## Universität Würzburg Übungsblätter Bachelor Mathematische Physik

Jun Wei Tan

October 26, 2023

# **Contents**

1	Lineare Algebra 1					
	1.1 Blatt 1	5				
	1.2 Blatt 2	10				
2	Lineare Algebra 2	15				
	2.1 Blatt 1	15				
	2.2 Blatt 2	19				
3	Analysis 2	23				
•	3.1 Blatt 1	23				
	3.2 Blatt 2	28				
4	Vertiefung Analysis	35				
	4.1 Blatt 1	35				
	4.2 Blatt 2	39				
5	Einfürung in die Algebra	43				
	5.1 Blatt 1	43				
6	Theoretische Mechanik 47					
	6.1 Blatt 1	47				

4 CONTENTS

### Chapter 1

## Lineare Algebra 1

#### 1.1 Blatt 1

**Definition 1.** Sind  $a_1, a_2, b \in \mathbb{R}$  mit  $(a_1, a_2) \neq (0, 0)$ , so bezeichnet man die Menge  $g := \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 | a_1x_1 + a_2x_2 = b\}$  als Gerade.

**Theorem 2.** Zu jeder Geraden gibt es  $c_1, c_2, d_1, d_2 \in \mathbb{R}$ , sodass die Gerade in der Form

$$\{(c_1, c_2) + t(d_1, d_2) : t \in \mathbb{R}\}$$

geschrieben werden kann. Weiterhin ist obige Menge im Fall  $(d_1, d_2) \neq (0, 0)$  immer eine Gerade

Remark 3. Der Parameterform für Geraden und Ebenen ist in der Vorlesung bewiesen.

**Problem 1.** Beweisen Sie folgende Aussage: Gegeben seien zwei Punkte  $p,q \in \mathbb{R}^2$  mit  $p \neq q$ . Dann gibt es genau eine Gerade  $g \subseteq \mathbb{R}^2$  mit  $p \in g$  und  $q \in g$ . Diese ist gegeben durch  $g_{p,q} = \{x \in \mathbb{R}^2 | x_1(q_2 - p_2) - x_2(q_1 - p_1) = p_1q_2 - p_2q_1\}$ .

*Proof.* Wir nutzen Def. 1. Weil p und q in der Gerade sind, können wir zwei Gleichungen schreiben...

$$a_1p_1 + a_2p_2 = b$$
  
$$a_1q_1 + a_2q_2 = b$$

Dann gilt

$$a_1p_1 + a_2p_2 = a_1q_1 + a_2q_2$$
  
 $a_1(p_1 - q_1) = a_2(q_2 - p_2)$ 

Daraus folgt die Lösungsmenge

$$a_{1} = t$$

$$a_{2} = t \frac{p_{1} - q_{1}}{q_{2} - p_{2}}$$

$$b = p_{1}t + p_{2} \frac{p_{1} - q_{1}}{q_{2} - p_{2}}t$$

Es ist klar, dass die gegebene Gerade eine Lösung zu die Gleichung ist, mit  $t=q_2-p_2$ . Was passiert mit andere t? Sei  $t=q_2-p_2$  und  $t'\in\mathbb{R}$ . Vergleich dann die Gleichungen

$$x_1t + x_2t \frac{p_1 - q_1}{q_2 - p_2} = p_1t + p_2 \frac{p_1 - q_1}{q_2 - p_2}t$$
  
$$x_1t' + x_2t' \frac{p_1 - q_1}{q_2 - p_2} = p_1t' + p_2 \frac{p_1 - q_1}{q_2 - p_2}t'$$

Es ist klar, dass die zweite Gleichung nur die erste Gleichung durch  $t^\prime/t$  multipliziert ist. Deshalb habe die zwei Gleichungen die gleiche Lösungsmengen, dann sind die Gerade, die durch die Gleichungen definiert werden, auch gleich.

Wenn  $q_1=q_2$  dürfen wir die Lösungemenge nicht so schreiben. Aber wir können den Beweis wiederholen, aber mit  $a_2$  als das freie Parameter. Es darf nicht, dass  $(q_1-p_1,q_2-p_2)=(0,0)$ , weil  $\vec{\mathbf{q}}\neq\vec{\mathbf{0}}$ 

**Problem 2.** In Beispiel 1.2.8 wurde der Schnitt von zwei Ebenen bestimmt. Er hatte eine ganz bestimmte Form, die wir für den Kontext dieser Aufgabe als Gerade bezeichnen wollen, formal:

Ist  $(v_1,v_2,v_3)\in\mathbb{R}^3\backslash\{(0,0,0)\}$  und  $(p_1,p_2,p_3)\in\mathbb{R}^3$  beliebig, dann ist die Menge

$$\{(p_1 + t \cdot v_1, p_2 + t \cdot v_2, p_3 + t \cdot v_3) | t \in \mathbb{R}\}$$

eine Gerade.

- (a) Finden Sie zwei Ebenen, deren Schnitt die Gerade  $g = \{(1+3t, 2+t, 3+2t)|t \in \mathbb{R}\}$  ist. Erläutern Sie, wie Sie die Ebenen bestimmt haben und beweisen Sie anschließend, dass Ihr Ergebnis korrekt ist.
- (b) Ist der Schnitt von zwei Ebenen immer eine Gerade? Wenn ja, begründen Sie das, wenn nein, geben Sie ein Gegenbeispiel an.
- (c) Zeigen Sie: Für den Schnitt einer Geraden *g* mit einer Ebene *E* gilt genau einer der folgenden drei Fälle:
  - $g \cap E = \emptyset$
  - $|g \cap E| = 1$
  - $g \cap E = g$

1.1. BLATT 1 7

Geben Sie für jeden der Fälle auch ein Geraden-Ebenen-Paar an, dessen Schnitt genau die angegebene Form hat.

*Proof.* (a) Wir suchen zwei Ebenen, also 6 Vektoren  $\vec{\mathbf{p}}_1, \vec{\mathbf{u}}_1, \vec{\mathbf{u}}_2, \vec{\mathbf{p}}_2, \vec{\mathbf{v}}_1, \vec{\mathbf{v}}_2 \in \mathbb{R}^3$ , die zwei Ebenen durch

$$E_1 = \{ \vec{\mathbf{p}}_1 + t_1 \vec{\mathbf{u}}_1 + t_2 \vec{\mathbf{u}}_2 | t_1, t_2 \in \mathbb{R} \}$$
  
$$E_2 = \{ \vec{\mathbf{p}}_2 + t_1' \vec{\mathbf{v}}_1 + t_2' \vec{\mathbf{v}}_2 | t_1', t_2' \in \mathbb{R} \}$$

definieren. Einfachste wäre, wenn  $p_1 = p_2 \in g$ . Sei dann  $p_1 = p_2 = (1,2,3)^T$ . Wenn  $\vec{\mathbf{u}}_1 = \vec{\mathbf{v}}_1 = (3,1,2)^T$ , ist es auch klar, dass der Schnitt g entschließt ( $t_2 = t_2' = 0$ ). Dann mussen wir  $\vec{\mathbf{u}}_2$ ,  $\vec{\mathbf{v}}_2$  finden, für die gelten,

$$(t,t_2') \neq (0,0) \implies t_1\vec{\mathbf{u}}_1 + t_2\vec{\mathbf{u}}_2 \neq t_1' \underbrace{\vec{\mathbf{u}}_1}_{\vec{\mathbf{u}}_1 = \vec{\mathbf{v}}_1} + t_2'\vec{\mathbf{v}}_2 \forall t_1, t_1' \in \mathbb{R},$$

also

$$\xi_1 \vec{\mathbf{u}}_1 \neq t_2' \vec{\mathbf{v}}_2 - t_2 \vec{\mathbf{u}}_2$$
  $(t_2, t_2') \neq (0, 0), \forall \xi_1 \in \mathbb{R}.$ 

Das bedeutet

$$\xi_1 = 0 : \vec{\mathbf{v}}_2 \neq k\vec{\mathbf{u}}_2 \quad \forall k \in \mathbb{R}$$
  
 $\xi_1 \neq 0 : \vec{\mathbf{u}}_1 \notin \operatorname{span}(\vec{\mathbf{v}}_2, \vec{\mathbf{u}}_2)$ 

**Remark 4.** Wir können uns einfach für solchen  $\vec{\mathbf{v}}_2$ ,  $\vec{\mathbf{u}}_2$  entscheiden. Wir brauchen nur

$$\langle \vec{\mathbf{u}}_2, \vec{\mathbf{v}}_2 \rangle = \langle \vec{\mathbf{u}}_1, \vec{\mathbf{u}}_2 \rangle = \langle \vec{\mathbf{u}}_1, \vec{\mathbf{v}}_2 \rangle = 0.$$

Aber weil das innere Produkt nicht in der Vorlesung nicht diskutiert worden ist, mussen wir es nicht systematisch finden.

**Remark 5.** Eigentlich braucht man keine spezielle Grunde, um  $\vec{\mathbf{u}}_2$  und  $\vec{\mathbf{v}}_2$  zu finden. Wenn man irgindeine normalisierte Vektoren aus einer Gleichverteilung auf  $\mathbb{R}^3$  nimmt, ist die Wahrscheinlichkeit, dass die eine Lösung sind, 1.

Daher entscheide ich mich ganz zufällig für zwei Vektoren...

$$\vec{\mathbf{v}}_2 = (1,0,0)^T$$
  
 $\vec{\mathbf{u}}_2 = (0,1,0)^T$ 

Der Schnitt von der Ebenen kann berechnet werden...

$$\vec{p} + t_1 \vec{\mathbf{u}}_1 + t_2 \vec{\mathbf{u}}_2 = \vec{p} + t_1' \vec{\mathbf{v}}_1 + t_2' \vec{\mathbf{v}}_2,$$

$$\xi_1 \vec{\mathbf{u}}_1 + t_2 \vec{\mathbf{u}}_2 = t_2' \vec{\mathbf{v}}_2.$$

8

Also

$$\xi_1 \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} + t_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = t_2' \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix},$$

oder

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \xi_1 \\ t_2 \\ t_2' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

**Remark 6.** Hier ist es noch einmal klar, dass die einzige Lösung  $\xi_1 = t_2 = t_2' = 0$  ist, weil  $\det(\ldots) \neq 0$ . Aber wir mussen noch eine langere Beweis schreiben...

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 6 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 3 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

also die einzige Lösung ist  $\xi_1=t_2=t_2'=0 \implies t_2=t_2'=0, t_1=t_2\implies E_1\cap E_2=g$ 

(b) Nein.

$$E_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + u_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + u_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \qquad u_1, u_2 \in \mathbb{R},$$

$$E_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + u_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + u_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \qquad u_1, u_2 \in \mathbb{R}.$$

Dann ist  $E_1 \cap E_2 = \emptyset$ 

(c)

**Theorem 7.** Sei  $\vec{\mathbf{a}}, \vec{\mathbf{b}} \in \mathbb{R}^n$ ,  $n \in \mathbb{N}$ . Dann gibt es genau eine Gerade g, wofür gilt  $\vec{\mathbf{a}} \in g$ ,  $\vec{\mathbf{b}} \in g$ . Es kann als

$$\vec{\mathbf{a}} + t(\vec{\mathbf{b}} - \vec{\mathbf{a}}), t \in \mathbb{R}$$

geschrieben werden.

Proof. Es ist klar, dass

$$\vec{\mathbf{a}} \in g \qquad (t=0)$$

$$\vec{\mathbf{b}} \in g$$
  $(t=1)$ 

1.1. BLATT 1 9

Sei dann eine andere Gerade g', wofür gilt  $\vec{\mathbf{a}} \in g'$  und  $\vec{\mathbf{b}} \in g'$ . g' kann als

$$\vec{\mathbf{u}} + t\vec{\mathbf{v}}, t \in \mathbb{R}$$

geschrieben werden, wobei  $\vec{\mathbf{u}}, \vec{\mathbf{v}} \in \mathbb{R}^n$ . Es existiert  $t_1, t_2 \in \mathbb{R}$ , sodass

$$\vec{\mathbf{u}} + t_1 \vec{\mathbf{v}} = \vec{\mathbf{a}}$$
$$\vec{\mathbf{u}} + t_2 \vec{\mathbf{v}} = \vec{\mathbf{b}}$$

Es gilt dann

$$\vec{\mathbf{u}} = \vec{\mathbf{a}} - t_1 \vec{\mathbf{v}}$$

$$\vec{\mathbf{a}} - t_1 \vec{\mathbf{v}} + t_2 \vec{\mathbf{v}} = \vec{\mathbf{b}}$$

$$\vec{\mathbf{v}} = \frac{1}{t_2 - t_1} (\vec{\mathbf{b}} - \vec{\mathbf{a}}) \qquad t_1 \neq t_2 \text{ weil } \vec{\mathbf{a}} \neq \vec{\mathbf{b}}$$

Es gilt dann für g':

$$\begin{split} g' &= \{\vec{\mathbf{u}} + t\vec{\mathbf{v}} | t \in \mathbb{R}\} \\ &= \left\{ \vec{\mathbf{a}} - \frac{t_1}{t_2 - t_1} (\vec{\mathbf{b}} - \vec{\mathbf{a}}) + \frac{t}{t_2 - t_1} (\vec{\mathbf{b}} - \vec{\mathbf{a}}) | t \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \left\{ \vec{\mathbf{a}} + \left( \frac{t}{t_2 - t_1} - \frac{t_1}{t_2 - t_1} \right) \left( \vec{\mathbf{b}} - \vec{\mathbf{a}} \right) | t \in \mathbb{R} \right\} \end{split}$$

Wenn man  $t'=rac{t}{t_2-t_1}-rac{t_1}{t_2-t_1}$  definiert, ist es dann klar, dass g'=g

Es ist klar, dass maximal eines der Fälle gelten kann. Wir nehmen an, dass die erste zwei Fälle nicht gelten. Dann gilt

$$|g \cap E| \geq 2$$
.

Es gibt dann mindestens zwei Punkte in  $g \cap E$ . Es ist auch klar, dass die Verbindungsgerade zwische die beide Punkte g ist (Pr. 1)

**Theorem 8.** Sei  $\vec{\mathbf{v}}_1$ ,  $\vec{\mathbf{v}}_2 \in E$ . Dann ist die Verbindungsgerade zwischen  $\vec{\mathbf{v}}_1$  und  $\vec{\mathbf{v}}_2$  auch in E.

