Lineare Algebra 2 Hausaufgabenblatt Nr. 10

Jun Wei Tan*

Julius-Maximilians-Universität Würzburg

(Dated: January 16, 2024)

Problem 1. Betrachten Sie die folgenden 3×3 -Matrizen

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}, \qquad B \begin{pmatrix} 1+i & 1-i & 0 \\ -1+i & 1+i & 0 \\ 0 & 0 & 1+i \end{pmatrix}.$$

- (a) Berechnen Sie die adjungierten Abbildungen A^* und B^* .
- (b) Bestimmen Sie die Eigenwerte von A und B.
- (c) Überprüfen Sie, dass sich aus den Eigenvektoren der Matrix A eine Orthonomalbasis des \mathbb{C}^3 mit Standardskalarprodukt bauen lässt. Führen Sie das selbe auch mit Matrix B durch.
- (d) Bestimmen Sie unitäre Matrizen $U, V \in M_3(\mathbb{C}^3)$, sodass UAU^* und VBV^* diagonal sind. Können Sie zudem erreichen, dass U und V orthogonal sind?

Proof. (a)

$$A^* = A,$$
 $B^* = \begin{pmatrix} 1 - i & -1 - i & 0 \\ 1 + i & 1 - i & 0 \\ 0 & 0 & 1 - i \end{pmatrix}.$

(b) A:

$$\det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 1 & 1 \\ 1 & 2 - \lambda & 1 \\ 1 & 1 & 2 - \lambda \end{vmatrix}$$
$$= (2 - \lambda) \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 1 \\ 1 & 2 - \lambda \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 - \lambda \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & 2 - \lambda \\ 1 & 1 \end{vmatrix}$$

^{*} jun-wei.tan@stud-mail.uni-wuerzburg.de

$$= (2 - \lambda)((2 - \lambda)^{2} - 1) - (1 - \lambda) + (\lambda - 1)$$

$$= (2 - \lambda)^{3} - (2 - \lambda) - 2 + 2\lambda$$

$$= -\lambda^{3} + 6\lambda^{2} - 9\lambda + 4$$

Offensichtlich ist $\lambda = 1$ ein Nullstelle des Polynoms. Es gilt

$$-\lambda^{3} + 6\lambda^{2} - 9\lambda + 4 = (\lambda - 1)(-\lambda^{2} + 5\lambda - 4)$$
$$= -(\lambda - 1)^{2}(\lambda - 4)$$

also die Eigenwerte von A sind 1 und 4.

Ähnlich für B:

$$\det(B - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1 - i - \lambda & -1 - i & 0 \\ 1 + i & 1 - i - \lambda & 0 \\ 0 & 0 & 1 - i - \lambda \end{vmatrix}$$
$$= -\lambda^3 + 3(1 - i)\lambda^2 + 4i\lambda$$
$$= -\lambda(\lambda - (1 - i))(\lambda - (2 - 2i))$$

also die Eigenwerte sind 0, 1 - i und 2 - 2i.

(c) Wir berechnen die Eigenvektoren:

Für A:

$$EW = 4 : (1, 1, 1)^{T}$$
$$EW = 1 : (-1, 0, 1)^{T}$$
$$EW = 1 : (-1, 1, 0)^{T}$$

Die Eigenräume für die Eigenwerte 4 und 1 sind schon orthogonal. Im Eigenraum EW=1 können wir den Gram-Schmidt-Algorithismus durchführen, da lineare Kombinationen von Eigenvektoren mit gleichen Eigenwerte noch Eigenvektoren sind. Eine Orthonormalbasis ist dann

EW =
$$4 : \frac{1}{\sqrt{3}} (1, 1, 1)^T$$

EW = $1 : \frac{1}{\sqrt{2}} (-1, 0, 1)^T$ und

$$\frac{1}{\sqrt{6}}(-1,2,-1)^T$$

Die Eigenvektoren von B sind

$$EW = 0 : (i, 1, 0)^{T}$$

$$EW = 1 - i : (0, 0, 1)^{T}$$

$$EW = 2 - 2i : (-i, 1, 0)^{T}$$

Die Vektoren sind schon orthogonal, also wir normalisieren die Vektoren, um eine Orthonormalbasis zu bekommen.

$$EW = 0 : \frac{1}{\sqrt{2}}(i, 1, 0)^{T}$$

$$EW = 1 - i : (0, 0, 1)^{T}$$

$$EW = 2 - 2i : \frac{1}{\sqrt{2}}(-i, 1, 0)$$

(d) Wir schreiben die Orthonomalbasis von Eigenvektoren von A als die Zeilen der Matrix U.

$$U = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{6}} & \sqrt{\frac{2}{3}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}.$$

Ähnlich für V:

$$V = \begin{pmatrix} \frac{i}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0\\ 0 & 0 & 1\\ -\frac{i}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \end{pmatrix}.$$

U ist schon orthogonal. V ist unitär und kann nicht orthogonal werden.

