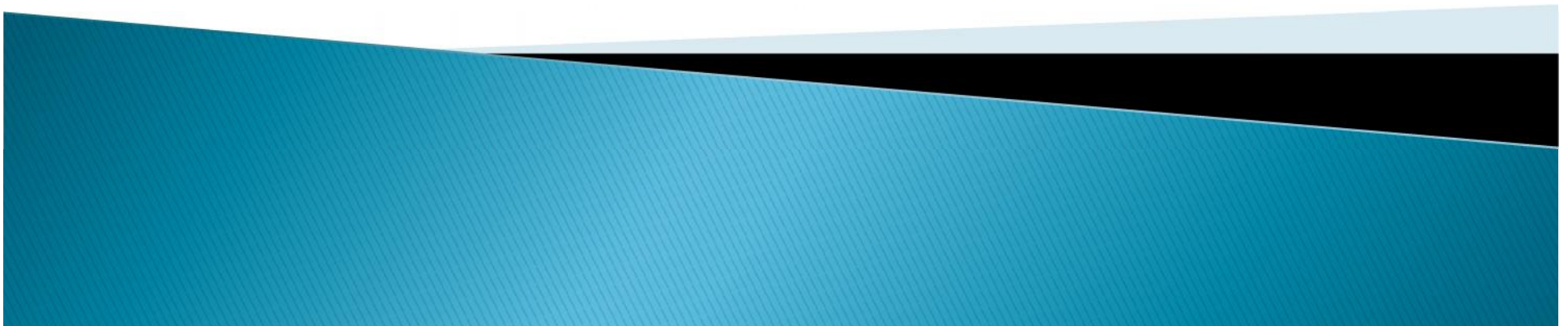




Vektor di R^2 dan R^3

Dina Indarti

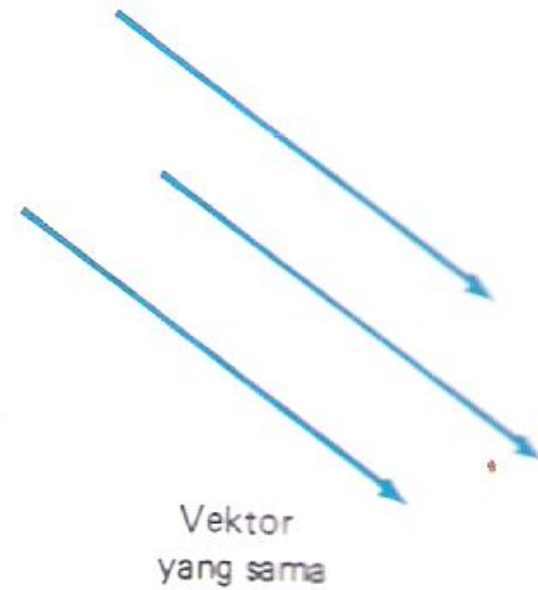
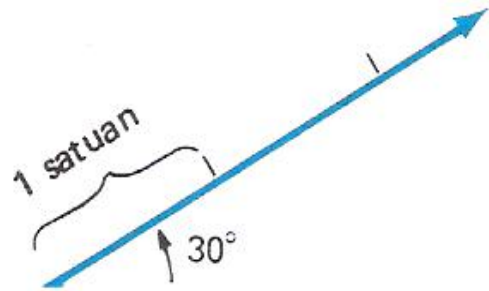


Pendahuluan

- Vektor dapat dinyatakan secara geometri sebagai suatu ruas garis berarah atau panah pada ruang dimensi 2 atau ruang dimensi 3.
- Panjang panah adalah besarnya vektor.
- Arah panah adalah arah dari vektor-vektor.
- Anak panah mempunyai pangkal dan ujung.
- Dua vektor dikatakan ekuivalen jika memiliki panjang dan arah yang sama.
- Vektor biasa dinotasikan dengan huruf tebal, misalnya **u** dan **v**, atau dapat juga dengan \vec{u} dan \vec{v}

