
נושא חדש מסתורי וחדש

איזה קטע, הוא שוב פעם עשה את הבדיחה הגרועה הזו

בעיית מבני נתונים

- בהינתן מערך A בגודל n , נרצה מבנה נתונים התומך בפעולות הבאות: (מתנצלים מראש על הלעז, הרבה יותר קריא)
 - $Init(A, n)$ – initialize and build the DS. $O(n)$ time.
 - $Sum(i, j)$ - Returns the sum of $A_i + A_{i+1} + \dots + A_j$ (may assume $i < j$). $O(1)$ time.
 - דרישת המקום למבנה: $O(n)$. (כיאה לתכנות תחרותי, נרצה גם קבועים נמוכים ככל הניתן).
-

פתרון בעיית מבני נתונים

- המערך לא משתנה – כלומר ניתן לשמור את הסכום של כל רישא במערך בגודל $n + 1$ המקיים:

$$P[0] = 0, \quad P[i] = P[i - 1] + A[i - 1] \quad \forall i \geq 1$$

ובזאת סיימנו את הבנייה.

בוודאי ש:

$$Sum(i, j) = P[j] - P[i - 1]$$

טוויסט בעלילה

- שימו לב שהפתרון הקודם עובד כל כך טוב רק בגלל שהמערך לא משתנה. אם ננסה לשנות את המערך A במיקום i ניאלץ לעשות $n - i + 1$ שינויים למערך P וזו אינה דרך חכמה לעשות זאת.
 - אז שינוי לבעיה המקורית יגרור באולי סיבוכיות שונות לשאר הפעולות.
 - כיאה למדעי המחשב, מה אם נאפשר פקטור נוסף של $\log n$?
-

בעיית מבני נתונים 2

- בהינתן מערך A בגודל n , נרצה מבנה נתונים התומך בפעולות הבאות: (מתנצלים מראש על הלעז, הרבה יותר קריא)
 - $Init(A, n)$ – initialize and build the DS. $O(n)$ time.
 - $Sum(i, j)$ - Returns the sum of $A_i + A_{i+1} + \dots + A_j$ (may assume $i < j$). $O(\log n)$ time.
 - $Change(i, k)$ - Changes $A[i] += k$. $O(\log n)$ time.
 - דרישת המקום למבנה: $O(n)$. (כיאה לתכנות תחרותי, נרצה גם קבועים נמוכים ככל הניתן).
-

אבחנה ראשונה

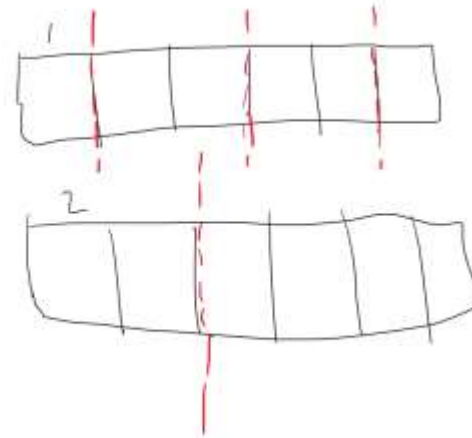
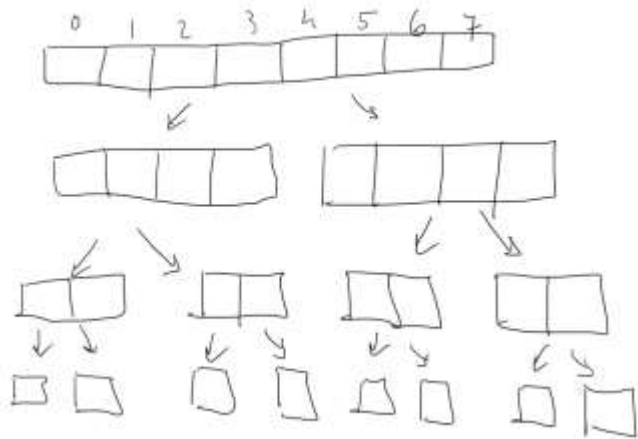
- טענה: לכל $i < j$ ניתן לפרק את $[i, j]$ ל- $O(\log n)$ מקטעים שכל אחד הוא בגודל חזקת 2.
 - הסבר: נביט על $k = j - i + 1$, בפרט $(k)_2$ כלומר הייצוג הבינארי של k . ניתן לפרק את k לגדלים של חזקות 2 ע"פ אם הביט דולק או לא. (להוכחה פורמלית יותר – אינדוקציה חזקה).
 - $(14)_2 = 1110 \Rightarrow 14 = 2^3 + 2^2 + 2^1 + 0 = 8 + 4 + 2 + 0$
-

אבחנה שנייה

• טענה: יתרה מכך אותו k יכול להתפרק ל- $O(\log n)$ חזקות 2 בסדר כך שכל בלוק בגודל B מתחיל באינדקס l המקיים $l \equiv 0 \pmod{B}$.

• הוכחה: נשים לב כי עבור i, j אם ניקח את b הגדול ביותר כך ש $i + 2^b \equiv 0 \pmod{2^b}$, בוודאי

$i \equiv 0 \pmod{2^b}$ וגם קיים פירוק ל $[i + 2^b, j]$ ע"פ אינדוקציה על הגודל.



