## مبانی و کاربردهای هوش مصنوعی

## پروژهی اول

تانیا جواهرپور ۹۷۳۳۰۱۷

سوال: آیا ترتیب کاوش همان ترتیبی بود که انتظار داشتید؟ آیا پکمن در راه رسیدن به هدف، به همه مربعهای کاوش شده میرود؟

بله، دقیقا مطابق انتظار تمام مربعهایی که با الگوریتم DFS انتخاب می شوند را طی می کند.

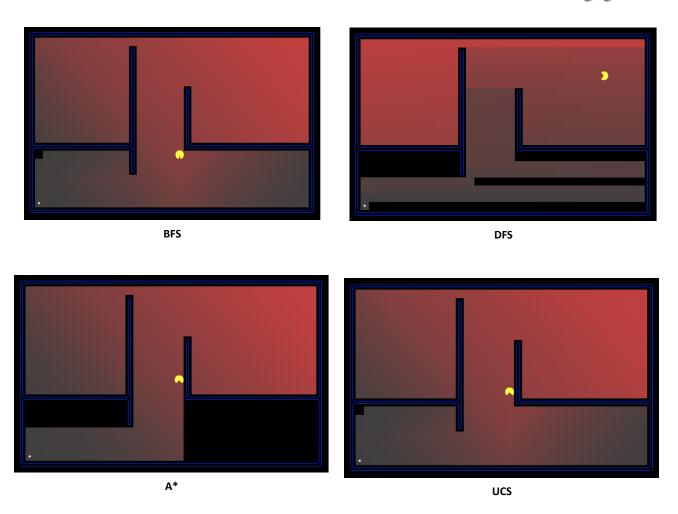


همانطور که از عکس مشخص است، ابتدا مسیری که طی می کند و به هدف می رسد کاوش شده است.

سوال: آیا این راهحل کمترین هزینه را دارد؟ اگر نه فکر کنید که جستجوی اول عمق چه کاری را اشتباه انجام میدهد.

خیر. زیرا طبق الگوریتم DFS ابتدا یک مسیر بررسی میشود و اگر به هدف نرسید مسیر تغییر میکند، به همین دلیل این موضوع که جواب بهینه باشد مثلا هزینهی آن کمتر باشد یا در لایههای بالاتر گراف باشد را در نظر نمیگیرد.

سوال: الگوریتم های جستجویی که تا به این مرحله پیاده سازی کرده اید را روی openMaze اجرا کنید و توضیح دهید چه اتفاقی می افتد.



DFS خیلی مسیر بدی را انتخاب میکند زیرا خط به خط چک میکند و همچنین از آنجا که قسمت سمت چپ مسیر رنگ روشنتری داری نشان میدهد که این بخش را اول بررسی کرده است که خب واضح است که کار بیهوده و غلطی میباشد. البته چون بخش سیاه بیشتری نسبت به BFS و UCS دارد یعنی گرههای کمتری گسترش یافتهاند زیرا عمقی بررسی کرده است و هدف نیستند.

سه الگوریتم بعدی مسیر یکسانی را انتخاب میکنند که بهینهترین راه است؛ ولی این که  $A^*$  قسمتهای سیاه بیشتری دارد نشان دهنده ی این موضوع می باشد که گرههای کمتری را گسترش داده است.

## سوال: هیوریستیک خود را توضیح دهید و سازگاری آن را استدلال کنید.

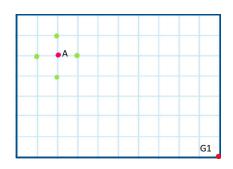
فاصلهی منهتن از نقطهی فعلی تا هر چهار گوشه را حساب میکند و سپس بیشترین آن را به عنوان هیوریستیک در نظر میگیرد.

اثبات سازگاری:

$$h(N) \leq c(N,P) + h(P)$$
 and  $h(G) = 0.$ 

میدانیم رابطهی سازگاری به صورت رو به رو میباشد؛ که P فرزند N بوده و در این مسئله هزینهی رفتن از هر خانه به خانهی بعدی که فرزند آن است برابر یک است.

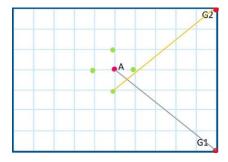
حال اگر نقطهی اصلی و فرزندانش دارای یک هدف مشترک باشند(برای محاسبهی هیوریستیک، طبق تابعی که در نظر گرفته شده است)، آنگاه چیزی مانند شکل زیر را خواهیم داشت؛



هیوریستیک تمام نقاط مشخص شده، یعنی A و چهار فرزند آن(در صورتی که اطراف این نقطه دیوار نباشد و هر چهار فرزند آن موجود باشند) که با رنگ سبز مشخص شدهاند برابر فاصلهی آنها تا نقطهی هدف مشخص شده است. طبق رابطهی حمار داریم:

$$|AG1| < |AP| + |PG1|$$

تنها در صورتی برای محاسبه ی هیوریستیک هدف متفاوتی دارند که مانند شکل زیر نسبت به محور عمودی یا نسبت به محور افقی در وسط باشند، که در این صورت هیوریستیک نقطه ی اصلی و فرزند آن یک اندازه را خواهند داشت و با اضافه شدن هزینه که عددی مثبت است، حتما رابطه ی سازگاری برقرار خواهد بود.



## سوال: هیوریستیک خود را توضیح دهید و سازگاری آن را استدلال کنید.

فاصلهی مارپیچ تا دورترین غذا به عنوان هیوریستیک در نظر گرفته شده است.

برای رسیدن به آخرین نقطه که در واقع دورترین غذا است، باید پس از هر نقطه از نقطه ی بعدی که فرزند آن است بگذریم. از آنجا که با عبور از هر نقطه به عذا یک قدم نزدیکتر میشویم پس اگر P فرزند N باشد داریم:

$$h(p) = h(N) - 1$$

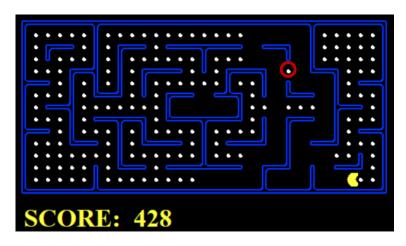
چون هزینهی رفتن از هر نقطه به فرزند آن برابر یک است:

$$h(p) + c(N, P) = h(p) + 1 = h(N)$$
$$h(N) \le h(p) + c(N, P)$$

در نتیجه این هیوریستیک سازگار است.

سوال: ClosestDotSearchAgent شما، همیشه کوتاه ترین مسیر ممکن در ماز را پیدا نخواهد کرد. مطمئن شوید که دلیل آن را درک کرده اید و سعی کنید یک مثال کوچک بیاورید که در آن رفتن مکرر به نزدیکترین نقطه منجر به یافتن کوتاهترین مسیر برای خوردن تمام نقاط نمی شود.

برای درک این مشکل تنها نقطهی مشخص شده در شکل زیر کافیست.



پکمن برای خوردن این نقطه مسیر بسیار پیچیده و طولانیای را طی میکند و همانطور که در شکل زیر مشاهده میکنید تمام نقاط اطراف خورده شدهاند و برای خوردن این نقطه باید دوباره این مسیر را، بدون خوردن هیچ نقطه ی دیگری در مسیر، بپیماید که واضحا اصلا بهینه نیست که این نتیجه را میرساند که این کوتاهترین راه ممکن نیست.

