# Work until true

решение отборочного задания

### ИДЕЯ РЕШЕНИЯ

01

Так как траектория полета груза при заданном векторе не зависит от начальных координат (x, z) выберем их произвольно (0,0). Тогда достаточно рассчитать траекторию полета груза, определить точку приземления, и сместить начальные координаты сброса таким образом, чтобы груз приземлялся в искомую точку.

Таким образом задача сводится к рассчету траектории полета груза при заданных параметрах и выбранном произвольно векторе скорости груза при сбросе.

### МОДЕЛЬ

Математическая модель представленна системой дифференциальных уравнений, где:

**Vx, Vy, Vz** - проекции в-ра скорости груза на соответствующие оси **Ox, Oy, Oz** 

**Vwx, Vwz** - проекции вектора скорости ветра на соответствующие оси

**g** - ускорение свободного падения

ax = - Fa\*Vx/m \* V

$$\begin{cases} \frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t} = v_x + v_{w_x}; \\ \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}t} = v_y; \\ \frac{\mathrm{d}z}{\mathrm{d}t} = v_z + v_{w_z}; \\ \frac{\mathrm{d}^2x}{\mathrm{d}^2t} = a_x; \\ \frac{\mathrm{d}^2y}{\mathrm{d}^2t} = a_y - g; \\ \frac{\mathrm{d}^2z}{\mathrm{d}^2t} = a_z; \end{cases}$$

## РЕАЛИЗАЦИЯ

03

Наиболие оптимальным инструментои для построения данной модели мы сочли MATLAB.

Решение системы ОДУ выполняется командой ode45, реализующей метод Рунге Кутты, асимптотика которого O(n), где n - количество точек на траетории.