Proof. Sei

$$E = \{ \vec{\mathbf{p}}_1 + t_1 \vec{\mathbf{u}} + t_2 \vec{\mathbf{v}} | t_1, t_2 \in \mathbb{R} \}.$$

Es wird angenommen, dass  $a_1$ ,  $a_2$ ,  $b_1$ ,  $b_2$  existiert, sodass

$$\vec{\mathbf{v}}_1 = \vec{\mathbf{p}} + a_1 \vec{\mathbf{u}} + a_2 \vec{\mathbf{v}}$$
$$\vec{\mathbf{v}}_2 = \vec{\mathbf{p}} + b_1 \vec{\mathbf{u}} + b_2 \vec{\mathbf{v}}$$

Dann ist

$$\vec{\mathbf{v}}_2 - \vec{\mathbf{v}}_1 = (b_1 - a_1)\vec{\mathbf{u}} + (b_2 - a_2)\vec{\mathbf{v}},$$

1.2

also

$$\vec{\mathbf{v}}_1 + t(\vec{\mathbf{v}}_2 - \vec{\mathbf{v}}_1) = \vec{\mathbf{p}} + a_1 \vec{\mathbf{u}} + a_2 \vec{\mathbf{v}} + t [(b_1 - a_1) \vec{\mathbf{u}} + (b_2 - a_2) \vec{\mathbf{v}}]$$
  
=  $\vec{\mathbf{p}} + [a_1 + t(b_1 - a_1)] \vec{\mathbf{u}} + [a_2 + t(b_2 - a_2)] \vec{\mathbf{v}} \in E$ 

Deshalb ist  $g \subseteq g \cap E$ . Weil  $g \cap E \subseteq g$ , ist  $g = g \cap E$ 

## 2 Blatt 2

**Problem 3.** Gegeben sei die Relation  $\sim \subseteq (\mathbb{R}^2 \{0\}) \times (\mathbb{R}^2 \{0\})$  mit  $x \sim y$  genau dann, wenn es eine Gerade  $L \subseteq \mathbb{R}^2$  gibt, die 0, x und y enthält.

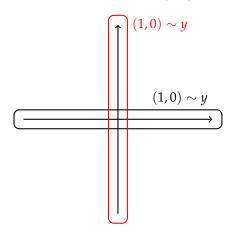
- (a) Bestimmen Sie alle  $y \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$  mit  $(0,1) \sim y$  bzw.  $(1,0) \sim y$  und skizzieren Sie die beiden Mengen in einem geeigneten Koordinatensystem.
- (b) Begründen Sie, dass  $\sim$  eine Äquivalenzrelation ist.
- (c) Bleibt  $\sim$  auch dann eine Äquivalenzrelation, wenn man sie als Relation in  $\mathbb{R}^2$  betrachtet?

Proof. (a) Eine Gerade hat den Form

$$\{(x_1,x_2)\in\mathbb{R}^2|a_1x_1+a_2x_2=b\}.$$

Weil (0,0) in der Gerade ist, gilt b=0. Für die zwei Fälle:

- (i) (0,1) ist in der Gerade. Es gilt dann  $a_2=0, a_1\in\mathbb{R}$ . Die Gleichung der Gerade ist dann  $x_1=0$ , oder alle Punkte des Forms  $(0,y),y\in\mathbb{R}$
- (ii) (1,0) ist in der Gerade. Es gilt dann  $a_1=0,a_2\in\mathbb{R}$ . Die Gerade enthält ähnlich alle Punkte des Forms  $(x,0),x\in\mathbb{R}$ .



1.2. BLATT 2

(b) (i)  $x \sim x$  (Reflexivität)

Es gibt immer eine Gerade zwischen 0 und x. Eine solche Gerade enthält x per Definition.

(ii)  $x \sim y \iff y \sim x$  (Symmetrie)

Es gibt eine Gerade, die 0, *x* und *y* enthält. Deswegen gilt die beide Richtung der Implikationen.

(iii)  $x \sim y$  und  $y \sim z \implies x \sim z$  (Transitivität)

Es gibt eine Gerade zwischen 0, x und y, und eine Gerade zwischen 0, y und z. Weil die beide Geraden zwischen y geht, sind die Geraden gleich, und enthält x und z, daher  $x \sim z$ .

(c) Nein.  $(1,0) \sim (0,0), (0,1) \sim (0,0)$ , aber  $(1,0) \sim (0,1)$  stimmt nicht.

**Problem 4.** Es sei  $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$  mit  $(x_1, x_2, x_3) \to (x_1, x_2)$ , s die Spiegelung in  $\mathbb{R}^2$ ,  $T: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$  die Translation um (1,0) und  $em: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$  die Einbettung.

- (a) Bilden Sie die Verkettungen  $f \circ em, em \circ f, s \circ f, T \circ s, s \circ T$  und  $em \circ s$ . Geben Sie dabei jeweils Argumentmenge, Zielmenge und Zuordnungsvorschrift an.
- (b) Untersuchen Sie die Funktionen aus der vorherigen Teilaufgabe auf Surjektivität, Injektivität bzw. Bijektivität.
- (c) Sei  $F = em \circ T \circ s \circ f$ . Bestimmen und skizzieren Sie das Bild bzw. Urbild von  $[0,1] \times [-1,1] \times [0,2]$  unter F.
- *Proof.* (a) (i)  $f \circ em$

Argumentmenge:  $\mathbb{R}^2$ 

Zielmenge:  $\mathbb{R}^2$ 

Zuordnungsvorschrift:  $(x_1, x_2) \rightarrow (x_1, x_2) = \mathrm{Id}_{\mathbb{R}^2}$ 

(ii)  $em \cdot f$ 

Argumentmenge + Zielmenge:  $\mathbb{R}^3$ 

Zuordnungsvorschrift:  $(x_1, x_2, x_3) \rightarrow (x_1, x_2, 0)$ 

(iii)  $s \cdot f$ 

Argumentmenge:  $\mathbb{R}^3$ 

Zielmenge:  $\mathbb{R}^2$ 

Zuordnungsvorschrift:  $(x_1, x_2, x_3) \rightarrow (x_2, x_1)$ 

(iv)  $em \circ s$ 

Argumentmenge:  $\mathbb{R}^2$ 

Zielmenge:  $\mathbb{R}^3$ 

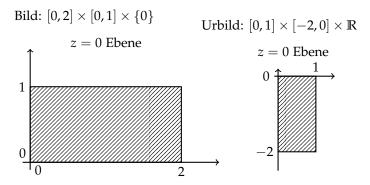
Zuordnungsvorschrift:  $(x_1, x_2) \rightarrow (x_2, x_1, 0)$ 

(b) (i)  $f \circ em$ 

Surjektive, injektive und auch bijektive

- (ii) *em* ∘ *f*Injektiv, aber nicht surjektiv (und deswegen nicht Bijektiv)
- (iii)  $s \circ f$ Surjektive, aber nicht injektiv
- (iv)  $em \circ s$ Injektiv, aber nicht surjektiv

(c)



**Problem 5.** Es sei M eine beliebige, nichtleere Menge und  $f:M\to M$  eine Abbildung. Wir definieren induktiv  $f^0:=id$  und für  $k\in\mathbb{N}f^k:=f\circ f^{k-1}$ .

- (a) Zeigen Sie:  $f^{k+l} = f^k \circ f^l$  für alle  $k, l \in \mathbb{N}_0$
- (b) Zeigen Sie: Gibt es  $k_0 \in \mathbb{N} \cup \{0\}$  und  $l \in \mathbb{N}$  mit  $f^{k_0+l} = f^{k_0}$ , dann gilt  $f^{k+l} = f^k$  für alle  $k \in \mathbb{N}_0$  mit  $k \ge k_0$ .
- (c) Geben Sie eine Funktion  $f:\{1,2,3,4,5\} \to \{1,2,3,4,5\}$  an, für die  $f^1 \neq f^3$ , aber  $f^{k+2} = f^k$  für alle  $k \geq 2$  gilt. Begründen Sie, dass Ihre Funktion diese Eigenschaft hat.
- *Proof.* (a) Wir beweisen es per Induktion auf k. Für k=1 gilt es per Definition (es wird in der Frage gegeben). Jetzt nehme an, dass es für ein beliebige  $k \in \mathbb{N}$  gilt.

Es gilt dann:

$$f^{(k+1)+l} = f \circ f^k \circ f^l$$
$$= f^{k+1} \circ f^l$$

Deswegen gilt es auch für k + 1, und daher für alle  $k \in \mathbb{N}$ .

(b) Sei  $k = k_0 + k'$ . Es gilt

$$f^{k+l} = f^{k_0 + k' + l} = f^{k_0} = f^{k_0 + k'} = f^k.$$

1.2. BLATT 2

#### (c) Sei f definiert durch

$$f(1) = 1$$
  
 $f(2) = 1$   
 $f(3) = 2$   
 $f(4) = 1$   
 $f(5) = 4$ 

Es gilt dann

x	$f^1(x)$	$f^2(x)$	$f^3(x)$	$f^4(x)$	$f^5(x)$
1	1	1	1	1	1
2	1	1	1	1	1
3	2	1	1	1	1
4	1	1	1	1	1
5	4	1	1	1	1

$$f^1 \neq f^3$$
, weil  $f^1(3) \neq f^3(3)$ . Aber  $f^k(x) = 1 \forall k \in \{1, 2, 3, 4, 5\}$ ,  $k \ge 2$ . Daher ist  $f^{k+2} = f^k$ ,  $k \ge 2$ .

**Problem 6.** Es seien M,N Mengen, m,n natürliche Zahlen und die Abbildungen  $f:M\to \{1,2,3,\ldots,m\}, g:N\to \{1,2,3,\ldots,n\}$  bijektiv. Finden Sie eine natürliche Zahl k und eine bijektive Abbildung  $F:M\times N\to \{1,2,3,\ldots,k\}.$ 

*Proof.* k = nm, und

$$F(a,b) = a + (b-1)m.$$

Das ist bijektiv. Sei  $x \in \{1, 2, ..., nm\}$ . Es existiert eindeutige Zahlen  $p, q \in \mathbb{N}$ , so dass

$$x = pm + q, q < m$$
.

Falls q=0, sei b=p, a=m. Sonst definiert man b=p+1, a=m. Per Definition ist  $a\in\{1,2,3,\ldots,m\}$ . Außerdem ist  $1\leq b\leq n$ , weil  $p\leq k/m=n$  (n teilt k=mn).

## Chapter 2

# Lineare Algebra 2

#### 2.1 Blatt 1

Problem 7. (a) Bestimmen Sie alle komplexwertigen Lösungen der Gleichung

$$x^2 = u + iv$$
.

in Abhängigkeit von  $u, v \in \mathbb{R}$ 

(b) Führen Sie das Nullstellenproblem

$$ax^2 + bx + c = 0,$$

mit  $a \in \mathbb{C} \setminus 0, b \in \mathbb{C}, c \in \mathbb{C}$  auf den Fall in (a) zurück. Geben Sie weiterhin eine geschlossene Darstelling aller Lösungen für den Fall a = 1 an.

Hat alles geklappt, sollte bei Ihnen speziell für den Fall a=1 und  ${\rm Im}(b)={\rm Im}(c)=0$  die entsprechende Mitternachtsformel dastehen.

*Proof.* (a) 
$$|x^2| = |x|^2 = |u + iv| = \sqrt{u^2 + v^2}$$

Daraus folgt:

$$|x| = (u^2 + v^2)^{1/4},$$

$$x = (u^2 + v^2)^{1/4} e^{i\theta}.$$

Setze es in  $x^2=u+iv$  ein und löse die Gleichungen für  $\theta$ . Sei  $\varphi= {\rm atan}_2(u,v)$  Dann ist:

$$\theta = \frac{\varphi}{2} \text{ oder } \theta = \frac{\varphi + 2\pi}{2}.$$

(b) 
$$ax^2 + bx + c = 0 \implies x^2 + \frac{b}{a}x + \frac{c}{a} = 0,$$

d.h.

$$x^{2} + \frac{b}{a}x + \frac{c}{a} = \left(x + \frac{b}{2a}\right)^{2} + \frac{c}{a} - \frac{b^{2}}{4a^{2}} = 0$$
$$\left(x + \frac{b}{2a}\right)^{2} = \frac{b^{2}}{4a^{2}} - \frac{c}{a}$$
$$x = -\frac{b}{2a} \pm p$$

wobei p die Lösung zu  $p^2 = \frac{b^2}{4a^2} - \frac{c}{a}$  ist. Im Fall a=1 und  ${\rm Im}(b)={\rm Im}(c)=0$ , daraus folgt:

$$x = -\frac{b}{2} \pm \frac{1}{2}\sqrt{b^2 - 4c}.$$

**Problem 8.** Finden Sie für die Polynome  $p, d \in \mathbb{C}[x]$  jeweils solche  $q, r \in \mathbb{C}[x]$  mit  $\deg(r) < \deg(d)$ , dass p = qd + r gilt.

(a) 
$$p = x^7 + x^5 + x^3 + 1$$
,  $d = x^2 + x + 1$ 

(b) 
$$p = x^5 + (3-i)x^3 - x^2 + (1-3i)x + 1 + i, d = x^2 + i$$

(c) Wie sehen s, r aus, wenn man in (a) und (b) jeweils die Rollen von p und d vertauscht? D.h. bestimmen Sie s,  $r \in \mathbb{C}[x]$  mit deg  $r < \deg p$ , sodass d = sp + r gilt.

Proof. (a) 
$$x^{5} - x^{4} + x^{3}$$

$$x^{2} + x + 1) \xrightarrow{x^{7} + x^{5} + x^{3} + 1}$$

$$- x^{7} - x^{6} - x^{5}$$

$$- x^{6}$$

$$x^{6} + x^{5} + x^{4}$$

$$x^{5} + x^{4} + x^{3}$$

$$- x^{5} - x^{4} - x^{3}$$

Daher

$$q = x^5 - x^4 + x^3, r = 1.$$

(b) 
$$q = x^3 + (3-2i)x - x, r = -(1+6i)x + (1+2i)$$

(c) 
$$r = d, s = 0$$

Problem 9. Seien

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 5 \\ 2 & 1 & -1 & 4 \\ 1 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} -38 \\ -46 \\ -18 \end{pmatrix}, c = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

2.1. BLATT 1 17

gegeben.

