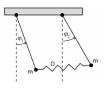
Betrachten Sie die beiden gekoppelten, gleichartigen mathematischen Pendel aus Aufgabe 9.3. Für kleine Auslenkungen der Pendel ergeben sich die Eigenfrequenzen $\omega_{\rm A}$ und $\omega_{\rm B}=\omega_{\rm A}+\Delta\omega$ mit $\Delta\omega>0$. Es wird eine schwache Kopplung der beiden Pendel betrachtet, so dass $\Delta\omega$ klein ist.



Die allgemeine Lösung der gekoppelten Bewegungsgleichungen ist:

$$\varphi_1(t) = A\sin(\omega_A t + \delta_A) + B\sin((\omega_A + \Delta\omega)t + \delta_B)$$

$$\varphi_2(t) = A\sin(\omega_A t + \delta_A) - B\sin((\omega_A + \Delta\omega)t + \delta_B)$$

Für die folgenden drei Anfangsbedingungen bestimmen Sie die zugehörigen Funktionen $\varphi_1(t)$ und $\varphi_2(t)$ und skizzieren diese.

- (1 P) a) Zum Zeitpunkt t = 0 sind beide Pendel um $\varphi_0 > 0$ ausgelenkt und werden losgelassen.
- (1 P) b) Zum Zeitpunkt t=0 sind beide Pendel ausgelenkt und werden losgelassen. Pendel 1 um $\varphi_0 > 0$ und Pendel 2 um $-\varphi_0$.
- (1 P) c) Zum Zeitpunkt t = 0 ist Pendel 1 um $\varphi_0 > 0$ ausgelenkt, Pendel 2 in der Ruhelage und sie werden losgelassen. Wie bezeichnet man das sich ergebende physikalische Phänomen?

$$\Psi_{1}(0) = A \sin \delta_{A} + B \sin \delta_{B} - - - D$$

$$\Psi_{2}(0) = A \sin \delta_{A} - B \sin \delta_{B} - - - - 2$$

$$\Psi_{1}(1) = A \omega_{A} \cos(\omega_{A} + \delta_{A}) + B(\omega_{A} + \Delta \omega) \cos[(\omega_{A} + \Delta \omega)_{1} + \delta_{R}]$$

$$\Psi_{2}(1) = A \omega_{A} \cos(\omega_{A} + \delta_{A}) - B(\omega_{A} + \Delta \omega) \cos[(\omega_{A} + \Delta \omega)_{1} + \delta_{R}]$$

$$\Psi_{1}(0) = A \omega_{A} \cos \delta_{A} + B(\omega_{A} + \Delta \omega) \cos \delta_{B} - - 3$$

$$\Psi_{2}(0) = A \omega_{A} \cos \delta_{A} - B(\omega_{A} + \Delta \omega) \cos \delta_{B} - - 4$$

U:
$$B \sin \delta_g = 0$$

$$B = 0 \text{ where } \sin \delta_g = 0$$
Anythermore $\sin \delta_g = 0$

AWA (v)
$$S_A + B(\omega_A + \Delta \omega)$$
 (v) $S_B = 0$

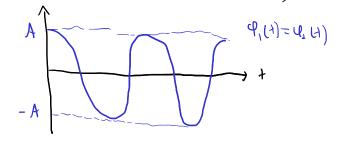
$$B(\omega_A + \Delta \omega) (v) S_{A=0}$$

$$= 1 \neq 0$$

$$B = 0$$

Jun Wei Tan Cyprian Long Nicolas Braun

$$\Psi_{1}(t) = A \sin \left(\omega_{A}t + \frac{\pi}{2}\right) = A \cos \left(\omega_{A}t\right)$$

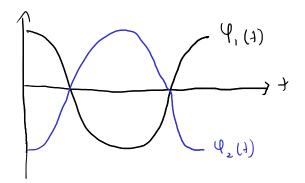


(3) + (4);) Awa (01
$$\delta_A = 0$$

Adjumy $A \neq 0 \neq W_A$, ist (01 $\delta_A = 0$, $\delta_A = \frac{\pi}{2}$)
$$\widehat{m}_{\delta_A} = \widehat{l}_{-\omega_1 \delta_A} = ($$

(y+0):
$$2A \sin \delta_A = 0$$

$$da \sin \delta_A \neq 0, \quad ist \quad A = 0, \quad also \quad A = 0 \quad innex$$



(3) + (4):)
$$A w_A (0) b_A = 0$$

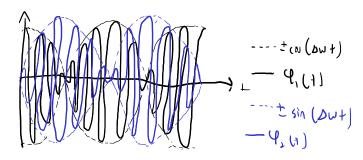
Adjourn $A \neq 0 \neq w_A$, ist $w_A = 0$, $b_A = \frac{\pi}{2}$

(y+6):
$$2A \sin \delta_A = \Psi_0$$

 $A = \Psi_0/2$

(o)
$$\delta_{ij} = 0$$
, $\delta_{ij} = \frac{7}{2}$

$$Q_{1}(t) = \frac{\varphi_{0}}{z} \cos(u_{41}) - \frac{\varphi_{0}}{z} \cos\left(u_{41}\right) - \frac{\varphi_{0}}{z} \cos\left(u_{41}\Delta u_{1}\right) = \frac{\varphi_{0}}{z} \sin\left(u_{41}\Delta u_{1}\right) = \frac{\varphi_{0}}{z} \sin\left(u_{41}\Delta u_{1}\right) = \frac{\varphi_{0}}{z} \cos\left(u_{41}\Delta u_{1}\right) + \frac{\varphi_{0}}{z} \cos\left(u_{41}\Delta u_{1}\right) = \frac{\varphi_{0}}{z} \cos\left(u_{41}\Delta u_{1}\right) + \frac{\varphi$$



Schwebung