{m}$ und \vec{B} bestimmt!

Radius:

$$r = \frac{m \cdot v}{q \cdot B} = \frac{p}{q \cdot B} = \frac{\sqrt{2mqV}}{q \cdot B}$$

$$E_{kin} = \frac{p^2}{2m} = \frac{1}{2}m \cdot v^2 = q \cdot V$$

Experiment:

$$r_1: V_1 = 200V \implies 2SKT$$

$$r_{:}V_{1} = 300V \implies 2,5SKT$$

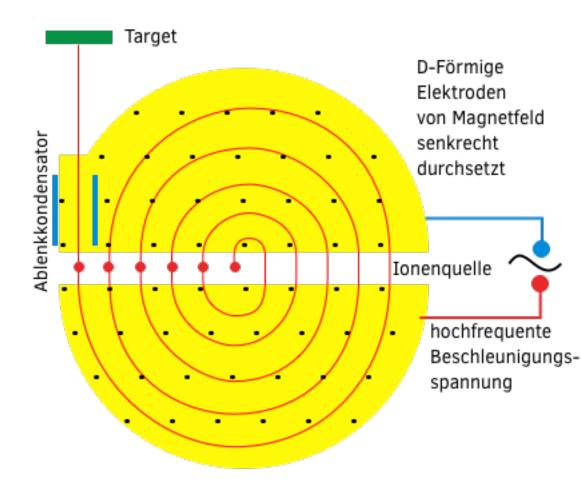
$$\frac{r_1}{r_2} \stackrel{!}{=} \sqrt{\frac{V_1}{V_2}}$$

$$\frac{4}{5} \stackrel{!}{=} \sqrt{\frac{2}{3}}$$

 $\frac{16}{25} \stackrel{!}{=} \frac{2}{3} \sqrt{\mathrm{im}}$ Rahmen der Messungenaugikeit!

16.1.3 Zyklonen:

Ziel: H- oder D-Kerne auf hohe Geschwindigkeit zubeschleunigen.



Beispiele:

(i) Protonenbeschleunigung: r=0,5m; B=1,5TZyklonenfrequenz: $\nu \frac{e \cdot B}{2\pi m_0} = 23MHz$

$$E_{kin} = \frac{1}{2} \frac{q^2 B^2}{m_0} \cdot v^2 = 4, 3 \cdot 10^{-1} J$$

Angabe in Elektronenvolt

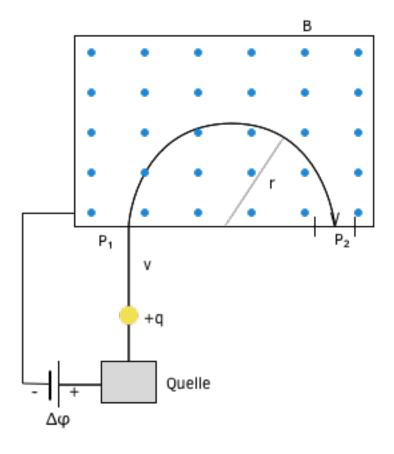
$$[eV]: 1eV = 1,602 \cdot 10^{-19} As \cdot 1V$$

$$= 1,602 \cdot 10^{-19} J$$
(2)

Magnet Elektrisches Beschleunigungsfeld Ablenkmagnet Target Steuermagnet Teilchenstrom

(ii) Massenspektrometer: Trennung von Isotopenmasser und Messung natürlicher Isotopenverhältnis:

Beschleunigung (auf höhere E_{kin}) ist nur im elektrischen Feld möglich! (\implies Design von Beschleunigung!)