(a) Bestimmen Sie Im(A) und ker(A)

(b) Bestimmen Sie Lös(A, b) und Lös(A, c).

Proof. (a)

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 5 \\ 2 & 1 & -1 & 4 \\ 1 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 - 2R_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 5 \\ 0 & -3 & -3 & -6 \\ 1 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 - R_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 5 \\ 0 & -3 & -3 & -6 \\ 0 & -2 & -2 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 \times -\frac{1}{3}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 5 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & -2 & -2 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 + 2R_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 5 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_1 - 2R_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Daraus folgt

$$im(A) = span \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

Sei dann  $(x_1, x_2, x_3, x_4)^T \in \mathbb{R}^4$ . Wenn  $(x_1, x_2, x_3, x_4)^T \in \ker(A)$ , gilt

$$t_3 := x_3$$
  
 $t_4 := x_4$   
 $x_1 = x_3 - x_4 = t_3 - t_4$   
 $x_2 = -x_3 - 2x_4 = -t_3 - 2t_4$ 

Daraus folgt:

$$\ker(A) = \operatorname{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

(b)

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 5 & | & -38 \\ 2 & 1 & -1 & 4 & | & -46 \\ 1 & 0 & -1 & 1 & | & -18 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 - 2R_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 5 & | & -38 \\ 0 & -3 & -3 & -6 & | & 30 \\ 0 & -3 & -3 & -6 & | & 30 \\ 0 & -2 & -2 & -4 & | & 20 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 \times -\frac{1}{3}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 5 & | & -38 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & | & -10 \\ 0 & -2 & -2 & -4 & | & 20 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 + 2R_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 5 & | & -38 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & | & -10 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{R_1 - 2R_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 & | & -18 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & | & -10 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix}$$

$$x_1 - x_3 + x_4 = -18$$
$$x_2 + x_3 + 2x_4 = -10$$

Deswegen ist  $L\ddot{o}s(A, b)$ 

$$\begin{pmatrix} -18 + x_3 - x_4 \\ -10 - x_3 - 2x_4 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -18 \\ -10 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + x_4 \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

(c)  $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 5 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 4 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 - 2R_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 5 & 0 \\ 0 & -3 & -3 & -6 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 - R_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 5 & 0 \\ 0 & -3 & -3 & -6 & 0 \\ 0 & -2 & -2 & -4 & 1 \end{pmatrix}$   $\xrightarrow{R_2 \times -\frac{1}{3}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 5 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & -2 & -2 & -4 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 + 2R_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 5 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_1 - 2R_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ 

Es gibt keine Lösungen, weil  $0 \neq 1$ , also Lös $(A, c) = \emptyset$ 

**Problem 10.** Gegeben seien die  $\mathbb{R}$ -Vektorräume V mit Basis  $B_V = \{v_1, v_2, v_3\}$  und Basis  $B_W = \{w_1, w_2, w_3\}$ . Wir definieren einen linearen Operator  $T: V \to W$  wie folgt:

$$T(v_1) = w_1 + w_3$$
  $T(v_2) = w_1 + w_2$ ,  $T(v_3) = -w_1 - w_2 - w_3$ .

(a) 
$$w_1, w_2, w_3 \in \text{span}\{T(v_1), T(v_2), T(v_3)\}$$
, weil

$$w_1 = T(v_1) + T(v_2) + T(v_3)$$
  

$$w_2 = (-1) (T(v_3) + T(v_1))$$
  

$$w_3 = (-1) (T(v_2) + T(v_3))$$

Daraus folgt:

$$W = \operatorname{span}(w_1, w_2, w_3) = \operatorname{span}(T(v_1), T(v_2), T(v_3)).$$

Daraus folgt:

$$\operatorname{im}(T) = \mathbb{R}^3, \quad \ker(T) = \{0\}.$$

(b) 
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

(c) 
$$B_W^* = \{w_1 + w_3, w_1 + w_2, -w_1 - w_2 - w_3\}.$$

(d) 
$$B_V^* = \{v_1 + v_2 + v_3, -(v_1 + v_3), -(v_2 + v_3)\}.$$

2.2. BLATT 2

#### 2.2 Blatt 2

**Problem 11.** Es seien die Punkte  $x_0, x_1, \ldots, x_n$  mit  $x_i \in \mathbb{R}$  gegeben. Wir definieren den Operator

$$\Phi: \mathbb{R}_{\leq n}[x] \to \mathbb{R}^{n+1}, p \to y, \text{ mit } p(x_i) = y_i, i = 0, \dots, n$$

wobei wir mit  $\mathbb{R}_{\leq n}[x]$  den Raum der Polynome mit reellen Koeffizienten vom Grad höchsten n bezeichnen und p(x) die Auswertung des Polynoms p im Punkt x beschreibt.

- (a) Zeigen Sie: Sind die Punkte  $x_i$  paarweise verschieden, so ist die Abbildung  $\Phi$  wohldefiniert und isomorph. (Eine Konsequenz hieraus ist die eindeutige Lösbarkeit der Polynominterpolation.)
- (b) Was passiert, wenn Sie nicht fordern, dass die  $x_i$  paarweise verschieden sind? Kann  $\Phi$  im Allgemeinen noch injektiv (surjektiv) sein?

*Proof.* (a) Injektiv: Nehme an, dass es zwei unterschiedliche Polynome  $p_1$ ,  $p_2$  gibt, mit  $p_1(x_i) = p_2(x_i) \forall i = 0, \ldots, n$ . Dann ist  $p(x) := p_1(x) - p_2(x)$  auch ein Polynom, mit  $p(x_i) := 0 \forall i \in \{0, \ldots, n\}$ . Weil  $\deg(p) \leq n$  ist, folgt daraus, dass  $\forall x, p(x) = 0, p_1(x) = p_2(x)$ . Das ist ein Widerspruch. Surjektive: Sei  $(y_0, \ldots, y_n) \in \mathbb{R}^{n+1}$ . Dann ist

$$p(x) = (x - y_0)(x - y_1) \dots (x - y_n)$$

auch ein Polynom mit  $\Phi(p) = (y_0, \dots, y_n)$ .

Linearität: Sei  $p_1(x), p_2(x) \in \mathbb{R}_{\leq n}[x], a \in \mathbb{R}$ . Sei auch  $p(x) = p_1(x) + p_2(x)$ . Es gilt dann

$$p(x_i) = p_1(x_i) + p_2(x_i), i = 0, ..., n$$

und daher

$$\Phi(p) = \Phi(p_1 + p_2) = \Phi(p_1) + \Phi(p_2).$$

Es gilt auch, für  $p(x) := ap_1(x)$ , dass

$$p(x_i) = ap_1(x_i), i = 0, ..., n,$$

und daher

$$\Phi(p) = \Phi(ap_1) = a\Phi(p_1).$$

(b) Nein. Sei, zum Beispiel, n = 1,  $x_0 = x_1 = 0$ . Dann gilt

$$\Phi(x) = (0,0)^T$$
  
 $\Phi(x^2) = (0,0)^T$ 

Aber die zwei Polynome sind ungleich.

**Problem 12.** (a) Es sei eine Matrix  $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$  gegeben. Wir bilden die erweiterte Matrix

$$B = (A|1_n)$$

mit  $1_n$  die Einheitsmatrix in  $\mathbb{R}^n$ . Zeigen Sie: A ist genau dann invertierbar, wenn A durch elementare Zeilenumformung in die Einheitsmatrix überführt werden kann. Verfizieren Sie weiterhin: Werden die dafür benötigten Zeilenumformungen auf ganz B angewendet, so ergibt sich im hinteren Teil, wo zu Beginn die Einheitsmatrix stand, genau  $A^{-1}$ .

(b) Es sei nun

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \\ 3 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

Bestimmen Sie  $A^{-1}$ .

*Proof.* (a) Definiert (x,y),  $x \in \mathbb{K}^n$ ,  $y \in \mathbb{K}^m$  durch  $\mathbb{K}^{n+m} \ni (x,y) = (x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_n)$ . Eine solche erweiterte Matrix bedeutet eine Gleichungssystem durch

$$B(x, -y) = Ax - 1ny = 0,$$

wobei  $x,y \in \mathbb{K}^n$ . Für jeder  $x \in \mathbb{K}^n$  gibt es  $y \in \mathbb{K}^n$ , so dass B(x,-y)=0. Nehme an, dass wir durch elementare Zeilenumformung

$$B = (A|1_n) \to (1_n, A') := B'$$

kann. Die Gleichungssystem ist dann x = A'y. Dadurch können wir für jeder  $y \in \mathbb{K}^n$  eine  $A'y = x \in \mathbb{K}^n$  rechnen, für die gilt, dass Ax = y. Das heißt, dass  $A' = A^{-1}$ .

(b)

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & | & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & 0 & | & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & | & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 1 & 2 & | & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_4 - 3R_1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & | & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & 0 & | & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & | & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & | & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & | & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & -3 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 \leftrightarrow R_4} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & | & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & | & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & -3 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 + 2R_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & | & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & | & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & -3 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & | & 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 + 2R_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & | & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & -3 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & | & 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_4 \times -\frac{1}{2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & | & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & | & -6 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & -3 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & | & 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_4 \times -\frac{1}{2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & | & -6 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & -3 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 + R_4} \xrightarrow{R_3 + R_4} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & | & -6 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & -3 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 + R_4} \xrightarrow{R_3 + R_4} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & | & -6 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & -3 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 + R_4} \xrightarrow{R_3 + R_4} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 0 & | & -6 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & -3 & 0 & 0 & 1 & | & -6 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & -3 & 0 & 0 & 1 & | & -6 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & | & -3 & 0 & 0 & 1 & | & -6 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & | & -6 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & | & -6 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & | & -6 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & | & -6 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & | & 0 &$$

2.2. BLATT 2 21

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc|c}
1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\
0 & 1 & 0 & 0 & -6 & -1 & -1 & 2 \\
0 & 0 & 1 & 0 & -3 & 0 & -\frac{1}{2} & 1 \\
0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & 0
\end{array}\right)$$

**Problem 13.** Es seien die Vektorräume V, W über  $\mathbb{K}$  gegeben mit  $\dim(V) = n$  und  $\dim(W) = m$ . Wir betrachten eine lineare Abbildung

$$T: V \to W, v \to T(v)$$

Seien  $B_V$  und  $B_W$  Basen von V, bzw. W. Wir nehmen an T ist nicht die konstante Nullabbildung. Beweisen Sie:

- (a) Der Kern von  $B_W[T]_{B_V}$  ist entweder trivial (d.h. nur die o) oder hängt nur von der Wahl von  $B_V$  ab, aber nicht von  $B_W$ .
- (b) Das Bild von  $B_W[T]_{B_V}$  ist entweder der ganze  $\mathbb{K}^m$  oder hängt nur von der Wahl von  $B_W$  ab, aber nicht von  $B_v$ .
- (c) Der Rang von  $B_W[T]_{B_V}$  ist unabhängig von  $B_W$  und  $B_V$ . aber nicht von  $B_W$ .

## Chapter 3

# Analysis 2

Ich habe die Übungen für Analysis 2 mit Lukas Then gemacht.

### 3.1 Blatt 1

Problem 14. Berechnen Sie Ableitungen der folgenden Funktionen:

(a) 
$$f(x) = \frac{\arctan \sin x^2}{e^{1-x}}$$
 für  $x \in \mathbb{R}$ 

(b) 
$$g(x) = x^{(x^x)} \text{ für } x > 0$$

(a)

$$f(x) = e^{x-1} \arctan \sin x^2.$$

$$f'(x) = e^{x-1} \frac{d}{dx} \arctan \sin x^2 + \left(\arctan \sin x^2\right) \frac{d}{dx} e^{x-1}$$

$$= \frac{e^{x-1}}{1 + \sin^2 x^2} \frac{d}{dx} \sin x^2 + \left(\arctan \sin x^2\right) e^{x-1} \frac{d}{dx} (x-1)$$

$$= \frac{e^{x-1}}{1 + \sin^2 x^2} (\cos x^2) (2x) + (\arctan \sin x^2) e^{x-1}$$

$$= \frac{2x \cos x^2 e^{x-1}}{1 + \sin^2 x^2} + (\arctan \sin x^2) e^{x-1}$$

(b)

$$g(x) = x^{(x^x)}$$

$$\ln g(x) = x^x \ln x$$

Lemma 9.

$$h(x) := x^{x}$$
  
$$h'(x) = x^{x}(1 + \ln x)$$

Proof.

$$ln h(x) = x ln x.$$

$$\frac{d}{dx}|\ln h(x) = \frac{d}{dx}(x\ln x)$$

$$\frac{h'(x)}{h(x)} = \ln x + 1$$

$$h'(x) = h(x)(1 + \ln x)$$

$$= x^{x}(1 + \ln x)$$

Dann gilt

$$\frac{d}{dx} \ln g(x) = \frac{d}{dx} (x^x \ln x)$$

$$\frac{g'(x)}{g(x)} = \frac{1}{x} x^x + (\ln x) \frac{d}{dx} (x^x)$$

$$= \frac{x^x}{x} + (\ln x) x^x (1 + \ln x)$$

$$g'(x) = g(x) x^x \left[ \frac{1}{x} + \ln x + \ln^2 x \right]$$

$$= x^{x^x + x} \left[ \frac{1}{x} + \ln x + \ln^2 x \right]$$

$$= x^{x^x + x - 1} \left[ 1 + x \ln x + x \ln^2 x \right]$$

**Problem 15.** Untersuchen Sie, für welche Argumente des Definitionsbereiches die folgenden Funktionen differenzierbar sind:

(a) 
$$f(x) = |x|, x \in \mathbb{R}$$

(b) 
$$g(x) = \begin{cases} x^2 & x \in \mathbb{Q} \\ 0 & x \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q} \end{cases}$$

(c) 
$$h(z) = \overline{z}, z \in \mathbb{C}$$

(a) Für  $x_0 \neq 0$  gibt es eine Umgebung auf  $x_0$ , worin |x| = x oder |x| = -x. Dann ist die Ableitung von |x| gleich mit die Ableitung von entweder x oder -x, also  $f'(x_0)$  existiert für  $x_0 \neq 0$ .

