

Семинар 8

Система линейных неоднородных ОДУ 1-го порядка с постоянными коэффициентами

$$\begin{cases} \dot{x}_1 = a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n + f_1(t), \\ \vdots \\ \dot{x}_n = a_{n1}x_1 + \dots + a_{nn}x_n + f_n(t), \end{cases} \quad (1)$$

где $x_1(t), \dots, x_n(t)$ — неизвестные функции, $f_1(t), \dots, f_n(t)$ — известные функции, a_{ij} — постоянные коэффициенты.

Методы решения неоднородной системы.

1. Исключение неизвестных функций. Путём последовательного исключения неизвестных функций систему сводят к одному уравнению n -го порядка с одной неизвестной функцией или к нескольким уравнениям меньшего порядка, каждое из которых содержит только одну неизвестную функцию.

Пример 1 (Филиппов № 841). Решить систему
$$\begin{cases} \dot{x} = 2x - y, \\ \dot{y} = x + 2e^t. \end{cases}$$

Из второго уравнения: $x = \dot{y} - 2e^t$. Подставив это в первое уравнение, получим:

$$\ddot{y} - 2\dot{y} + y = -2e^t.$$

ХУ:

$$\lambda^2 - 2\lambda + 1 = 0.$$

$$(\lambda - 1)^2 = 0.$$

$$\lambda = 1, \quad p = 2.$$

Тогда

$$y = C_1 e^t + C_2 t e^t + \frac{1}{(D-1)^2}(-2e^t) = C_1 e^t + C_2 t e^t - t^2 e^t.$$

Откуда

$$x = \dot{y} - 2e^t = C_1 e^t + C_2 e^t + C_2 t e^t - 2t e^t - t^2 e^t - 2e^t.$$

$$\text{Ответ: } \begin{cases} x = (C_1 + C_2 + C_2 t - t^2 - 2t - 2)e^t, \\ y = (C_1 + C_2 t - t^2)e^t, \end{cases} \quad C_1, C_2 \in \mathbb{R}.$$

2. Метод вариации постоянных.

Запишем неоднородную систему (1) в матричном виде:

$$\dot{X} = AX + F, \quad (2)$$

$$\text{где } X = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ \vdots \\ x_n(t) \end{pmatrix} \text{ — столбец неизвестных функций, } A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}, F = \begin{pmatrix} f_1(t) \\ \vdots \\ f_n(t) \end{pmatrix} \text{ —}$$

столбец известных функций.

Соответствующая однородная система:

$$\dot{\bar{X}} = A\bar{X}. \quad (3)$$

Если ОР однородной системы (3) имеет вид

$$\bar{X}(t) = \sum_{k=1}^n C_k X_k(t),$$

то ОР неоднородной системы (2) нужно искать в виде

$$X(t) = \sum_{k=1}^n C_k(t) X_k(t),$$

где функции $C_k(t)$ определяются подстановкой в неоднородную систему (2).

Пример 2. Решим неоднородную систему из примера 1: $\begin{cases} \dot{x} = 2x - y, \\ \dot{y} = x + 2e^t. \end{cases}$

ОР соответствующей однородной системы $\begin{cases} \dot{\bar{x}} = 2\bar{x} - \bar{y}, \\ \dot{\bar{y}} = \bar{x} \end{cases}$ получено на прошлом семинаре и имеет вид:

$$\begin{cases} \bar{x} = (C_1 t + C_1 + C_2) e^t, \\ \bar{y} = (C_1 t + C_2) e^t. \end{cases}$$

Тогда ОР неоднородной системы нужно искать в виде:

$$\begin{cases} x = [C_1(t)t + C_1(t) + C_2(t)] e^t, \\ y = [C_1(t)t + C_2(t)] e^t. \end{cases}$$