זה באשר לפירוק עצמו, אבל הוכחה זו אינה מוכיחה

שכמות הקטעים היא $O(\log n)$ - תרגיל לכיתה

(אונימודליות) (שם מפואר ל-"גבעה").



sort the
queries /
sparse table
/ fenwick tree

segtree



imgflip.com

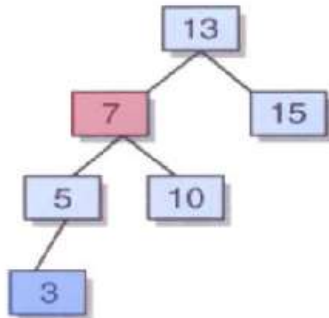
JAKE-CLARK.TUMBLR

עץ סגמנטים

Segment Tree

הרעיון

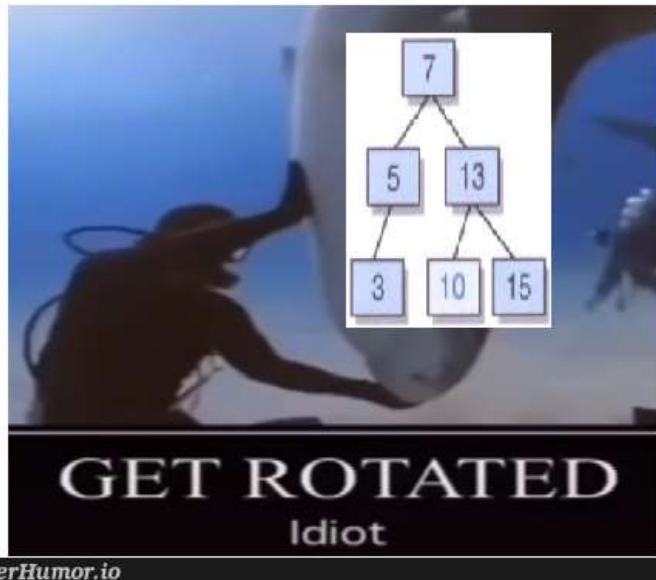
The BST:



- נשתמש במבנה נתונים שהוא מייצג בדיוק את העץ מאבחנה 2.

כלומר משהו כזה:

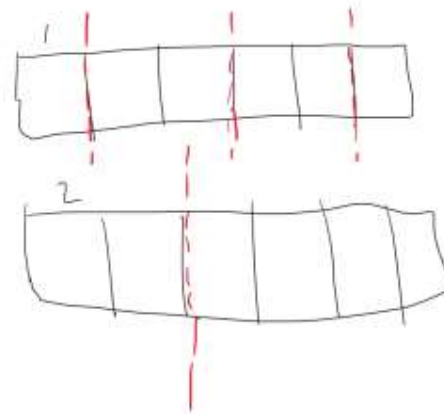
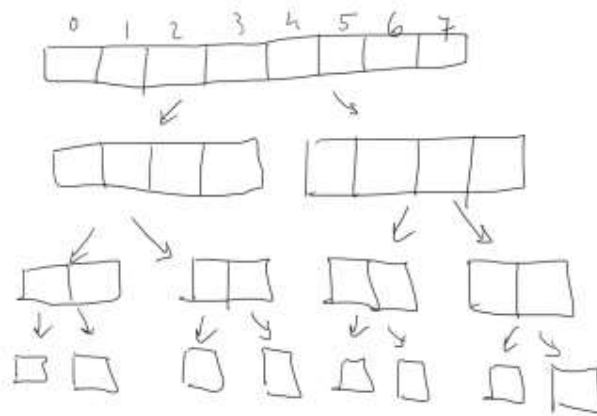
Me:



הרעיון

- נשתמש במבנה נתונים שהוא מייצג בדיוק את העץ מאבחנה 2.

- סליחה, התכוונתי משהו כזה

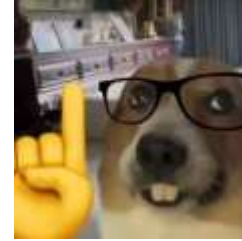


- באופן זה, כל שינוי שאנחנו נעשה ישפיע

רק על $O(\log n)$ ערכים (שנמצאים במסלול לסינגלטון

של האינדקס), וכל שאילתא תהיה מורכבת רק מ - $O(\log n)$ איברים שאת כולם אנחנו חישבנו כבר.

מבחינת זמן בנייה ומקום – לאחסן את העץ ייקח $2n$ צמתים, ולבנות אותו ייקח $O(n)$ שכן עוברים על כל צומת פעמיים – לחישוב הערך שלו, ולחישוב הערך של אבא שלו



למעשה

- במהלך כל האבחנות שעשינו לא הזכרנו את השימוש בסכום אפילו לא פעם אחת – האם התבלבלנו?
 - עצי סגמנטים הם כלי מאוד חזק – שעובד על כל פעולה אסוציאטיבית (כלומר כזו שאפשר להעלים לה את הסוגריים בלי לשנות את התוצאה $((a + b) + c = a + (b + c))$).
 - הם כלי כל כך חזק שאפילו זה לא תנאי הכרחי, מספיק לדעת איך לחבר בזמן טוב את הפתרון לשני מקטעים סמוכים.
-

Code No.1

More general code might be added to the website shortly.

```
vi a;
struct sum_segment_tree{
    int l, r, m;
    struct sum_segment_tree *left, *right;
    int value;

    sum_segment_tree(int L, int R) : l(L), r(R), m((l+r)/2), left(nullptr), right(nullptr){
        if(l < r) {
            left = new sum_segment_tree(L, R: m);
            right = new sum_segment_tree(L: m+1, R);
            value = left->value + right->value;
        }
        else if (l == r){
            value = a[l];
        }
    }

    void update(int i, int k){
        value += k;
        if(l == r) return;
        if(m < i) right->update(i, k);
        else left->update(i, k);
    }

    int query(int L, int R){
        if(R < l || r < L) return 0; //
        if(L <= l && r <= R) return value;
        return left->query(L, R) + right->query(L, R);
    }
};
```

הפסקה של 10 דקות

לפני ההפסקה דיברנו על

- עץ סגמנטים
- ספציפית עדכונים נקודתיים (במקום יחיד).
- ושאלות טווח (טווחיים).