Für  $x_0 = 0$  gilt |0| = 0, und auch

$$\lim_{x \to 0^{+}} \frac{f(x) - f(0)}{x - 0} = \lim_{x \to 0^{+}} \frac{x}{x} = 1$$

$$\lim_{x \to 0^{-}} \frac{f(x) - f(0)}{x - 0} = \lim_{x \to 0^{-}} \frac{-x}{x} = -1$$

3.1. BLATT 1 25

Weil die beide ungleich sind, existiert die Grenzwert und daher auch die Ableitung nicht.

(b) Sei  $x_0 \neq 0$  und  $y_0 = x_0^2$ . Dann für  $0 < \epsilon < y_0$  existiert keine  $\delta > 0$ , sodass  $|x - x_0| < \delta \implies |g(x) - g(x_0)| < \epsilon$ .

Beweis: Es gibt zwei Fälle:

- (i)  $x_0 \in \mathbb{Q}$ . Dann in jeder offenen Ball  $(x_0 \delta, x_0 + \delta)$  gibt es ein Zahl  $x \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$ , also  $|g(x) g(x_0)| = g(x_0) = y_0 > \epsilon$
- (ii) Sei  $x_0 \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$ . Dann in jeder offenen Ball  $(x_0 \delta, x_0 + \delta)$  gibt es ein Zahl  $x \in \mathbb{Q}$ , also  $|g(x) g(x_0)| = g(x) > y_0 > \epsilon$

Sei  $x_0 = 0$ . Dann gilt  $g(x_0) = 0$ , und auch:

(i)  $x \in \mathbb{Q}$ , also

$$\frac{g(x) - g(0)}{x - 0} = \frac{x^2}{x}$$
$$= x$$

(ii) oder  $x \notin \mathbb{Q}$ , also

$$g(x) - g(0) = 0 - 0 = 0 \implies \frac{g(x) - g(0)}{x - 0} = 0.$$

Deshalb ist

$$g'(0) = \lim_{x \to 0} \frac{g(x) - g(0)}{x - 0} = 0.$$

(c) Zu berechnen:

$$\lim_{z\to z_0}\frac{f(z)-f(z_0)}{z-z_0}=\lim_{z\to z_0}\frac{\overline{z}-\overline{z_0}}{z-z_0}=\lim_{z\to z_0}\frac{\overline{z-z_0}}{z-z_0}.$$

Sei  $z = z_0 + x, x \in \mathbb{R}$ . Dann, falls die Grenzwert existiert, ist es gleich

$$\lim_{z \to z_0} \frac{\overline{z - z_0}}{z - z_0} = \lim_{x \to 0} \frac{\overline{z_0 + x - z_0}}{z_0 + x - z_0}$$
$$= \lim_{x \to 0} \frac{\overline{x}}{x}$$
$$= \lim_{x \to 0} \frac{x}{x}$$
$$= 1$$

Sei jetzt  $z=z_0+ix$ ,  $x\in\mathbb{R}$ . Falls die Grenzwert existiert ist es gleich

$$\lim_{z \to z_0} \frac{\overline{z - z_0}}{z - z_0} = \lim_{x \to 0} \frac{\overline{z_0 + ix - z_0}}{z_0 + ix - z_0}$$

$$= \lim_{x \to 0} \frac{\overline{ix}}{ix}$$

$$= \lim_{x \to 0} \frac{-ix}{ix}$$

$$= -1$$

Weil das Grenzwert, wenn durch zwei Richtungen berechnet wurde, ungleich ist, existiert das Grenzwert nicht (für alle  $z \in \mathbb{C}$ )

Problem 16. Man zeige, dass die Gleichung

$$x = \cos\left(\frac{\pi x}{2}\right)$$

auf [0,1] genau eine Lösung besitzt.

Sei  $f(x) = x - \cos\left(\frac{\pi x}{2}\right)$ . Dann ist die Gleichung gleich f(x) = 0. f(x) ist auf [0,1] stetig, und auf (0,1) differenzierbar.

$$f(0) = 0 - 1 = -1$$
  
 $f(1) = 1 - 0 = 1$ 

Wegen des Zwischenwertsatzes gibt es mindestens eine Lösung zu der Gleichung f(x) = 0. Dann

$$f'(x) = 1 + \frac{\pi}{2} \sin\left(\frac{\pi x}{2}\right) > 0 \text{ für } x \in [0, 1].$$

f is dann monoton wachsend, und es gibt maximal eine Lösung zu f(x)=0. Deswegen besitzt die Gleichung genau eine Lösung.

Problem 17. Bestimmen Sie die folgenden Grenzwerte:

- (a)  $\lim_{k\to\infty} k \ln \frac{k-1}{k}$
- (b)  $\lim_{x\to\infty} \frac{x^{\ln x}}{e^x}$
- (a)

$$k\ln\frac{k-1}{k} = \frac{\ln(k-1) - \ln k}{1/k}.$$

Weil  $\ln x$  und 1/x auf  $x \in (0, \infty)$  differenzierbar sind, kann man den Satz von L'Hopital verwenden:

$$\frac{d}{dk} \left[ \ln(k-1) - \ln k \right] = \frac{1}{k-1} - \frac{1}{k} = \frac{1}{k(k-1)}$$
$$\frac{d}{dk} \frac{1}{k} = -\frac{1}{k^2}$$

3.1. BLATT 1

27

Dann gilt

$$\begin{split} \lim_{k \to \infty} \frac{\frac{1}{k(k-1)}}{-\frac{1}{k^2}} &= \lim_{k \to \infty} \left( -\frac{k}{k-1} \right) \\ &= \lim_{k \to \infty} \left( -\frac{1}{1-\frac{1}{k}} \right) \\ &= -1 \end{split}$$

Weil das Grenzwert auf  $\mathbb{R} \cup \{\pm \infty\}$  existiert, ist

$$\lim_{k\to\infty}k\ln\left(\frac{k-1}{k}\right)=-1.$$

(b)

$$\frac{x^{\ln x}}{e^x} = \frac{\left(e^{\ln x}\right)^{\ln x}}{e^x} = \frac{e^{\ln^2 x}}{e^x} = e^{\ln^2 x - x} = e^{x\left(\frac{\ln^2 x}{x} - 1\right)}.$$

Lemma 10.

$$\lim_{x \to \infty} \frac{\ln^p x}{x^q} = 0, \qquad p, q > 0.$$

Proof.

$$\lim_{x \to \infty} \frac{\ln^p x}{x^q} = \left(\lim_{x \to \infty} \frac{\ln x}{x^{p/q}}\right)^q$$

$$= \left(\lim_{x \to \infty} \frac{1}{x(x^{p/q})}\right)^q$$
L'Hopital
$$= 0^q = 0$$

Corollary 11.

$$\lim_{x \to \infty} \left[ x \left( \frac{\ln^2 x}{x} - 1 \right) \right] = -\infty.$$

Deswegen ist

$$\lim_{x \to \infty} \frac{x^{\ln x}}{e^x} = \lim_{x \to \infty} e^{x\left(\frac{\ln^2 x}{x} - 1\right)} = 0.$$

**Problem 18.** Überprüfen Sie die Funktion  $f:[-1,+\infty)\to\mathbb{R}$  definiert durch

$$f(x) = \begin{cases} x^2 + 1 & -1 \le x < 1\\ \frac{8}{\pi} \arctan \frac{1}{x} & x \ge 1 \end{cases}$$

auf lokale und globale Extrema.

Es gilt

$$f'(x) = \begin{cases} 2x & -1 < x < 1\\ \frac{8}{\pi} \frac{1}{1 + \frac{1}{x^2}} \left( -\frac{1}{x^2} \right) & x > 1 \end{cases}.$$

Es ist klar, dass x = 0 eine Lösung zu f'(x) = 0 ist. Weil f''(0) = 2 > 0, ist es ein lokales Minimum. Es gibt auch  $a, b \in \mathbb{R}$ , a < 1 < b, wofür gilt

$$f'(x) > 0 x \in (a,1)$$
  
$$f'(x) < 0 x \in (1,b)$$

Falls  $f(1) \ge \lim_{x \to 1^-} f(x)$ , ist f(1) ein lokales Maximum (sogar wenn f nicht auf 1 stetig ist). Weil

$$\lim_{x \to 1^{-}} f(x) = \lim_{x \to 1^{-}} \left( x^{2} + 1 \right) = 2$$

und

$$f(1) = \frac{8}{\pi} \arctan 1 = \frac{8}{\pi} \frac{\pi}{4} = 2$$

ist f(1) ein lokales Maximum. Weil f(x) < 2 für x > 1 kann kein Punkt x > 1 ein globales Maximum sein. Es gilt auch, dass

$$f(-1) = (-1)^2 + 1 = 2.$$

Außer  $x \in \{-1,0,1\}$  gibt es keine Möglichkeiten für ein globales Maximum. Daher sind die globale Maxima auf  $x \in \{-1,1\}$ 

Für  $x \in [1,1)$  gilt  $f(x) \ge 1$ . Dennoch ist

$$\lim_{x \to \infty} \frac{8}{\pi} \arctan\left(\frac{1}{x}\right) = 0.$$

Deswegen gibt es *keine* globales Maximum auf  $\mathbb{R}$ . Wenn man  $f(\infty)$  definiert durch  $f(\infty) = \lim_{x \to \infty} f(x)$ , ist  $f(\infty)$  das globale Maximum.

### 3.2 Blatt 2

**Problem 19.** Es seien  $f,g:D\to\mathbb{R}$  n-mal differenzierbare Funktionen für  $n\in\mathbb{N}\setminus 0$  und  $D\subset\mathbb{K}$  offen. Zeigen Sie, dass  $f\cdot g$  ebenfalls n-mal differenzierbar ist und weiterhin

$$(f \cdot g)^{(n)}(x) = \sum_{k=0}^{n} f^{(k)}(x)g^{(n-k)}(x)$$

für jedes  $x \in D$  gilt.

3.2. BLATT 2 29

*Proof.* Wir zeigen es per Induktion, für n=1 ist es das Produktregel. Nehme jetzt an, dass f, g (n+1) — mal differenzierbar Funktionen sind und

$$(f \cdot g)^{(n)}(x) = \sum_{k=0}^{n} f^{(k)}(x)g^{(n-k)}(x)$$

gilt (weil alle (n+1)-mal differenzierbar Funktionen sind auch n-mal differenzierbar). Dann ist  $(f\cdot g)^{(n)}(x)$  differenzierbar, weil die rechte Seite eine Linearkombination von Produkte aus (zumindest) einmal differenzierbar Funktionen. Es gilt auch,

$$(f \cdot g)^{(n)}(x) = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} \sum_{k=0}^{n} \binom{n}{k} f^{(k)}(x) g^{(n-k)}(x)$$

$$= \sum_{k=0}^{n} \binom{n}{k} \left( f^{(k+1)}(x) g^{(n-k)}(x) + f^{(k)}(x) g^{(n-k+1)}(x) \right) \qquad n = 1 \text{ Fall}$$

$$= \sum_{k=0}^{n} \binom{n}{k} f^{(k+1)}(x) g^{(n-k)}(x) + \sum_{k=0}^{n} f^{(k)}(x) g^{(n-k+1)}(x)$$

$$= \sum_{k=1}^{n+1} \binom{n}{k-1} f^{(k)}(x) g^{(n-k+1)}(x) + \sum_{k=0}^{n} \binom{n}{k} f^{(k)}(x) g^{(n-k+1)}(x)$$

$$= \sum_{k=0}^{n+1} \binom{n}{k} f^{(k)} g^{(n-k)}(x)$$

**Problem 20.** i) Betrachten Sie die Funktionenfolge  $f_n : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$  definiert durch

$$f_n(x) = \frac{1}{n} \sqrt{n^2 x^2 + 1}.$$

Beweisen Sie, dass  $(f_n)$ ,  $n \in \mathbb{N}$  gegen eine zu bestimmende Grenzfunktion  $f : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$  gleichmäßig konvergiert, diese jedoch nicht differenzierbar auf  $\mathbb{R}$  ist. Warum ist das kein Widerspruch zu Proposition 5.5.2?

ii) Untersuchen Sie

$$f(x) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\cos(nx)}{n^3}, x \in \mathbb{R}.$$

auf Differenzierbarkeit.

$$f_n(x) = \sqrt{x^2 + \frac{1}{n^2}}.$$

Es ist klar, dass  $f_n(x)$  konvergiert gegen  $\sqrt{x^2}=|x|$ . Sei dann  $r(x)=\sqrt{x^2+\frac{1}{n^2}}-|x|$ . Für x>0 gilt

$$r(x) = \sqrt{x^2 + \frac{1}{n^2}} - x$$
$$r'(x) = \frac{x}{\sqrt{x^2 + \frac{1}{n^2}}} - 1 \le 0$$

Deswegen ist r(x) monoton fallend auf  $(0,\infty)$ . Ähnlich beweist man, dass r(x) monoton wachsend auf  $(-\infty,0)$  ist. Deswegen ist x=0 ein globales Maximum, und  $r(x) \le r(0) = \frac{1}{n}$ . Daher konvergiert  $(f_n)$  gleichmäßig.

Man berechnet:

$$f'_n(x) = \frac{x}{\sqrt{x^2 + \frac{1}{n^2}}}.$$

Die Folge der Ableitungen konvergiert gegen  $\frac{x}{\sqrt{x^2}} = \text{sgn}(x)$ , falls  $x \neq 0$ , und 0, falls x = 0. Es konvergiert aber nicht lokal gleichmäßig in eine Umgebung U auf 0.