Problem 2. Betrachten Sie die reelle Matrix

$$P = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 5 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 2 \\ -1 & 2 & 5 \end{pmatrix}.$$

- (a) Zeigen Sie, dass P ein Orthogonalprojektor bezüglich des Standardskalarprodukts ist.
- (b) Bestimmen Sie den Rang von P.

- (c) Bestimmen Sie eine Orthonomalbasis des Bildes und des Kerns von P sowie den Basiswechsel O von der Standardbasis auf diese Basis.
- (d) Verifizieren Sie, dass O orthogonal ist, Können Sie einen solchen orthonomalen Basiswechsel finden, dass det O = 1 gilt?

Proof. (a) Schritt 1: P ist ein Projektor. Durch direktes Rechnung:

$$P^{2} = \frac{1}{36} \begin{pmatrix} 5 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 2 \\ -1 & 2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 2 \\ -1 & 2 & 5 \end{pmatrix} = P.$$

Da $P^* = P$, ist P ein Orthogonalprojektor nach Proposition 7.79.

(b)

$$\begin{pmatrix} \frac{5}{6} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ -\frac{1}{6} & \frac{1}{3} & \frac{5}{6} \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 \times 5} \begin{pmatrix} \frac{5}{6} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \\ \frac{5}{3} & \frac{5}{3} & \frac{5}{3} \\ -\frac{1}{6} & \frac{1}{3} & \frac{5}{6} \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 - 2R_1} \begin{pmatrix} \frac{5}{6} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \\ 0 & 1 & 2 \\ -\frac{1}{6} & \frac{1}{3} & \frac{5}{6} \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{R_3 \times 5} \begin{pmatrix} \frac{5}{6} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \\ 0 & 1 & 2 \\ -\frac{5}{6} & \frac{5}{3} & \frac{25}{6} \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 + R_1} \begin{pmatrix} \frac{5}{6} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 - 2R_2} \begin{pmatrix} \frac{5}{6} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Der Rang ist 2.

(c) Eine Basis des Bildes ist die erste 2 Spalten, also

$$\left\{ \begin{pmatrix} 5\\2\\-1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2\\2\\2 \end{pmatrix} \right\}.$$

Wir ergänzen es bis eine Basis für den ganzen Vektorraum:

$$\left\{ \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

Daraus ergibt sich eine Orthonomalbasis durch den Gram-Schmidt-Verfahren:

$$\left\{ \frac{1}{\sqrt{30}} \begin{pmatrix} 5\\2\\-1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 0\\1\\2 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1\\-2\\1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Die ersten 2 Vektoren sind eine Orthonomalbasis des Bildes, der dritte eine Orthonomalbasis des Kerns. Der Basiswechselmatrix ist

$$O = \begin{pmatrix} \sqrt{\frac{5}{6}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \sqrt{\frac{2}{15}} & \frac{1}{\sqrt{5}} & -\sqrt{\frac{2}{3}} \\ -\frac{1}{\sqrt{30}} & \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}.$$

(d)
$$OO^{T} = \begin{pmatrix} \sqrt{\frac{5}{6}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \sqrt{\frac{2}{15}} & \frac{1}{\sqrt{5}} & -\sqrt{\frac{2}{3}} \\ -\frac{1}{\sqrt{30}} & \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sqrt{\frac{5}{6}} & \sqrt{\frac{2}{15}} & -\frac{1}{\sqrt{30}} \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \\ \frac{1}{\sqrt{6}} & -\sqrt{\frac{2}{3}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} = \operatorname{diag}(1, 1, 1).$$

Er hat schon Determinante 1. Sonst könnten wir die erste zwei Spalten vertauschen.

Problem 3. Beweisen oder widerlegen Sie:

- (a) Jede Matrix $P \in M_n(\mathbb{C})$ mit $P^2 = P$ ist ein Orthogonalprojektor bezüglich eines geeigneten Skalarprodukts auf V.
- (b) Eine invertierbare Matrix $A \in M_n(\mathbb{R})$ ist orthogonal für ein geeignet gewähltes Skalarprodukt auf \mathbb{R}^n .
- *Proof.* (a) Da P ein Projektor ist, ist $\mathbb{C}^n = \ker P \oplus \operatorname{im} P$. Die Frage ist: Können wir uns für ein Skalarprodukt entscheiden, so dass $\ker P = (\operatorname{im} P)^{\perp}$?

Wir entscheiden uns für eine Basis von ker P bzw. von im P, was wir mit $\{b_1, b_2, \ldots, b_n\}$ bezeichnen. Sei die Matrix A^{-1} so definiert: Die Spalten sind die Basisvektoren von ker P bzw. im P. Dann schickt A die Basisvektoren nach der Standardbasis. Wir definieren dann $B = A^T A$. Wir definieren dann ein Skalarprodukt $\langle v_1, v_2 \rangle = (v_1)^T B v_2$, was noch ein Skalarprodukt ist, da B positiv definit ist.

