Lineare Algebra 2 Hausaufgabenblatt Nr. 10

Jun Wei Tan*

Julius-Maximilians-Universität Würzburg

(Dated: January 11, 2024)

Problem 1. Betrachten Sie die folgenden 3×3-Matrizen

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}, \qquad B \begin{pmatrix} 1+i & 1-i & 0 \\ -1+i & 1+i & 0 \\ 0 & 0 & 1+i \end{pmatrix}.$$

(a) Berechnen Sie die adjungierten Abbildungen A^* und B^*.

(b) Bestimmen Sie die Eigenwerte von A und B.

(c) Überprüfen Sie, dass sich aus den Eigenvektoren der Matrix A eine Orthonomalbasis des $\mathbb{C}^3$ mit Standardskalarprodukt bauen lässt. Führen Sie das selbe auch mit Matrix B durch.

(d) Bestimmen Sie unitäre Matrizen $U, V \in M_3(\mathbb{C}^3)$, sodass UAU^* und VBV^* diagonal sind. Können Sie zudem erreichen, dass U und V orthogonal sind?

Proof. (a)

$$A^* = A, \qquad B^* = \begin{pmatrix} 1-i & -1-i & 0 \\ 1+i & 1-i & 0 \\ 0 & 0 & 1-i \end{pmatrix}.$$

(b) A:

$$\begin{aligned} \det(A - \lambda I) &= \begin{vmatrix} 2-\lambda & 1 & 1 \\ 1 & 2-\lambda & 1 \\ 1 & 1 & 2-\lambda \end{vmatrix} \\ &= (2-\lambda) \begin{vmatrix} 2-\lambda & 1 \\ 1 & 2-\lambda \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2-\lambda \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & 2-\lambda \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \end{aligned}$$

* jun-wei.tan@stud-mail.uni-wuerzburg.de

$$
\begin{aligned}
&=(2-\lambda)((2-\lambda)^2-1)-(1-\lambda)+(\lambda-1)\\
&=(2-\lambda)^3-(2-\lambda)-2+2\lambda\\
&=-\lambda^3+6\lambda^2-9\lambda+4
\end{aligned}
$$

Offensichtlich ist $\lambda = 1$ ein Nullstelle des Polynoms. Es gilt

$$
\begin{aligned}
-\lambda^3+6\lambda^2-9\lambda+4 =&(\lambda-1)(-\lambda^2+5\lambda-4)\\
=&-(\lambda-1)^2(\lambda-4)
\end{aligned}
$$

also die Eigenwerte von A sind 1 und 4.

Ähnlich für B:

$$
\begin{aligned}
\det(B-\lambda I) &= \begin{vmatrix} 1-i-\lambda & -1-i & 0 \\ 1+i & 1-i-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 1-i-\lambda \end{vmatrix}\\
&=-\lambda^3+3(1-i)\lambda^2+4i\lambda\\
&=-\lambda(\lambda-(1-i))(\lambda-(2-2i))
\end{aligned}
$$

also die Eigenwerte sind 0, $1-i$ und $2-2i$.

(c) Wir berechnen die Eigenvektoren:

Für A:

$$
\begin{aligned}
\text{EW}=4:&(1,1,1)^T\\
\text{EW}=1:&(-1,0,1)^T\\
\text{EW}=1:&(-1,1,0)^T
\end{aligned}
$$

Die Eigenräume für die Eigenwerte 4 und 1 sind schon orthogonal. Im Eigenraum EW=1 können wir den Gram-Schmidt-Algorithismus durchführen, da lineare Kombinationen von Eigenvektoren mit gleichen Eigenwerte noch Eigenvektoren sind. Eine Orthonormalbasis ist dann

$$
\begin{aligned}
\text{EW}=4:&\frac{1}{\sqrt{3}}(1,1,1)^T\\
\text{EW}=1:&\frac{1}{\sqrt{2}}(-1,0,1)^T \text{ und}
\end{aligned}
$$

$$\frac{1}{\sqrt{6}}(-1, 2, -1)^T$$

Die Eigenvektoren von B sind

$$\begin{aligned}\text{EW} = 0 :& (i, 1, 0)^T\\ \text{EW} = 1 - i :& (0, 0, 1)^T\\ \text{EW} = 2 - 2i :& (-i, 1, 0)^T\end{aligned}$$

Die Vektoren sind schon orthogonal, also wir normalisieren die Vektoren, um eine Orthonormalbasis zu bekommen.

$$\begin{aligned}\text{EW} = 0 :& \frac{1}{\sqrt{2}}(i, 1, 0)^T\\ \text{EW} = 1 - i :& (0, 0, 1)^T\\ \text{EW} = 2 - 2i :& \frac{1}{\sqrt{2}}(-i, 1, 0)\end{aligned}$$

(d) Wir schreiben die Orthonomalbasis von Eigenvektoren von A als die Zeilen der Matrix U.

$$U = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{6}} & \sqrt{\frac{2}{3}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}.$$

Ähnlich für V:

$$V = \begin{pmatrix} \frac{i}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -\frac{i}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \end{pmatrix}.$$

U ist schon orthogonal. V ist unitär und kann nicht orthogonal werden. □

Problem 2. Betrachten Sie die reelle Matrix

$$P = \frac{1}{6}\begin{pmatrix} 5 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 2 \\ -1 & 2 & 5 \end{pmatrix}.$$

(a) Zeigen Sie, dass P ein Orthogonalprojektor bezüglich des Standardskalarprodukts ist.