Sei  $1 > \epsilon > 0$  gegeben, und nehme an, dass existiere  $N \in \mathbb{N}$ , für die gilt,

$$|f_n(x)' - g(x)| \le \epsilon$$
  $n > N, x \in U$ 

wobei

$$f'(x) = \begin{cases} 1 & x > 0 \\ -1 & x < 0 \\ 0 & x = 0 \end{cases}$$

Nehme eine solche Abbildung  $f_n'(x)$ . Weil  $f_n'$  stetig ist, und  $f_n'(0) = 0$ , gibt es eine Umgebung  $0 \in V$ , in der gilt, dass  $|f_n'(x) - f_n'(0)| = f_n'(x) \le 1 - \epsilon$ ,  $x \in V$ . Sei dann  $0 \ne x \in V$ , und  $|1 - f_n'(x)| > \epsilon$ . Deswegen ist es kein Widerspruch.

ii) Es gilt  $\left|\frac{\cos(nx)}{n^3}\right| \leq \frac{1}{n^3}$ . Daher konvergiert die Reihe gleichmäßig (Weierstraßsches Majorantenkriterium).

Jetzt ist  $\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}\frac{\cos(nx)}{n^3} = -\frac{n\sin(nx)}{n^2}$ . Weil  $\left|\frac{\sin(nx)}{n^2}\right| \leq \frac{1}{n^2}$ , konvergiert  $\sum_{n=1}^{\infty} \left|\frac{\sin(nx)}{n^2}\right|$  gleichmäßig. Deswegen ist f differenzierbar, mit Ableitung

$$f'(x) = \sum_{n=1}^{\infty} \left[ -\frac{\sin(nx)}{n^2} \right].$$

Problem 21. Zeigen Sie, dass die Funktion

$$f: [-1,1] \to \mathbb{R}$$
  $f(x) = \max\{x,0\}$ 

gleichmäßig durch Polynome approximiert werden kann.

3.2. BLATT 2 31

*Proof.* Wir wissen schon, dass es  $q_n(x)$  existiert,  $q_n(x)$  Polynome, und  $q_n(x) \rightarrow |x|$  gleichmäßig. Es gilt auch

$$f(x) = \frac{|x|}{2} + \frac{x}{2}.$$

Daher konvergiert gleichmäßig

$$\frac{q_n(x)}{2} + \frac{x}{2} \to f(x).$$

**Problem 22.** i) Es seien  $f:(a,b)\to(c,d)$  und  $g:(c,d)\to R$  n-mal differenzierbare Funktionen mit  $n\in\mathbb{N}_0$ . Zeigen Sie, dass auch  $g\circ f$  n-mal differenzierbar ist.

ii) Zeigen Sie, dass  $f : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$  mit

$$f(x) = \begin{cases} \exp\left(-\frac{1}{x^2}\right) & x \neq 0\\ 0 & x = 0 \end{cases}$$

eine unendlich oft differenzierbare Funktion definiert ist. Bestimmen Sie zudem  $f^{(n)}(0)$  für alle  $n \in \mathbb{N}$ 

Proof. i)

**Theorem 12.** Die Ableitung von ein Produkt  $f_1(x) f_2(x) \dots f_n(x)$  ist

$$\sum_{i=1}^n f_1(x)f_2(x)\dots \frac{\mathrm{d}f_i(x)}{\mathrm{d}x}\dots f_n(x).$$

*Proof.* Wir beweisen es per Indukion. Für n=2 ist es das Produktregel. Jetzt nehme an, dass es für eine  $n \in \mathbb{N}$  richtig ist, und

$$\frac{d}{dx}(f_1(x)f_2(x)\dots f_{n+1}(x)) = \frac{d}{dx}(f_1(x)f_2(x)\dots f_n(x))f_{n+1}(x) 
+ (f_1(x)f_2(x)\dots f_n(x))\frac{df_{n+1}}{dx} 
= \sum_{k=1}^n \left(\sum_{i=1}^n f_1(x)f_2(x)\dots \frac{df_i(x)}{dx}\dots f_n(x)\right) 
+ (f_1(x)f_2(x)\dots f_n(x))f'_n(x) 
= \sum_{i=1}^{n+1} f_1(x)f_2(x)\dots \frac{df_i(x)}{dx}\dots f_{n+1}(x)$$

**Corollary 13.** Alle Monome von differenzierbare Funktionen sind differenzierbar, und die Ableitung ist noch eine lineare Kombination von Monome.

**Corollary 14.** Sei f k— mal differenzierbar. Dann alle Monome von

$$f'(x), f''(x), \dots, f^{(n-1)}(x)$$

sind differenzierbar.

**Theorem 15.**  $\frac{d^k}{dx^k}(f \circ g)$  ist ein Monom von Ableitungen von f und g (höchstens die k-ste Ableitung), sofern f und g, n-mal differenzierbar sind.

*Proof.* Für k = 1 gilt

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}(f\circ g)(x) = f'(g(x))g'(x).$$

Nehme an, dass es für ein  $k \in \mathbb{N}, k < n$  gilt. Dann per Korollar 13 gilt es auch für k+1. Per Induktion ist die Verkettung dann n-mal differenzierbar,

ii)

Lemma 16.

$$\lim_{x \to \infty} \frac{(\ln x)^p}{x^k} = 0, k > 0.$$

*Proof.* Wir beweisen es per Induktion auf p. Für p=1 verwenden wir den Satz von L'Hopital

$$\lim_{x \to \infty} \frac{\ln x}{x^k} = \lim_{x \to \infty} \frac{1}{kx^{k-1}(k)} = \lim_{x \to \infty} \frac{1}{kx^k} = 0.$$

Jetzt nehme an, dass es für p gilt. Wir zeigen, dass es für  $p \to p+1$  auch gilt.

$$\lim_{x \to \infty} \frac{(\ln x)^{p+1}}{x^k} = \lim_{x \to \infty} \frac{(p+1)(\ln x)^p}{kx^{k-1}(x)} = \frac{p+1}{k} \lim_{\xi \to \infty} \frac{(\ln x)^p}{x^k} = 0.$$

Lemma 17.

$$\lim_{x \to \infty} x^p e^{-kx} = 0, k > 0.$$

*Proof.* Nimm  $x = e^{\xi}$ . Dann gilt

$$\lim_{x \to \infty} x^{-k} (\ln x)^p = \lim_{x \to \infty} e^{-k\xi} \xi^p = 0.$$

Die Ableitungen  $f^{(n)}(x)$ ,  $x \neq 0$  haben den Form  $p_n\left(\frac{1}{x}\right) \exp\left(\frac{1}{x^2}\right)$ , wobei  $p_n(x)$  eine Polynome ist.

**Theorem 1.**  $f^{(n)}(0) = 0$ 

3.2. BLATT 2

*Proof.* Wir beweisen es per Induktion.  $f^{(0)}(0) = 0$  per Definition.

$$f^{(n)}(0) = \lim_{x \to 0} \frac{f^{(n-1)}(x) - f^{(n-1)}(0)}{x - 0}$$

$$= \lim_{x \to 0} \frac{1}{x} \left( f^{(n-1)}(x) \right)$$

$$= \lim_{x \to 0} \frac{1}{x} p_{n-1} \left( \frac{1}{x} \right) e^{-\frac{1}{x^2}}$$

$$= \lim_{x \to \infty} x p_n(x) e^{-x}$$

$$= 0$$

Deswegen ist f überall (inkl. o) differenzierbar, mit alle Ableitungen  $f^{(n)}(0) = 0$ 

**Problem 23.** Es seien  $K_1, K_2 \subset \mathbb{K}$  nichtleere, kompakte Mengen und die Folgen stetiger Funktionen  $f_n: K_1 \to K_2$  sowie  $g_n: K_2 \to K$  seien gleichmäßig konvergent gegen  $f: K_1 \to K_2$  bzw.  $f: K_2 \to K$ . Beweisen Sie, dass auch

$$g_n \circ f_n \to g \circ f$$

gleichmäßig auf  $K_1$  gilt.

*Proof.* Sei  $\epsilon > 0$  gegeben. Dann per Definition existiert  $n_2 \in \mathbb{N}$ , sodass

$$|g_n(x) - g(x)| < \frac{\epsilon}{2}, x \in K_2, n \ge n_2$$
 (3.1)

Weil g stetig und auf eine kompakte Menge definiert ist, ist g gleichmäßig stetig, und es existiert  $\delta > 0$ , für die gilt

$$|g(a) - g(b)| < \frac{\epsilon}{2}, \qquad |a - b| < \delta$$
 (3.2)

Es gibt auch  $n_1 \in \mathbb{N}$ ,  $|f_n(x) - f(x)| < \delta$ ,  $x \in K_1$ ,  $n \ge n_1$ . Für  $n > n_1$  gilt daher auch

$$|g(f_n(x)) - g(f(x))| < \frac{\epsilon}{2}, n > n_1, x \in K_1$$
 (3.3)

Sei  $N = \max(n_1, n_2)$ . Für  $n \ge N$  gilt Eq. (3.1) und Eq. (3.3) auch, weil  $N \ge n_1$  und  $N \ge n_2$ . Dann für  $n \ge N$  gilt.

$$|g(f(x)) - g_n(f_n(x))| = |g(f(x)) - g(f_n(x)) + g(f_n(x)) - g_n(f_n(x))|$$

$$\leq \underbrace{|g(f(x)) - g(f_n(x))|}_{<\epsilon/2 \text{ (3.3)}} + \underbrace{|g(f_n(x)) - g_n(f_n(x))|}_{<\epsilon/2 \text{ (3.1)}}$$

 $<\epsilon$ 

Also  $g_n \circ f_n \to g \circ f$  gleichmäßig.

### Chapter 4

# Vertiefung Analysis

Ich habe die Übungen für Vertiefung Analysis mit Lucas Wollman gemacht.

### 4.1 Blatt 1

**Problem 24.** Seien X, Y nichtleere Mengen,  $f: X \to Y$  eine Abbildung und  $\mathcal{A}, \mathcal{S}$   $\sigma$ -Algebra über X sowie B eine  $\sigma$ -Algebra über Y. Beweisen oder widerlegen Sie:

- (a)  $A \cup S$  ist eine  $\sigma$ -Algebra über X.
- (b)  $A \cap S$  ist eine  $\sigma$ -Algebra über X.
- (c)  $A \setminus S$  ist eine  $\sigma$ -Algebra über X.
- (d)  $f^{-1}(\mathcal{B}) = \{f^{-1}(B) \subseteq X | B \in \mathcal{B}\}$  ist eine  $\sigma$ -Algebra über X.
- (e)  $f(A) = \{f(A) \subseteq Y | A \in A\}$  ist eine  $\sigma$ -Algebra über Y.

Proof. (a) Falsch. Sei

$$X = \{a, b, c\}$$

$$A = \{\emptyset, \{a, b\}, \{c\}, X\}$$

$$S = \{\emptyset, \{a\}, \{b, c\}, X\}$$

Dann ist

$$A \cup S = \{\emptyset, \{a\}, \{a,b\}, \{c\}, \{b,c\}, X\}.$$

keine  $\sigma$ -Algebra, weil

$${a,b} \cap {b,c} = {b} \notin A \cup S.$$

- (b) Richtig.
  - (1)  $X \in \mathcal{A}, X \in \mathcal{S} \implies X \in \mathcal{A} \cap \mathcal{S}$
  - (2) Sei  $A \in \mathcal{A} \cap \mathcal{S}$ . Dann  $A \in \mathcal{A}$  und  $A \in \mathcal{S}$ . Daraus folgt:  $A^c \in \mathcal{A}$  und  $A^c \in \mathcal{S}$ . Deswegen ist  $A^c \in \mathcal{A} \cap \mathcal{S}$ .
  - (3) Sei  $(A_i)$ ,  $A_i \in A \cap S$ . Dann gilt:

$$\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \in \mathcal{A}$$

$$\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \in \mathcal{S}$$

Daraus folgt

$$\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \in \mathcal{A} \cap \mathcal{S}.$$

- (c) Falsch.  $X \in \mathcal{A}, X \in \mathcal{S} \implies X \notin \mathcal{A} \setminus \mathcal{S}$
- (d) Richtig.
  - (1)  $f^{-1}(Y) = X \in f^{-1}\mathcal{B}$
  - (2) Sei  $A = f^{-1}(B)$

$$X - A = f^{-1}(\underbrace{Y - B}_{\in \mathcal{B}}) \in f^{-1}(\mathcal{B}).$$

(3) Es folgt aus

$$\bigcup_{j\in\mathbb{N}} f^{-1}(B_j) = f^{-1}\left(\bigcup_{j\in\mathbb{N}} B_j\right).$$

(e) Falsch. Sei  $a \in Y$  und f die konstante Abbildung  $f(x) = a \forall x \in X$ . Dann gilt

$$f(\mathcal{A}) = \{\varnothing, \{a\}\}\$$

was keine  $\sigma$ -Algebra ist, solange  $Y \neq \{a\}$ .

(a) Sei  $X := \mathbb{Q}$  und  $\mathcal{A}_{\sigma}(M)$  die von  $M := \{(a,b] \cap \mathbb{Q} | a,b \in \mathbb{Q} \}$  $\mathbb{Q}$ , a < b} erzeugte  $\sigma$ -Algebra. Zeigen Sie, dass  $\mathcal{A}_{\sigma}(M) = \mathcal{P}(\mathbb{Q})$  gilt.

