# Simítás, spline-regresszió, additív modellek

Ferenci Tamás, tamas.ferenci@medstat.hu

2021. február 26.

- A LOESS simító
- 2 Spline fogalma, lineáris regressziótól a spline-regresszióig
- 3 Spline-regresszió becslése bázisfüggvényekkel, penalizáltan
- 4 Additív modellek

- A LOESS simító
  - Motiváció
  - A LOESS simító alapgondolata
  - Lokalitás
  - Polinomiális regresszió
  - Összerakva az építőelemeket: lokális polinomiális regressziókkal közelítés
  - A paraméterek megválasztásának hatása: lokalitás
  - A paraméterek megválasztásának hatása: a polinom fokszáma
  - A paraméterek megválasztása
- 2 Spline fogalma, lineáris regressziótól a spline-regresszióig

- A regresszió
- Regresszió becslése mintából
- Paraméteres és nem-paraméteres regresszió
- A lineáris regresszió kibővítése, nemlinearitások
- Egy példa
- Regresszió ötödfokú polinommal
- Módosítás
- Regresszió tizedfokú polinommal
- Mi a jelenség oka?
- Mi lehet a megoldás?
- Természetes köbös spline

- A példa regressziója természetes köbös spline-nal
- Mi az előbbiben a fantasztikus?
- A spline-regresszió ereje
- Spline-regresszió becslése bázisfüggvényekkel, penalizáltai
  - Bázisfüggvényekkel felírás
  - Modellmátrix előállítása
  - Penalizálás
  - Simítási paraméter meghatározása
- 4 Additív modellel
  - Több magyarázó változó

## Előszó

Téma: simítás, spline-regresszió, additív modellek

Minden visszajelzést örömmel veszek a tamas.ferenci@medstat.hu email-címen

- A LOESS simító
  - Motiváció
  - A LOESS simító alapgondolata
  - Lokalitás
  - Polinomiális regresszió
  - Összerakva az építőelemeket: lokális polinomiális regressziókkal közelítés
  - A paraméterek megválasztásának hatása: lokalitás
  - A paraméterek megválasztásának hatása: a polinom fokszáma
  - A paraméterek megválasztása
- 2 Spline fogalma, lineáris regressziótól a spline-regresszióig

## Tartalom 2.

- A regresszió
- Regresszió becslése mintából
- Paraméteres és nem-paraméteres regresszió
- A lineáris regresszió kibővítése, nemlinearitások
- Egy példa
- Regresszió ötödfokú polinommal
- Módosítás
- Regresszió tizedfokú polinommal
- Mi a jelenség oka?
- Mi lehet a megoldás?
- Természetes köbös spline

## Tartalom 3.

- A példa regressziója természetes köbös spline-nal
- Mi az előbbiben a fantasztikus?
- A spline-regresszió ereje
- Spline-regresszió becslése bázisfüggvényekkel, penalizáltan
  - Bázisfüggvényekkel felírás
  - Modellmátrix előállítása
  - Penalizálás
  - Simítási paraméter meghatározása
- 4 Additív modellel
  - Több magyarázó változó

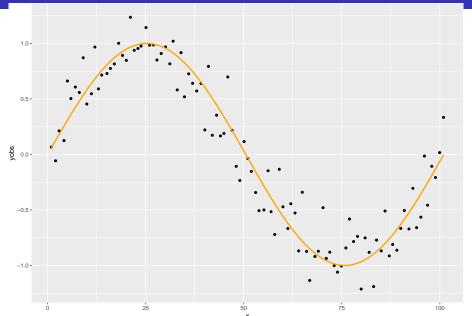
## A LOESS simító

A LOESS simítóról lesz szó

Motiváció

## Motiváció 1.

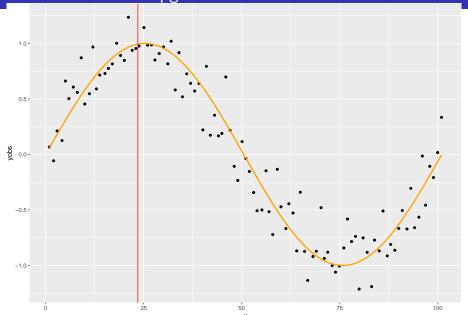
# Motiváció



## A LOESS simító alapgondolata

# A LOESS simító alapgondolata 1.

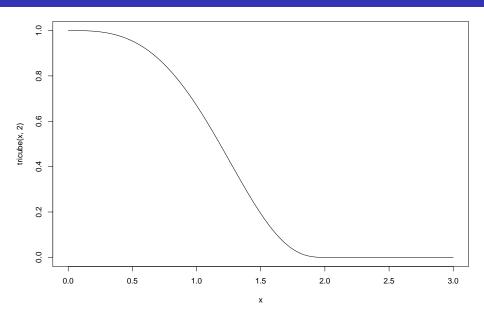
# A LOESS simító alapgondolata



## Lokalitás

## Lokalitás 1.

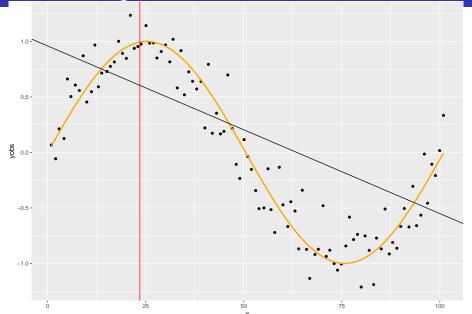
## Lokalitás



## Polinomiális regresszió

# Polinomiális regresszió 1.

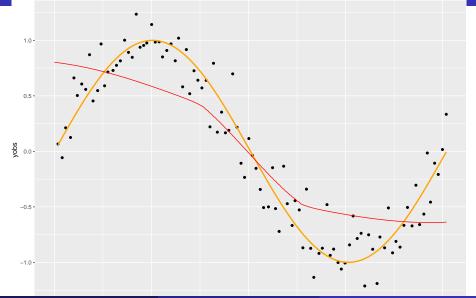
Polinomiális regresszió



Összerakva az építőelemeket: lokális polinomiális regressziókkal közelítés

Összerakva az építőelemeket: lokális polinomiális regressziókkal közelítés 1.

