

Szóbeli tételek a 2024/25/2 félévtől

Programtervező informatikus BSc Numerikus módszerek 1. (IP-18aNM1E, IP-18bNM1E)

1. Lebegőpontos számok és tulajdonságaik.
 - a) Ismertesse a lebegőpontos számábrázolás modelljét, és definiálja a gépi számokat. Nevezze meg és számítsa ki a számhalmaz nevezetes mennyiségeit (elemszám, M_∞ , ε_0). Szemléltesse a halmaz elemeit számegyenesen. Adjon meg két példát a véges szám-ábrázolásból fakadó furcsaságokra.
 - b) Az input függvény fogalma, tétel az ábrázolt szám hibájáról, ε_1 mennyiség bevezetése és értelmezése.
2. A hibaszámítás alapjai.
 - a) Ismertesse az abszolút- és relatív hiba, valamint az abszolút- és relatív hibakorlát fogalmát. Mondja ki az alapműveletek hibakorlátaira vonatkozó állításokat. Ez alapján mely műveletek elvégzése veszélyes az abszolút és relatív hibára nézve és miért? Igazolja az összeadás- és szorzás hibakorlátjára vonatkozó összefüggéseket.
 - b) Igazolja az osztás- és a függvényérték hibakorlátjára vonatkozó tételt. Definiálja függvény adott pontbeli kondíciószámát.
3. A Gauss-elimináció.
 - a) Vázolja a Gauss-elimináció alapötletét LER megoldására, vezesse le az algoritmus képleteit. Mutassa be a Gauss-elimináció további alkalmazásait azonos mátrixú lineáris egyenletrendszerek megoldására, determináns kiszámítására és inverzmátrix meghatározására.
 - b) Vezesse le a visszahelyettesítés algoritmusát. Határozza meg az elimináció és a visszahelyettesítés műveletigényét.
4. A Gauss-elimináció és az LU -felbontás kapcsolata I.
 - a) Mutassa be a Gauss-elimináció algoritmusát. Ismertesse a részleges és teljes főelemkiválasztás módszereit. Mit mondhatunk az elakadásról részleges főelemkiválasztás alkalmazása esetén? Miért érdemes teljes főelemkiválasztást használni?
 - b) Mutassa meg, hogy a GE lépései végrehajthatók speciális mátrix-szorzásokkal. Vezesse le a kapott mátrixok inverzére és szorzatára tanult állításokat. Végül ezeket felhasználva állítsa elő a kiinduló mátrix LU -felbontását.
5. A Gauss-elimináció és az LU -felbontás kapcsolata II.
 - a) Mutassa be a Gauss-elimináció algoritmusát. Adjon szükséges és elégséges feltételt a GE elakadására illetve végrehajthatóságára. Ismertesse LER megoldását LU -felbontás segítségével. Miért előnyös ennek használata a GE-vel szemben?
 - b) Vezesse le az L és U háromszögmátrixokkal történő LER megoldás képleteit és határozza meg ezek műveletigényét.
6. Az LU -felbontás direkt módon.
 - a) Definiálja egy mátrix LU -felbontását. Adjon módszert L és U mátrixok elemenkénti meghatározására, vezesse le az elemekre vonatkozó képleteket. Térjen ki az elemek meghatározásának sorrendjére és a műveletigényre is.
 - b) Igazolja az LU -felbontás létezése és egyértelműségére (főminorokkal) vonatkozó tételt.
7. A Schur-komplementer.
 - a) Definiálja a Schur-komplementert. Ismertesse a GE megmaradási tetteit (és a kapcsolódó fogalmakat), majd bizonyítsa a determináns megmaradására vonatkozó tételt.
 - b) Igazolja a szimmetria és pozitív definitiség megmaradására vonatkozó állítást.

