

1 van der Pol方程式の周期解の精度保証

この章では、van der Pol 方程式

$$\frac{d^2x}{dt^2} - \mu(1 - x^2) \frac{dx}{dt} + x = 0$$

の周期解の数値検証及び精度保証を行う。

1.1 作用素 A^\dagger , A の定義

1.1.1 A^\dagger の定義

まず、Banach 空間 $X = \mathbb{C} \times \ell_\nu^1$ から $Y = \mathbb{C} \times \ell_{\nu'}^1$ ($\nu' < \nu$) と設定し、 A^\dagger を $A^\dagger \in \mathcal{L}(X, Y)$ として、 $b = (b_0, b_1) \in \mathbb{C} \times \ell_\nu^1 = X$ に対して、 $A^\dagger b = ((A^\dagger b)_0, (A^\dagger b)_1)$ と作用するように定義する。ここで、 A^\dagger を形式的に見ると、

$$A^\dagger = \left[\begin{array}{c|cccc} 0 & 1 & \cdots & 1 & \cdots & 0 & \cdots \\ \vdots & & & \vdots & & & \\ \partial_\omega f_k & \cdots & \partial_{a_j} f_k & \cdots & & & 0 \\ \vdots & & \vdots & & & & \\ \vdots & & & & \lambda_N & & 0 \\ 0 & & 0 & & & \lambda_{N+1} & \\ \vdots & & & & 0 & & \ddots \end{array} \right] \\ = \left[\begin{array}{c|c} 0 & A_{a,0}^\dagger \\ \hline A_{\omega,1}^\dagger & A_{a,1}^\dagger \end{array} \right].$$

このことから、 $A^\dagger b$ は、

$$A^\dagger b = \begin{bmatrix} 0 & A_{a,0}^\dagger \\ A_{\omega,1}^\dagger & A_{a,1}^\dagger \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} b_0 \\ b_1 \end{bmatrix} \\ = \begin{bmatrix} A_{a,0}^\dagger b_1 \\ A_{\omega,1}^\dagger b_0 + A_{a,1}^\dagger b_1 \end{bmatrix} =: \begin{bmatrix} (A^\dagger b)_0 \\ (A^\dagger b)_1 \end{bmatrix}$$

と表すことができ、

$$(A^\dagger b)_0 = \sum_{|k| < N} (b_1)_k$$

$$((A^\dagger b)_1)_k := \begin{cases} \partial_\omega f_k b_0 + \sum_{|j| < N} \partial_{a_j} f_k (b_1)_j, & |k| < N \\ \lambda_k (b_1)_k & |k| \geq N \end{cases}$$

$$\lambda_k := -k^2 \omega^2 - \mu i k \omega + 1$$

と書ける。またこのとき、 $(A^\dagger b)_0$ と $(A^\dagger b)_1$ はそれぞれ

$$(A^\dagger b)_0 = A_{a,0}^\dagger b_1 = \sum_{|k| < N} (b_1)_k \in \mathbb{C} \\ (A^\dagger b)_1 = A_{\omega,1}^\dagger b_0 + A_{a,1}^\dagger b_1 \in \ell_{\nu'}^1.$$

注意 上の tail 部分には実際には添字 k に対して正負両方の向きに伸びているが、今回は一方向のみ表記している。

1.1.2 A の定義

次に作用素 A について考える。

$$A^{(N)} = \begin{bmatrix} A_{\omega,0}^{(N)} & A_{a,0}^{(N)} \\ A_{\omega,1}^{(N)} & A_{a,1}^{(N)} \end{bmatrix} \approx DF^{(N)}(\bar{x})^{-1} \in \mathbb{C}^{2N \times 2N}$$

を Jacobi 行列の近似逆行列とする。そして、 $A \in \mathcal{L}(Y, X)$ として、 $b = (b_0, b_1) \in X$ に対して、 $Ab = ((Ab)_0, (Ab)_1)$ と作用するように定義する。ここで、

$$(Ab)_0 = A_{\omega,0}^{(N)} b_0 + A_{a,0}^{(N)} b_1^{(N)} \\ (Ab)_1 = A_{\omega,1}^{(N)} b_0 + A_{a,1} b_1$$

ただし、無限次元の $A_{a,1} b_1$ は以下ようになる。

$$(A_{a,1} b_1)_k = \begin{cases} (A_{a,1}^{(N)} b_1^{(N)})_k & (|k| < N) \\ (b_1)_k / \lambda_k & (|k| \geq N). \end{cases}$$

