Lineare Algebra 2 Hausaufgabenblatt Nr. 4

Jun Wei Tan*

Julius-Maximilians-Universität Würzburg

(Dated: November 12, 2023)

Problem 1. Wir definieren mit S_n die Menge der bijektiven Abbildungen

$$\sigma: \{1, \ldots, n\} \to \{1, \ldots, n\}.$$

Dann ist bekannterweise (S, \circ) mit

$$\sigma_2 \circ \sigma_1(i) = \sigma_2(\sigma_1(i))$$

eine Gruppe. Wir führen für gewöhnlich eine Abbildungstabelle

$$\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & \dots & n \\ i_1 & i_2 & \dots & i_n \end{pmatrix}$$

mit i_1, \ldots, i_n paarweise verschieden, um zu signalisieren $\sigma(k) = i_k$ für $k = 1, \ldots, n$.

(a) Eine übliche Darstellung bei Elementen aus S_n ist die Zyklenschreibweise. Ein Zyklus der Länge k mit $k \le n$ hat die Form

$$\sigma = (i_1, i_2, \dots, i_k)$$

und signalisiert $i_1 \to i_2, i_2 \to i_3$, usw. $i_k \to i_1$ under σ . Ist die Zahl i_j nicht im Zyklus vertreten, so wird sie unter σ auf sich selbst abgebildet. Speziell für k=1 erhalten wir die Identität und schreiben

$$\sigma = (1)$$
.

Geben Sie an, wie viele unterschiedliche Abbildungen σ durch ein Zyklus der Länge k realisiert werden können! Kann jedes Element in S_3 (S_4) als ein Zyklus geschriebeb werden?

 $^{^{\}ast}$ jun-wei.tan@stud-mail.uni-wuerzburg.de

(b) Wir definieren die Menge der (Permutations-)Matrizen

 $P_n := \{ P \in \mathbb{K}^{n \times n} : P = (e_{i_1}, \dots, e_{i_n}, \text{ mit } i \leq i_k \leq n \text{ und alle } i_k \text{ paarweise verschieden} \},$

mit e_i der *i*-te Einheitsvektor. Verifizieren Sie: (P_n, \cdot) ist mit der herkömmlichen Matrixmultiplikation eine Gruppe! Bestimmen Sie weiterhin einen bijektiven Gruppenmorphismus

$$\Phi: (S_n, \circ) \to (P_n, \cdot),$$

sodass gilt

$$\Phi(\sigma)e_i = s_i \iff \sigma(i) = j.$$

Beweisen Sie, dass sich jedes P aus P_n schreiben lässt als

$$P = \prod_{k=1}^{n-1} V_{i_k j_k},$$

mit V_{ij} definiert wie in Lemma 5.56.

Proof. (a) Es gibt n! Möglichkeiten für eine Folge $(i_1i_2...i_k)$, aber wir können die zyklisch permutieren und σ verändert sich nicht. Deswegen gibt es n!/n = (n-1)! unterschiedliche Abbildungen, die durch ein Zyklus der Länge k realisiert werden können. Ja, jedes Element in S_3 kann als ein Zyklus geschrieben werden. Das können wir explizit machen:

$$(1) \qquad (12) \qquad (23)$$

$$(13)$$
 (132) (123)

Weil wir 6 Elemente haben, und $|S_3| = 3! = 6$, haben wir alle Elemente.

Das stimmt aber nicht für S_4 . Sei

$$\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 1 & 4 & 3 \end{pmatrix}.$$

Falls es als Zyklus geschreiben werden kann, muss das Zyklus den Länge 4 haben, weil $\sigma(i) \neq i$ für alle i. Wir fangen obdA mit 1 an. Dann ist das Zyklus (12...). Aber weil $\sigma(2) = 1$, hört das Zyklus auf, und $\cdots = \emptyset$. Dann ist das Zyklus nicht mit Länge 4.

(b) Sei $A, B \in P_n$ beliebige Elemente von P_n ,

$$A = (e_{i_1}, e_{i_2}, \dots, e_{i_n})$$

$$B = (e_{j_1}, e_{j_2}, \dots, e_{j_n})$$

(i) G ist abgeschlossen: Wir betrachten ABe_k für k beliebig.

$$ABe_k = Ae_{j_k} = e_{i_{j_k}},$$

also

$$AB = (e_{i_{j_1}}, e_{i_{j_2}}, \dots, e_{i_{j_n}}) \in P_n.$$

Das i_{j_k} paarweise verscheiden sind folgt daraus, dass j_k alle paarweise verscheiden sind.

(ii) Neutrales element: Wir wissen aus der linearen Algebra, dass

$$1_n = (e_1, e_2, \dots, e_n) \in P_n$$

das neutrales Element ist.