Подставив это в неоднородную систему, получим:

$$\begin{cases} ((\dot{C}_1 t + C_1 + \dot{C}_1 + \dot{C}_2) e^t + (C_1 t + C_1 + C_2) e^t = 2(C_1 t + C_1 + C_2) e^t - (C_1 t + C_2) e^t, \\ ((\dot{C}_1 t + C_1 + \dot{C}_2) e^t + (C_1 t + C_2) e^t = (C_1 t + C_1 + C_2) e^t + 2e^t. \end{cases}$$

Отсюда

$$\begin{cases} \dot{C}_1 t + \dot{C}_1 + \dot{C}_2 = 0, \\ \dot{C}_1 t + \dot{C}_2 = 2. \end{cases}$$

Вычтя из первого уравнения второе, получим

$$\dot{C}_1 = -2.$$

Отсюда

$$C_1(t) = -2t + \tilde{C}_1, \quad \tilde{C}_1 \in \mathbb{R}.$$

Подставив $\dot{C}_1 = -2$ во второе уравнение, получим

$$\dot{C}_2 = 2 + 2t.$$

Отсюда

$$C_2(t) = 2t + t^2 + \tilde{C}_2, \quad \tilde{C}_2 \in \mathbb{R}.$$

Тогда ОР неоднородной системы имеет вид

$$\begin{cases} x = (-2t^2 + \tilde{C}_1 t - 2t + \tilde{C}_1 + 2t + t^2 + \tilde{C}_2) e^t = (\tilde{C}_1 t + \tilde{C}_1 + \tilde{C}_2 - t^2) e^t, \\ y = (-2t^2 + \tilde{C}_1 t + 2t + t^2 + \tilde{C}_2) e^t = (\tilde{C}_1 t + \tilde{C}_2 - t^2 + 2t) e^t. \end{cases}$$

Оно совпадает с полученным в примере 1 с точностью до обозначения произвольных констант.

Ответ: $\begin{cases} x = (C_1 t + C_1 + C_2 - t^2) e^t, \\ y = (C_1 t + C_2 - t^2 + 2t) e^t, \end{cases} \quad C_1, C_2 \in \mathbb{R}.$

3. Построение ЧР неоднородной системы с помощью матрицы Коши.

ОР системы (2) имеет вид:

$$X(t) = \bar{X}(t) + \bar{\bar{X}}(t),$$

где $\bar{X}(t)$ — ОР однородной системы (3), $\bar{\bar{X}}(t)$ — ЧР неоднородной системы (2).

Одно из ЧР системы (2) имеет вид:

$$\bar{\bar{X}}(t) = \int_0^t K(t-s) F(s) ds,$$

где $K(t-s)$ — матрица Коши (размера $n \times n$), которая удовлетворяет условиям:

$$\begin{cases} \dot{K}(t) = AK(t), \\ K(0) = E. \end{cases}$$

Решение задачи Коши

$$\begin{cases} \dot{X} = AX + F, \\ X(t_0) = X_0 \end{cases}$$

имеет вид

$$X(t) = K(t-t_0)X_0 + \int_{t_0}^t K(t-s)F(s)ds.$$

Пример 3. Решим систему из примеров 1, 2: $\begin{cases} \dot{x} = 2x - y, \\ \dot{y} = x + 2e^t. \end{cases}$

Здесь $F(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ 2e^t \end{pmatrix}$.

ОР однородной системы получено на прошлом семинаре и имеет вид:

$$\bar{X}(t) = \begin{pmatrix} \bar{x}(t) \\ \bar{y}(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (C_1 t + C_1 + C_2)e^t \\ (C_1 t + C_2)e^t \end{pmatrix}.$$

Найдём матрицу Коши. Она удовлетворяет условиям

$$\begin{cases} \dot{K} = AK, \\ K(0) = E, \end{cases}$$

значит, каждый столбец этой матрицы есть решение однородной системы. Тогда

$$K(t) = \begin{pmatrix} (C_1 t + C_1 + C_2)e^t & (C_3 t + C_3 + C_4)e^t \\ (C_1 t + C_2)e^t & (C_3 t + C_4)e^t \end{pmatrix}.$$

Неизвестные коэффициенты C_1, C_2, C_3, C_4 определяются из условия $K(0) = E$, т. е.