בעיית מבני נתונים 3

- בהינתן מערך A בגודל n , נרצה מבנה נתונים התומך בפעולות הבאות: (מתנצלים מראש על הלעז, הרבה יותר קריא)
 - $Init(A, n)$ – initialize and build the DS. $O(n)$ time.
 - $Sum(i, j)$ - Returns the sum of $A_i + A_{i+1} + \dots + A_j$ (may assume $i < j$). $O(\log n)$ time.
 - $Change(i, j, k)$ - Changes $A[i, \dots, j] += k$. $O(\log n)$ time.
 - דרישת המקום למבנה: $O(n)$. (כיאה לתכנות תחרותי, נרצה גם קבועים נמוכים ככל הניתן).
-

פתרון בעיית מבני נתונים 3

- עכשיו נוכל לשוב לפרק את התחום $[i, j]$ למקטעים שחישבנו את התוצאה, ונשים לב שבהינתן טווח שכולו נמצא בתוך טווח העדכון – אני יודע בוודאות שהסכום שלו גדל ב- $k \cdot (r - l + 1)$, ולכן זהו השינוי שנצטרך לבצע לקוד.

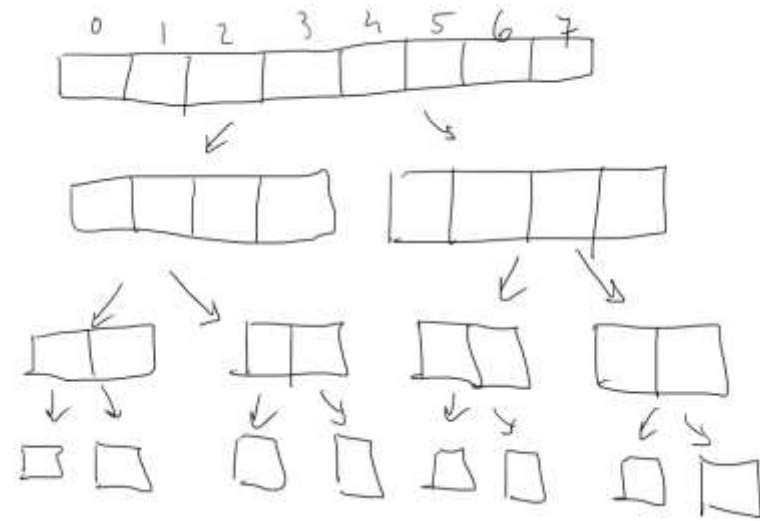
```
void update(int L, int R, int k){  
    if(R < l || r < L) return;  
    if(L <= l && r <= R) value += k * (r-l+1);  
    else left->update(L, R, k), right->update(L, R, k);  
}
```

- המבנה הזה מאוד נוח והוא גם מאוד קל ואינטואיטיבי לכתובה!

מי הצליח להבין ששיקרנו?

• בהצבעה בבקשה

לא על הכל אבל



- אז תחשבו מה קורה אם עדכנו מקטע גדול, ואז היינו צריכים את הילדים שלו.
- כאן מגיעה הטעות – אבל גם השינוי במחשבה.

- מה אם נפרק את החישוב של כל ערך לכדי חישוב של סכום המסלול שלו?
- כך נוכל לתמוך בשאילתות על מספר אחד, אבל לאפשר נכונות בעדכונים של טווחים:

```
sum_segment_tree(int L, int R) : l(L), r(R), m((l+r)/2), left(nullptr), right(nullptr){
    if(l < r) {
        left = new sum_segment_tree(L, R: m);
        right = new sum_segment_tree(L: m+1, R);
        value = 0;
    }
    else if (l == r){
        value = a[l];
    }
}
```

```
void update(int L, int R, int k){
    if(R < l || r < L) return;
    if(L <= l && r <= R) value += k;
    else left->update(L, R, k), right->update(L, R, k);
}

int get(int i){
    if(l == r) return value;
    return value + (m < i ? right->get(i) : left->get(i));
}
```



אבל רגע...