- (iii) Assoziativität: Wir wissen auch, dass Matrizmultiplikation assoziativ ist.
- (iv) Existenz des Inverses: Sei jetzt p_k , sodass $i_{p_k}=k$.

Bemerkung

Man kann $i, p: \{1, \ldots, n\} \to \{1, \ldots, n\}$ interpretieren. Dann ist i eine bijektive Abbildung, und das Existenz einer inversen Abbildung p folgt daraus. Deswegen ist unsere Entscheidung immer möglich.

Wir betrachten $A(e_{p_1}, e_{p_2}, \dots, e_{p_n})$, und dafür die Wirkung der Abbildung auf einem beliebigen Basiselement e_k :

$$A(e_{p_1}, e_{p_2}, \dots, e_{p_n})e_k = Ae_{p_k} = e_{i_{p_k}} = e_k.$$

(c) Sei i eine bijektive Abbildung $\{1, \ldots, n\} \to \{1, \ldots, n\}$. Wir schreiben i_k oder i(k) als das Bild von k. Wir vermuten, dass die gewünschte Homomorphismus

$$\Phi: i \to (e_{i_1}, e_{i_2}, \dots e_{i_n})$$

ist.

- (i) $\Phi(\sigma)e_j = e_{\sigma_j}$, also $\Phi(\sigma)e_i = s_j \iff \sigma(i) = j$.
- (ii) Injektiv: Sei $\sigma, \sigma' \in S_n, \sigma \neq \sigma'$, insbesondere gilt $\sigma(i) \neq \sigma'(i)$. Es gilt dann

$$\Phi(\cdot) \xrightarrow{\sigma'} (e_{\sigma_1}, \dots, e_{\sigma_i}, \dots, e_{\sigma_n})$$

$$\downarrow (e_{\sigma'_1}, \dots, e_{\sigma'_i}, \dots, e_{\sigma_n})$$

also $\Phi(\sigma) \neq \Phi(\sigma')$.

- (iii) Surjektiv: Sei $M = (e_{i_1}, e_{i_2}, \dots, e_{i_n})$. Wie im letzten Teilaufgabe können wir eine Abbildung $i(k) = i_k$ definieren, und $\Phi(i) = M$.
- (iv) Homomorphismusgesetz: Es ist zu zeigen, für $i, j \in S_n$ und

$$M_1 = (e_{i_1}, e_{i_2}, \dots, e_{i_n}) = \Phi(i)$$

 $M_2 = (e_{i_1}, e_{i_2}, \dots, e_{i_n}) = \Phi(j),$

dass

$$\Phi(i \circ j)(e_k) = M_1 M_2 e_k$$

für alle k gilt. Per Definition ist

$$\Phi(i \circ j)e_k = e_{i(j(k))} = e_{i_{j_k}}.$$

Es gilt auch

$$M_1 M_2 e_k = M_1 e_{j(k)} = e_{i(j(k))} = e_{i_{j_k}}.$$

(d) Es gilt

$$\Phi((ij)) = V_{ij}$$

per die vorherige Definition. Dann ist die Behauptung klar. Sei $P \in P_n$

- (i) Weil Φ bijektiv ist, ist $P = \Phi(\sigma)$ für eine $\sigma \in S_n$.
- (ii) σ kann als Produkt von n-1 Transpositionen dargestellt werden (wenn weniger als n-1, können wir id hinzufügen), z.B. $\sigma = (a_1b_1)(a_2b_2)\dots(a_{n-1}b_{n-1})$.
- (iii) Das Bild von ein Transposition ist ein Matriz V_{ij} .

(iv) Dann ist

$$\Phi(\sigma) = \Phi((a_1b_1))\Phi((a_2b_2))\dots\Phi(a_{n-1}b_{n-1})$$

$$= V_{a_1b_1}V_{a_2b_2}\dots V_{a_{n-1}b_{n-1}}$$

$$= P.$$

Problem 2. Gegeben sei die Permutation

$$S_9 \ni \sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 & 8 & 9 \\ 2 & 4 & 3 & 9 & 7 & 6 & 8 & 1 & 5 \end{pmatrix}.$$

- (a) Stellen sie σ als Produkt von Transpositionen dar.
- (b) Berechnen Sie das Signum von σ .

Proof. (a) Zuerst berechnen wir die disjunkter Zyklus

$$Z_1 = (1249578)$$

 $Z_2 = (6)$
 $Z_3 = (3)$

Dann haben wir

$$\sigma = (18)(17)(15)(19)(14)(12).$$

Begründung

Es gilt, für ein Zyklus

$$(a_1a_2\ldots a_n)=\underbrace{(a_1a_n)(a_1a_{n-1})\ldots(a_1a_2)}_{\sigma'}.$$

Wir betrachten zuerst $\sigma'(a_1)$. Dann ist $(a_1a_2)a_1 = a_2$. a_2 kommt nie wieder vor, also $\sigma'(a_1) = a_2$. Dann betrachten wir a_k , $k \neq 1$. Wir haben $(a_1a_k)a_k = a_1$. a_1 kommt sofort wieder vor, und ist $(a_1a_{k+1})a_1 = a_{k+1}$. a_{k+1} kommt nicht wieder vor, also $\sigma'(a_k) = a_{k+1}$.