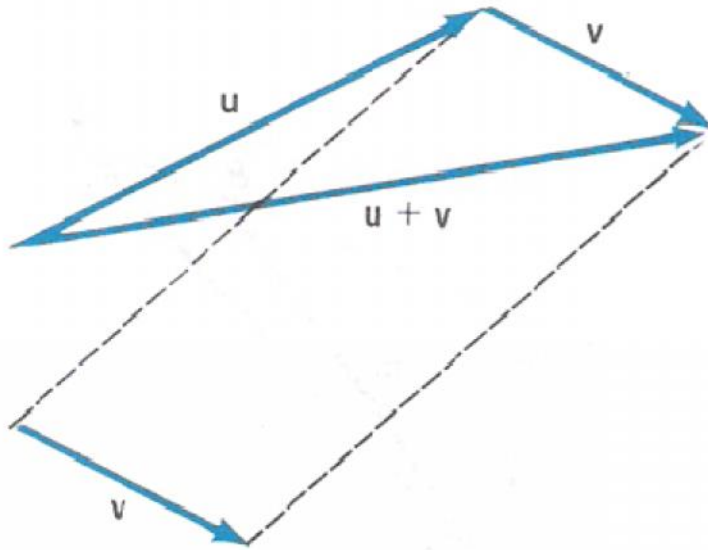


Pendahuluan

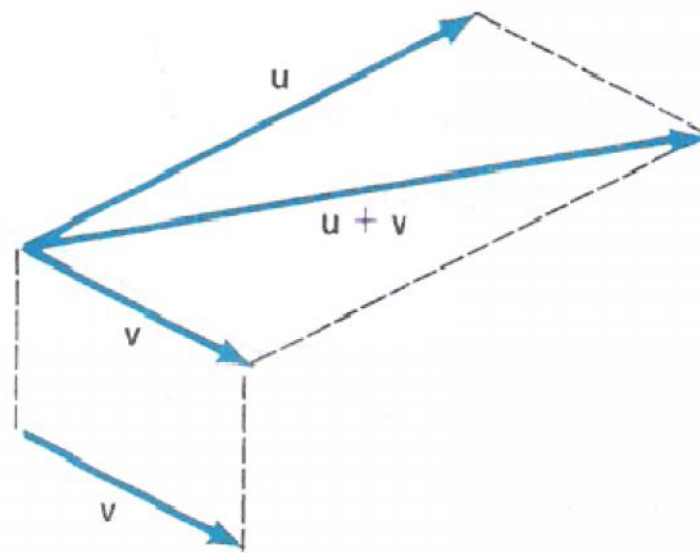


Pendahuluan

Penjumlahan Vektor Secara Geometris



(a)
Segitiga



(b)
Jajaran Genjang



Pendahuluan

Penjumlahan vektor bersifat komutatif dan asosiatif, yaitu:

$$\mathbf{u} + \mathbf{v} = \mathbf{v} + \mathbf{u}$$

$$(\mathbf{u} + \mathbf{v}) + \mathbf{w} = \mathbf{u} + (\mathbf{v} + \mathbf{w})$$

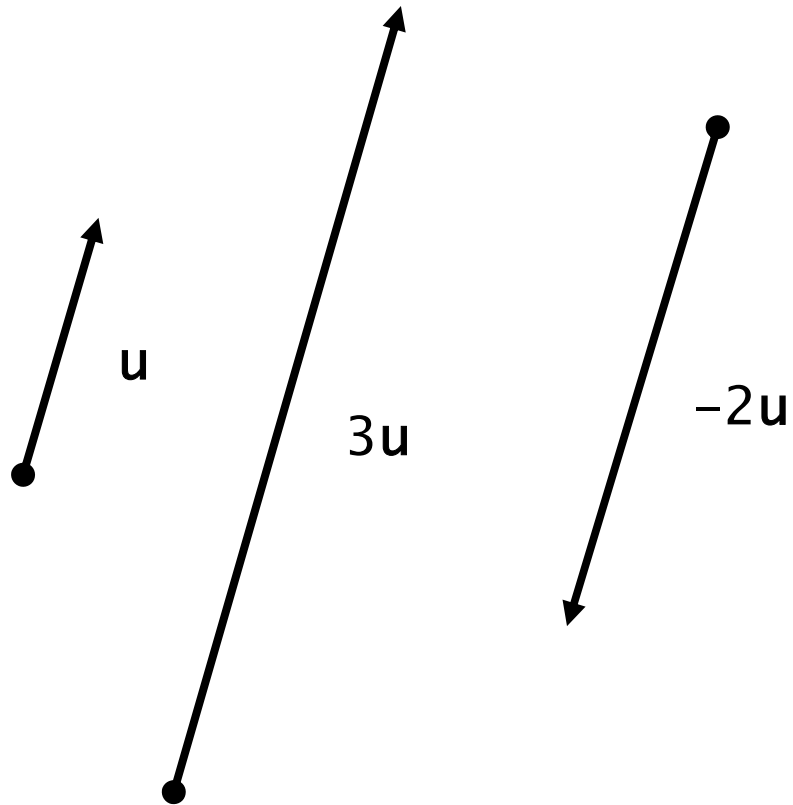
$c\mathbf{u}$ adalah kelipatan skalar vektor \mathbf{u} .