- ביקשתם מאיתנו לעשות עדכונים על טווחים ושאלות על טווחים, לא שאלות על אינדקסים!
- נשאר כתרגיל לקורא

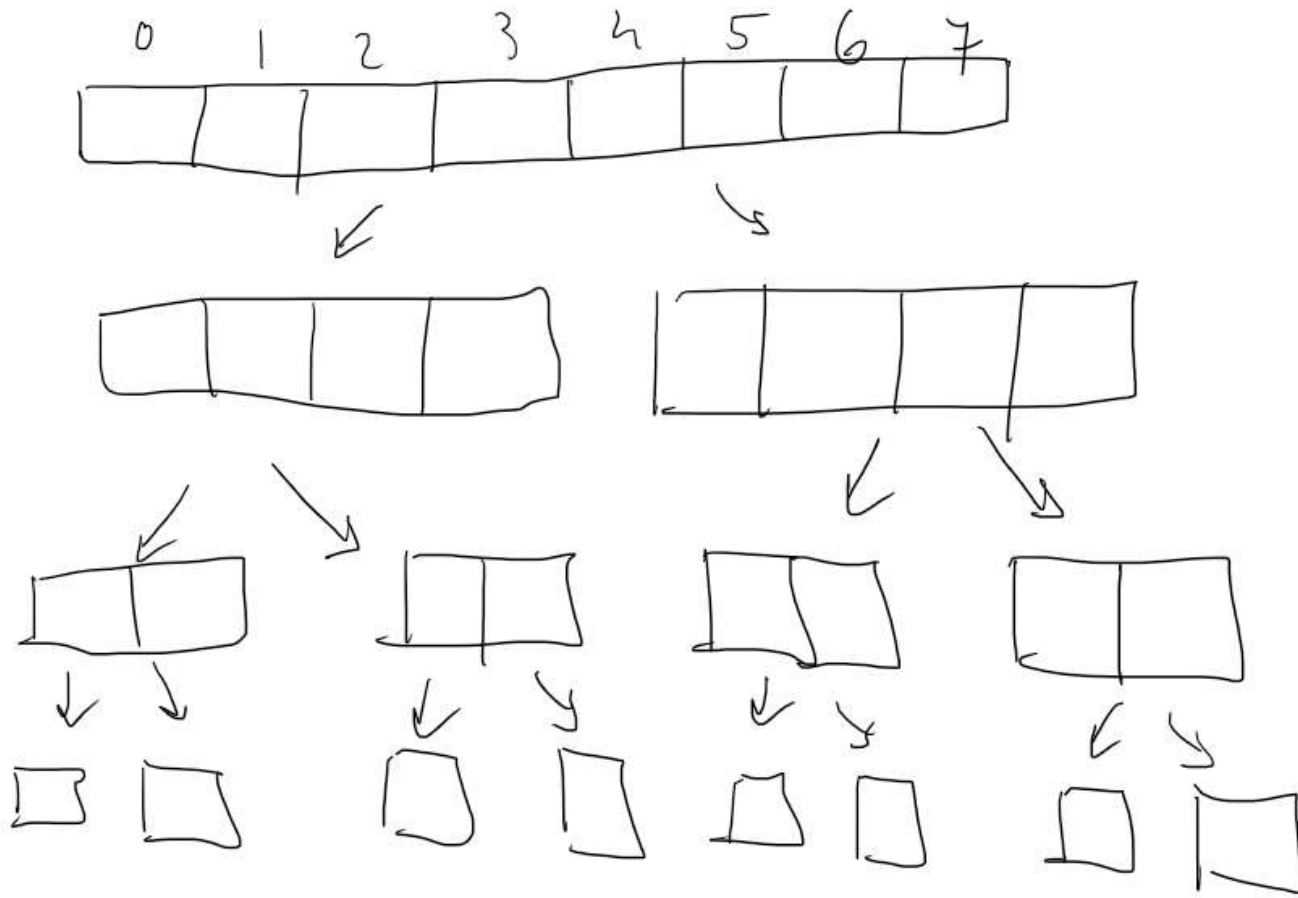
סתם

- הבעיה הזו באמת מורכבת משגרמנו לה להראות – וכל הכאב ראש הזה גורם לי לרצות פשוט להפסיק.
 - אני עצלן.
 - וזה הפתרון.
-