(Ashton 1919; $\frac{\Delta m}{m} = 10^{-4}$)

Beispiel: Mg-Isotop:

 $^{24}Mg:78,7\%$ $^{25}Mg:10,1\%$ $^{26}Mg:11,2\%$

Massenverhältnis: 24:25:26

 $\frac{q}{m}$ von Ionen bei bekannter Ladung: U

• Beschleunigung: $q \cdot \Delta \varphi \implies E_{kin} = q \cdot U = \frac{1}{2}mv^2$

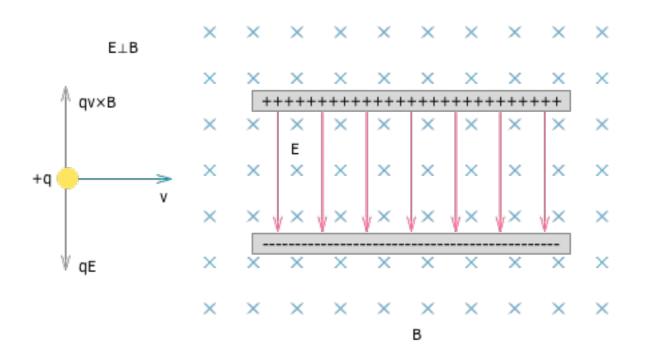
• Kreisbahn:
$$r = \frac{m \cdot v}{q \cdot B}$$

 $\implies q \cdot U = \frac{1}{7} v^2 \cdot R^2 \cdot q^2$

$$\implies q \cdot U = \frac{1}{2}v^2 \cdot B^2 \cdot q^2 \cdot \frac{1}{m}$$

$$\frac{m}{q} = \frac{B^2 \cdot v^2}{2U}$$

(iii) Geschwindigkeits...: Gekreuzte elektrische und magnetische Felder (Wien-Filter)



Kompensation der Felder ("Kräftegleichgewicht") für:

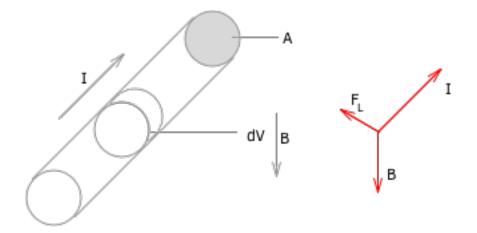
$$q \cdot E = q \cdot v \cdot B$$

$$v = \frac{E}{B}$$

$$v = \frac{E}{B}$$

Ionen mit $v = \frac{E}{B}$ passieren die Anordnung ohne Ablenkung! (\rightarrow Lochblende) Anwendungsbeispiel: SIMS

16.1.4 Kräfte auf stromdurchflossene Leiter



Kraft auf eine Ladung: $\vec{F}_L = q \cdot \vec{v} \times \vec{B}$

$$\vec{F}_L = q \cdot \vec{v} \times \vec{B}$$

Kraft auf N Ladungen in dV:

$$d\vec{F} = \underbrace{dV \cdot n}_{N} \cdot \vec{v} \times \vec{B} \tag{3}$$

$$dV \cdot \vec{j} \times \vec{B} \tag{4}$$

$$\vec{F}_L = \int_V (\vec{j} \times \vec{B}) dV \tag{5}$$

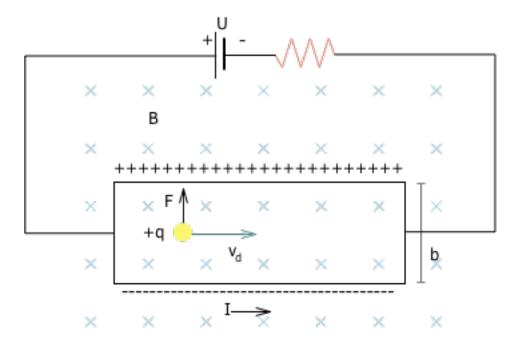
Geradliniger Leiter: Länge L

$$\vec{F}_L = \int_0^L (\vec{J} \times \vec{B} \underbrace{\vec{A} \cdot dl}_{=dV}) = \int_0^L (\vec{I} \times \vec{B}) dl = \underbrace{(L \cdot (\vec{I} \times \vec{B}))}_{=dV}$$

Leitersch...

Problem: Ladungsträgertyp nicht identifizierbar!

 \implies Edmin Hall (1879): Hall-Effekt - Typ und Konzentration der Ladungsträger messbar!