$$\begin{pmatrix} C_1 + C_2 & C_3 + C_4 \\ C_2 & C_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix},$$

откуда $C_2 = 0, C_4 = 1, C_1 = 1, C_3 = -1$. Тогда

$$K(t) = \begin{pmatrix} t+1 & -t \\ t & -t+1 \end{pmatrix} e^t, \quad K(t-s) = \begin{pmatrix} t-s+1 & -t+s \\ t-s & -t+s+1 \end{pmatrix} e^{t-s} \text{ — матрица Коши.}$$

Найдём ЧР неоднородной системы:

$$\begin{aligned} \bar{\bar{X}}(t) &= \int_0^t K(t-s)F(s)ds = \int_0^t \begin{pmatrix} t-s+1 & -t+s \\ t-s & -t+s+1 \end{pmatrix} e^{t-s} \begin{pmatrix} 0 \\ 2e^s \end{pmatrix} ds = \\ &= e^t \int_0^t \begin{pmatrix} t-s+1 & -t+s \\ t-s & -t+s+1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix} ds = e^t \int_0^t \begin{pmatrix} -2t+2s \\ -2t+2s+2 \end{pmatrix} ds = \\ &= e^t \begin{pmatrix} -2ts + s^2 \\ -2ts + s^2 + 2s \end{pmatrix} \Big|_{s=0}^{s=t} = e^t \begin{pmatrix} -2t^2 + t^2 \\ -2t^2 + t^2 + 2t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -t^2 \\ -t^2 + 2t \end{pmatrix} e^t. \end{aligned}$$

Тогда ОР неоднородной системы имеет вид:

$$X(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \bar{X}(t) + \bar{\bar{X}}(t) = \begin{pmatrix} (C_1 t + C_1 + C_2)e^t \\ (C_1 t + C_2)e^t \end{pmatrix} e^t + \begin{pmatrix} -t^2 \\ -t^2 + 2t \end{pmatrix} e^t, \quad C_1, C_2 \in \mathbb{R}.$$

Оно совпадает с полученным в примере 2.

Ответ: $\begin{cases} x = (C_1 t + C_1 + C_2 - t^2)e^t, \\ y = (C_1 t + C_2 - t^2 + 2t)e^t, \end{cases} \quad C_1, C_2 \in \mathbb{R}.$

4. Построение ЧР неоднородной системы методом неопределённых коэффициентов.

1) Если неоднородность имеет вид

$$F(t) = \begin{pmatrix} P_m(t) \\ \vdots \\ Q_m(t) \end{pmatrix} e^{\alpha t},$$

где $P_m(t), \dots, Q_m(t)$ — многочлены степени не выше m , то ЧР неоднородной системы (2) нужно искать в виде

$$\bar{X}(t) = \begin{pmatrix} R_{m+p}(t) \\ \vdots \\ S_{m+p}(t) \end{pmatrix} e^{\alpha t},$$

где $R_{m+p}(t), \dots, S_{m+p}(t)$ — многочлены степени $m + p$ с неизвестными коэффициентами;

$p = 0$, если α — не корень ХУ для соответствующей однородной системы,

и p — кратность корня α в противном случае.

2) Если неоднородность имеет вид

$$F(t) = \begin{pmatrix} P_m(t) \\ \vdots \\ Q_m(t) \end{pmatrix} e^{\alpha t} \cos \beta t \text{ или } F(t) = \begin{pmatrix} P_m(t) \\ \vdots \\ Q_m(t) \end{pmatrix} e^{\alpha t} \sin \beta t,$$

то

а) либо надо искать ЧР в виде вещественной или мнимой части от ЧР для

$$\tilde{F}(t) = P_m(t) e^{(\alpha + i\beta)t},$$

б) либо сразу искать ЧР в виде

$$\bar{X}(t) = \begin{pmatrix} R_{m+p}(t) \cos \beta t + S_{m+p}(t) \sin \beta t \\ \vdots \\ U_{m+p}(t) \cos \beta t + V_{m+p}(t) \sin \beta t \end{pmatrix} e^{\alpha t},$$

где $p = 0$, если $\alpha \pm i\beta$ — не корни ХУ,

и p — их кратность в противном случае.