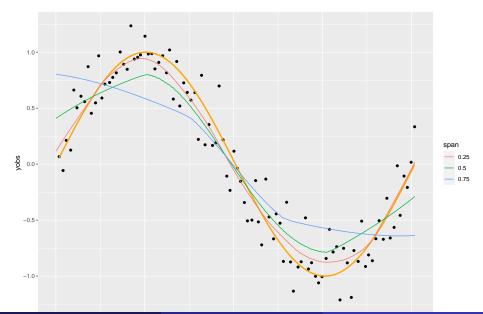
# Összerakva az építőelemeket: lokális polinomiális regressziókkal közelítés



A paraméterek megválasztásának hatása: lokalitás

A paraméterek megválasztásának hatása: lokalitás 1.

# A paraméterek megválasztásának hatása: lokalitás 2.

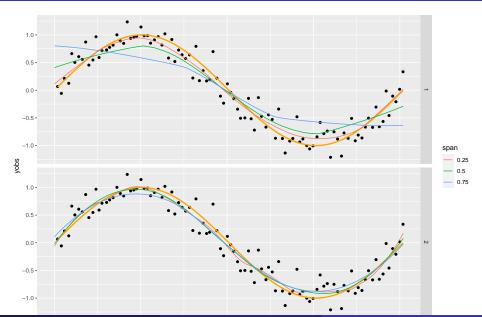


A paraméterek megválasztásának hatása: a polinom fokszáma

Kitérő: polinomiális regresszió illesztésének szintaktikája R alatt 1.

## Polinom fokszámának változtatása 1.

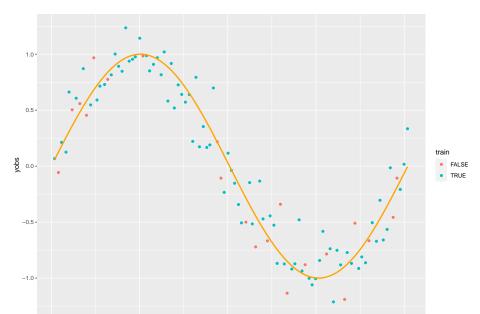
## Polinom fokszámának változtatása



A paraméterek megválasztása

# A paraméterek megválasztása

# A paraméterek megválasztása



- A LOESS simíté
  - Motiváció
  - A LOESS simító alapgondolata
  - Lokalitás
  - Polinomiális regresszió
  - Összerakva az építőelemeket: lokális polinomiális regressziókkal közelítés
  - A paraméterek megválasztásának hatása: lokalitás
  - A paraméterek megválasztásának hatása: a polinom fokszáma
  - A paraméterek megválasztása
- 2 Spline fogalma, lineáris regressziótól a spline-regresszióig

#### **Tartalom**

- A regresszió
- Regresszió becslése mintából
- Paraméteres és nem-paraméteres regresszió
- A lineáris regresszió kibővítése, nemlinearitások
- Egy példa
- Regresszió ötödfokú polinommal
- Módosítás
- Regresszió tizedfokú polinommal
- Mi a jelenség oka?
- Mi lehet a megoldás?
- Természetes köbös spline

#### **Tartalom**

- A példa regressziója természetes köbös spline-nal
- Mi az előbbiben a fantasztikus?
- A spline-regresszió ereje
- Spline-regresszió becslése bázisfüggvényekkel, penalizáltan
  - Bázisfüggvényekkel felírás
  - Modellmátrix előállítása
  - Penalizálás
  - Simítási paraméter meghatározása
- 4 Additív modellel
  - Több magyarázó változó

A regresszió

### A regresszió

A regresszió legtöbb alkalmazott statisztikai terület talán legfontosabb eszköze

Regresszió: változók közti kapcsolat (illetve annak becslése minta alapján)

"Kapcsolat" formalizálása: függvény a matematikai fogalmával, tehát keressük az

$$Y = f\left(X_1, X_2, \dots, X_p\right) + \varepsilon = f(\mathbf{X})$$

függvényt

 $(Y\operatorname{eredményváltozó},\ X_i\operatorname{-k}\ \operatorname{a}\ \operatorname{magyarázó}\ \operatorname{változók})$ 

Regresszió becslése mintából

### Regresszió becslése mintából 1.

**Paraméteres regresszió**: ha *a priori* feltételezzük, hogy az f függvény valamilyen – paraméterek erejéig meghatározott – függvényformájú (az "alakja" ismert), és így a feladat e paraméterek becslésére redukálódik

Tipikus példa a lineáris regresszió:

$$f(\mathbf{X}) = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \beta_2 X_2 + \ldots + \beta_p X_p = \mathbf{X}^T \pmb{\beta} \text{, fgy } Y = \mathbf{X}^T \pmb{\beta} + \varepsilon$$