Es gilt dann, für $b_i \neq b_j$:

$$\langle b_i, b_j \rangle = (b_i)^T B b_j$$

$$= (b_i)^T A^T A b_j$$

$$= (Ab_i)^T (Ab_j)$$

$$= 0$$

wobei wir benutzt haben, dass die Standardbasis bzgl. des Standardskalarprodukts orthonomal ist. Daraus folgt, dass ker $P = (\text{im } P)^{\perp}$ bzgl. dieses Standardskalarprodukts, also nach Proposition 7.79 ist P ein Orthogonalprojektor.

(b) Falsch. Sei n = 1 und Endomorphismus Ax = 2x, dann ist

$$\langle 2x, 2x \rangle = 4 \langle x, x \rangle \neq \langle x, x \rangle$$

unabhängig vom Wahl von x.

Problem 4. Seien V, W euklidische Vektorräume und A eine lineare Abbildung $V \to W$.

- (a) Zeigen Sie die Äquivalenz der folgenden drei Aussagen:
 - i. Für alle $v_1, v_2 \in V$ gilt: $\langle v_1, v_2 \rangle_V = 0 \implies \langle Av_1, Av_2 \rangle_W = 0$.
 - ii. Für alle $v_1, v_2 \in V$ gilt: $||v_1||_V = ||v_2||_V \implies ||Av_1||_W = ||Av_2||_W$.
 - iii. Es existieren eine Konstante $\alpha>0$ und eine Isometrie $\Phi:V\to W$ mit $A=\alpha\Phi.$
- (b) Zeigen Sie, dass es genau dann Konstanten $C_1, C_2 > 0$ gibt, sodass

$$C_1 \langle v_1, v_2 \rangle_V \le \langle Av_1, Av_2 \rangle_W \le C_2 \langle v_1, v_2 \rangle_V$$

für alle $v_1, v_2 \in V$ gilt, wenn $A = \alpha \Phi$ für eine Konstante $\alpha > 0$ und eine Isometrie $\Phi: V \to W$ erfüllt ist. Bestimmen Sie die bestmöglichen Parameter C_1 und C_2 .

Proof. (a) (i) \Longrightarrow (ii) Sei $v_1, v_2 \in V$, so dass $||v_1|| = ||v_2||$. Es gilt

Aus (i) folgt dann

$$\langle A(v_1 + v_2), A(v_1 - v_2) \rangle = 0$$

und

$$||Av_1|| = ||Av_2||.$$

(ii) \Longrightarrow (iii) Sei $v_1, v_2 \in V$ mit $|v_1| = |v_2|$. Es gilt $|Av_1| = |Av_2|$. Wir teilen die zweite Gleichung durch die erste Gleichung und erhalten

$$\frac{|Av_1|}{|v_1|} = \frac{|Av_2|}{|v_2|} := \alpha.$$

Da dies für alle Paare v_1, v_2 gilt, gilt es für alle Vektoren, also $|Av| = \alpha |v|$ für alle $v \in V$. Außerdem ist.

$$\langle u, v \rangle = \frac{1}{2} \left(|u + v|^2 - |u|^2 - |v|^2 \right)$$

$$\langle Au, Av \rangle = \frac{1}{2} \left(|A(u + v)|^2 - |Au|^2 - |Av|^2 \right)$$

$$= \frac{1}{2} (\alpha^2 |u + v|^2 - \alpha^2 |u|^2 - \alpha^2 |v|^2)$$

$$= \frac{\alpha^2}{2} (|u + v|^2 - |u|^2 - |v|^2)$$

$$= \alpha^2 \langle u, v \rangle$$

$$\left\langle \frac{A}{\alpha} u, \frac{A}{\alpha} v \right\rangle = \langle u, v \rangle$$

Dann ist A/α ein Isometrie.

$$(iii) \Longrightarrow (i)$$

Sei $A = \alpha \Phi$. Seien $v_1, v_2 \in V$, so dass $\langle v_1, v_2 \rangle = 0$. Es folgt

$$\langle Av_1, Av_2 \rangle = \langle \alpha \Phi v_1, \alpha \Phi v_2 \rangle$$

= $\alpha^2 \langle \Phi v_1, \Phi v_2 \rangle$
= $\alpha^2(0) = 0$

(b) Es gilt

$$\langle Av_1, Av_2 \rangle = \langle \alpha \Phi v_1, \alpha \Phi v_2 \rangle$$

 $= \alpha^2 \langle \Phi v_1, \Phi v_2 \rangle$
 $= \alpha^2 \langle v_1, v_2 \rangle$ Φ ist Isometrie

also $C_1 = C_2 = \alpha^2$, und wir haben Gleichheit.