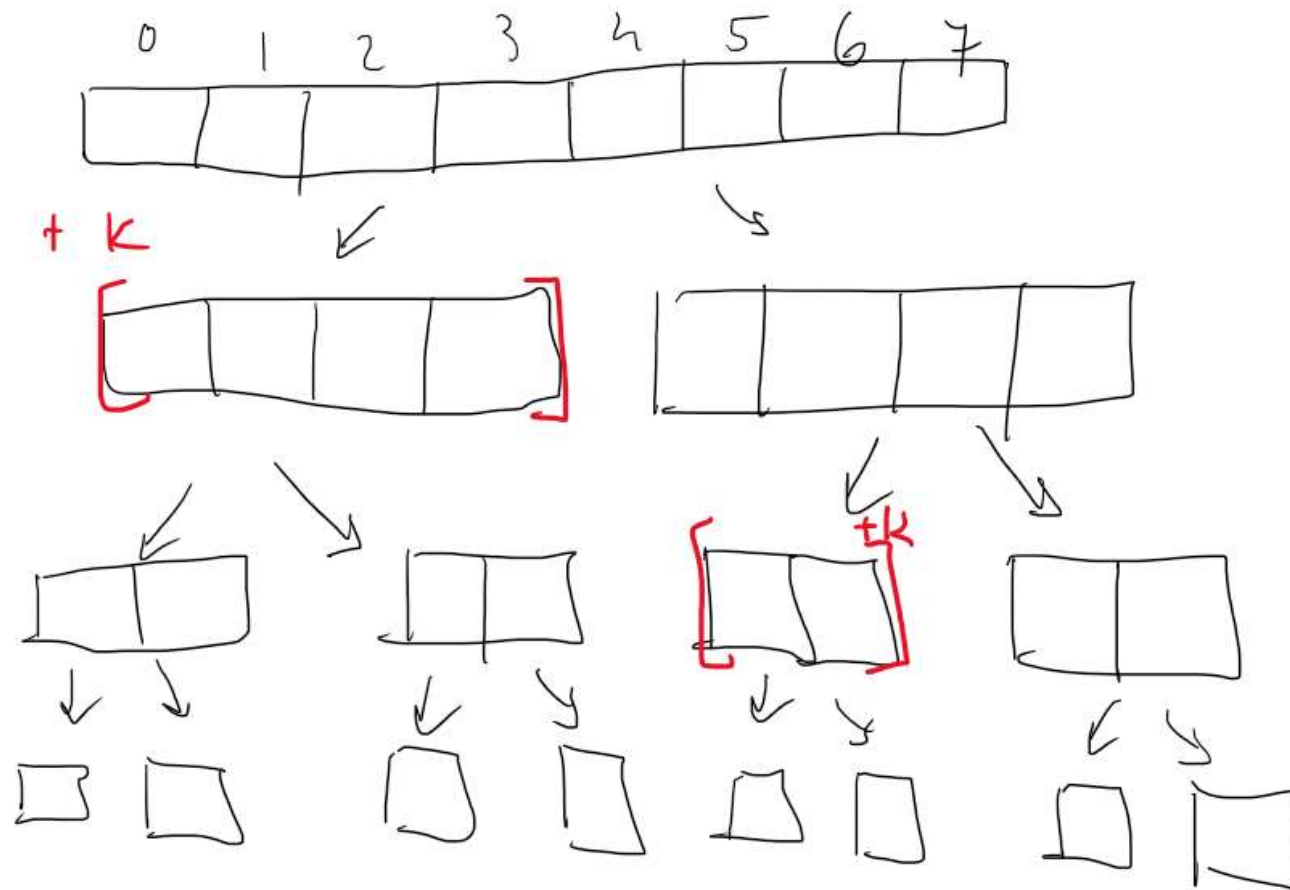
Lazy propagation

Segment Tree Kashe



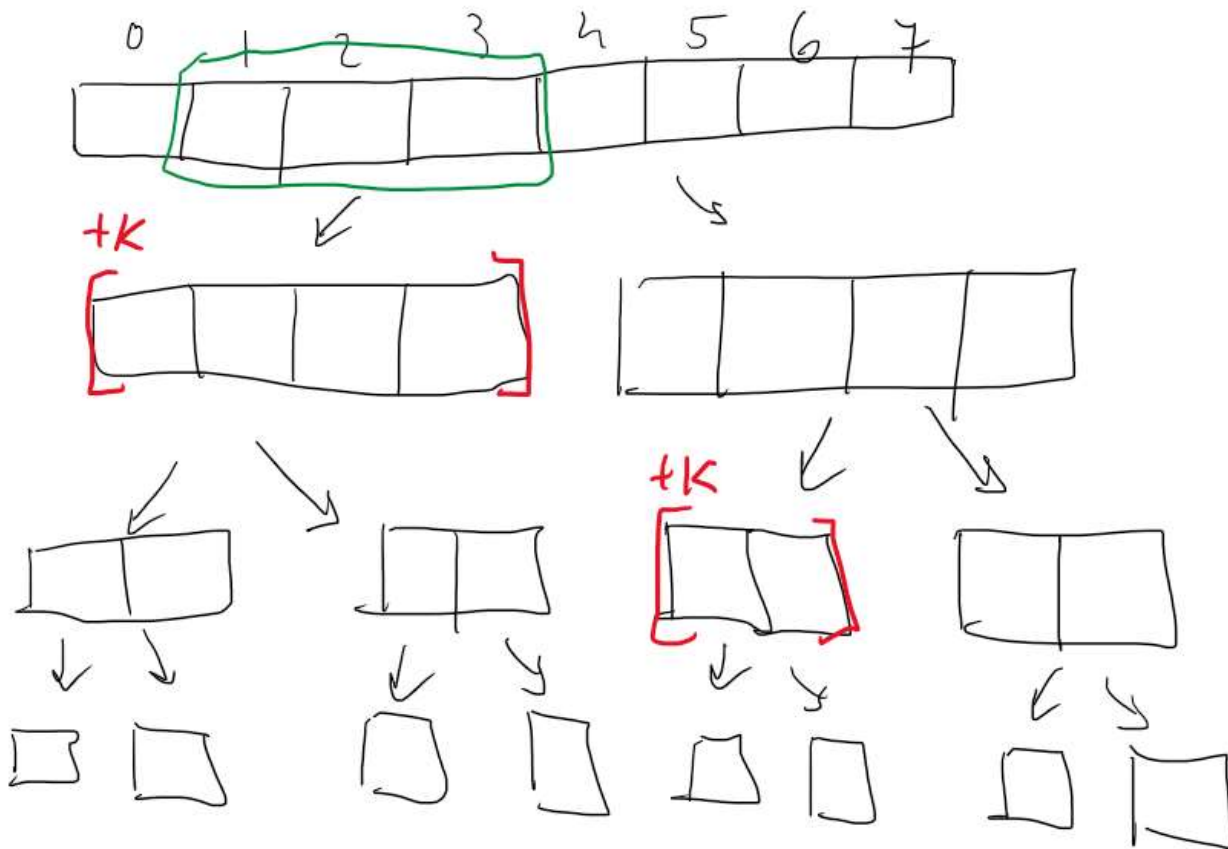
עצלנות לשמה

Update(0, 5, K)