8. *LDU*-felbontás.
 - a) Az *LDU*-felbontás fogalma, előállítás *LU*-felbontásból. Mutassa be az elemenkénti (közvetlen) meghatározásra szolgáló *LDU*-algoritmust, vezesse le a képleteket és határozza meg a műveletigényt.
 - b) Igazolja a szimmetrikus mátrix felbontására vonatkozó tétel. Vesse össze az *LDU* és a Cholesky felbontások alkalmazhatóságát.
9. A Cholesky-féle LL^T -felbontás.
 - a) Definiálja a Cholesky-felbontást. Mutassa be az elemenkénti (közvetlen) meghatározásra szolgáló (Cholesky-)algoritmust, vezesse le a képleteket és határozza meg a műveletigényt, tárigényt.
 - b) Definiálja a Cholesky-felbontást, igazolja a létezésére és egyértelműségére vonatkozó tételeket. Vesse össze az LDL^T és a Cholesky felbontások alkalmazhatóságát.
10. A *QR*-felbontás Gram–Schmidt ortogonalizációval.
 - a) Definiálja a *QR*-felbontást és vezesse le az előállítására alkalmas Gram–Schmidt ortogonalizációs eljárást. Milyen feltétel garantálja, hogy az algoritmus nem akad el? Igazolja az ortogonális mátrixok szorzatára vonatkozó tételt.
 - b) Igazolja a *QR*-felbontás egyértelműségére vonatkozó tételt. Vesse össze a *QR*-felbontást az *LU*-felbontáson alapuló LER megoldással (műveletigény, alkalmazhatóság).
11. A Householder-transzformáció I.
 - a) Definiálja a Householder-transzformációt, ismertesse geometriai tartalmát, vezesse le elemi tulajdonságait. Mutassa be a transzformáció alkalmazásának módját vektorra illetve mátrixra (mindkét irányból), adja meg e számítások műveletigényeit.
 - b) Határozza meg különböző, azonos (de nem 0) hosszúságú a, b vektorokhoz azt a H transzformációt, melyre $Ha = b$. Alkalmazza ezt az eredményt tetszőleges vektor σe_1 alakra hozására, indokolja σ értékének megválasztását.
12. A Householder-transzformáció II.
 - a) Definiálja a Householder-transzformációt, ismertesse geometriai tartalmát és elemi tulajdonságait (nem kell bizonyítani). Mutassa be a transzformáció alkalmazásának módját vektorra illetve mátrixra (mindkét irányból), adja meg e számítások műveletigényeit. Mutassa be a transzformáció alkalmazásának módját LER megoldására.
 - b) Mutassa be a Householder-transzformáció alkalmazását *QR*-felbontás elkészítésére. Vesse össze a módszert a Gram–Schmidt eljárással műveletigény és numerikus stabilitás szempontjából.
13. Mátrixnormák és tulajdonságaik I.
 - a) Definiálja a vektornormát, mátrixnormát és indukált mátrixnormát. Igazolja, hogy az indukált mátrixnorma eleget tesz a mátrixnorma tulajdonságainak. Adja meg az 1-es, 2-es és ∞ mátrixnormákat.
 - b) Igazolja mátrix tetszőleges normája és a spektrálsugara közti egyenlőtlenséget. Igazolja az 1-es vektornorma által indukált mátrixnorma képletét.
14. Mátrixnormák és tulajdonságaik II.
 - a) Definiálja a mátrixnormát és indukált mátrixnormát. Definiálja az illeszkedés fogalmát és igazolja, hogy indukált norma mindig illeszkedik a megfelelő vektornormához. Igazolja a ∞ vektornorma által indukált mátrixnorma képletét.
 - b) Igazolja a 2-es vektornorma által indukált mátrixnorma képletét. Vezesse le, mivel egyenlő normális mátrix 2-es normája. Mit mondhatunk ortogonális mátrix 2-es normájáról?

15. Frobenius mátrixnorma, illeszkedés.
 - a) Írja fel a Frobenius mátrixnorma képletét (bizonyítás nélkül), igazolja, hogy nem indukált norma. Definiálja az illeszkedés fogalmát. Igazolja, hogy indukált norma mindig illeszkedik a megfelelő vektornormához.
 - b) Igazolja a Frobenius-norma sajátértékekkel való kifejezésének képletét. Ezt felhasználva mutasson olyan vektornormát, melyhez a Frobenius-norma illeszkedik.
16. LER érzékenysége I.
 - a) Formalizálja LER jobboldalának perturbációját. Ismertesse a megoldás megváltozásának mértékére tanult tételeket (bizonyítás nélkül). Definiálja a kondíciós számot és igazolja tulajdonságait.
 - b) Bizonyítsa a LER jobboldalának megváltozására vonatkozó tételt. Hogyan változik a mátrix kondíciós száma az LU, QR szorzatfelbontások alkalmazása esetén.
17. LER érzékenysége II.
 - a) Formalizálja LER mátrixának perturbációját, ismertesse a megoldás megváltozásának mértékére tanult tételeket (bizonyítás nélkül). Definiálja a kondíciós számot és igazolja tulajdonságait.
 - b) Bizonyítsa a mátrix megváltozására vonatkozó tételt és a felhasznált lemmát.
18. Iterációs módszerek konvergenciája.
 - a) Válassza LER iterációs módszerrel történő megoldásának alapötletét, vesse össze a direkt módszerekkel. Kontrakció fogalma \mathbb{R}^n -en. Igazolja az elégséges feltételt a konvergenciára. Igazolja a konvergencia szükséges és elégséges feltételét.
 - b) Ismertesse és bizonyítsa a Banach-féle fixponttételt.
19. A Jacobi-iteráció.
 - a) Vezesse le a Jacobi-iteráció mátrixos és koordinátás alakját. Írja át az iterációt a reziduumvektoros alakra, térjen ki annak szerepére.
 - b) Igazolja a Jacobi-iteráció tanult konvergenciatételét.
20. A csillapított Jacobi-iteráció.
 - a) Vezesse le a csillapított Jacobi-iteráció mátrixos és koordinátás alakját. Írja át az iterációt a reziduumvektoros alakra, térjen ki annak szerepére.
 - b) Igazolja a csillapított Jacobi-iteráció konvergenciatételét.
21. A Gauss–Seidel-iteráció.
 - a) Vezesse le a Gauss–Seidel-iteráció vektoros és koordinátás alakját. Írja át az iterációt a reziduumvektoros alakra, térjen ki annak szerepére.
 - b) Bizonyítsa a relaxációs módszer konvergenciájának szükséges feltételét.
22. A Gauss–Seidel relaxációs módszer.
 - a) Vezesse le a Gauss–Seidel-iteráció relaxált változatának vektoros és koordinátás alakját. Írja át az iterációt a reziduumvektoros alakra, térjen ki annak szerepére.
 - b) Bizonyítsa a relaxációs módszer konvergenciájának szükséges feltételét. Vesse össze a Jacobi és Gauss–Seidel típusú iterációkat. Ismertesse a speciális mátrixosztályok eseteire tanult tételeket (bizonyítás nélkül), értelmezze az eredményeket.
23. A Richardson-típusú iterációk.
 - a) Vezesse le a Richardson-típusú iterációk képletét. Írja fel a reziduumvektoros alakot és ismertesse annak jelentőségét. Fogalmazza meg a tanult konvergenciatételt (bizonyítás nélkül).
 - b) Igazolja a tanult konvergenciatételt.