Ha rendelkezésre állnak az  $\{y_i, \mathbf{x}_i\}_{i=1}^n$  megfigyeléseink a háttéreloszlásra, akkor e mintából megbecsülhetjük a paramétereket például **hagyományos legkisebb négyzetek** (OLS) módszerével:

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \arg\min_{\mathbf{b}} \sum_{i=1}^{n} \left[ Y_i - \mathbf{X}_i^T \mathbf{b} \right]^2 = \left\| \mathbf{Y} - \mathbf{X} \mathbf{b} \right\|^2$$

ltt tehát  ${\bf X}$  az a mátrix, amiben a magyarázó változók elé egy csupa 1 oszlopot szúrtunk, a neve **modellmátrix** vagy design mátrix

Paraméteres és nem-paraméteres regresszió

### Paraméteres és nem-paraméteres regresszió

De cserében mindig ott lebeg felettünk a kérdés, hogy a függvényformára jó feltételezést tettünk-e (hiszen ez nem az adatokból következik, ezt "ráerőszakoljuk" az adatokra)

(Persze ezért van a modelldiagnosztika)

A nem-paraméteres regresszió *flexibilis*, olyan értelemben, hogy minden a priori megkötés nélkül követi azt, ami az adatokból következik (a valóság ritkán lineáris?)

Cserében nehezebb becsülni, és nem kapunk analitikus – jó esetben valamire hasznosítható – regressziós függvényt, nem lehet értelmesen interpolálni és extrapolálni ("fordul a kocka" a paraméteres esethez képest)

A lineáris regresszió kibővítése, nemlinearitások

### A lineáris regresszió kibővítése, nemlinearitások 1.

Maradva a paraméteres keretben, arra azért mód van, hogy a függvényformát kibővítsük (és így flexibilisebbé tegyük)

Ezzel a különféle nemlineáris regressziókhoz jutunk el

E nemlinearitásoknak két alaptípusa van

- Változójában nemlineáris modell (pl.  $\beta_0+\beta_1x+\beta_2x^2$ ): csak a szó "matematikai értelmében" nemlineáris, ugyanúgy becsülhető OLS-sel
- Paraméterében nemlineáris modell (pl.  $\beta_0 x_1^{\beta_1} x_2^{\beta_2}$ ): felrúgja a lineáris struktúrát, így érdemileg más, csak linearizálás után, vagy NLS-sel becsülhető

Mi most az első esettel fogunk foglalkozni

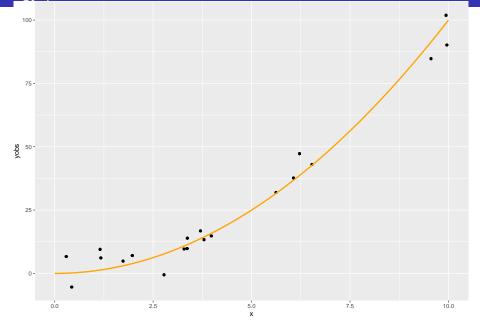
Az itt látott "polinomiális regresszió" valóban nagyon gyakori módszer a flexibilitás növelésére

Egy példa

## Egy példa

Tekintsünk most egy másik példát, egy zajos másodfokú függvényt, kevesebb pontból:

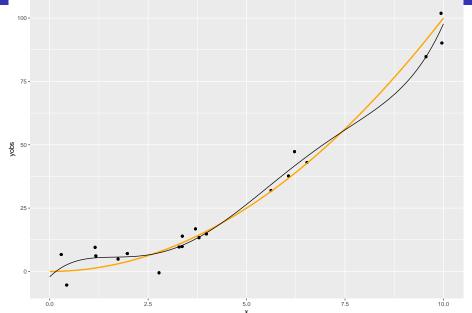
# Egy példa



Regresszió ötödfokú polinommal

### Regresszió ötödfokú polinommal 1.

# Regresszió ötödfokú polinommal



### Módosítás

### Módosítás

Mondjuk, hogy nagyobb flexibilitásra vágyunk

• Például figyelembe akarjuk venni, hogy ez nem tűnik teljesen lineárisnak, vagy meg akarjuk ragadni a finomabb tendenciákat is

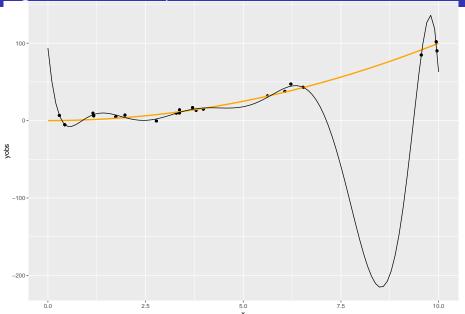
Emeljük a polinom fokszámát (ez nyilván növeli a flexibilitást, hiszen a kisebb fokszám nyilván speciális eset lesz), például 10-re

Szokás azt mondani, hogy a rang 5 illetve 10 (a polinom fokszáma, a becsülendő paraméterek száma nyilván egyezik a modellmátrix rangjával, de ez a fogalom később, amikor nem is polinomunk van, akkor is használható)

Regresszió tizedfokú polinommal

# Regresszió tizedfokú polinommal 1.

# Regresszió tizedfokú polinommal



Mi a jelenség oka?