(b) Seien X, Y nichtleere Mengen und  $f: X \to Y$  eine Abbildung. Zeigen Sie: Für  $\mathcal{M} \subseteq \mathcal{P}(Y)$  gilt

$$f^{-1}(A_{\sigma}(\mathcal{M})) = \mathcal{A}_{\sigma}(f^{-1}(\mathcal{M})).$$

Das Urbild von  $\mathcal M$  ist hierbei analog zum Urbild einer  $\sigma$ -Algebra definiert durch

$$f^{-1}(\mathcal{M}) := \left\{ f^{-1}(B) \subseteq X | B \in \mathcal{M} \right\}.$$

4.1. BLATT 1 37

*Proof.* (a)  $\{q\} \in \mathcal{A}_{\sigma}(\mathcal{M}) \forall q \in \mathbb{Q}$ , weil

$$\{q\} = \bigcap_{n=1}^{\infty} \left(q - \frac{1}{n}, q\right] \in \mathcal{A}_{\sigma}(M).$$

Weil Q abzählbar ist, sind alle Teilmenge  $A \in \mathcal{P}(\mathbb{Q})$  abzählbar, daher

$$\mathcal{P}(\mathbb{Q}) \subseteq \mathcal{A}_{\sigma}(\{\{q\} | q \in \mathbb{Q}\}) \subseteq \mathcal{A}_{\sigma}(M)$$

Es ist klar, dass

$$\mathcal{A}_{\sigma}(M) \subseteq \mathcal{P}(\mathbb{Q}).$$

(b) Sei  $P = \{A | A \text{ ist eine } \sigma\text{-Algebra}, \mathcal{M} \subseteq A\}$ . Per Definition ist  $\mathcal{A}_{\sigma}(\mathcal{M}) = \bigcap_{A \in P} A$ . Dann ist es zu beweisen:

$$f^{-1}\left(\bigcap_{A\in\mathcal{P}}\mathcal{A}\right)=\bigcap_{A\in\mathcal{P}}f^{-1}(\mathcal{A})\stackrel{?}{=}\mathcal{A}_{\sigma}\left(f^{-1}\left(\mathcal{M}\right)\right).$$

Jeder  $\sigma$ -Algebra  $f^{-1}(A)$  enthält  $f^{-1}(M)$ . Daraus folgt, dass

$$\mathcal{A}_{\sigma}\left(f^{-1}\left(\mathcal{M}\right)\right)\subseteq\bigcap_{\mathcal{A}\in\mathcal{P}}f^{-1}(\mathcal{A}).$$

Jetzt betrachten wir

$$\mathcal{M}' := f_* \left( \mathcal{A}_{\sigma} \left( f^{-1}(\mathcal{M}) \right) \right).$$

Es ist schon in der Vorlesung bewiesen, dass  $\mathcal{M}'$  eine  $\sigma$ -Algebra ist, die  $\mathcal{M}$  und daher auch  $\mathcal{A}_{\sigma}(\mathcal{M})$  enthält. Weil  $f^{-1}(\mathcal{M}')$  eine  $\sigma$ -Algebra ist, ist  $f^{-1}(\mathcal{M}') = \mathcal{A}_{\sigma}(f^{-1}(\mathcal{M}))$ . Daraus folgt:

$$f^{-1}\left(\mathcal{A}_{\sigma}\left(\mathcal{M}\right)\right)\subseteq f^{-1}\left(\mathcal{M}'\right)=\mathcal{A}_{\sigma}\left(f^{-1}\left(\mathcal{M}\right)\right).$$

**Problem 26.** Wir betrachten  $\mathbb{R}^n$  mit der Standardmetrik, also ausgestattet mit der Euklidischen Norm  $\|\cdot\|$ . Für re>0 und  $x\in\mathbb{R}^n$  sei  $B_r(x):=\{y\in\mathbb{R}^n|\|x-y\|< r\}$ . Definiere außerdem  $B_\mathbb{Q}:=\{B_r(q)\subseteq\mathbb{R}^n|\mathbb{Q}\ni r>0, q\in\mathbb{Q}^n\}$  und  $B_\mathbb{R}:=\{B_r(x)\subseteq\mathbb{R}^n|r>0, x\in\mathbb{R}^n\}$ 

(a) Zeigen Sie: Für jeder offene Menge  $A \subseteq \mathbb{R}^n$  gilt  $A = \bigcup_{B_r(q) \in M} B_r(q)$  mit

$$M:=\left\{B_r(q)\in B_{\mathbb{O}}|B_r(q)\subseteq A\right\}.$$

(b) Folgern Sie nun  $\mathcal{A}_{\sigma}(B_{\mathbb{O}}) = \mathcal{A}_{\sigma}(B_{\mathbb{R}}) = \mathcal{B}^n$ 

*Proof.* (a) Es genügt zu beweisen, dass jeder offene Ball eine Vereinigung von Q-Bälle sind.

Sei  $B_p(x)$ ,  $p \in \mathbb{R}$ ,  $x \in \mathbb{R}^n$  eine offene Ball. Sei auch  $(a_i)$ ,  $a_i \in \mathbb{Q}^n$  eine Folge, für die gilt

$$\|x - a_i\| < r \forall i$$
$$\lim_{i \to \infty} a_i = x$$

Sei dann

$$M_i = B_{r-\|x-a_i\|}(a_i) \in B_{\mathbb{Q}}.$$

Es ist klar, dass jeder  $M_i \subseteq B_r(x)$  ist. Wir beweisen auch, dass  $\bigcup_{i=1}^{\infty} M_i = B_r(x)$ .

Sei  $y \in B_r(x)$ . Es gilt  $||y - x|| = r_0 < r$ . Sei  $\xi = r - r_0$ . Weil  $\lim_{n \to \infty} a_n = x$ , gibt es ein Zahl  $a_k$ , wofür gilt

$$||a_k-x||<\frac{\xi}{2}.$$

(Eigentlich existiert unendlich viel, aber die brauchen wir nicht). Es gilt dann

$$||y - a_k|| \le ||y - x|| + ||x - a_k|| \le r_0 + \frac{\xi}{2} < r - \frac{\xi}{2} < r - ||x - a_i||,$$

also  $y\in B_{r-\|x-a_k\|}(a_k)$ . Jetzt ist die Ergebnis klar: Weil jeder offene Menge eine Vereinigung von offene Bälle ist, gilt

$$A = \bigcup B_p(x) = \bigcup \bigcup B_r(q),$$

wobei  $p \in \mathbb{R}$ ,  $x \in \mathbb{R}^n$  und  $r \in \mathbb{Q}$ ,  $q \in \mathbb{Q}^n$ 

(b)  $\mathcal{A}_{\sigma}(B_{\mathbb{R}}) = \mathcal{B}^n$  per Definition.

Aus 
$$B_{\mathbb{Q}} \subseteq B_{\mathbb{R}}$$
 folgt  $\mathcal{A}_{\sigma}(B_{\mathbb{Q}}) \subseteq \mathcal{A}_{\sigma}(B_{\mathbb{R}})$ 

Aus (a) folgt, dass

$$B_{\mathbb{R}} \subseteq \mathcal{A}_{\sigma}(B_{\mathbb{O}})$$
.

Dann

$$\mathcal{A}_{\sigma}\left(B_{\mathbb{R}}\right)\subseteq\mathcal{A}_{\sigma}\left(\mathcal{A}_{\sigma}\left(B_{\mathbb{Q}}\right)\right)=\mathcal{A}_{\sigma}\left(B_{\mathbb{Q}}\right).$$

Deswegen

$$\mathcal{A}_{\sigma}(B_{\mathbb{O}}) = \mathcal{A}_{\sigma}(B_{\mathbb{R}}) = \mathcal{B}^{n}.$$

**Problem 27.** Sei X eine Menge,  $\mathcal{A}$  eine  $\sigma$ -Algebra über X und  $\mu: A \to [0, \infty]$  eine Mengenfunktion.

(a) Sei  $\mu$   $\sigma$ -subadditiv,  $B \in \mathcal{A}$  und definiere  $\mu_B : \mathcal{A} \to [0, \infty], \mu_B(A) := \mu(A \cap B)$ . Zeigen Sie, dass  $\mu_B$  wohldefiniert und eine  $\sigma$ -subadditive Mengenfunktion ist.

4.2. BLATT 2 39

- (b)  $\mu$  erfülle die beiden Eigenschaften
  - (1)  $\mu(A \cup B) = \mu(A) + \mu(B)$  für alle  $A, B \in A$  mit  $A \cap B = \emptyset$ .
  - (2)  $\lim_{n\to\infty} \mu(A_n) = \mu(\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n)$  für alle  $(A_n) \subseteq A$  mit  $A_1 \subseteq A_2 \subseteq A$

Zeigen Sie, dass  $\mu$   $\sigma$ -additiv ist.

*Proof.* (a) Weil  $B \in \mathcal{A}$ , ist  $B \cap A \in \mathcal{A} \forall A \in \mathcal{A}$ .  $\mu_B$  ist daher wohldefiniert. Sei  $(A_j)$ ,  $A_j \in \mathcal{A}$ ,  $\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \in \mathcal{A}$ . Sei auch  $B_j = A_j \cap B \in \mathcal{A}$ . Dann gilt

$$\mu_B\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j\right) = \mu\left(B \cap \bigcup_{j=1}^{\infty} A_j\right) = \mu\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} B_j\right) \le \sum_{j=1}^{\infty} \mu(B_j) = \sum_{j=1}^{\infty} \mu_B(A_j)$$

(b) Sei  $(A_j)$ ,  $A_j \in \mathcal{A}$  paarweise disjunkter Menge. Dann definiere  $B_j = \bigcup_{i=1}^j A_j$ . Für k endlich ist es klar,

$$\mu(B_k) = \sum_{i=1}^k A_i.$$

Weil  $B_i \subseteq B_{i+1}$ , (2) gilt auch:

$$\lim_{n\to\infty}\mu(B_n)=\lim_{n\to\infty}\sum_{i=1}^nA_i=\sum_{i=1}^\infty A_i=\mu\left(\bigcup_{n=1}^\infty B_n\right)=\mu\left(\bigcup_{n=1}^\infty A_n\right).\quad \Box$$

### 4.2 Blatt 2

**Problem 28.** (Maß über  $\mathcal{P}(\mathbb{N})$ ) Für  $\lambda \in \mathbb{R}$  definiere

$$\mu_{\lambda}: \mathcal{P}(\mathbb{N}) \to \overline{\mathbb{R}}, \mu_{\lambda}(A) := \sum_{k \in A} \exp(\lambda) \frac{\lambda^k}{k!}.$$

Bestimmen Sie jeweils alle  $\lambda \in \mathbb{R}$ , für die

- (a)  $(\mathbb{N}, \mathcal{P}(\mathbb{N}), \mu_{\lambda})$  ein Maßraum ist.
- (b)  $\mu_{\lambda}$  ein endliches Maß ist.
- (c)  $\mu_{\lambda}$  ein Wahrscheinlichkeitsmaß ist.
- *Proof.* (a)  $\mu_{\lambda}$  ist auf jedem Fall für endliche Teilmengen von  $\mathbb{N}$  wohldefiniert. Weil  $\sum_{k=0}^{\infty} \frac{\lambda^k}{k!}$  konvergiert (absolut) für alle  $\lambda \in \mathbb{R}$ , konvergiert absolut alle Teilfolge.

 $\mu_{\lambda}$  ist auch trivialweise additiv.

- 40
  - (b) Das passt für  $\lambda \in \mathbb{R}$
  - (c) Wir brauchen

$$\sum_{k=1}^{\infty} \exp(\lambda) \frac{\lambda^k}{k!} = \exp(\lambda) (\exp(\lambda) - 1) = 1,$$

oder

$$\exp(\lambda) = \frac{1}{2}(1 \pm \sqrt{5}).$$

Weil  $\exp(\lambda)$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$  immer positiv ist, gibt es nur eine reelle Lösung:

$$\lambda = \ln \left[ \frac{1}{2} \left( 1 + \sqrt{5} \right) \right].$$

**Problem 29.** (vollständiger Maßraum) Sei X eine nichtleere Menge,  $(X, \mathcal{A}, \mu)$  ein Maßraum und  $B \in \mathcal{A}$ . Definiere  $\mu_B : \mathcal{A} \to [0, \infty]$ ,  $\mu_B(A) := \mu(A \cap B)$ .

- (a) Zeigen Sie, dass  $\mu_B$  ein Maß über A ist.
- (b) Beweisen oder widerlegen Sie: Ist  $(X, \mathcal{A}, \mu_B)$  ein vollständiger Maßraum, dann auch  $(X, \mathcal{A}, \mu)$ .
- (c) Beweisen oder widerlegen Sie: Ist  $(X, A, \mu)$  ein vollständiger Maßraum, dann auch  $(X, A, \mu_B)$ .

*Proof.* (a) In der Übungsblatt 1. haben wir schon bewiesen, dass es wohldefiniert ist.

Sei dann  $(A_i)$ ,  $A_i \in \mathcal{A}$  eine Folge disjunkte Menge. Es gilt

$$\mu_{B}\left(\bigcup_{i\in\mathbb{N}}A_{i}\right) = \mu\left(B\cap\bigcup_{i\in\mathbb{N}}A_{i}\right)$$

$$= \mu\left(\bigcup_{i\in\mathbb{N}}\left(B\cap A_{i}\right)\right) = \sum_{i\in\mathbb{N}}\mu(B\cap A_{i}) = \sum_{i\in\mathbb{N}}\mu_{B}(A_{i})$$

 $\mu_B$  ist dann  $\sigma$ -Additiv, und daher Maß.

- (b) Ja. Sei  $\mu(A) = 0$ . Weil  $A \cap B \subseteq A$  ist, gilt auch  $\mu_B(A) = 0$ . Weil  $(X, \mathcal{A}, \mu_B)$  vollständig ist, ist jede Teilmenge  $\mathcal{A} \ni A' \subseteq A$ .  $(X, \mathcal{A}, \mu)$  ist dann vollständig.
- (c) Nein. Sei  $X = \{a, b, c\}$ ,  $B = \{a\}$ ,  $A = \{\emptyset, \{a\}, \{b, c\}\}$ . Sei auch  $\mu(\{b, c\} \neq 0, \mu(X) \neq 0, \mu(\{a\}) \neq 0$ . Dann ist  $(X, A, \mu)$  trivialweise vollständig (es gibt keine Nullmenge), aber  $\mu_B(\{b, c\}) = \mu(\{a\} \cap \{b, c\}) = \mu(\emptyset) = 0$ . Deswegen ist  $\{b, c\}$  eine Nullmenge in  $(X, A, \mu_B)$ , aber  $\{b\} \subseteq \{b, c\} \notin A$

4.2. BLATT 2 41

**Problem 30.** (a) Seien  $K_1, K_2 \subseteq \mathcal{P}(\mathbb{R}^n)$  mit  $\varnothing \in K_i$  für i=1,2 und  $v_i: K_i \to [0,\infty]$  mit  $v_i(\varnothing)=0$  für i=1,2. Bezeichne nun mit  $\mu_i^*$  die analog zu Satz 1.37 von  $v_i$  induzierten äußeren Maße. Es existiere ein  $\alpha>0$ , so dass

$$\forall I_1 \in K_1 \exists I_2 \in K_2 : I_1 \subseteq I_2 \text{ und } \alpha \nu_2(I_2) \leq \nu_1(I_1).$$

Zeigen Sie: Für alle  $A \subseteq \mathbb{R}^n$  gilt  $\alpha \mu_2^*(A) \leq \mu_1^*(A)$ .