(b) Bestimmen Sie den Rang von P.

(c) Bestimmen Sie eine Orthonomalbasis des Bildes und des Kerns von P sowie den Basiswechsel O von der Standardbasis auf diese Basis.

(d) Verifizieren Sie, dass O orthogonal ist, Können Sie einen solchen orthonomalen Basiswechsel finden, dass $\det O = 1$ gilt?

Proof. (a) Schritt 1: P ist ein Projektor. Durch direktes Rechnung:

$$P^2 = \frac{1}{36}\begin{pmatrix} 5 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 2 \\ -1 & 2 & 5 \end{pmatrix}\begin{pmatrix} 5 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 2 \\ -1 & 2 & 5 \end{pmatrix} = P.$$

Da $P^* = P$, ist P ein Orthogonalprojektor nach Proposition 7.79.

(b)

$$\begin{pmatrix} \frac{5}{6} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ -\frac{1}{6} & \frac{1}{3} & \frac{5}{6} \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2\times 5} \begin{pmatrix} \frac{5}{6} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \\ \frac{5}{3} & \frac{5}{3} & \frac{5}{3} \\ -\frac{1}{6} & \frac{1}{3} & \frac{5}{6} \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2-2R_1} \begin{pmatrix} \frac{5}{6} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \\ 0 & 1 & 2 \\ -\frac{1}{6} & \frac{1}{3} & \frac{5}{6} \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{R_3\times 5} \begin{pmatrix} \frac{5}{6} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \\ 0 & 1 & 2 \\ -\frac{5}{6} & \frac{5}{3} & \frac{25}{6} \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3+R_1} \begin{pmatrix} \frac{5}{6} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3-2R_2} \begin{pmatrix} \frac{5}{6} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Der Rang ist 2.

(c) Eine Basis des Bildes ist die erste 2 Spalten, also

$$\left\{\begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}\right\}.$$

Daraus ergibt sich eine Orthonomalbasis durch den Gram-Schmidt-Verfahren:

$$\left\{\frac{1}{\sqrt{30}}\begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{5}}\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}\right\}.$$

Wir entscheiden uns für einen Vektor, der senkrecht auf den vorherigen beiden Vektoren liegt.

$\square$

Problem 3. Beweisen oder widerlegen Sie:

(a) Jede Matrix $P \in M_n(\mathbb{C})$ mit $P^2 = P$ ist ein Orthogonalprojektor bezüglich eines *geeigneten* Skalarprodukts auf V.

(b) Eine invertierbare Matrix $A \in M_n(\mathbb{R})$ ist orthogonal für ein geeignet gewähltes Skalarprodukt auf $\mathbb{R}^n$.

Problem 4. Seien V, W euklidische Vektorräume und A eine lineare Abbildung $V \to W$.

(a) Zeigen Sie die Äquivalenz der folgenden drei Aussagen:

i. Für alle $v_1, v_2 \in V$ gilt: $\langle v_1, v_2 \rangle_V = 0 \implies \langle Av_1, Av_2 \rangle_W = 0$.

ii. Für alle $v_1, v_2 \in V$ gilt: $\|v_1\|_V = \|v_2\|_V \implies \|Av_1\|_W = \|Av_2\|_W$.

iii. Es existieren eine Konstante $\alpha > 0$ und eine Isometrie $\Phi : V \to W$ mit $A = \alpha\Phi$.

(b) Zeigen Sie, dass es genau dann Konstanten $C_1, C_2 > 0$ gibt, sodass

$$C_1 \langle v_1, v_2 \rangle_V \leq \langle Av_1, Av_2 \rangle_W \leq C_2 \langle v_1, v_2 \rangle_V$$

für alle $v_1, v_2 \in V$ gilt, wenn $A = \alpha\Phi$ für eine Konstante $\alpha > 0$ und eine Isometrie $\Phi : V \to W$ erfüllt ist. Bestimmen Sie die bestmöglichen Parameter C_1 und C_2.

Proof. (a) Der Plan ist: (i) $\Longleftrightarrow$ (iii) $\Longleftrightarrow$ (ii).

Angenommen (i). Sei $v_1, v_2 \in V$, so dass $\langle v_1, v_2 \rangle = k$. Sei $U = \text{span} v_1$, was ein Orthogonalkomplement hat. Also wir zerlegen $v_2 = k_1 v_1 + v_2'$, wobei v_2' senkrecht auf v_1 liegt. Daraus folgt:

$$\begin{aligned}
\langle v_1, v_2 \rangle &= \langle v_1, k_1 v_1 + v_2' \rangle \\
&= k_1 \langle v_1, v_1 \rangle + \langle v_1, v_2' \rangle \\
&= k_1 \langle v_1, v_1 \rangle \\
\langle Av_1, Av_2 \rangle &= \langle Av_1, k_1 Av_1 + Av_2' \rangle \\
&= k_1 \langle Av_1, Av_1 \rangle + \langle Av_1, Av_2' \rangle \\
&= k_1 \langle Av_1, Av_1 \rangle && \text{(i) angenommen}
\end{aligned}$$

$\square$