panjang $c\mathbf{u}$ adalah $|c|$ dikali panjang \mathbf{u} .

$c\mathbf{u}$ searah dengan \mathbf{u} apabila c positif dan berlawanan arah bila c negatif.



Pendahuluan



Vektor di \mathbb{R}^2

Diberikan vektor $\vec{v} = (v_1, v_2)$, $\vec{w} = (w_1, w_2)$ dan sembarang bilangan k .

- ❶ $\vec{v} = \vec{w}$ jika dan hanya jika $v_1 = w_1$ dan $v_2 = w_2$.
- ❷ $\vec{v} + \vec{w} = (v_1 + w_1, v_2 + w_2)$.
- ❸ $\vec{v} - \vec{w} = (v_1 - w_1, v_2 - w_2)$.
- ❹ $k \vec{v} = (k v_1, k v_2)$.
- ❺ **Norm** dari $\vec{v} = (v_1, v_2)$, $\|\vec{v}\| = \sqrt{v_1^2 + v_2^2}$.

Catatan: hasil perhitungan dari norm vektor adalah suatu **bilangan positif**.

Vektor nol, $\vec{0} = (0, 0)$.



Vektor di \mathbb{R}^2

Diberikan titik $P_1(x_1, y_1)$ dan $P_2(x_2, y_2)$.

① $\overrightarrow{P_1P_2} = (x_2 - x_1, y_2 - y_1)$.

② $d = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$ (perhatikan $d = \|\overrightarrow{P_1P_2}\|$).



Vektor di \mathbb{R}^3

Diberikan vektor $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$, $\vec{w} = (w_1, w_2, w_3)$ dan sembarang bilangan k .

- ❶ $\vec{v} = \vec{w}$ jika dan hanya jika $v_1 = w_1$, $v_2 = w_2$ dan $v_3 = w_3$.
- ❷ $\vec{v} + \vec{w} = (v_1 + w_1, v_2 + w_2, v_3 + w_3)$.
- ❸ $\vec{v} - \vec{w} = (v_1 - w_1, v_2 - w_2, v_3 - w_3)$.
- ❹ $k \vec{v} = (k v_1, k v_2, k v_3)$.
- ❺ **Norm** dari $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$, $\|\vec{v}\| = \sqrt{v_1^2 + v_2^2 + v_3^2}$.

Catatan: hasil perhitungan dari norm vektor adalah suatu **bilangan positif**.

Vektor nol, $\vec{0} = (0, 0, 0)$.



Vektor di \mathbb{R}^3

Diberikan titik $P_1(x_1, y_1, z_1)$ dan $P_2(x_2, y_2, z_2)$.

- ① $\overrightarrow{P_1P_2} = (x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1)$.
- ② $d = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$ (perhatikan $d = ||\overrightarrow{P_1P_2}||$).