(b) Wir haben

$$sgn(\sigma) = sgn((18))sgn((17)) \dots sgn((12)) = (-1)^6 = 1.$$

Problem 3. Sei $n \in \mathbb{N}$ mit $n \geq 2$. Eine Matrix $A \in M_n(\mathbb{R})$ heißt symmetrisch bzw. antisymmetrisch, wenn $A^T = A$ bzw. $A^T = -A$ gilt. Seien $SM_n(\mathbb{R})$ bzw. $AS_n(\mathbb{R})$ die Untermengen von $M_n(\mathbb{R})$, die aus allen symmetrischen bzw. antisymmetrischen Matrizen bestehen.

- (a) Zeigen Sie, dass $SM_n(\mathbb{R})$, $AS_n(\mathbb{R})$ Untervektorräume von $M_n(\mathbb{R})$ sind.
- (b) Zeigen Sie, dass

$$A^T + A \in \mathrm{SM}_n(\mathbb{R}), \qquad A - A^T \in \mathrm{AS}_n(\mathbb{R}), \qquad \forall A \in M_n(\mathbb{R}).$$

Folgern Sie, dass $M_n(\mathbb{R}) = \mathrm{SM}_n(\mathbb{R}) \oplus \mathrm{AS}_n(\mathbb{R})$.

- (c) Bestimmen Sie $\dim(SM_n(\mathbb{R}))$ und $\dim(AS_n(\mathbb{R}))$.
- (d) Seien $A, B \in AS_n(\mathbb{R})$ asymmetrische Matrizen. Zeigen Sie, dass der Kommutator [A, B] := AB BA wieder antisymmetrisch ist.

Proof. (a) Sei $M, N \in SM_n(\mathbb{R})$, und $a, b \in \mathbb{R}$. Es gilt

$$(aM)^T = aM^T = aM,$$

also $aM \in SM_n(\mathbb{R})$. Es gilt auch

$$(aM + bN)^T = aM^T + bN^T = aM + bN,$$

also $aM + bN \in SM_n(\mathbb{R})$.

Sei jetzt $M, N \in AS_n(\mathbb{R})$. Ähnlich folgt

$$(aM)^T = aM^T = a(-M) = -aM,$$

und

$$(aM + bN)^T = aM^T + bN^T = a(-M) + b(-N) = -(aM + bN)$$

also $SM_n(\mathbb{R})$ und $AS_n(\mathbb{R})$ sind Untervektorräume.

(b) Es gilt

$$(A + A^{T})^{T} = A^{T} + (A^{T})^{T}$$

= $A^{T} + A = A + A^{T}$

$$(A - A^T)^T = A^T - (A^T)^T$$

= $A^T - A = -(A - A^T)$

Für alle $A \in M_n(\mathbb{R})$ gilt

$$A = \frac{1}{2} (\underbrace{A + A^T}_{\in SM_n(\mathbb{R})} + \underbrace{A - A^T}_{\in AS_n(\mathbb{R})}),$$

also $M_n(\mathbb{R}) = \mathrm{SM}_n(\mathbb{R}) \oplus \mathrm{AS}_n(\mathbb{R}).$

(c) In ein Matriz gibt es genau $n \times n$ freie Parameter. Aber für symmetrische Matrizen haben wir $M_{xy} = M_{yx}$, also wir haben nur

$$\sum_{i=1}^{n} i = \frac{n(n+1)}{2}$$

freie Parameter in $SM_n(\mathbb{R})$. Für die antisymmetrischen Matrizen gilt eine ähnliche Argument, aber die Elemente auf dem Diagonal müssen 0 sein. Wir haben daher nur

$$\sum_{i=0}^{n-1} i = \frac{n(n-1)}{2}$$

freie Parameter, also

$$\dim(\mathrm{SM}_n(\mathbb{R})) = \frac{n(n+1)}{2}$$
$$\dim(\mathrm{AS}_n(\mathbb{R})) = \frac{n(n-1)}{2}$$

(d) Es gilt

$$[A, B]^{T} = (AB - BA)^{T}$$

$$= (AB)^{T} - (BA)^{T}$$

$$= B^{T}A^{T} - A^{T}B^{T}$$

$$= (-B)(-A) - (-A)(-B)$$

$$= BA - AB$$

$$= -(AB - BA)$$

also [A, B] ist antisymmetrisch.

