# 第二章 图像采集

学号 17042127 姓名 商連群

## 一、理论作业

- 1. 《数字图像处理(第三版)》,冈萨雷斯著,P59,2.10
- 2.10 高清晰度电视(HDTV)使用 1080 条水平电视线隔行扫描来产生图像(每隔—行在显像管表面画—条线,每两场形成—帧,每场用时 1/60 秒)。图像的宽高比是 16:9。在水平行数不变的情况下,求图像的垂直分辨率。一家公司已经设计了一种图像获取系统,该系统由 HDTV 图像生成数字图像。在该系统中,每条(水平)电视行的分辨率与图像的宽高比成正比,彩色图像的每个像素都有 24 比特的灰度分辨率,红色、绿色、蓝色图像各 8 比特。这三幅原色图像形成彩色图像。存储 90 分钟的一部 HDTV 电影需要多少比特?

- 2. 《数字图像处理 (第三版)》, 冈萨雷斯著, P59, 2.11
- 2.11 考虑两个图像子集 $S_1$ 和 $S_2$ ,如图 1 所示。对于 $V = \{1\}$ ,确定这两个子集是(a)4 邻接的,(b)8 邻接的,还是(c)m 邻接的?

	$S_1$				$S_2$				_
0	0	0	0	0	0	0	1	1	0
1	0	0	1	0	0	1	0	0	1
1	0	0	1	0	1	1	0	0	0
0	0	1_	1	1	0	0_	_0_	0	0
0	0	1	1	1		0	1	1	1

#### 3. 《数字图像处理 (第三版)》, 冈萨雷斯著, P60, 2.15

- 2.15 考虑右图的图像分割。
  - ★ (a) 令  $V = \{0, 1, 2\}$ , 计算 p 和 q 间 4、8 和 m 通路的最短长度。如果在这两点间不存在一个特殊通路,试解释原因。

0 1 0 4 2(q)

2 2 3 1 4

(b) 令 V= {2,3,4}, 重复问题(a)。

(p) 3 0 4 2 1

就我写走了

加風路

4. 《数字图像处理(第三版)》, 冈萨雷斯著, P61, 2.27

2.27 一家工厂生产半透明的微型聚合物方形产品。要求进行 100%的视觉检测来严格控制质量,工厂管理者发现人工检测越来越贵,于是检测改为半自动方式。在每个检测位置,机械装置把聚合物方形产品放在一盏灯的上方,灯位于光学系统的下方,该光学系统产生方形产品的放大图像,图像完全落在大小为 80 mm×80 mm 的观察屏上。缺陷以暗斑形式出现,检测者的工作是观察屏幕。若屏幕上一个样品中出现了多个直径大于等于 0.8 mm 的黑斑,则丢弃该样品。管理者相信,如果能找到一种全自动的处理方法,利润将提高 50%。她还相信项目的成功是她升迁为法人的阶梯。经过大量调研后,管理者确定了解决这一问题的方法,即用 CCD 电视摄像机去观察每个检测屏幕,并把摄像机的输出送到能够检测斑点的图像处理系统中,测量它们的直径,并触发以前由检测员操作的接受和丢弃按钮。她可以找到一个系统,只要最小的缺陷在数字图像中至少为 2×2 像素的区域发生,就可以完成该工作。假设管理者聘任你来帮助她确定摄像机和镜头系统的参数,但要求你使用现有的元件。对于镜头,假设该约束条件意味着任何 25 mm、35 mm 直至 200 mm 焦距的整数倍。对于摄像机,这意味着分辨率为 512×512 像素、1024×1024 像素或 2048×2048 像素。这些摄像机中的各个成像元素是大小为 8 μm×8 μm 的方形,成像元素的间距为 2 μm。对于该应用,摄像机要远贵于镜头,因此该问题应以选择镜头为基础,尽可能使用最低分辨率的摄像机来解决。作为一名顾问,请你提供一份书面建议,对你的结论给出合理且详细的分析。使用习题 2.5 中建议的相同成像几何。

等. 要使最小的缺陷在2×2的像最中反映则有: 0.8 = 80 X=200

所以最小只要使用分辨率为2mx2m 像素的摄像机就了,改选择 512X512 家菜的摄相机浅足或

此时摄相机的原成像大小为 8×10-3×512 +2×10-3×511 = 5.118mm

要在80mm×80mm的观测解上观察它则 5.118 = 二 15.632mm 入代表光择镜头的传证。

综上选择 512×512 6种华的摄相机

镜头距离观测屏的13.630 mm 八代表所继接线的 作证。

## 二、编程作业

#### 编程语言:

- Matlab (推荐) 或
- Python (可能需要使用 OpenCV)

#### 实现以下操作:

(群文件中的 Lena 图,或自选)

- 1. 基本操作: 读取图像、显示图像、加噪声
- 2. 几何变换:缩放、旋转、左右翻转、上下翻转说明:
  - (1) 方式一: 调用 Matlab 自带函数 (可以尝试使用不同的参数,了解其中的差异)
  - (2) 方式二: 基于原理, 自行实现, 进行计算(可选)
  - (3) 1,2 中,各自所得图像,按照子图样式显示(subplot),并标注(title)