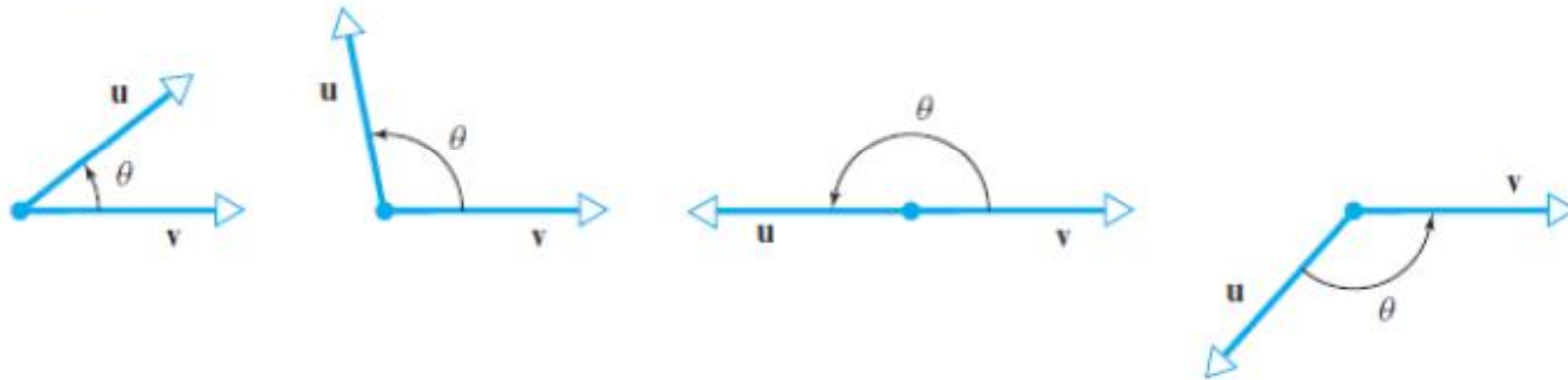


Hasil Kali Titik

Hasil kali titik (*dot product*) antara vektor \vec{u} dan \vec{v} .

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \begin{cases} \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos \theta & \text{jika } \vec{u} \neq \vec{0} \text{ dan } \vec{v} \neq \vec{0}, \\ 0 & \text{jika } \vec{u} = \vec{0} \text{ atau } \vec{v} = \vec{0}, \end{cases} \quad (1)$$

dengan θ adalah sudut antara kedua vektor tersebut.



Catatan:

- 1 Hasil perhitungan dari hasil kali titik adalah **bilangan**.
- 2 $0 \leq \theta \leq \pi$.



Hasil Kali Titik

Jika $\vec{v} = (v_1, v_2)$, $\vec{w} = (w_1, w_2)$, maka

$$\vec{v} \cdot \vec{w} = v_1 w_1 + v_2 w_2. \quad (2)$$

Jika $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$, $\vec{w} = (w_1, w_2, w_3)$, maka

$$\vec{v} \cdot \vec{w} = v_1 w_1 + v_2 w_2 + v_3 w_3. \quad (3)$$



Hasil Kali Titik

Theorem

Diberikan vektor \vec{u} dan \vec{v} .

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{\vec{u} \cdot \vec{u}} \quad (4)$$

Theorem

Misalkan \vec{u} dan \vec{v} bukan vektor nol dan θ adalah sudut di antaranya.

- ① $\vec{u} \cdot \vec{v} > 0$ jika dan hanya jika θ adalah sudut lancip.
- ② $\vec{u} \cdot \vec{v} < 0$ jika dan hanya jika θ adalah sudut tumpul.
- ③ $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ jika dan hanya jika $\theta = \pi/2$.



Hasil Kali Titik

Tentukan b sehingga $\mathbf{u} = \langle 8, 6 \rangle$ dan $\mathbf{v} = \langle 3, b \rangle$ tegaklurus

Penyelesaian

$$\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = (8)(3) + (6)(b) = 24 + 6b = 0$$

$$b = -4$$

Tentukan sudut antara $\mathbf{u} = \langle 8, 6 \rangle$ dan $\mathbf{v} = \langle 5, 12 \rangle$