この定義を形式的に見ると

$$A = \left[\begin{array}{c|cccc} A_{\omega,0}^{(N)} & A_{a,0}^{(N)} & 0 & \cdots & 0 \\ A_{\omega,1}^{(N)} & A_{a,1}^{(N)} & & & 0 \\ 0 & & \frac{1}{\lambda_N} & & \\ \vdots & & & \frac{1}{\lambda_{N+1}} & \\ 0 & & 0 & & \ddots \end{array} \right] = \left[\begin{array}{c|c} 0 & A_{a,0} \\ \hline A_{\omega,1} & A_{a,1} \end{array} \right].$$

と表記できる。

1.2 Y_0, Z_0, Z_1, Z_2 の評価

1.2.1 Y_0 の評価

$$F(\bar{x}) = (\delta_0, \delta_1) \in \mathbb{C} \times \ell_\nu^1,$$

とすると、 A の定義より、

$$\begin{aligned} \|AF(\bar{x})\|_X &\leq \max \left\{ |A_{\omega,0}^{(N)}\delta_0 + A_{a,0}^{(N)}\delta_1^{(N)}|, \right. \\ &\quad \left. \|A_{\omega,1}^{(N)}\delta_0 + A_{a,1}^{(N)}\delta_1^{(N)}\|_w \right. \\ &\quad \left. + \sum_{|k|>N} \left| \frac{(\delta_1^\infty)_k}{\lambda_k} \right| \nu^{|k|} \right\} =: Y_0. \end{aligned}$$

ここで、 $\delta_1 = (\delta_1^{(N)}, \delta_1^{(\infty)}) \in \mathbb{C}^{2*3(N-1)+1}$ であり、

$$(\delta_1)_k = \begin{cases} \delta_1^{(N)} & (k < |N|) \\ \delta_1^{(\infty)} & (k \geq |N|) \end{cases}$$

と表す。

1.2.2 Z_0 の評価

$$B := I - AA^\dagger = \begin{bmatrix} B_{\omega,0} & B_{a,0} \\ B_{\omega,1} & B_{a,1} \end{bmatrix}$$

この B を $c \in \overline{B(0,1)}$, $\|c\|_X \leq 1$ である $c = (c_0, c_1)$ に作用させると、

$$(Bc)_0 = B_{\omega,0}c_0 + B_{a,0}c_1$$

$$(Bc)_1 = B_{\omega,1}c_0 + B_{a,1}c_1$$

$(Bc)_0$ はスカラー値なので、

$$\begin{aligned} |B_{a,0}c_1| &\leq \sum_{k \in \mathbb{Z}} |(B_{a,0})_k| |(c_1)_k| \\ &= \sum_{k \in \mathbb{Z}} \frac{|(B_{a,0})_k|}{w_k} |(c_1)_k| w_k \\ &\leq \max_{k < |N|} \frac{|(B_{a,0})_k|}{w_k} \sum_{k \in \mathbb{Z}} |(c_1)_k| w_k \\ &\leq \max_{k < |N|} \frac{|(B_{a,0})_k|}{w_k}, \\ &\quad \left(\sum_{k \in \mathbb{Z}} |(c_1)_k| w_k = \|c_1\|_w \leq 1 \right). \end{aligned}$$

上より、

$$|(Bc)_0| \leq |B_{\omega,0}| + \max_{|k| < N} \frac{|(B_{a,0})_k|}{\omega_k} = Z_0^{(0)}$$

またここで、作用素 $M : \ell_\nu^1 \rightarrow \ell_\nu^1$ の作用素ノルムについて以下の補題を準備する。

補題 1.1 行列 $M^{(N)}$ を $M^{(N)} \in \mathbb{C}^{(2N-1) \times (2N-1)}$ 、双方向の複素無限点列 (*a bi-infinite sequence of complex numbers*) を $\{\delta_k\}_{|k| \geq N}$ と定義する。ここで、 $\delta_N > 0$ であり、

$$|\delta_k| \leq \delta_N \text{ for all } |k| \geq N.$$

を満たすとする。そして、 $a = (a_k)_{k \in \mathbb{Z}} \in \ell_\nu^1$ に対して $a^{(N)} = (a_{-N+1}, \dots, a_{N-1}) \in \mathbb{C}^{2N-1}$ と表し、作用素 $M : \ell_\nu^1 \rightarrow \ell_\nu^1$ を以下のように定義する。

$$[Ma]_k := \begin{cases} [M^{(N)}a^{(N)}]_k, & |k| < N \\ \delta_k a_k, & |k| \geq N \end{cases}$$