### Mi a jelenség oka? 1.

Szokás azt mondani, hogy *túlilleszkedés*, ami persze igaz is, de itt többről van szó

A polinomok elsősorban *lokálisan* tudnak jól közelíteni (a Taylor-sorfejtéses érvelés miatt), de nekünk arra lenne szükségünk, hogy *globálisan* jól viselkedő függvényformát találjunk

Pedig a polinomokat amúgy szeretjük, többek között azért is, mert szép sima görbét írnak le (matematikai értelemben véve a simaságot: végtelenszer folytonosan deriválhatóak,  $C^{\infty}$ -beliek)

Mi lehet akkor a megoldás?

Mi lehet a megoldás?

### Mi lehet a megoldás? 1.

Egy lehetséges megközelítés: "összerakjuk a globálisat több lokálisból"

Azaz szakaszokra bontjuk a teljes intervallumot, és mindegyiket *külön-külön* polinommal igyekszünk modellezni

Így próbáljuk kombinálni a két módszer előnyeit

Persze a szakaszosan definiált polinomok önmagában még nem jók: a szakaszhatárokon találkozniuk kell (e találkozópontok neve: **knot**, "csomópont", a számukat q-2-val jelöljük, a pozíciójukat  $x_i^*$ -vel)

Sőt, ha a simasági tulajdonságokat is át akarjuk vinni, akkor az érintkezési pontokban a deriváltaknak (magasabbrendűeknek is) is egyezniük kell

Ha p-edfokú polinomokat használunk, akkor az első p-1 derivált – és persze a függvényérték – egyezését kell kikötnünk a knot-okban (és esetleg még valamit a végpontokra)

# Mi lehet a megoldás? 2.

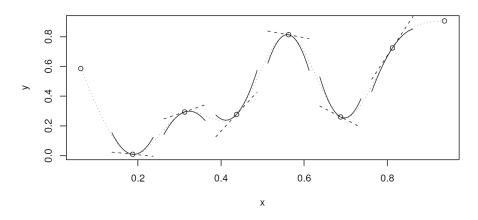
Ez így már jó konstrukció lesz, a neve: **spline** 

Természetes köbös spline

### Természetes köbös spline 1.

(Azért köbös, mert harmadfokúak a polinomok, és azért természetes, mert azt kötöttük ki, hogy a végpontokban nulla legyen a második derivált)

## Természetes köbös spline 2.

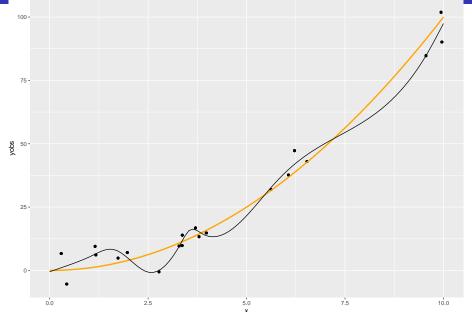


ábra 1: Természetes köbös spline

A példa regressziója természetes köbös spline-nal

### A példa regressziója természetes köbös spline-nal

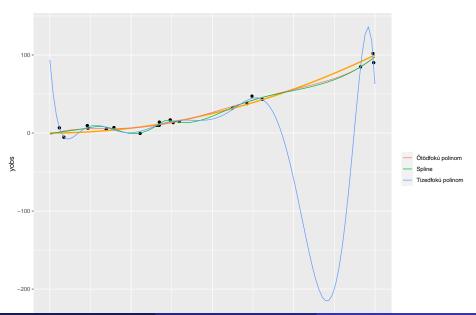
# A példa regressziója természetes köbös spline-nal



Mi az előbbiben a fantasztikus?

Mi az előbbiben a fantasztikus?

### Mi az előbbiben a fantasztikus?



A spline-regresszió ereje

## A spline-regresszió ereje

Nem csak az a jó, hogy szépen illeszkedik (tulajdonképpen még annál is jobban, mint a tizedfokú polinom, még ott is, ahol az jól illeszkedik amúgy)

...hanem, hogy – most már elárulhatom – ez is ugyanúgy  $10 \ rangú$  mint a tizedfokú polinom!

Mégis: nyoma nincs túlilleszkedésnek

- A LOESS simíté
  - Motiváció
  - A LOESS simító alapgondolata
  - Lokalitás
  - Polinomiális regresszió
  - Összerakva az építőelemeket: lokális polinomiális regressziókkal közelítés
  - A paraméterek megválasztásának hatása: lokalitás
  - A paraméterek megválasztásának hatása: a polinom fokszáma
  - A paraméterek megválasztása
- Spline fogalma, lineáris regressziótól a spline-regresszióig

#### Tartalom 2.

- A regresszió
- Regresszió becslése mintából
- Paraméteres és nem-paraméteres regresszió
- A lineáris regresszió kibővítése, nemlinearitások
- Egy példa
- Regresszió ötödfokú polinommal
- Módosítás
- Regresszió tizedfokú polinommal
- Mi a jelenség oka?
- Mi lehet a megoldás?
- Természetes köbös spline

### Tartalom 3.

- A példa regressziója természetes köbös spline-nal
- Mi az előbbiben a fantasztikus?
- A spline-regresszió ereje
- 3 Spline-regresszió becslése bázisfüggvényekkel, penalizáltan
  - Bázisfüggvényekkel felírás
  - Modellmátrix előállítása
  - Penalizálás
  - Simítási paraméter meghatározása
- Additív modellel
  - Több magyarázó változó

#### Subsection 1

Bázisfüggvényekkel felírás

# Hogyan becsüljük meg a spline-regressziót?

Amiről nem beszéltünk eddig: ez mind szép, de hogyan tudunk ténylegesen is megbecsülni egy ilyen spline-regressziót?