Penyelesaian

$$\cos \theta = \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{u}| |\mathbf{v}|} = \frac{(8)(5) + (6)(12)}{(10)(13)} = \frac{112}{130} \approx 0,862$$

$$\theta = \arccos \cos \theta \approx 0,532 \text{ (atau } 30,5^\circ)$$



Hasil Kali Titik

Theorem

Diberikan vektor \vec{u} , \vec{v} dan \vec{w} dan bilangan k , maka

- ① $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$
- ② $\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}$
- ③ $k(\vec{u} \cdot \vec{v}) = (k\vec{u}) \cdot \vec{v} = \vec{u} \cdot (k\vec{v})$
- ④ $\vec{u} \cdot \vec{u} > 0$ jika $\vec{u} \neq \vec{0}$
- ⑤ $\vec{u} \cdot \vec{u} = 0$ jika $\vec{u} = \vec{0}$



Hasil Kali Titik

Theorem

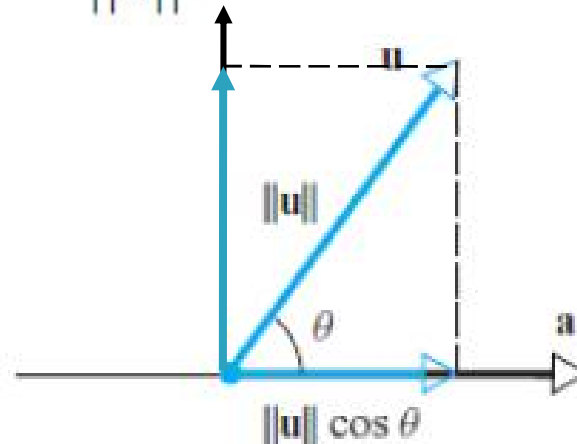
Diberikan vektor \vec{u} dan \vec{a} . Jika $\vec{u} \neq \vec{0}$, maka

- 1 Komponen vektor \vec{u} pada \vec{a}

$$\text{proj}_{\vec{a}} \vec{u} = \frac{\vec{u} \cdot \vec{a}}{\|\vec{a}\|^2} \vec{a} \quad (5)$$

- 2 Komponen vektor \vec{u} yang tegak lurus dengan \vec{a}

$$\vec{u} - \text{proj}_{\vec{a}} \vec{u} = \vec{u} - \frac{\vec{u} \cdot \vec{a}}{\|\vec{a}\|^2} \vec{a} \quad (6)$$



Hasil Kali Titik

Diberikan $\mathbf{u} = (2, -1, 3)$ dan $\mathbf{a} = (4, -1, 2)$. Tentukan $\text{Proj}_{\mathbf{a}}\mathbf{u}$ dan $\|\text{Proj}_{\mathbf{a}}\mathbf{u}\|$!

$$\mathbf{u} \cdot \mathbf{a} = (2)(4) + (-1)(-1) + (3)(2) = 15$$

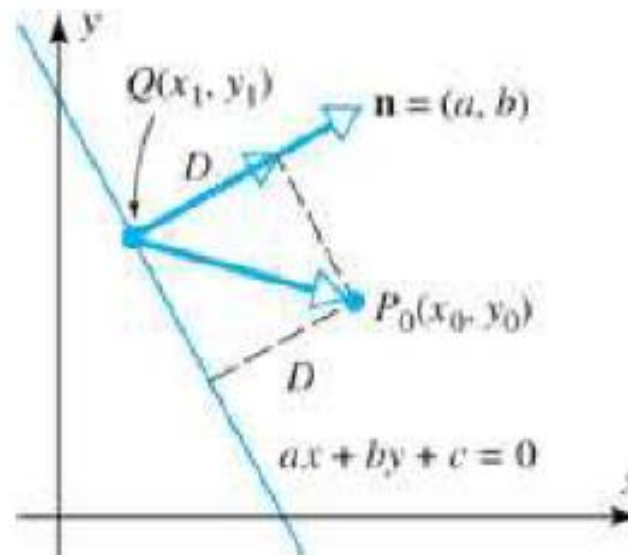
$$\|\mathbf{a}\|^2 = 16 + 1 + 4 = 21$$

$$\text{Proj}_{\mathbf{a}}\mathbf{u} = \left(\frac{60}{21}, -\frac{15}{21}, \frac{30}{21} \right) = \left(\frac{20}{7}, -\frac{5}{7}, \frac{10}{7} \right)$$

$$\|\text{Proj}_{\mathbf{a}}\mathbf{u}\| = \sqrt{\frac{400}{49} + \frac{25}{49} + \frac{100}{49}} = \sqrt{\frac{525}{49}} = \sqrt{\frac{75}{7}} = \frac{5\sqrt{3}}{\sqrt{7}} = \frac{5}{7}\sqrt{21}$$