3) Принцип суперпозиции: если $F(t) = F_1(t) + F_2(t)$, то $\bar{X}(t) = \bar{X}_1(t) + \bar{X}_2(t)$, где $\bar{X}_1(t)$ — ЧР для $F_1(t)$, $\bar{X}_2(t)$ — ЧР для $F_2(t)$.

Пример 4. Решим систему из примеров 1–3: $\begin{cases} \dot{x} = 2x - y, \\ \dot{y} = x + 2e^t. \end{cases}$

ОР однородной системы получено на прошлом семинаре и имеет вид:

$$\begin{cases} \bar{x}(t) = (C_1 t + C_2) e^t, \\ \bar{y}(t) = (C_1 t + C_2) e^t. \end{cases}$$

ХУ для однородной системы имеет корень $\lambda = 1$ кратности $p = 2$.

Здесь $F(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ 2e^t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix} e^t = \begin{pmatrix} P_0(t) \\ Q_0(t) \end{pmatrix} e^t$, $m = 0$, $\alpha = 1$ — корень ХУ кратности $p = 2$,

поэтому будем искать ЧР в виде:

$$\bar{X}(t) = \begin{pmatrix} \bar{x}(t) \\ \bar{y}(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} R_2(t) \\ S_2(t) \end{pmatrix} e^t = \begin{pmatrix} (g_1 + g_2 t + g_3 t^2) e^t \\ (g_4 + g_5 t + g_6 t^2) e^t \end{pmatrix}.$$

Подставив это в неоднородную систему, получим:

$$\begin{cases} (g_2 + 2g_3 t) e^t + (g_1 + g_2 t + g_3 t^2) e^t = 2(g_1 + g_2 t + g_3 t^2) e^t - (g_4 + g_5 t + g_6 t^2) e^t, \\ (g_5 + 2g_6 t) e^t + (g_4 + g_5 t + g_6 t^2) e^t = (g_1 + g_2 t + g_3 t^2) e^t + 2e^t. \end{cases}$$

Сократив на e^t и приравняв коэффициенты при одинаковых степенях t , получим систему:

$$\begin{cases} g_3 = 2g_3 - g_6, \\ 2g_3 + g_2 = 2g_2 - g_5, \\ g_2 + g_1 = 2g_1 - g_4, \\ g_6 = g_3, \\ 2g_6 + g_5 = g_2, \\ g_5 + g_4 = g_1 + 2, \end{cases}$$

которая имеет ОР $g_3 = -1$, $g_4 = g_1 - g_2$, $g_5 = g_2 + 2$, $g_6 = -1$, g_1, g_2 — произвольные. Чтобы получить какое-то одно ЧР, положим $g_1 = g_2 = 0$. Тогда

$$\begin{cases} \bar{x}(t) = -t^2 e^t, \\ \bar{y}(t) = (2t - t^2)e^t. \end{cases}$$

Прибавив сюда ОР однородной системы, выпишем ОР неоднородной системы. Оно совпадает с полученным в примерах 2, 3.

Ответ: $\begin{cases} x = (C_1 t + C_1 + C_2 - t^2)e^t, \\ y = (C_1 t + C_2 - t^2 + 2t)e^t, \end{cases} \quad C_1, C_2 \in \mathbb{R}.$

Пример 5 (Филиппов № 827). Решить систему $\begin{cases} \dot{x} = y - 5 \cos t, \\ \dot{y} = 2x + y. \end{cases}$

1) Соответствующая однородная система

$$\begin{cases} \dot{\bar{x}} = \bar{y}, \\ \dot{\bar{y}} = 2\bar{x} + \bar{y} \end{cases}$$

имеет матрицу $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$, ХУ

$$\det(A - \lambda E) = \begin{vmatrix} -\lambda & 1 \\ 2 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = -\lambda(1 - \lambda) - 2 = -\lambda + \lambda^2 - 2 = (\lambda - 2)(\lambda + 1) = 0,$$

корни которого $\lambda_1 = 2$, $\lambda_2 = -1$ являются простыми.