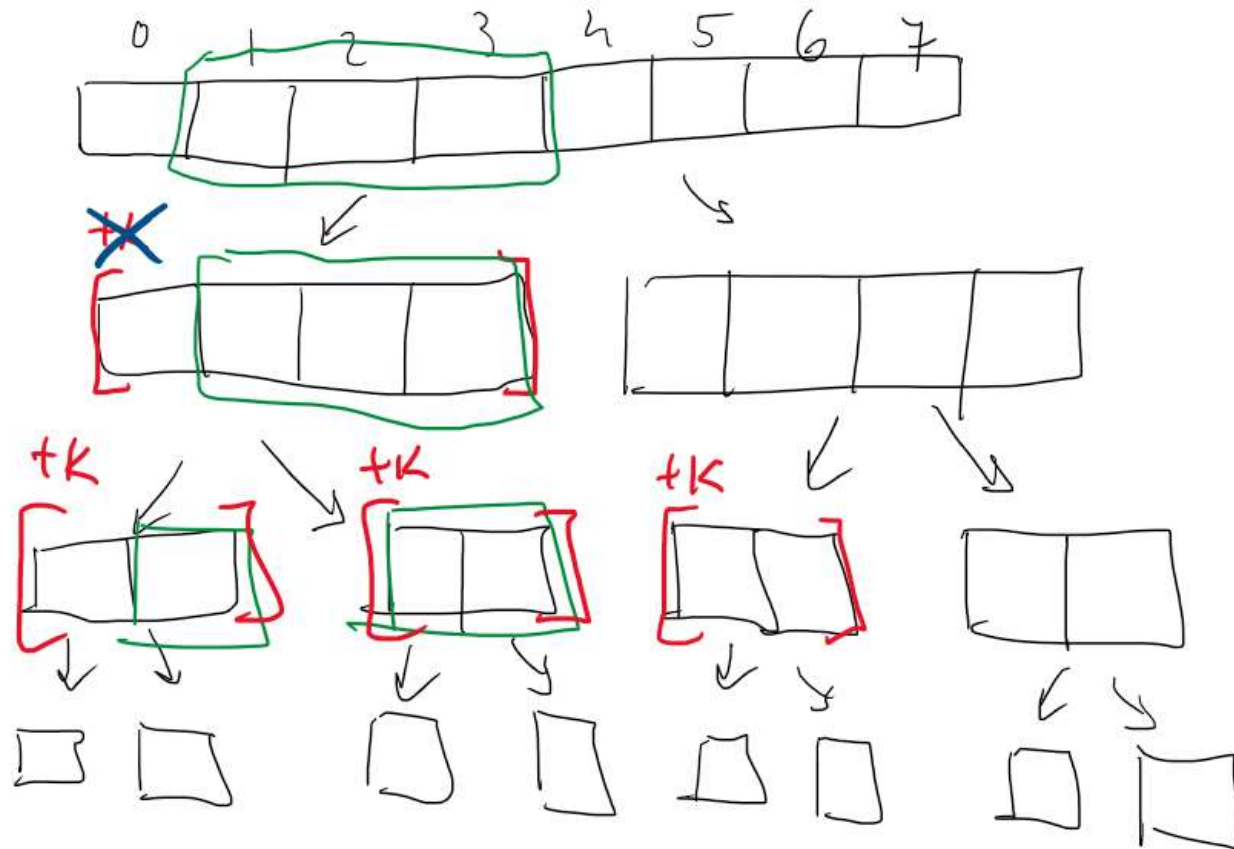
עצלות לשמה

$sum(1, 3)$



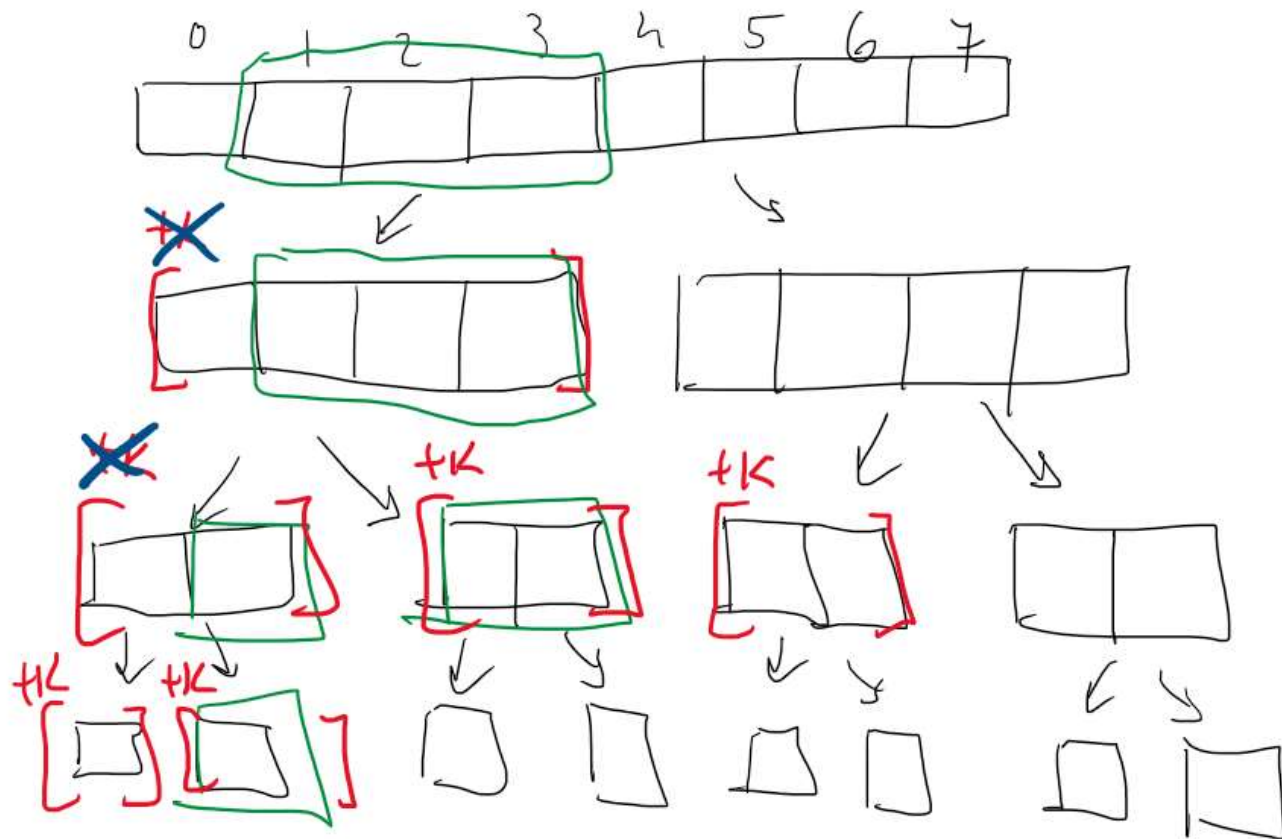
עצלנות לשמה

sum (1, 3)



עצלנות לשמה

sum (1, 3)



Push down

- על כל פעולה שנעשה, נרצה לדחוף את העדכון לבנים תוך עדכון הצומת הנוכחי.
- צריך לזכור לאפס את העדכון של האב, ולשמור ערך בשם lazy שיהיה "ערך השינוי של הטווח בצומת הזה".
- כך הפעולה של דחיפה למטה תתבצע ב $O(1)$ ע"י לעדכן את lazy של צד ימין ושל צד שמאל, ואתחול של הנוכחי.

```
void pushdown(){  
    left->value += lazy;  
    left->lazy += lazy;  
    right->value += lazy;  
    right->lazy += lazy;  
    lazy = 0;  
}
```

- פעולה זו תיקח $O(1)$ וסה"כ עוברים בעץ ב $O(\log n)$ צמתים ולכן הסיבוכיות לפעולות נשארת $O(\log n)$.

- הקוד לכך:
-

Pull Up



- בדרך חזרה ברקורסיה, חשוב לוודא שאנחנו משתמשים בvalue שהוא נכון ומעודכן – ולכן נמשוך למטה מהבנים שלו את הvalue שלהם ונחשב את של הצומת הנוכחי.
- בכניסה לרקורסיה נדחוף למטה, וביציאה ממנה נחשב את הערך של האב מהבנים שלו – במילים אחרות נדחוף למטה לפני שנרד למטה, נמשוך למעלה לפני שנעלה למעלה.

```
void pullup(){  
    value = left->value + right->value;  
}
```

השינויים הנוספים

- אז הוספנו שדה של lazy. בנוסף שינינו את sum, update, באופן הבא:

```
void update(int L, int R, int k){
    if(R < l || r < L) return;
    if(L <= l && r <= R) {