Ehhez visszalépünk pár lépést, és bevezetünk egy első kicsit absztraktnak tűnő, de később rendkívül jó szolgálatot tevő megközelítést

Bár a célunk a spline-regresszió becslésének a megoldása, de a dolog – értelemszerűen – alkalmazható polinomiális regresszióra is (legfeljebb nincs sok értelme, mert az hagyományos módszerekkel is jól kézbentartható), úgyhogy először azon fogjuk illusztrálni

# Polinomok tere mint függvénytér

A másodfokú polinomok – mint függvények – összessége **függvényteret** alkot

Ez egy olyan *vektortér*, aminek az elemei a függvények, a skalárok a valós számok, a két művelet pedig

- Skalárral szorzás: (cf)(x) = cf(x)
- Vektorok (azaz függvények) összeadása:  $(f+g)\left(x\right)=f\left(x\right)+g\left(x\right)$ , tehát pontonkénti összeadás

Belátható, hogy ez teljesíti a vektortéraxiómákat, mert zárt a két műveletre (másodfokú polinomok összege másodfokú polinom és másodfokú polinom konstansszorosa másodfokú polinom), és a többi követelményt is teljesíti

### Polinomok terének bázisa

Szuper, de mindez mire jó?

Ha vektortér, akkor létezik **bázisa**, azaz olyan vektorok halmaza, melyekből lineáris kombinációval minden vektor – egyértelműen – előállítható (bázis: lineárisan független generátorrendszer)

A bázis nem feltétlenül egyértelmű, de az elemszáma igen, ez a vektortér dimenziója

Például a másodfokú polinomok jó bázisa  $\left\{1,x,x^2\right\}$ , nyilvánvaló, hogy ebből tényleg minden  $ax^2+bx+c$  másodfokú polinom előállítható lineáris kombinációval (triviálisan, a súlyok  $c,\ b$  és a)

Függvényterek esetében a bázis elemeit **bázisfüggvényeknek** is szokás nevezni, az  $\{1,x,x^2\}$  tehát a másodfokú polinomok bázisfüggvényei

## A polinomok terének dimenziója

Mivel mutattunk egy konkrét bázist, így a dimenzió nyilván 3, de a későbbiek szempontjából jól jön egy másik módszer is

Azzal, hogy az  $ax^2+bx+c$  polinomot megfeleltettük az (a,b,c) valós számhármasnak, a polinomok tere és a valós számhármasok tere (az  $\mathbb{R}^3$ ) között létesítettünk egy izomorfizmust (a leképezés művelettartó és kölcsönösen egyértelmű)

Emiatt a polinomok terének ugyanaz a dimenziója, mint az  $\mathbb{R}^3$ -nak, ami viszont természetesen 3

Ez a módszer általában is használható: a dimenzió a felíráshoz szükséges paraméterek száma (feltéve, hogy ezek valós számok, valamint mindegyikhez tartozik egy polinom és viszont)

## Spline-ok függvénytere

Mindez a spline-okra is igaz!

Érthető: minden pontban két polinomot adunk össze, vagy polinomot szorzunk skalárral, az eredmény polinom (már láttuk) – így tud spline adott pontja lenni!

Azaz: spline-okat is elő tudunk állítani bázisfüggvények lineáris kombinációjaként!

# Hány dimenziós a spline-ok tere? 1.

Mielőtt megkeressük a spline-ok terének egy bázisát (azaz a konkrét bázisfüggvényeket), tisztázni kellene, hogy hány bázisfüggvényt keresünk egyáltalán, azaz hány dimenziós a spline-ok függvénytere

Naiv ötlet (köbös spline-okat használva példaként): van q-1 szakasz (q-2 knot, ami meghatároz q-3 szakaszt meg a két vége; úgy is felfogható, hogy a két végével együtt q knot van, ami meghatároz q-1 szakaszt) és mindegyiken egy harmadfokú polinom (aminek 4 paramétere van), akkor az 4q-4 paraméter

lgen ám, de vannak megkötések: a knotokban a függvényérték és az első két derivált egyezik

Minden megkötés minden pontban 1 egyenlet, az 1-gyel csökkenti a paraméterek számát: van q-2 knot és 3 megkötés, az 3q-6 csökkentés, marad q+2 paraméter

# Hány dimenziós a spline-ok tere? 2.,

De mivel természetes, így a végpontokban is van 1-1 megkötés: marad q paraméter, azaz q dimenziós a természetes köbös spline-ok tere (ezért neveztük a knot-ok számát q-2-nek!)

# Mik a spline-ok bázisfüggvényei? 1.

Természetesen itt is igaz, hogy adott, rögzített spline-osztályra (pl. természetes köbös) is végtelen sok bázis van

Köztük célszerűség alapján választhatunk

A részletek nélkül két példa:

- $\bullet \ b_{1}\left(x\right)=1,b_{2}\left(x\right)=x,b_{i}\left(x\right)=\left|x-x_{i-2}^{*}\right|^{3}\left(i=3,4,\ldots,q\right)$
- $b_1\left(x\right)=1, b_2\left(x\right)=x, b_i\left(x\right)=R\left(x, x_{i-2}^*\right) (i=3,4,\ldots,q)$ , ahol R egy nevezetes elég hosszú, bár nem túl bonyolult függvény (hamar látni fogjuk, hogy ez miért előnyös), annyi fontos, hogy x a [0,1] intervallumban essen (egyszerű átskálázssal mindig elérhető)