Для $\lambda_1 = 2$ СВ $T_1 = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$ определяется из уравнения

$$(A - \lambda_1 T_1)E = \theta,$$

$$\begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix},$$

и имеет вид $T_1 = C \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$, где $C \neq 0$. Положим $C = 1$. Тогда ЧР

$$X_1(t) = T_1 e^{\lambda_1 t} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} e^{2t}.$$

Для $\lambda_2 = -1$ СВ $T_2 = \begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \end{pmatrix}$ определяется из уравнения

$$(A - \lambda_2 T_2)E = \theta,$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix},$$

и имеет вид $T_2 = C \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$, где $C \neq 0$. Пусть $C = 1$. Тогда ЧР

$$X_2(t) = T_2 e^{\lambda_2 t} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-t}.$$

Теперь ОР однородной системы:

$$\bar{X}(t) = \begin{pmatrix} \bar{x}(t) \\ \bar{y}(t) \end{pmatrix} = C_1 X_1(t) + C_2 X_2(t) = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} e^{2t} + C_2 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-t} = \begin{pmatrix} C_1 e^{2t} - C_2 e^{-t} \\ 2C_1 e^{2t} + C_2 e^{-t} \end{pmatrix}.$$

2) Для неоднородной системы $F(t) = \begin{pmatrix} -5 \cos t \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5 \\ 0 \end{pmatrix} \cos t = \begin{pmatrix} P_0(t) \\ Q_0(t) \end{pmatrix} \cos t$, $m = 0$,

$\alpha \pm i\beta = \pm i$ — не корни ХУ, поэтому нужно искать ЧР в виде

$$\bar{X}(t) = \begin{pmatrix} \bar{x}(t) \\ \bar{y}(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} R_0(t) \cos t + S_0(t) \sin t \\ U_0(t) \cos t + V_0(t) \sin t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \cos t + b \sin t \\ c \cos t + d \sin t \end{pmatrix}.$$

Подставив это в неоднородную систему, получим:

$$\begin{cases} -a \sin t + b \cos t = c \cos t + d \sin t - 5 \cos t, \\ -c \sin t + d \cos t = 2a \cos t + 2b \sin t + c \cos t + d \sin t. \end{cases}$$

Приравняв коэффициенты при $\sin t$, $\cos t$, получим систему уравнений

$$\begin{cases} -a = d, \\ b = c - 5, \\ -c = 2b + d, \\ d = 2a + c, \end{cases}$$

решением которой является $a = -1$, $b = -2$, $c = 3$, $d = 1$.

Значит, ЧР неоднородной системы имеет вид

$$\bar{X}(t) = \begin{pmatrix} \bar{x}(t) \\ \bar{y}(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\cos t - 2\sin t \\ 3\cos t + \sin t \end{pmatrix},$$

а ОР неоднородной системы получим, сложив ОР однородной системы и ЧР неоднородной системы.

Ответ:
$$\begin{cases} x = C_1 e^{2t} - C_2 e^{-t} - (\cos t + 2 \sin t), \\ y = 2C_1 e^{2t} + C_2 e^{-t} + (3 \cos t + \sin t). \end{cases}$$

5. Операционный метод (преобразование Лапласа).

ДЗ 8. Филиппов № 828, 830, 831, 833, 836, 848, 849.

В след. раз — КР.

Дополнение

6. Матричная экспонента.

Матрица e^{tA} является матрицей Коши для неоднородной системы (2), поскольку она удовлетворяет однородной системе (3) и $e^{0 \cdot A} = E$.

Тогда ОР неоднородной системы (2) можно записать в виде:

$$X(t) = e^{tA}C + \int_0^t e^{(t-s)A}F(s) ds,$$

где C — столбец из произвольных констант.

Метод нахождения e^{tA} изложен в дополнении к прошлому семинару.