Problem 4. Gegeben sind die Matrizen
$$A(t) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & t^2 & 1 \\ t & 1 & 1 \end{pmatrix}$$
 und $B(t) = \begin{pmatrix} 1 & t & 0 \\ 0 & -1 & 1 - t \\ 2 & 0 & t \end{pmatrix}$, $A, B \in \mathbb{R}^{3\times 3}, t \in \mathbb{R}$.

- (a) Bestimmen Sie $\operatorname{rang}(A(t))$ und $\operatorname{rang}(B(t))$ in Abhängigkeit von t.
- (b) Berechnen Sie die Inversen $(A(0))^{-1}$ und $(B(1))^{-1}$.

Proof. (a) Wir verwenden das Gauß-Algorithisums

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & t^{2} & 1 \\ t & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{2}-R_{1}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & t^{2}-1 & 0 \\ t & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{1}\times t} \begin{pmatrix} t & t & t \\ 0 & t^{2}-1 & 0 \\ t & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{3}-R_{1}} \begin{pmatrix} t & t & t \\ 0 & t^{2}-1 & 0 \\ 0 & 1-t & 1-t \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{3}\times t+1} \begin{pmatrix} t & t & t \\ 0 & t^{2}-1 & 0 \\ 0 & 1-t & 1-t \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{3}\times t+1} \begin{pmatrix} t & t & t \\ 0 & t^{2}-1 & 0 \\ 0 & 1-t^{2} & 1-t^{2} \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{3}+R_{2}} \begin{pmatrix} t & t & t \\ 0 & t^{2}-1 & 0 \\ 0 & 0 & 1-t^{2} \end{pmatrix}$$

Für $t \neq 0, t^2 - 1 \neq 0$, also $t \notin \{-1, 0, 1\}$, ist es offenbar, rang(A(t)) = 3 ist.

Für
$$t = \pm 1$$
 ist $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$, also $Ae_1 = Ae_2 = Ae_3 \neq 0$. Daraus folgt, dass $\operatorname{rang}(A(\pm 1)) = 1$.

Obwohl es vom Gauß-Algorithismus so aussieht, dass $\operatorname{rang}(A(0)) \neq 3$, ist eigentlich $\operatorname{rang}(A(0)) = 3$. Wenn t = 0 gilt

$$A(0) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Man beachte dann, dass

$$A(e_3 - e_1) = (0, 0, 1)^T$$

$$A(e_3 - e_2) = (0, 1, 0)^T$$

 $A(e_1 + e_2 - e_3) = (1, 0, 0)^T$

Weil wir jede Basiselement erreichen können, können wir also jedes Element $v \in \mathbb{R}^3$ erreichen. Deswegen gilt rang(A(0)) = 3. Zusammenfassung:

$$\operatorname{rang}(A(t)) = \begin{cases} 1 & t = \pm 1, \\ 3 & \text{sonst.} \end{cases}$$

Wir machen etwas ähnliches für B:

$$\begin{pmatrix} 1 & t & 0 \\ 0 & -1 & 1 - t \\ 2 & 0 & t \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 - 2R_1} \begin{pmatrix} 1 & t & 0 \\ 0 & -1 & 1 - t \\ 0 & -2t & t \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 \times 2t} \begin{pmatrix} 1 & t & 0 \\ 0 & -2t & t \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 - R_2} \begin{pmatrix} 1 & t & 0 \\ 0 & -2t & -2(t-1)t \\ 0 & 0 & t(2t-1) \end{pmatrix}$$

Offenbar gilt, dass wenn $t \neq 0$ und $t \neq 1/2$, ist rang(B(t)) = 3. Wenn t = 1/2, ist die Matriz

$$\begin{pmatrix} 1 & 1/2 & 0 \\ 0 & -1 & -1/2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

also $\operatorname{rang}(B(1/2)) = 2$. Wenn t = 0 dürfen wir das Ergebnis des Gauß-Algorithismuses nicht direkt nutzen, weil wir durch 2t multiplizieren haben. Stattdessen schreiben wir

$$B(0) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Jetzt ist es klar, dass

$$\operatorname{im}(B(0)) = \operatorname{span}\left\{ \begin{pmatrix} 1\\0\\2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\1\\0 \end{pmatrix} \right\},\,$$

also $\operatorname{rang}(B(0)) = 2$.

(b) Wir haben

$$A(0) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \qquad B(1) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Dann

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 - R_1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 + R_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_1 + R_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 \times -1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Also
$$(A(0))^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$
. Es gilt auch

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 - R_1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 - R_2}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_1 + R_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 \times -1}$$

$$\left(\begin{array}{cc|cccc}
1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\
0 & 1 & 0 & 0 & -1 & 0 \\
0 & 0 & 1 & -1 & -1 & 1
\end{array}\right)$$

also

$$(B(1))^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}.$$