Annahme: positive Ladungsträger; Bewegung mit $|\vec{v}| = \vec{v}_D$ Gleichgewicht bei: $q \cdot \vec{v}_0 \times \vec{B} + q \cdot \vec{E}_H = 0$ $\vec{E}_H = -\vec{v}_0 \times \vec{B}$

Zugehörige Potentialdifferenz: $U_H(\text{Hall-Spannung}): \implies \text{Polarität erlaubt Bestimmung des Ladungsträger-Types}$

 \Longrightarrow Dadurch konnte gezeigt werden, dass Ladungstransport in Metallen durch Elektronen erfolgt!

$$|\vec{E}_H| = \frac{U_H}{b} = D \cdot B = \frac{n \cdot q \cdot v_D}{n \cdot q} \cdot B = \frac{j \cdot B}{n \cdot B}$$

Streifen der Dicke d
: $j=\frac{I}{b\cdot d}$

$$U_H = \frac{I \cdot B}{n \cdot q \cdot d} = K_H \cdot \frac{I \cdot B}{d}$$

 K_H :Hallkonstante (Materialspezifisch):

$$K_H = \frac{1}{n \cdot q} = \frac{\mu}{\nu}$$

 \implies Bei Kenntnis von ν ist μ zu bestimmen!

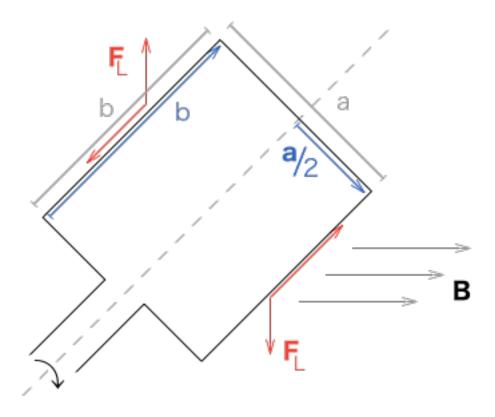
Cu-Streifen:

$$\begin{split} I &= 4A; B = 0, 28T; d = 2, 0\mu m; U_H = 50\mu V \\ n_e &= \frac{I \cdot B}{U_H \cdot q \cdot d} = \frac{4 \cdot 0, 28A \frac{V_s}{m^2}}{50 \cdot 10^{-4} V \cdot 1, 6 \cdot 10^{-19} A s \cdot 2 \cdot 10^{-6} m} \\ &= \frac{1}{1,6} 10^{29} m^{-3} \\ &= \underline{\dots} \end{split}$$

Dichte der Cu-Atome: $n_{Cu}=8,4\cdot 10^{22}cm^{-3}$... im Mittel $1\frac{e^-}{\text{Atom}}!$ Weitere Anwendungen: Hall-Sonde zur MEssung von B!

 \Longrightarrow Quanten-Hall-Effekt!

16.1.5 Stromdurchflossene Leiterschleife



Kräfte auf Teilstücke:

- Entlang der Seite "a": $\vec{I} \parallel \vec{B} \rightarrow \vec{I} \times \vec{B} = 0$
- Entlang der Seite "b": \Longrightarrow Kräftepaar \Longrightarrow Drehmoment!

$$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F} = \frac{\vec{a}}{2} \times \vec{F} + \left(\frac{-\vec{a}}{2}\right) \times (-\vec{F}) = \vec{a} \times \vec{F}$$

$$|\vec{F}| = |\vec{b}| \cdot (\vec{I} \times \vec{B}); \qquad |\vec{M}|_{max} = a \cdot b \cdot I \cdot B$$

All gemein: $\vec{M} = I \cdot (\vec{A} \times \vec{B});$ $\vec{A} = (\vec{a} \times \vec{b})$

<u>Definition:</u> Magnetisches Moment einer Leiterschleife:

$$\vec{\mu}_{mag} = I \cdot \vec{A}$$

$$\implies \vec{M} = \vec{\mu}_{mag} \times \vec{B}$$

 \implies Messung von I im Dreh...mometer!