Hasil Kali Titik



Jarak titik $P(x_0, y_0)$ ke garis $ax + by + c = 0$

$$D = \frac{|ax_0 + by_0 + c|}{\sqrt{a^2 + b^2}}. \quad (7)$$



Hasil Kali Silang

Misalkan $\vec{u} = (u_1, u_2, u_3) = u_1 \vec{i} + u_2 \vec{j} + u_3 \vec{k}$ dan $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3) = v_1 \vec{i} + v_2 \vec{j} + v_3 \vec{k}$.

$\vec{i} = (1, 0, 0), \vec{j} = (0, 1, 0), \vec{k} = (0, 0, 1)$.

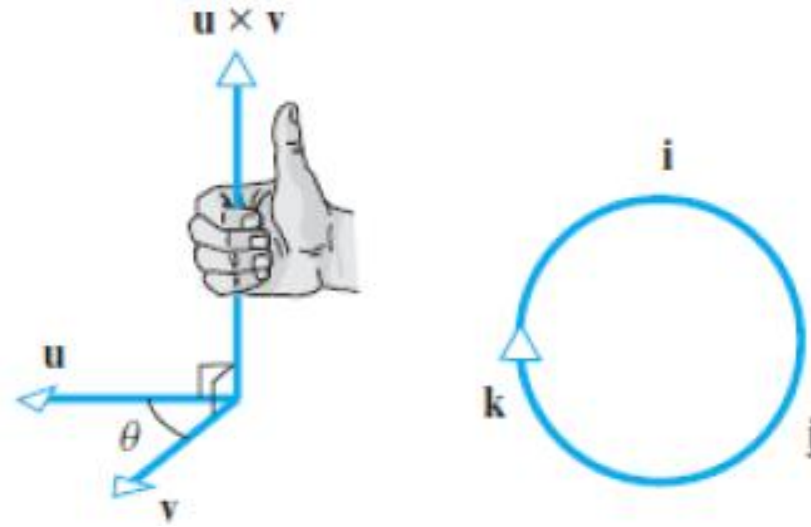
Hasil kali silang (*cross product*) antara \vec{u} dan \vec{v} :

$$\vec{u} \times \vec{v} = \det \left(\begin{bmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{bmatrix} \right) \quad (8)$$

- 1 Hasil kali silang hanya untuk vektor di ruang dimensi 3.
- 2 Hasil dari hasil kali silang adalah vektor.



Hasil Kali Silang



- 1 Vektor $\vec{u} \times \vec{v}$ tegak lurus dengan \vec{u} dan \vec{v} .
- 2 Arah vektor $\vec{u} \times \vec{v}$ mengikuti Aturan Tangan Kanan.
- 3 $\vec{i} \times \vec{j} = \vec{k}$, $\vec{j} \times \vec{k} = \vec{i}$, $\vec{k} \times \vec{i} = \vec{j}$.
- 4 $||\vec{u} \times \vec{v}|| = ||\vec{u}|| ||\vec{v}|| \sin \theta$, yaitu luas jajargenjang yang dibentuk oleh vektor \vec{u} dan \vec{v} .



Hasil Kali Silang

Theorem

Misalkan \vec{u} , \vec{v} dan \vec{w} adalah vektor di ruang dimensi 3.