        value += k;
        lazy += k;
        return;
    }
    pushdown();
    left->update(L, R, k);
    right->update(L, R, k);
    pullup();
}
```

```
int sum(int L, int R){
    if(R < l || r < L) return 0;
    if(L <= l && r <= R) return value;
    pushdown();
    int x = left->sum(L, R);
    int y = right->sum(L, R);
    // pullup();
    return x+y;
}
```

כאמור – זה מבנה נתונים מאוד חזק

- אפשר לתמוך הרבה פעולות, והזמן הוא worst-case , לא לשיעורין.
 - אפשר לתמוך בהרבה פעולות, והרבה פעמים גם במקביל (כלומר גם עדכונים על טווחים כתוספת וגם assignments).
 - כדוגמה (תוכלו בוודאות להשתמש בשאילתא אחד ועדכון אחד ולתחזק אותם נכון (אולי גם יותר)):
- | | | |
|-------|-----------------|---------|
| • Sum | • $[l, r] = k$ | • OR |
| • Max | • $[l, r] += k$ | • MSB |
| • Min | • XOR | |
| • GCD | • AND | • etc/. |
-

בעיית מבני נתונים 2

- בהינתן מערך A בגודל n , נרצה מבנה נתונים התומך בפעולות הבאות: (מתנצלים מראש על הלעז, הרבה יותר קריא)
 - $Init(A, n)$ – initialize and build the DS. $O(n)$ time.
 - $Sum(i, j)$ - Returns the sum of $A_i + A_{i+1} + \dots + A_j$ (may assume $i < j$). $O(\log n)$ time.
 - $Change(i, k)$ - Changes $A[i] += k$. $O(\log n)$ time.
 - דרישת המקום למבנה: $O(n)$. (כיאה לתכנות תחרותי, נרצה גם קבועים נמוכים ככל הניתן).
-