(b) Vervollständigen Sie den Beweis zu Satz 1.55: Zeigen Sie, dass

$$\lambda_q^*(A) \leq \lambda_l^*(A) \leq \lambda_q^*(A)$$
 und  $\lambda_q^*(A) \leq \lambda_r^*(A) \leq \lambda_q^*(A)$ 

für alle  $A \subseteq \mathbb{R}^n$  gilt.

*Proof.* (a) Für alle  $\epsilon > 0$  gibt es eine Überdeckung  $(A_{1,j}), A_{1,j} \in K_1$ , für die gilt

$$\bigcup_{k=1}^{\infty} A_{1,k} \supseteq A$$

$$\sum_{k=1}^{\infty} \nu_1(A_{1,k}) \le \mu_1^*(A) + \epsilon$$

Es gibt auch per Hypothese eine Folge  $(A_{2,k})$ ,  $A_{2,k} \in K_2$ ,  $A_{2,k} \supseteq A_{1,k}$ ,  $\alpha \nu_2(A_{2,k}) \le \nu_2(A_{1,k})$ . Dann gilt

$$\bigcup_{k=1}^{\infty} A_{2,k} \supseteq A$$

$$\sum_{k=1}^{\infty} \alpha \nu_2(A_{2,k}) \le \sum_{k=1}^{\infty} \nu_1(A_{2,k}) < \mu_1^*(A) + \epsilon$$

Weil das für alle  $\epsilon$  gilt, ist  $\alpha \mu_2^*(A) \leq \mu_1^*(A)$ 

(b) Es existiert, für jede Elemente  $(a,b) = J \in \mathbb{J}(n)$ , ein Element  $[a,b) \in \mathbb{J}_l(n) \supseteq (a,b)$ , und es gilt  $\operatorname{vol}_n([a,b)) \le \operatorname{vol}_n((a,b))$ . Für jede Elemente  $[a,b) \in \mathbb{J}_l$  existiert auch  $\overline{\mathbb{J}}(n) \ni [a,b] \supseteq [a,b)$ , für die gilt  $\operatorname{vol}_n([a,b]) \le \operatorname{vol}_n([a,b))$ . Daraus folgt die Behauptung:

$$\lambda_a^*(A) \leq \lambda_l^*(A) \leq \lambda_n^*(A)$$
 für alle  $A \subseteq \mathbb{R}^n$ .

Ähnlich folgt die andere Teil. Man muss nur (a,b] statt [a,b) einsetzen, und alle Aussagen bleiben richtig.

Problem 31. Zeigen Sie folgende Aussagen über das äußere Lebesgue-Maß:

- (a) Es gilt  $\lambda_n^*(A) = 0$  für alle abzählbaren Mengen  $A \subseteq \mathbb{R}^n$ .
- (b) Seien  $A, B \subseteq \mathbb{R}^n$  mit  $\lambda_n^*(B) = 0$ . Dann gilt  $\lambda_n^*(A \cup B) = \lambda_n^*(A)$ .

- (c) Es ist  $\lambda_1^*([0,1]\backslash \mathbb{Q}) = 1$ .
- (d) Es ist  $\lambda_2^* (\mathbb{R} \times \{0\}) = 0$

*Proof.* (a) Sei  $A = \{x_1, x_2, \dots\}$ . Sei auch

$$M_{\epsilon} = \left\{ \left( x_i - \frac{\epsilon}{2^{i+1}}, x_i + \frac{\epsilon}{2^{i+1}} \right) | i \in \mathbb{N} \right\}.$$

Für jede  $\epsilon > 0$  ist  $M_{\epsilon}$  eine Überdeckung von A. Es gilt auch:

$$\sum_{B \in M_{\epsilon}} \operatorname{vol}_{n}(B) = \sum_{i=1}^{\infty} \operatorname{vol}_{n} \left( \left( x_{i} - \frac{\epsilon}{2^{i+1}}, x_{i} + \frac{\epsilon}{2^{i+1}} \right) \right)$$

$$= \sum_{i=1}^{\infty} \frac{\epsilon}{2^{i}}$$

$$= \epsilon$$

Weil dann  $\lambda_n^*(A) \le \epsilon \forall \epsilon > 0$ , ist  $\lambda_n^*(A) = 0$ .

- (b) ...
- (c) Weil  $\{[0,1]\}$  eine Überdeckung von  $[0,1]\setminus \mathbb{Q}$  ist, ist  $\lambda_1^*([0,1]\setminus \mathbb{Q})\leq 1$ . Wegen subadditivität gilt  $\lambda_1^*([0,1])=1\leq \lambda_1^*([0,1])+\lambda_1^*(\mathbb{Q}\cap[0,1])\leq \lambda_1^*([0,1])+\lambda_1^*(\mathbb{Q})$ . Weil  $\mathbb{Q}$  abzählbar ist, gilt  $\lambda_1^*(\mathbb{Q})=0$  und daraus folgt  $1\leq \lambda_1^*([0,1])$ . Daher gilt  $\lambda_1^*([0,1])=1$

### Chapter 5

# Einfürung in die Algebra

#### 5.1 Blatt 1

**Problem 32.** Sei  $G := 2\mathbb{N}^* := \{2n | n \in \mathbb{N}^*\}$  die Menge der positiven geraden Zahlen. Wir nennen  $a \in G$  zerlegbar, falls sich a als Produkt zweier Elemente aus G schreiben lässt. Ansonsten nennen wir a unzerlegbar. Beispielsweise sind 4 zerlegbar und 6 unzerlegbar. Zeigen Sie:

- (a) G ist multiplikativ abgeschlossen.
- (b) Jedes  $a \in G$  lässt sich als Produkt unzerlegbarer Elemente aus G schreiben.
- (c) Selbst wenn man die Reihenfolge der Faktoren nicht berücksichtigt, so ist die Zerlegung nach (b) im Allgemeinen nicht eindeutig.

*Proof.* (a) 
$$2n \times 2n' = 4nn' = 2(nn')$$

(b) Wir beweisen es per Induktion. Nehme an, dass jede Elemente 2n, n < k entweder unzerlegbar ist, oder als Produkt unzerlegbare Elemente aus G geschrieben werden kann. Für 2(1) = 2 ist es klar - 2 ist unzerlegbar.

Sei 
$$M_k \subseteq G = \{m \in G | \exists n \in G, mn = 2k\}$$

Entweder ist  $M = \emptyset$ , also k ist unzerlegbar, oder es existiert  $m, n \in G$ , mn = 2k. Weil m und n ein Produkt unzerlegbarer Elemente aus G sind, ist 2k auch ein Produkt unzerlegbarer Elemente.

(c) Gegenbeispiel:

$$G \ni 1020 = 30 \times 34 = 102 \times 10.$$

**Problem 33.** In dieser Aufgabe stellen wir den Euklidischen Algorithmus zur Berechung des größten gemeinsamen Teilers vor. Seien hierzu zwei natürliche Zahlen  $a,b\in\mathbb{N}$  mit  $b\neq 0$  vorgelegt. Wir setzen  $r_0:=a,r1:=b$  und rekursiv für alle  $i\in\mathbb{N}^*$  mit  $r_i\neq 0$ .

 $r_{i+1} := \text{Rest von } r_{i-1} \text{ bei der Division durch } r_i$ 

(a) Zeigen Sie, dass es ein  $n \ge 2$  mit  $r_n = 0$  gibt.

Da die Rekursionsformel für i=n nicht mehr anwendbar ist, bricht die Folge  $(r_i)$  der Reste beim Index n ab. Daher gibt es nur genau einen Index  $n \ge 2$  mit  $r_n = 0$ . Beweisen Sie nun:

- (b) Für alle  $i \in \{1, 2, 3, ..., n\}$  gilt  $ggT(a, b) = ggT(r_{i-1}, r_i)$ .
- (c) Es ist  $ggT(a, b) = r_{n-1}$ .
- (d) Berechnen Sie ggT(210,45) mit Hilfe des Euklidschen Algorithmus.

Proof. (a)

$$r_{i-1} = qr_i + r_{i+1}$$
  $0 \le r_{i+1} < r_i$ 

per Definition. Weil  $r_{i-1} < r_i$ , ist die Folge monoton fallend. Da es endlich viele natürliche Zahlen k < b gibt, muss  $r_n = 0$ .

(b) Wir beweisen:

$$ggT(r_{i-1},r_i) = ggT(r_i,r_{i+1}).$$

Die gewünschte Ergebnisse folgt daraus per Induktion.

Es gilt  $r_{i-1} - qr_i = r_{i+1}$ . Dann folgt:  $ggT(r_{i-1}, r_i)$  teilt  $r_{i-1}$  und  $r_i$  und daher auch  $r_{i-1} - qr_i$ . Deshalb ist  $ggT(r_{i-1}, r_i)$  auch einen Teiler von  $r_{i+1} \implies ggT(r_{i-1}, r_i) \le ggT(r_i, r_{i+1})$ .

Weil  $r_{i-1} = qr_i + r_{i+1}$ , ist  $ggT(r_i, r_{i+1})$  einen Teiler von  $r_i$  und  $r_{i+1}$  und daher auch von  $qr_i + r_{i+1}$ . Deshalb ist es auch einen Teiler von  $r_{i-1}$ , und  $ggT(r_i, r_{i+1}) \le ggT(r_{i-1}, r_i)$ 

(c) Es gilt

$$r_{n-2}=qr_{n-1}+r_n,$$

also  $r_{n-1}$  teilt  $r_{n-2}$ . Daraus folgt

$$ggT(r_{n-1}, r_{n-2}) = r_{n-1} = ggT(a, b).$$

(d)

$$210 = 4 \times 45 + 30$$

$$45 = 1 \times 30 + 15$$

$$30 = 2 \times 15 + 0$$

$$15$$

$$0$$

$$ggT(210,45) = 15.$$

5.1. BLATT 1 45

**Problem 34.** (Bonus Problem) Wir wissen von dem Lemma von Bezout, dass für jeder  $x, y \in \mathbb{N}$  es  $a, b \in \mathbb{Z}$  gibt, so dass

$$ax + by = ggT(x, y).$$

Zum Beispiel ist  $-210 + 5 \times 45 = 15$ . Kann man von das Euklidische Algorithmus die Zahlen a, b rechnen?

Proof. Wir berechnen zuerst eine andere Beispiel

$$427 = 1 \times 264 + 163$$

$$264 = 1 \times 163 + 101$$

$$163 = 1 \times 101 + 62$$

$$101 = 1 \times 62 + 39$$

$$62 = 1 \times 39 + 23$$

$$39 = 1 \times 23 + 16$$

$$23 = 1 \times 16 + 7$$

$$16 = 2 \times 7 + 2$$

$$7 = 3 \times 2 + 1$$

$$2 = 1 \times 2 + 0$$

Wir kehren zurück:

$$7-1 = 3 \times 2$$

$$3 \times 16 = 6 \times 7 + 3 \times 2$$

$$= 6 \times 7 + (7-1)$$

$$= 7 \times 7 - 1$$

$$6 \times 16 = 14 \times 7 - 1$$

$$6 \times 16 + 1 = 14 \times 7$$

$$14 \times 23 = 14 \times 16 + 14 \times 7$$

$$= 14 \times 16 + (6 \times 16 + 1)$$

$$= 20 \times 16 + 1$$

In der letzte Gleichung bleibt ggT(427,264) (1). Wir setzen immer wieder ein, bis zu wir eine Gleichung des Forms 427a + 264b = 1 haben

**Problem 35.** Sei  $k \in \mathbb{N}$  gegeben. Für welche Zahlen  $\mathbb{N} \ni a, b < k$  braucht das Euklidische Algorithismus die meiste Schritte?

*Proof.* Wir möchten, dass die Folge  $r_n \to 0$  nicht so schnell.

$$13 = 1 \times 8 + 5$$

$$8 = 1 \times 5 + 3$$

$$5 = 1 \times 3 + 2$$

$$3 = 1 \times 2 + 1$$

$$2 = 1 \times 2 + 0$$

$$1$$

$$0$$

ist die Fibonacci Folge.

**Problem 36.** Seien p und q zwei ungerade und aufeinanderfolgende Primzahlen, so dass also zwischen p und q keine weiteren Primzahlen existieren. Zeigen Sie, dass p+q ein Produkt von mindestens drei (nicht notwendig verschiedenen) Primzahlen ist.

*Proof.* Sei obdA p < q. Weil p und q ungerade sind, ist p + q gerade, also  $p + q = 2k, k \in \mathbb{N}$ . Nehme an, dass p + q ein Produkt von zwei Primzahlen ist, also  $k \in \mathbb{P}$ . Dann gilt

$$p < k < q$$
,  $k \in \mathbb{P}$ ,

ein Widerspruch. Deshalb ist  $k \notin \mathbb{P}$  und k ist ein Produkt von mindestens zwei Primzahlen, also p+q ist ein Produkt von mindestens drei Primzahlen.

**Problem 37.** Seien  $n \in \mathbb{N}^*$  und  $a \in \mathbb{Z}$ . Zeigen Sie, dass es genau dann ein  $x \in \mathbb{Z}$  mit  $ax \equiv 1 \pmod{n}$  gibt, wenn ggT(a,n) = 1 gilt.