このとき、 M は有界線形作用素であり、

$$\|M\|_{\mathcal{L}(\ell_\nu^1)} \leq \max(K, \delta_N),$$

$$K := \max_{|n| < N} \frac{1}{\nu^{|n|}} \sum_{|k| < N} |M_{k,n}| \nu^{|k|}$$

と評価される。

上の補題を利用すると、

$$\|(Bc)_1\|_w \leq \|B_{\omega,1}\|_w + \|B_{a,1}\|_{\mathcal{L}(\ell_\nu^1)} = Z_0^{(1)}$$

が評価可能となり、結論としては、求めたい Z_0 は $Z_0 := \{Z_0^{(0)}, Z_0^{(1)}\}$ となる。

1.2.3 Z_1 の評価

$$\|A(DF(\bar{x}) - A^\dagger)c\|_X \leq Z_1,$$

$$c = (c_0, c_1) \in \overline{B(0,1)} \Leftrightarrow \|c\|_X \leq 1.$$

点列 z を下記のように定義する。

$$z := (DF(\bar{x}) - A^\dagger)c = \begin{bmatrix} z_0 \\ z_1 \end{bmatrix}.$$

ここで、 $DF(\bar{x})$ と A^\dagger は

$$DF(\bar{x}) = \left[\begin{array}{c|ccc} 0 & \cdots & 1 & \cdots \\ \vdots & & \vdots & \\ \partial_\omega f_k & \cdots & \partial_{a_j} f_k & \cdots \\ \vdots & & \vdots & \end{array} \right],$$

$$A^\dagger = \left[\begin{array}{c|cccccc} 0 & \cdots & \partial_a \eta & \cdots & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \vdots & & & & \\ \partial_\omega f_k^{(N)} & \cdots & \partial_{a_j} f_k^{(N)} & \cdots & & & \\ \vdots & & \vdots & & & & \\ 0 & & & & \lambda_N & & \\ \vdots & & & & & \lambda_{N+1} & \\ 0 & & 0 & & & & \ddots \end{array} \right],$$

$$\lambda_k := -k^2 \omega^2 - \mu i k \omega + 1$$

と表される。すると z_0 は、

$$z_0 = \sum_{|k| \geq N} (c_1)_k, |z_0| \leq \frac{1}{w_N} \sum_{|k| \geq N} |(c_1)_k| w_k \leq \frac{1}{w_N}.$$

次に、 z_1 について考える。 $DF(\bar{x})c$ 部分は

$$\begin{aligned} ((DF(\bar{x})c)_1)_k &= \partial_\omega f_k c_0 + \partial_a f_k c_1 \\ &= \frac{\partial \lambda_k}{\partial \omega} c_0 \bar{a}_k + \frac{\mu i k}{3} (\bar{a} * \bar{a} * \bar{a})_k c_0 \\ &\quad + \lambda_k (c_1)_k + \mu i k \omega (\bar{a} * \bar{a} * c_1)_k, \quad k \in \mathbb{Z} \end{aligned}$$

と書け、 $|k| \geq N$ で $\bar{a}_k = 0$ より、 $c_1 = c_1^{(N)} + c_1^{(\infty)}$ として、

$$(z_1)_k = \begin{cases} \mu i k \omega (\bar{a} * \bar{a} * c_1^{(\infty)})_k, & |k| < N \\ \frac{\mu i k}{3} (\bar{a} * \bar{a} * \bar{a})_k c_0 + \mu i k \omega (\bar{a} * \bar{a} * c_1)_k, & |k| \geq N \end{cases}$$

と表せる。

ここから、 z_1 の絶対値をとると、 $|k| < N$ で

$$\begin{aligned} |(z_1)_k| &\leq |\mu i k \omega| \max \left\{ \max_{k-N+1 \leq j \leq -N} \frac{|(\bar{a} * \bar{a})_{k-j}|}{w_j}, \right. \\ &\quad \left. \max_{N \leq j \leq k+N-1} \frac{|(\bar{a} * \bar{a})_{k-j}|}{w_j} \right\} \\ &=: \zeta, \quad \zeta = (\zeta_k)_{|k| < N} \in \mathbb{R}^{2N-1}. \end{aligned}$$