Most már csak a regresszió kivitelezését kell kitalálnunk

#### Subsection 2

### Modellmátrix előállítása

## A bázisfüggvények használatának ereje

A bázisfüggvények használatának két hatalmas előnye van:

- A probléma visszavezethető velük a sima lineáris regresszióra
- Sőt, ehhez a modellmátrix is könnyen előállítható

# Bázisfüggvények használata másodfokú polinomnál

Legyen  $b_1\left(x\right)=1$ ,  $b_2\left(x\right)=x$  és  $b_3\left(x\right)=x^2$  a bázisunk

Az eredeti regresszió:

$$y_i = \beta_1 + \beta_2 x_i + \beta_3 x_i^2 + \varepsilon_i$$

Átírva bázisokra (lényegében transzformált magyarázó változók):

$$y_{i} = \beta_{1}b_{1}(x_{i}) + \beta_{2}b_{2}(x_{i}) + \beta_{3}b_{3}(x_{i}) + \varepsilon_{i}$$

Ez már tiszta lineáris regresszió

# Bázisfüggvények használatának előnye

Ez úgy tűnik, hogy csak egy nagyon nyakatekert felírás egy amúgy egyszerű problémára

Valójában viszont egy elképesztően erőteljes dolgot nyertünk: *minden* olyan függvény, legyen bármilyen komplikált is, ami felírható bázisfüggvényekkel (azaz az osztálya függvényosztályt alkot), az berakható egy *kutyaközönséges* regresszióba (azaz lehet ő a regrssziós függvény) a fenti transzformációval, tehát

$$\sum_{i=1}^{q} \beta_i b_i \left( x \right)$$

alakban

(Azaz minden függvény, ami egy függvénytér eleme)

# A bázisfüggvények ereje, 1. felvonás

Még egyszer: minden függvény, ami felírható bázisfüggvényekkel

Azaz: minden

…és az összesnek *pontosan ugyanúgy* az lesz az alakja, hogy

$$\sum_{i=1}^{q}\beta_{i}b_{i}\left( x\right) ,$$

egyedül a bázisfüggvényt kell az adott esetnek megfelelően megválasztani

Tehát a spline is mehet ugyanígy (csak megfelelő  $b_i$ -kkel)!

És ha ez az alak megvan, akkor onnantól természetesen sima lineáris regresszióval elintézhető

# A bázisfüggvények ereje, 2. felvonás

Ráadásul az  ${f X}$  modellmátrix (design mátrix) előállítása is nagyon könnyű lesz: az i-edik sora

$$\left[b_{1}\left(x_{i}\right),b_{2}\left(x_{i}\right),\ldots,b_{q}\left(x_{i}\right)\right]$$

Így maga a mátrix az  ${\bf x}$  és az  $[1,2,\ldots,q]$  vektor *külső szorzata* (tenzorszorzata), ha a művelet alatt az oszlopban szereplő érték által meghatározott bázisfüggvény sorbeli elemre történő alkalmazását értjük, tehát  $i\otimes j:=b_j\left(x_i\right)$ , és így

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \begin{bmatrix} b_1 \left( x_1 \right) & b_2 \left( x_1 \right) & \cdots & b_q \left( x_1 \right) \\ b_1 \left( x_2 \right) & b_2 \left( x_2 \right) & \cdots & b_q \left( x_2 \right) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_1 \left( x_n \right) & b_2 \left( x_n \right) & \cdots & b_q \left( x_n \right) \end{bmatrix}$$

# A bázisfüggvények ereje, 2. felvonás

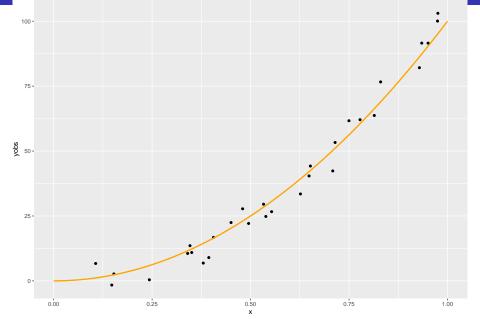
Így, a teljes modellmátrix egy lépésben megkapható...

... majd közvetlenül rakható is bele a sima lineáris regresszióba (ld. 1. előny):

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \left(\mathbf{X}^T \mathbf{X}\right)^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{y}$$

# Megvalósítás R alatt 1.

# Megvalósítás R alatt 2.



#### Subsection 3

### Penalizálás

## Dimenzió meghatározása 1.

A q dimenzió tehát az illeszkedés szabadságát határozza meg

Valahogy ezt is meg kellene határozni

Jön a fő kérdéskör: a túlilleszkedés elleni védekezés

Milyen legyen a "simítás foka"?

# Simítás fokának meghatározása 1.

Tehát q-t kellene valahogy jól belőni

Egyszerű modellszelekció?

 Vagy nem beágyazott modellek szelekciója, vagy nem ekvidisztáns knot-ok, egyik sem túl szerencsés

Alternatív ötlet: q legyen inkább rögzített (elég nagy értéken, kicsit a várható fölé lőve), de a függvényformát nem engedjük teljesen szabadon alakulni

Hogyan? Büntetjük a túl "zizegős" függvényt!

Ez épp a **penalizált regresszió** alapötlete

És ami rendkívül fontos: így már jellemzően sem q pontos megválasztása, sem a knot-ok pontos helye nem bír nagy jelentőséggel (választhatjuk például egyenletesen)!