### 代码

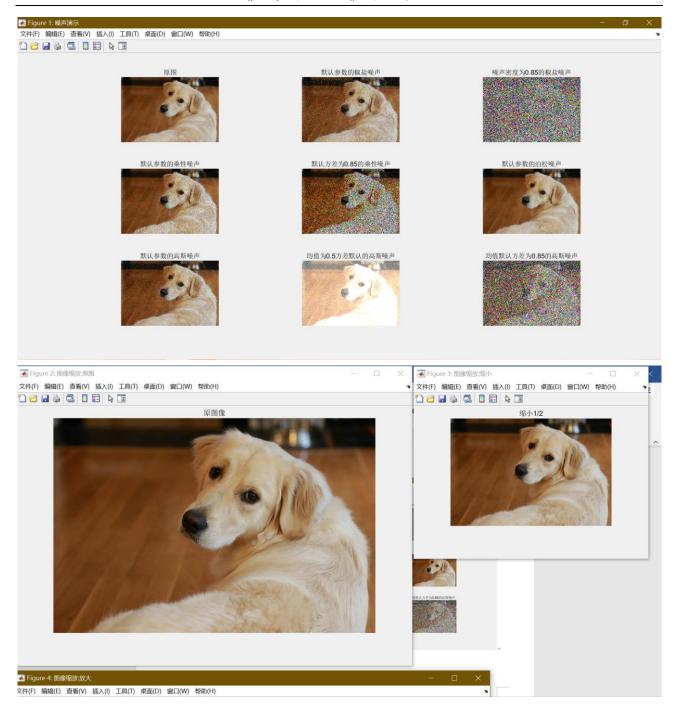
```
clc;
close all;
clear all;
%读取图像
img = imread('sherlock.jpg');
figure('name','噪声演示');
subplot(331);
imshow(img);
title('原图');
%添加椒盐噪声并修改参数
noise = imnoise(img, 'salt & pepper');
subplot(332);
imshow(noise);
title('默认参数的椒盐噪声');
noise = imnoise(img, 'salt & pepper', 0.85);
subplot(333);
imshow(noise);
title('噪声密度为 0.85 的椒盐噪声');
```

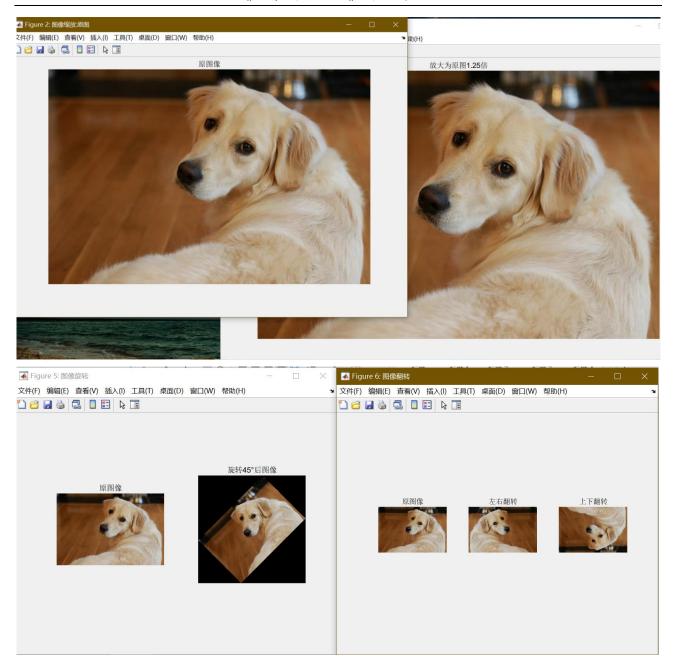
```
%添加乘性噪声并修改参数
noise = imnoise(img,'speckle');
subplot(334);
imshow(noise);
title('默认参数的乘性噪声');
noise = imnoise(img,'speckle',0.85);
subplot(335);
imshow(noise);
title('默认方差为 0.85 的乘性噪声');
%添加泊松噪声
noise = imnoise(img, 'poisson');
subplot(336);
imshow(noise);
title('默认参数的泊松噪声');
%添加高斯噪声并修改参数
noise = imnoise(img, 'gaussian');
subplot(337);
imshow(noise);
title('默认参数的高斯噪声');
noise = imnoise(img, 'gaussian', 0.5, 0.01);
subplot(338);
imshow(noise);
title('均值为 0.5 方差默认的高斯噪声');
noise = imnoise(img, 'gaussian', 0, 0.85);
subplot(339);
imshow(noise);
title('均值默认方差为 0.85 的高斯噪声');
%图像缩放
figure('name','图像缩放:原图');
imshow(img);
title('原图像');
%%图像缩小1/2;
figure('name','图像缩放:缩小');
img_small = imresize(img,0.5);
imshow(img_small);
title('缩小 1/2');
```

```
%%图像放大为原图1.25 倍
figure('name','图像缩放:放大');
img_big = imresize(img,1.25);
imshow(img_big);
title('放大为原图 1.25 倍');
%图像旋转
figure('name','图像旋转');
subplot(121);
imshow(img);
title('原图像');
%旋转 45°
img_rotate = imrotate(img,45,'bicubic','loose');
subplot(122);
imshow(img_rotate);
title('旋转 45°后图像');
%图像翻转
figure('name','图像翻转');
subplot(131);
imshow(img);
title('原图像');
%图像左右翻转
img_fliplr = fliplr(img);
subplot(132);
imshow(img_fliplr);
title('左右翻转');
%图片上下翻转
img_flipud = flipud(img);
subplot(133);
imshow(img_flipud);
title('上下翻转');
```

实验结果图

## 《数字图像处理》课程作业1





结果分析

按照要求读取图像,显示图像,添加噪声。

添加噪声主要添加了高斯,泊松,乘性,椒盐噪声,并修改了他们的参数,发现添加噪声后图像变模糊了,质量下降了,不同的参数对图像的污染程度不同。

图像缩放调用 imresize 函数,旋转调用 imrotate 函数,翻转调用 fliplr, flipud 函数完成操作。