最後に、 Z_1 を評価していく。 $Z_1^{(0)}$ の評価は

$$\begin{aligned} |(A(DF(\bar{x}) - A^\dagger)c)_0| &= |(Az)_0| \\ &\leq |A_{\omega,0}^{(N)}| |z_0| + |A_{a,0}^{(N)}| |z_1^{(N)}| \\ &\leq \frac{|A_{\omega,0}^{(N)}|}{w_N} + |A_{a,0}^{(N)}| \zeta \\ &=: Z_1^{(0)} \end{aligned}$$

$Z_1^{(1)}$ の評価は

$$\begin{aligned} \|(A(DF(\bar{x}) - A^\dagger)c)_1\|_w &= \|(Az)_1\|_w \\ &= \|A_{\omega,1}^{(N)} z_0 + A_{a,1} z_1\|_w \\ &\leq \frac{\|A_{\omega,1}^{(N)}\|_w}{w_N} + \sum_{|k| < N} (|A_{a,1}^{(N)}| \zeta)_k w_k \\ &\quad + \sum_{|k| \geq N} \frac{|\mu i k (\bar{a} * \bar{a} * \bar{a})_k|}{3|\lambda_k|} w_k \\ &\quad + \sum_{|k| \geq N} \frac{|\mu i k \omega (\bar{a} * \bar{a} * c_1)_k|}{|\lambda_k|} w_k \\ &\leq \frac{\|A_{\omega,1}^{(N)}\|_w}{w_N} + \sum_{|k| < N} (|A_{a,1}^{(N)}| \zeta)_k w_k \\ &\quad + \sum_{N \leq |k| \leq 3(N-1)} \frac{|\mu i k (\bar{a} * \bar{a} * \bar{a})_k|}{3|\lambda_k|} w_k \\ &\quad + \sum_{|k| \geq N} \frac{|\mu i k \omega (\bar{a} * \bar{a} * c_1)_k|}{|\lambda_k|} w_k \\ &\leq \frac{\|A_{\omega,1}^{(N)}\|_w}{w_N} + \| |A_{a,1}^{(N)}| \zeta \|_w \\ &\quad + \sum_{N \leq |k| \leq 3(N-1)} \frac{|\mu i k (\bar{a} * \bar{a} * \bar{a})_k|}{3|\lambda_k|} w_k \\ &\quad + \frac{1}{N} \frac{\mu \omega \|\bar{a}\|_w^2}{\omega^2 - \frac{1}{N^2}} \\ &=: Z_1^{(1)} \end{aligned}$$

よって、

$$Z_1 := \max\{z_1^{(0)}, z_1^{(1)}\}$$

$Z_1^{(1)}$ の評価の補足

$$\sum_{|k| \geq N} \frac{|\mu i k \omega (\bar{a} * \bar{a} * c_1)_k|}{|\lambda_k|} w_k$$

は、 $\lambda_k := -k^2 \omega^2 - \mu i k \omega + 1$ より、

$$\begin{aligned} \sum_{|k| \geq N} \frac{|\mu i k \omega (\bar{a} * \bar{a} * c_1)_k|}{|\lambda_k|} w_k &= \sum_{|k| \geq N} \frac{|\mu i k \omega (\bar{a} * \bar{a} * c_1)_k|}{|-k^2 \omega^2 - \mu i k \omega + 1|} w_k \\ &\leq \sum_{|k| \geq N} \frac{1}{|k|} \frac{|\mu i \omega (\bar{a} * \bar{a} * c_1)_k|}{|\omega^2 + \frac{\mu i \omega}{k} - \frac{1}{k^2}|} w_k \\ &\leq \sum_{|k| \geq N} \frac{1}{|k|} \frac{|\mu i \omega (\bar{a} * \bar{a} * c_1)_k|}{|\omega^2 - \frac{1}{k^2}|} w_k \\ &\leq \frac{1}{N} \frac{\mu i \omega \|\bar{a}\|_w^2}{\omega^2 - \frac{1}{N^2}} \end{aligned}$$

1.2.4 Z_2 の評価

$b \in \overline{B(\bar{x}, r)}, c = (c_0, c_1) \in \overline{B(0, 1)}$ について

$$\|A(DF(b) - DF(\bar{x}))c\|_X \leq Z_2(r)r$$

を考える。まず z を、

$$z := (DF(b) - DF(\bar{x}))c = \begin{bmatrix} z_0 \\ z_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ z_1 \end{bmatrix}$$