# Penalizált regresszió 1.

Klasszikus megoldás: a második derivált jelzi adott pontban a "zizegősséget", ezt kiintegrálva kapunk egy összesített mértéket az egész függvényre

Valamilyen súllyal ezt vegyük figyelembe:

$$\|\mathbf{y} - \mathbf{X}\beta\|^2 + \lambda \int_0^1 \left[f''(x)\right]^2 dx$$

A  $\lambda$  a simítási paraméter, ez határozza meg a trade-off-ot a jó illeszkedés és a simaság között

•  $\lambda=0$ : penalizálatlan becslés,  $\lambda\to\infty$ : egyenes regressziós függvény

# A simasági büntetőtag meghatározása

A regressziós függvény alakja:  $f(x) = \sum_{i=1}^{q} \beta_i b_i\left(x\right)$ 

Kétszer deriválva:  $f''\left(x\right) = \sum_{i=1}^{q} \beta_{i}b_{i}''\left(x\right)$ 

Négyzetre emelve:  $\left[f''\left(x\right)\right]^{2}=\sum_{i=1}^{q}\sum_{j=1}^{q}\beta_{i}b_{i}''\left(x\right)b_{j}''\left(x\right)\beta_{j}$ 

Kiintegrálva: 
$$\int_{0}^{1}\left[f''\left(x\right)\right]^{2}\mathrm{d}x=\sum_{i=1}^{q}\sum_{j=1}^{q}\beta_{i}\left(\int_{0}^{1}b_{i}''\left(x\right)b_{j}''\left(x\right)\mathrm{d}x\right)\beta_{j}$$

De hát ez épp egy  $\textit{kvadratikus alak}! \ (\sum_{i=1}^q \sum_{j=1}^q x_i a_{ij} x_j = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x})$ 

Legyen  $S_{ij}=\int_0^1 b_i''\left(x\right)b_j''\left(x\right)\mathrm{d}x$  és  ${f S}$  az ezekből alkotott mátrix, akkor tehát a simítási büntetőtag:

$$\lambda \beta^T \mathbf{S} \beta$$

Az előbb definiált R-rel  ${f S}$  alakja nagyon egyszerű lesz:  $S_{i+2,j+2}=R\left(x_i^*,x_j^*\right)$ , az első két oszlop és sor pedig csupa nulla

# Megvalósítás R alatt

# A simítási büntetőtag beépítése a regressziós célfüggvénybe

Kényelmes lenne, ha  $\|\mathbf{y} - \mathbf{X}\beta\|^2 + \lambda \beta^T \mathbf{S}\beta$  helyett írhatnánk egyetlen normát célfüggvényként

Ez nem nehéz, ha a második tagot át tudjuk normává alakítani, hiszen (innentől némi blokkmátrix műveletekre szükség lesz)

$$\|\mathbf{a}\|^2 + \|\mathbf{b}\|^2 = \left\| \begin{pmatrix} \mathbf{a} \\ \mathbf{b} \end{pmatrix} \right\|^2$$

Legyen  ${\bf B}$  olyan, hogy  ${\bf B}^T{\bf B}={\bf S}$  (pl. spektrális dekompozícióval, vagy Cholesky-dekompozícióval megtalálható a mátrix ilyen "négyzetgyöke"), ekkor

$$\lambda \boldsymbol{\beta}^T \mathbf{S} \boldsymbol{\beta} = \lambda \boldsymbol{\beta}^T \mathbf{B}^T \mathbf{B} \boldsymbol{\beta} = \lambda \left( \mathbf{B} \boldsymbol{\beta} \right)^T \mathbf{B} \boldsymbol{\beta} = \left( \sqrt{\lambda} \mathbf{B} \boldsymbol{\beta} \right)^T \left( \sqrt{\lambda} \mathbf{B} \boldsymbol{\beta} \right)$$

# A simítási büntetőtag beépítése a regressziós célfüggvénybe

Ezzel meg is vagyunk, hiszen a norma egyszerűen  $\|\mathbf{a}\|^2 = \mathbf{a}^T \mathbf{a}$ , így

$$\lambda \beta^T \mathbf{S} \beta = \left\| \sqrt{\lambda} \mathbf{B} \beta \right\|^2$$

ahonnan

$$\|\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta}\|^2 + \lambda \boldsymbol{\beta}^T \mathbf{S}\boldsymbol{\beta} = \|\mathbf{y} - \mathbf{X}\boldsymbol{\beta}\|^2 + \|\sqrt{\lambda}\mathbf{B}\boldsymbol{\beta}\|^2$$

és így, az előzőek szerint

$$\|\mathbf{y} - \mathbf{X}\beta\|^2 + \|\sqrt{\lambda}\mathbf{B}\beta\|^2 = \left\| \begin{pmatrix} \mathbf{y} - \mathbf{X}\beta \\ \sqrt{\lambda}\mathbf{B}\beta \end{pmatrix} \right\|^2$$

Jó lenne eta-t kiemelni; ez nem is túl nehéz, hiszen  ${f a}$  és  $-{f a}$  normája ugyanaz:

$$\left\| \begin{pmatrix} \mathbf{y} - \mathbf{X}\beta \\ \sqrt{\lambda} \mathbf{B}\beta \end{pmatrix} \right\|^2 = \left\| \begin{pmatrix} \mathbf{y} \\ \mathbf{0} \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \mathbf{X} \\ \sqrt{\lambda} \mathbf{B} \end{pmatrix} \beta \right\|^2$$

