

2.

- a)
- se apasă pe butonul de comandă m
 - câruciorul se deplasează la dreapta
 - câruciorul ajunge în punctul B
 - se inversează sensul motorului
 - câruciorul se deplasează spre punctul A
 - câruciorul ajunge în punctul A
 - se oprește motorul

- b) acțiuni impulsionate → apăsare buton (oprește motorul) a
- ↙ ajunge în punctul B (inversează sensul de rotație al motorului) b
- ↘ ajunge în punctul A (oprește motorul) c

nivel → deplasarea la dreapta (deplasarea D) d

↘ deplasarea la stânga (deplasarea G) e

$$c) \uparrow a \rightarrow \uparrow d * a \rightarrow \uparrow b \rightarrow \uparrow e * b \rightarrow \uparrow c$$

3. a) - se apasă butonul B

- deplasare sistem la C1
- se ajunge în C1
- deplasare cură la b
- se ajunge în b
- se ia piesa
- deplasare cură la h
- se ajunge în h
- deplasare la C2
- se ajunge în C2
- deplasare cură la b
- se ajunge în b

- se prelucurează piesa

- deplasare cură la h
- se ajunge în h
- deplasare la C3
- se ajunge în C3
- deplasare cură la b
- se ajunge la b
- se depozitează piesa
- deplasare cură la h
- se ajunge la h
- se reia procesul până butonul B este apăsat

b) impulsionate → apăsare buton B a

↓ ajungere la senzori C1, C2, C3, h, b
b c d e f

nivel → deplasări C1^g-C2, C2^h-C3, C3ⁱ-C1,
jos (de la h^j la b), sus (de la b^k la h)

c)