と定義する。 $z_0 = 0$ となるので、 z_1 だけを考えればよく、

$$(z_1)_k := (\partial_\omega f_k(b) - \partial_\omega f_k(\bar{x}))c_0 + [(\partial_a f(b) - \partial_a f(\bar{x}))c_1]_k, \\ k \in \mathbb{Z}$$

と書ける。

$b = (\omega, (a_k)_{k \in \mathbb{Z}}), \bar{x} = (\bar{\omega}, (\bar{a}_k)_{|k| < N})$ として、第 1 項は、

$$\begin{aligned} & (\partial_\omega f_k(b) - \partial_\omega f_k(\bar{x}))c_0 \\ &= \left[((-2k^2\omega - \mu ik)a_k + \frac{\mu ik}{3}(a * a * a)_k) \right. \\ & \quad \left. - ((-2k^2\bar{\omega} - \mu ik)\bar{a}_k + \frac{\mu ik}{3}(\bar{a} * \bar{a} * \bar{a})_k) \right] c_0 \\ &= [-2k^2\omega(a_k - \bar{a}_k) - 2k^2(\omega - \bar{\omega})\bar{a}_k - \mu ik(a_k - \bar{a}_k) \\ & \quad + \frac{\mu ik}{3}((a * a * a)_k - (\bar{a} * \bar{a} * \bar{a})_k)] c_0 \end{aligned}$$

と書ける。そして、第 2 項は、

$$\begin{aligned} & [(\partial_a f(b) - \partial_a f(\bar{x}))c_1]_k \\ &= (-k^2\omega^2 - \mu ik\omega + 1)(c_1)_k + \mu ik\omega(a * a * c_1)_k - \\ & \quad [(-k^2\bar{\omega}^2 - \mu ik\bar{\omega} + 1)(c_1)_k + \mu ik\bar{\omega}(\bar{a} * \bar{a} * c_1)_k] \\ &= [-k^2(\omega + \bar{\omega})(\omega - \bar{\omega}) - \mu ik(\omega - \bar{\omega})](c_1)_k \\ & \quad + \mu ik\omega((a + \bar{a}) * (a - \bar{a}) * c_1)_k \\ & \quad + \mu ik(\omega - \bar{\omega})(\bar{a} * \bar{a} * c_1)_k \end{aligned}$$

と書ける。 $(Az)_0, (Az)_1$ は、

$$(Az)_0 = A_{a,0}^{(N)} z_1^{(N)} \\ (Az)_1 = A_{a,1} z_1$$

より、

$$\|Az\|_X = \max \left\{ |A_{a,0}^{(N)} z_1^{(N)}|, \|A_{a,1} z_1\|_w \right\}$$

となる。

$|A_{a,0}^{(N)} z_1^{(N)}|$ を上から評価する。はじめに、 $\tilde{A}_{a,0}, \tilde{B}_{a,0}$ を以下のように定義する。

$$\tilde{A}_{a,0} := (|k|(A_{a,0}^{(N)})_k)_{|k| < N} \\ \tilde{B}_{a,0} := (k^2(A_{a,0}^{(N)})_k)_{|k| < N}$$

すると、

$$\begin{aligned} |A_{a,0}^{(N)} z_1^{(N)}| &\leq 2(\bar{\omega} + r)\|\tilde{B}_{a,0}\|_w r + 2\|\tilde{B}_{a,0}\|_w \|\bar{a}\|_w r \\ &\quad + \mu\|\tilde{A}_{a,0}\|_w r \\ &\quad + \frac{\mu}{3}\|\tilde{A}_{a,0}\|_w (r^2 + 3\|\bar{a}\|_w r + 3\|\bar{a}\|_w^2) r \\ &\quad + \|\tilde{B}_{a,0}\|_w (2\bar{\omega} + r)r + \mu\|\tilde{A}_{a,0}\|_w r \\ &\quad + \mu(\bar{\omega} + r)\|\tilde{A}_{a,0}\|_w (2\|\bar{a}\|_w + r)r \\ &\quad + \mu\|\tilde{A}_{a,0}\|_w \|\bar{a}\|_w^2 r \\ &= Z_2^{(4,0)} r^3 + Z_2^{(3,0)} r^2 + Z_2^{(2,0)} r \end{aligned}$$