24. A részleges LU -felbontás és az $ILLU$ algoritmus.
- Definiálja a részleges LU -felbontást. Adja meg a részleges LU -felbontás előállításának algoritmusát. Adjon elégséges feltételt a felbontás létezésére és egyértelműségére. Bizonyítsa a felbontást előállító algoritmus helyességének tételét.
 - Vezesse le az $ILLU$ algoritmust. Írja át reziduumvektoros alakra. Adjon nevezetes példákat az algoritmus speciális eseteiként.
25. Nemlineáris egyenletek megoldása I.
- Ismertesse a nemlineáris egyenletek megoldásának feladatát. Mutassa be a megoldás létezését biztosító állításokat, a Bolzano-tételt (bizonyítás nélkül), és igazolja a Brouwer-féle fixpont-tételt. Kontrakció fogalma $[a; b]$ intervallumon és a Banach-féle fixponttétel (bizonyítás nélkül).
 - Igazolja az elégséges feltételt a kontrakcióra. Ismertesse a konvergenciarend fogalmát és elemi tulajdonságait. Igazolja a fixpont-iterációk magasabb rendű konvergenciájáról szóló tételt.
26. Nemlineáris egyenletek megoldása II.
- Ismertesse a húrmódszer és szelómódszer alapötletét, szemléltesse működésüket és vezesse le az algoritmusok képletét. Ismertesse a konvergenciarend fogalmát. Hasonlítsa össze a két módszer alkalmazhatóságát és konvergencia rendjét egymással és a Newton-módszerrel.
 - Ismertesse a Newton-módszer alapötletét. Igazolja a Newton-módszer lokális konvergenciájáról szóló állítást.
27. Nemlineáris egyenletek megoldása III.
- Vázolja az intervallumfelezés algoritmusát és mutasson hozzá hibabecslést. Ismertesse a Newton-módszer alapötletét, szemléltesse működését és vezesse le a képletét. Vezesse le a többváltozós Newton-módszert.
 - Igazolja a Newton-módszer monoton konvergenciájáról szóló állítást.
28. Polinomok gyökeinek becslése és a polinom helyettesítési- és derivált értékeinek meghatározása.
- Becslés polinom gyökeinek elhelyezkedésére és a tétel bizonyítása.
 - Vezesse le a polinom helyettesítési értékének kiszámítására szolgáló Horner-algoritmust. Ismertesse az algoritmus előnyös tulajdonságait. Alkalmazza a Horner-algoritmust polinom deriváltjainak helyettesítési értékeinek meghatározására.

Megjegyzések:

- A tételek **a)** része alaptudást feltételez az adott témakörből. Ebből a részből legalább egy előadáson elhangzott nem triviális tétel vagy levezetés kidolgozása szükséges az elégséges (2) jegyhez. Ezen rész teljeskörű ismeretével max. közepes (3) jegy szerezhető.
- A tételek **b)** részében nagyobb/nehezebb bizonyítást, levezetést kérünk kidolgozni és elmagyarázni a vizsgán. Ezzel szerezhető csak jó (4) és jeles (5) vizsgajegy. A tétel **b)** részének ismerete nem helyettesíti az **a)** részt.
- A jegy eldöntésére a vizsgáztató más tételből, anyagrészből is kérdezhet.