# Regresszió megoldása a penalizálással 1.

Innentől a regresszió játszi könnyedséggel (értsd: a szokványos, nem is penalizált eszköztárral) megoldható, csak  ${\bf X}$  szerepét  $\begin{pmatrix} {\bf X} \\ \sqrt{\lambda} {\bf B} \end{pmatrix}$ ,  ${\bf y}$  szerepét

$$\begin{pmatrix} \mathbf{y} \\ \mathbf{0} \end{pmatrix}$$
 játssza

Így az "
$$\mathbf{X}^T\mathbf{X}$$
" épp  $\mathbf{X}^T\mathbf{X} + \lambda\mathbf{B}^T\mathbf{B} = \mathbf{X}^T\mathbf{X} + \lambda\mathbf{S}$  lesz

Az " $\mathbf{X}^T\mathbf{y}$ " pedig  $\mathbf{X}^T\mathbf{y}$  (a kiegészített eredményváltozóban lévő nullák épp a magyarázó változók kiegészítését ütik ki)

Így az OLS megoldás:

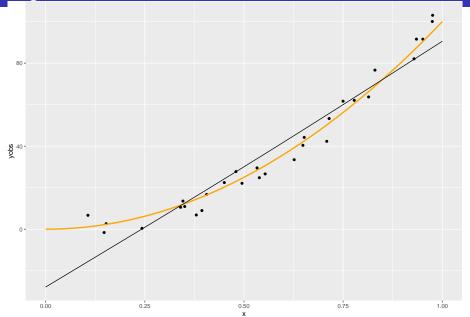
$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \left(\mathbf{X}^T \mathbf{X} + \lambda \mathbf{S}\right)^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{y}$$

## Regresszió megoldása a penalizálással 2.

(Persze a gyakorlatban ennek közvetlen számítása helyett célszerűbb az augmentált eredmény- és magyarázóváltozókat berakni egy hatékonyabb lineáris regressziót megoldó módszerbe)

# Megvalósítás R alatt

# Megvalósítás R alatt



#### Subsection 4

Simítási paraméter meghatározása

## A simítási paraméter meghatározása

Kérdés még a  $\lambda$  értéke

Sima OLS-jellegű eljárással, tehát a reziduális négyzetösszeg minimalizálást tűzve ki célul nyilván nem határozható meg (hiszen az mindig 0-t adna)

Épp az a lényeg, hogy a túlilleszkedésre is tekintettel legyünk

Ötlet: keresztvalidáció

### Keresztvalidációs módszerek: OCV

Mindig egy pontot hagyunk ki, és így számolunk hibát: OCV

(Szokták egy-kihagyásos keresztvalidációnak, LOOCV-nek is nevezni)

Tehát:

$$E_{OCV} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left( \hat{f}_i^{[-i]} - y_i \right)^2$$

Szerencsére nem kell ténylegesen n-szer lefuttatni a regressziót mert belátható, hogy

$$E_{OCV} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left( y_i - \hat{f}_i \right)^2 / \left( 1 - A_{ii} \right)^2,$$

ahol A az influence mátrix

## Keresztvalidációs módszerek: GCV

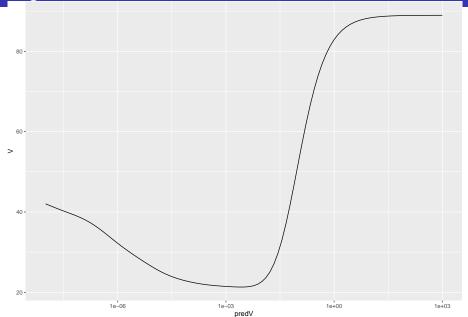
Ha az  $A_{ii}$ -ket az átlagukkal helyettesítjük, akkor az általánosított keresztvalidációhoz jutunk (GCV)

Tehát:

$$E_{GCV} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left( y_i - \hat{f}_i \right)^2 / \left[ \operatorname{tr} \left( \mathbf{I} - \mathbf{A} \right) \right]^2$$

# Megvalósítás R alatt

# Megvalósítás R alatt



- A LOESS simíté
  - Motiváció
  - A LOESS simító alapgondolata
  - Lokalitás
  - Polinomiális regresszió
  - Összerakva az építőelemeket: lokális polinomiális regressziókkal közelítés
  - A paraméterek megválasztásának hatása: lokalitás
  - A paraméterek megválasztásának hatása: a polinom fokszáma
  - A paraméterek megválasztása
- 2 Spline fogalma, lineáris regressziótól a spline-regresszióig

- A regresszió
- Regresszió becslése mintából
- Paraméteres és nem-paraméteres regresszió
- A lineáris regresszió kibővítése, nemlinearitások
- Egy példa
- Regresszió ötödfokú polinommal
- Módosítás
- Regresszió tizedfokú polinommal
- Mi a jelenség oka?
- Mi lehet a megoldás?
- Természetes köbös spline

- A példa regressziója természetes köbös spline-nal
- Mi az előbbiben a fantasztikus?
- A spline-regresszió ereje
- Spline-regresszió becslése bázisfüggvényekkel, penalizáltan
  - Bázisfüggvényekkel felírás
  - Modellmátrix előállítása
  - Penalizálás
  - Simítási paraméter meghatározása
- 4 Additív modellek
  - Több magyarázó változó

#### Subsection 1

Több magyarázó változó

## Több magyarázó változó

Eddig egy magyarázó változó esetével foglalkoztunk