となる。同様に $\|A_{a,1} z_1\|_w$ を上から評価する。 $\tilde{A}_{a,1}, \tilde{B}_{a,1}$ を以下のように定義する。

$$\tilde{A}_{a,1} := (|j|(A_{a,1})_{k,j})_{k,j \in \mathbb{Z}} \\ \tilde{B}_{a,1} := (j^2(A_{a,1})_{k,j})_{k,j \in \mathbb{Z}}$$

すると、

$$\begin{aligned} \|A_{a,1} z_1\|_w &\leq 2(\bar{\omega} + r)\|\tilde{B}_{a,1}\|_{\mathcal{L}(\ell_v^1)} r + 2\|\tilde{B}_{a,1}\|_{\mathcal{L}(\ell_v^1)} \|\bar{a}\|_w r \\ &\quad + \mu\|\tilde{A}_{a,1}\|_{\mathcal{L}(\ell_v^1)} r \\ &\quad + \frac{\mu}{3}\|\tilde{A}_{a,1}\|_{\mathcal{L}(\ell_v^1)} (r^2 + 3\|\bar{a}\|_w r + 3\|\bar{a}\|_w^2) r \\ &\quad + \|\tilde{B}_{a,1}\|_{\mathcal{L}(\ell_v^1)} (2\bar{\omega} + r)r + \mu\|\tilde{A}_{a,1}\|_{\mathcal{L}(\ell_v^1)} r \\ &\quad + \mu(\bar{\omega} + r)\|\tilde{A}_{a,1}\|_{\mathcal{L}(\ell_v^1)} (2\|\bar{a}\|_w + r)r \\ &\quad + \mu\|\tilde{A}_{a,1}\|_{\mathcal{L}(\ell_v^1)} \|\bar{a}\|_w^2 r \\ &= Z_2^{(4,1)} r^3 + Z_2^{(3,1)} r^2 + Z_2^{(2,1)} r \end{aligned}$$

と書ける。 $Z_2^{(4,1)}, Z_2^{(3,1)}, Z_2^{(2,1)}$ は、先ほどの $\tilde{A}_{a,0}, \tilde{B}_{a,0}$ を $\tilde{A}_{a,1}, \tilde{B}_{a,1}$ に置き換えたものになる。

$j = 2, 3, 4$ で

$$Z_2^{(j)} := \max \{ Z_2^{(j,0)}, Z_2^{(j,1)} \}$$

とすれば、

$$Z_2(r) = Z_2^{(4)} r^2 + Z_2^{(3)} r + Z_2^{(2)}$$

となる。

1.3 radii polynomial の精度保証

上で求めた各評価を、radii polynomial

$$p(r) := Z_2(r)r^2 - (1 - Z_1 - Z_0)r + Y_0.$$

に代入して、 $p(r_0) < 0$ となる $r_0 > 0$ を求める。各評価の計算は、Julia の `IntervalArithmetic.jl` を用いて区間演算を行っており、それぞれの評価の上界 (sup) を用いて r_0 の区間を求める。手法としては、まず、各評価の上界を代入した $p(r)$ を Newton 法を反復して、 $p(r_0) = 0$ となる r_0 の近似解を求め、これを r_0 Krawczyk 法で検証する。

1.3.1 各評価の上界の値と区間 r_0

各評価の上界の値と区間 r_0 は以下の値になった。

$$Y_0 = 2.1648276355041128e - 7$$

$$Z_1 = 0.19932204092542252$$

$$Z_2^{(2)} = 69.97604726405831$$

$$Z_2^{(3)} = 26.652787246376946$$

$$Z_2^{(4)} = 2.390949473898198$$

$$r_0 = [2.7038e - 07, 2.70381e - 07]$$

そして、 $p(r)$ のグラフは以下のようになった。

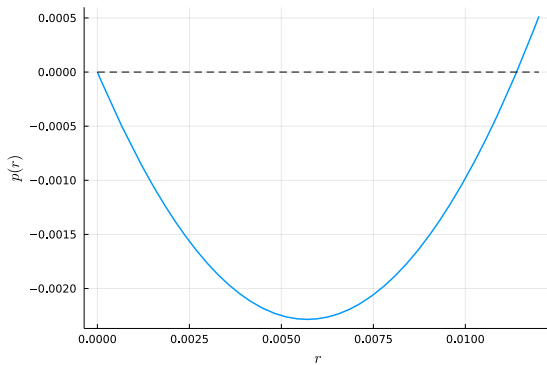


図 1: radii polynomial