פתרון בעיית מבני נתונים 2 אבל אחרת

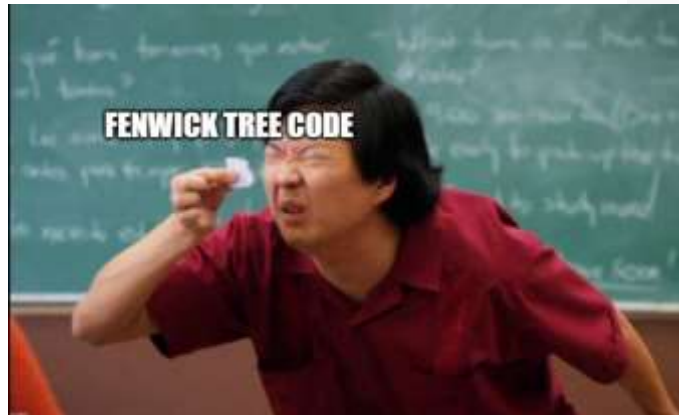
- אולי נאחסן את הסכומים בצורה שונה, כלומר:

$$T_i = \sum_{j=g(i)}^i a_j$$

דבר כזה יכול להראות משהו כמו:

$$a_0, a_0 + a_1, a_2, a_0 + a_1 + a_2 + a_3$$

ברור שמספיקים לנו n משתנים בלתי תלויים כדי להרכיב את הסכומים הנכונים באיזושהי דרך, השאלה היא איך בצורה נוחה ויעילה?



```
10000
01111
01110
01101
01100
01011
01010
01001
01000
00111
00110
00101
00100
00011
00010
00001
```

Fenwick Tree

BIT = Binary Indexed tree

הגדרת $g(i)$

- ניתן לבחור כל מיני $g(i)$ ועבור חלק מהן המבנה יעבוד בסדר. במגבלות הקורס נעסוק ב $g(i)$ ספציפית:
 - $g(11) = g(1011_2) = 1000_2$
 - $g(10) = g(1010_2) = 1010_2$
 - $g(7) = g(111_2) = 000_2$
 - מי רוצה לעלות על הרצף?
 - $g(i) = \begin{cases} i & \text{if } LSB(i) = 0 \\ i \text{ w/o leading 1s} & \text{else} \end{cases}$
-

מתברר ש...

- ניתן לאחסן את הסכומים האלה ע"י משחקי ביטים חכמים: (לא באמת רלוונטי להיכנס לפרטים).

```
struct FenwickTree {
    vector<int> bit; // binary indexed tree
    int n;
    FenwickTree(int n) {
        this->n = n;
        bit.assign(n, val: 0);
    }
    FenwickTree(vector<int> const &a) : FenwickTree( n: a.size()) {
        for (size_t i = 0; i < a.size(); i++)
            add( idx: i, delta: a[i]);
    }
}
```

```
int sum(int r) {
    int ret = 0;
    for (; r >= 0; r = (r & (r + 1)) - 1)
        ret += bit[r];
    return ret;
}

int sum(int l, int r) {
    return sum(r) - sum( r: l - 1);
}

void add(int idx, int delta) {
    for (; idx < n; idx = idx | (idx + 1))
        bit[idx] += delta;
}

};
```



אבל אבל

- למה שנשתמש בזה אם אנחנו כבר יודעים seg tree?
 - קוד הרבה יותר קריא, ומכוון בדיוק למה שצריך. בנוסף העובדה שסוכמים רישא מאפשרת לעשות רעיונות מאוד יפים (ויותר קל להסביר עם מבנה חדש).
 - אז recap קצר על הAPI (פונקציות של פנוויק):
 - $Add(i, k) - A[i] += k$
 - $Sum(j) - \text{return sum of prefix } j$
-

שאלות נקודה ועדכוני טווח

- אנחנו יודעים לבצע שאלות טווח ועדכוני נקודה. מה אם נשתמש בסכום בשביל הערך, ובערך בשביל הסכום?

- נאתחל את כל המערך ל-0.

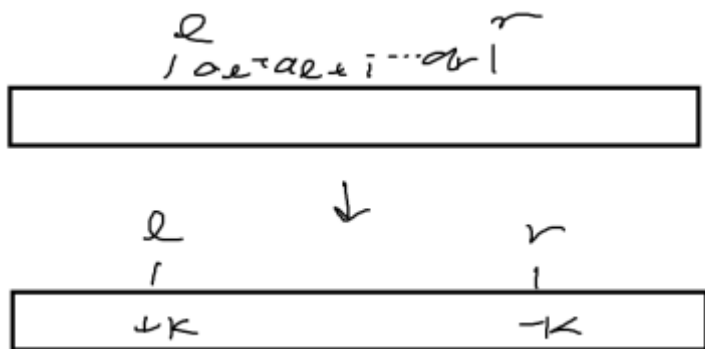
- כשנרצה לחשב ערך במיקום i נחשב אותו ע"י הסכום של $a_0 + \dots + a_i$.

- כשנרצה לעדכן טווח ולהוסיף לו k , נעשה זאת ע"י להוסיף k לאינדקס של

- l ולהוריד k מהאינדקס של $r + 1$.

- ניתן לתחזק אפילו שני עצי פנוויק, אחד מאותחל ל-0 ויטפל בעדכונים,

- אחר מאותחל למערך ויטפל בבקשות הסכום. ניתן לתחזק את זה אבל לא במסגרת הקורס.



רעיונות נוספים למתעניינים

- Sqrt decomposition – mo's algorithm.
 - Offline queries.
 - Array segment tree.
 - There are more but we do not recommend to dive into them at this stage.
-

בואו נפתור שאלה בסיפי