*Proof.*  $ax \equiv 1 \pmod{n} \iff ax - 1 = kn, k \in \mathbb{Z}$ , also ax - kn = 1. Weil ggT(a,n) = 1, gibt es so zwei Zahlen a, -k, so dass ax - kn = 1 (Lemma von Bezout)

## **Chapter 6**

### Theoretische Mechanik

#### 6.1 Blatt 1

**Problem 38.** Betrachten Sie den harmonischen Oszillator in einer Dimension, d. h. das Anfangswertproblem

$$m\frac{\mathrm{d}^2 x}{\mathrm{d}t^2} = F(x(t)) = -kx(t)$$
$$x(t_0) = x_0 \in \mathbb{R}$$
$$\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t} = v_0 \in \mathbb{R}$$

- 1. Zeigen Sie, daß wenn eine komplexwertige Funktion  $z:I\to\mathbb{C}$  mit  $t_0\in I\subseteq\mathbb{R}$  die Differentialgleichung (1a) löst, ihr Realteil  $x(t)=\operatorname{Re} z(t)$  zur Lösung des reellen Anfangswertproblems (1) benutzt werden kann.
- 2. Was ist die allgemeinste Form der rechten Seite der Differentialgleichung (1a), für die der Realteil einer komplexen Lösung selbst eine Lösung ist? Geben Sie Gegenbeispiele an.
- 3. Machen Sie den üblichen Exponentialansatz für lineare Differentialgleichungen mit konstanten Koeffizienten...

*Proof.* 1. Sei 
$$x(t) = x_r(t) + ix_i(t), x_r, x_i : I \to \mathbb{R}$$
.

Dann gilt

$$m\left(\frac{\mathrm{d}^2x_r}{\mathrm{d}t^2} + i\frac{\mathrm{d}^2x_i}{\mathrm{d}t^2}\right) = -k(x_r + ix_i).$$

Weil das eine Gleichung von zwei komplexe Zahlen ist, gilt auch

$$m\frac{\mathrm{d}^2x_r}{\mathrm{d}t^2} = -kx_r.$$

2. Das passt für alle reelle lineare Kombinationen der Ableitungen von x(t).

$$\sum_{i=0}^{n} a_i \frac{\mathrm{d}^i x}{\mathrm{d} t^i} = 0, \qquad a_i \in \mathbb{R}.$$

#### Gegenbeispiele

(i) Irgendeine  $a_i \notin \mathbb{R}$ 

$$m\frac{\mathrm{d}^2x}{\mathrm{d}t^2} = -ikx(t), \qquad k \in \mathbb{R}.$$

Hier ist es klar, dass *keine* Abbildung  $x : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$  eine Lösung sein kann, weil die linke Seite reelle wird, aber die rechte Seite nicht reelle wird.

Daraus folgt: Das Realteil der Lösung ist kein Lösung.

(ii) Nichtlineare Gleichung, z.B.

$$m\frac{\mathrm{d}^2x}{\mathrm{d}t^2} = -k\left(\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t}\right)^2.$$

3.

$$x(t) = \alpha e^{\lambda t}$$
$$\ddot{x}(t) = \lambda^2 \alpha e^{\lambda t}$$

Dann

$$m$$
gl $\lambda^2$ e $^{\lambda\ell}=-k$ gle $^{\lambda\ell}$  
$$\lambda^2=-rac{k}{m}$$
 
$$\lambda=\pm i\sqrt{rac{k}{m}}=\pm i\omega \qquad \omega:=\sqrt{rac{k}{m}}$$

Daraus folgt, für  $z_1(t)$ :

$$\begin{aligned} z_{1}(0) &= \alpha_{1,+} + \alpha_{1,-} = x_{0} \\ z'_{1}(0) &= -i\omega\alpha_{1,+} + i\omega\alpha_{1,-} = v_{0} \\ &- \alpha_{1,+} + \alpha_{1,-} = -\frac{iv_{0}}{\omega} \\ 2\alpha_{1,-} &= x_{0} - \frac{iv_{0}}{\omega} \\ 2\alpha_{1,+} &= x_{0} + \frac{iv_{0}}{\omega} \\ z_{1}(t) &= \frac{1}{2} \left[ \left( x_{0} + \frac{iv_{0}}{\omega} \right) e^{-i\omega t} + \left( x_{0} - \frac{iv_{0}}{\omega} \right) e^{i\omega t} \right] \end{aligned}$$

49

Daraus folgt die andere Formen der Lösungen:

(i)  $x_2(t)$ 

$$\frac{1}{2} \left[ \left( x_0 + \frac{iv_0}{\omega} \right) e^{-i\omega t} + \left( x_0 - \frac{iv_0}{\omega} \right) e^{i\omega t} \right]$$

$$= \operatorname{Re} \left[ \left( x_0 + \frac{iv_0}{\omega} \right) e^{-i\omega t} \right]$$

$$= \operatorname{Re} \left[ \left( x_0 + \frac{iv_0}{\omega} \right) (\cos(\omega t) - i\sin(\omega t)) \right]$$

$$= \operatorname{Re} \left[ x_0 \cos \omega t + \frac{v_0}{\omega} \sin \omega t + i(\dots) \right]$$

$$= x_0 \cos \omega t + \frac{v_0}{\omega} \sin \omega t$$

(ii)  $x_3(t)$  (R-Formula)

$$x_0 \cos \omega t + \frac{v_0}{\omega} \sin \omega t = \alpha_3 \sin(\omega t + \delta_3)$$
$$\alpha_3 = \sqrt{x_0^2 + \left(\frac{v_0}{\omega}\right)^2}$$
$$\delta_3 = \arctan \frac{v_0}{x_0 \omega}$$

(iii)  $x_4(t)$ 

$$\sin\left(x + \frac{\pi}{2}\right) = \cos x.$$

Daraus folgt:

$$\alpha_4 = \alpha_3$$
  $\delta_4 = \delta_3 + \frac{\pi}{2}$ .

Problem 39. Betrachten Sie den gedämpften und getriebenen harmonischen Oszillator in einer Dimension mit dem Anfangswertproblem

$$m\frac{\mathrm{d}^2x}{\mathrm{d}t^2} = F(x(t), \dot{x}(t), t) = -kx(t) - 2m\gamma\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t} + F_{ext}(t)$$
$$x(0) = x_0 \in \mathbb{R}$$
$$\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t} = v_0 \in \mathbb{R}$$

1. Lösen sie das Anfangswertproblem zunächst für verschwindende äußere Kraft  $F_{ext} \equiv 0$ . Machen Sie dazu wieder den üblichen Exponentialansatz

$$x(t) = \alpha e^{\lambda t}$$

und behandeln Sie auch den Fall  $\gamma^2 = k/m$ 

2. Lösen sie das Anfangswertproblem für eine harmonische äußere Kraft  $F_{ext}(t) = F_0 sin(\omega_0 t)$  indem Sie zur soeben gefundenen Lösung der homogenen Differentialgleichung noch eine Partikularlösung mit dem Ansatz vom Typ der rechten Seite " $x(t) = Asin(\omega_0 t) + Bcos(\omega_0 t)$ " addieren. Auch hier empfiehlt es sich, Kraft und Ansatz zu komplexifizieren:

$$F_{ext}(t) = F_0 \sin(\omega_0 t) \to F_0 e^{-i\omega_0 t}$$
$$x(t) = A \sin(\omega_0 t) \to A e^{-i\omega_0 t}$$

3. Zeigen Sie anhand der Lösungen, daß die Energie

$$E(t) = \frac{m}{2} \left(\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t}\right)^2 + \frac{k}{2}x^2(t)$$

für verschwindende Dämpfung  $\gamma=0$  und äußere Kraft  $F_{ext}\equiv 0$  erhalten ist und diskutieren Sie die Zeitabhängigkeit von E(t) als Funktion von  $\gamma$  im allgemeinen Fall. Berücksichtigen Sie insbesondere eine harmonische äußere Kraft  $F_{ext}(t)=F_0\sin(\omega_0 t)$ .

Proof. 1.

$$x(t) = \alpha e^{\lambda t}$$
$$\dot{x}(t) = \alpha \lambda e^{\lambda t}$$
$$\ddot{x}(t) = \alpha \lambda^2 e^{\lambda t}$$

Daraus folgt

$$m\lambda^2$$
 de  $^{\lambda\ell}=-k\alpha e^{\lambda\ell}-2m\gamma\lambda\alpha e^{\lambda\ell}$  
$$0=m\lambda^2+2m\gamma\lambda+k$$
 
$$\lambda=-\gamma\pm\sqrt{\gamma^2-\frac{k}{m}}$$

Falls  $\gamma^2 \neq \frac{k}{m}$ :

$$x(t) = e^{-\gamma t} \left[ A e^{\sqrt{\gamma^2 - \frac{k}{m}}t} + B e^{-\sqrt{\gamma^2 - \frac{k}{m}}t} \right],$$

$$x'(t) = -\gamma e^{-\gamma t} \left[ A e^{\sqrt{\gamma^2 - \frac{k}{m}}t} + B e^{-\sqrt{\gamma^2 - \frac{k}{m}}t} \right]$$
$$+ e^{-\gamma t} \left[ A \sqrt{\gamma^2 - \frac{k}{m}} e^{\sqrt{\gamma^2 - \frac{k}{m}}t} - B \sqrt{\gamma^2 - \frac{k}{m}} e^{-\sqrt{\gamma^2 - \frac{k}{m}}t} \right]$$

6.1. BLATT 1

und

$$x(0) = A + B = x_0$$

$$x'(0) = \sqrt{\gamma^2 - \frac{k}{m}} (A - B) = v_0$$

$$2A = x_0 + \frac{v_0}{\sqrt{\gamma^2 - \frac{k}{m}}}$$

$$2B = x_0 - \frac{v_0}{\sqrt{\gamma^2 - \frac{k}{m}}}$$

51

Es ist zu beachten, dass es möglich ist, dass  $\gamma^2 < \frac{k}{m}$ . In diesem Fall ist  $\sqrt{\gamma^2 - \frac{k}{m}} = i\sqrt{\frac{k}{m} - \gamma^2}$ , aber der Form der Lösung bleibt.

Für  $\gamma^2 = \frac{k}{m}$  ist die Lösung

$$x(t) = Ae^{-\gamma t} + Bte^{-\gamma t}$$
.

Es gilt

$$x'(t) = -\gamma A e^{-\gamma t} + B e^{-\gamma t} - B t \gamma e^{-\gamma t}.$$

Dann

$$x(0) = A = x_0$$

$$x'(0) = -\gamma A + B = v_0$$

$$B = v_0 + \gamma x_0$$

$$x(t) = x_0 e^{-\gamma t} + (v_0 + \gamma x_0) t e^{-\gamma t}$$

2. Wir suchen eine Partikularlösung für die Gleichung

$$m\frac{\mathrm{d}^2x}{\mathrm{d}t^2} + 2m\gamma\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t} + kx = F_0e^{-i\omega_0t}$$

mit dem Form

$$x(t) = Ae^{-i\omega_0 t}$$
.

Es gilt

$$x'(t) = -i\omega_0 A e^{-i\omega_0 t}$$
  
$$x''(t) = -\omega_0^2 A e^{-i\omega_0 t}$$

Dann ist

$$-\omega_0^2 A m e^{-i\omega_0 t} - 2m\gamma i\omega_0 A e^{-i\omega_0 t} + Ak e^{-i\omega_0 t} = F_0 e^{-i\omega_0 t},$$
 
$$A = \frac{F_0}{-m\omega_0^2 - 2m\gamma i\omega_0 + k}.$$

3. für verschwindende Dämpfung  $\gamma=0$  und äußere Kraft  $F_{\rm ext}\equiv 0$  ist die Lösung

$$x(t) = x_0 \cos \omega t + \frac{v_0}{\omega} \sin \omega t, \qquad \omega = \sqrt{k/m}$$

Wir berechnen

$$\dot{x} = -x_0 \omega \sin \omega t + v_0 \cos \omega t.$$

Dann gilt

$$\frac{m}{2} \left(\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t}\right)^2 = \frac{m}{2} \left(-x_0 \omega \sin \omega t + v_0 \cos \omega t\right)^2$$

$$= \frac{m}{2} \left(x_0^2 \omega^2 \sin^2 \omega t - 2x_0 v_0 \omega \sin \omega t \cos \omega t + v_0^2 \cos^2 \omega t\right)$$

$$= \frac{m}{2\omega^2} \left(x_0^2 \sin^2 \omega t - \frac{2x_0 v_0}{\omega} \sin \omega t \cos \omega t + \frac{v_0^2}{\omega^2} \cos^2 \omega t\right)$$

$$= \frac{k}{2} \left(x_0^2 (1 - \cos^2 \omega t) - \frac{2x_0 v_0}{\omega} \sin \omega t \cos \omega t + \frac{v_0^2}{\omega^2} \left(1 - \sin^2 \omega t\right)\right)$$

Aus

$$\frac{k}{2}x(t)^2 = \frac{k}{2}\left(x_0^2\cos^2\omega t + \frac{2x_0v_0}{\omega}\sin\omega t\cos\omega t \frac{v_0^2}{\omega^2}\sin^2\omega t\right)$$

folgt

$$\begin{split} E(t) = & \frac{k}{2} \left( x_0^2 (1 - \cos^2 \omega t) - \frac{2x_0 v_0}{\omega} \sin \omega t \cos \omega t + \frac{v_0^2}{\omega^2} \left( 1 - \sin^2 \omega t \right) \right) \\ & + \frac{k}{2} \left( x_0^2 \cos^2 \omega t + \frac{2x_0 v_0}{\omega} \sin \omega t \cos \omega t \frac{v_0^2}{\omega^2} \sin^2 \omega t \right) \\ = & \frac{k}{2} x_0^2 + \frac{k v_0^2}{2 \omega^2}, \end{split}$$

was nicht abhängig von t ist.

Wir untersuchen jetzt die Energie für eine harmonische äußere Kraft. Wenn die Dämpfung  $\neq 0$  ist, ist

$$\lim_{t\to\infty} (x_h(t) + x_p(t)) = \lim_{t\to\infty} x_p(t).$$

Daher muss man nur die Energie der Partikularlösung berechnen:

$$x(t) = \frac{F_0}{-m\omega_0^2 - 2m\gamma i\omega_0 + k} e^{-i\omega_0 t}$$
$$\dot{x}(t) = -\frac{iF_0\omega_0}{-m\omega_0^2 - 2m\gamma i\omega_0 + k} e^{-i\omega_0 t}$$

6.1. BLATT 1 53

Wenn  $\gamma = 0$ , kann  $x(t) \to \infty$ , wenn

$$-m\omega_0^2 + k = 0$$
 (Resonanz).

Das bedeutet  $E(t) \rightarrow \infty$  auch.