① $\vec{u} \cdot (\vec{u} \times \vec{v}) = 0$

② $\vec{v} \cdot (\vec{u} \times \vec{v}) = 0$

③ $||\vec{u} \times \vec{v}||^2 = ||\vec{u}||^2 ||\vec{v}||^2 - (\vec{u} \cdot \vec{v})^2$

④ $\vec{u} \times (\vec{v} \times \vec{w}) = (\vec{u} \cdot \vec{w})\vec{v} - (\vec{u} \cdot \vec{v})\vec{w}$

⑤ $(\vec{u} \times \vec{v}) \times \vec{w} = (\vec{u} \cdot \vec{w})\vec{v} - (\vec{v} \cdot \vec{w})\vec{u}$



Hasil Kali Silang

Theorem

Misalkan \vec{u} , \vec{v} dan \vec{w} adalah vektor di ruang dimensi 3, dan k adalah sembarang bilangan.

- ❶ $\vec{u} \times \vec{v} = -(\vec{v} \times \vec{u})$
- ❷ $\vec{u} \times (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \times \vec{v} + \vec{u} \times \vec{w}$
- ❸ $(\vec{u} + \vec{v}) \times \vec{w} = \vec{u} \times \vec{w} + \vec{v} \times \vec{w}$
- ❹ $k(\vec{u} \times \vec{v}) = (k \vec{u}) \times \vec{v} = \vec{u} \times (k \vec{v})$
- ❺ $\vec{u} \times \vec{0} = \vec{0} \times \vec{u} = \vec{0}$
- ❻ $\vec{u} \times \vec{u} = \vec{0}$



Hasil Kali Silang

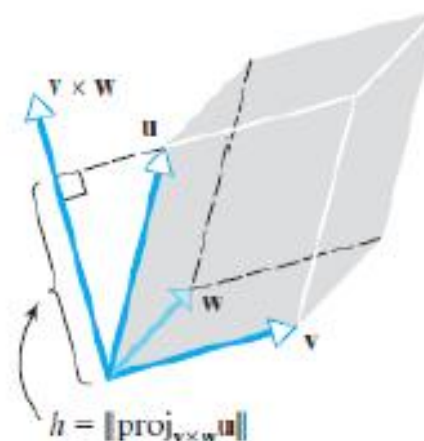
Jika $\vec{u} = (u_1, u_2, u_3)$, $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$ dan $\vec{w} = (w_1, w_2, w_3)$, maka

$$\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w}) = \det \begin{pmatrix} \begin{bmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \end{bmatrix} \end{pmatrix} \quad (9)$$

disebut **hasil kali tripel skalar** (**scalar triple product**).

Catatan:

- 1 Hasil $\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w})$ adalah **bilangan**.
- 2 $|\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w})|$: volume paralelepipedum yang dibentuk $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$.



Hasil Kali Silang

Theorem

Misalkan $\vec{u} = (u_1, u_2, u_3)$, $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$ dan $\vec{w} = (w_1, w_2, w_3)$ mempunyai titik awal yang sama.

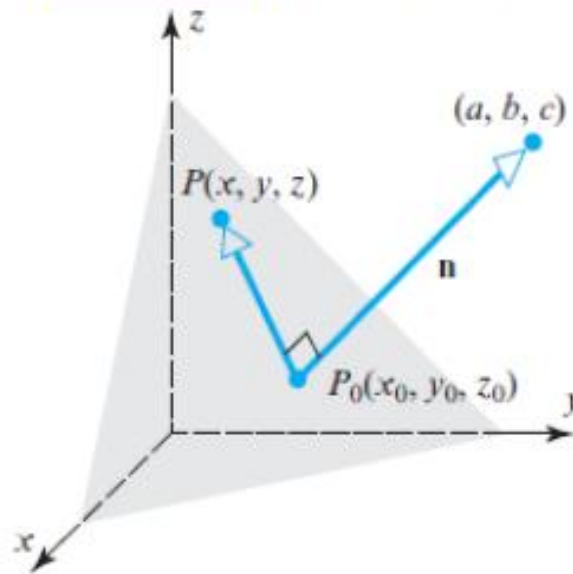
Ketiga vektor tersebut terletak di bidang yang sama jika dan hanya jika

$$\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w}) = \det \left(\begin{bmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \end{bmatrix} \right) = 0.$$



Garis dan Bidang di \mathbb{R}^3

Vektor normal : vektor **tak-nol** yang tegak lurus suatu bidang.

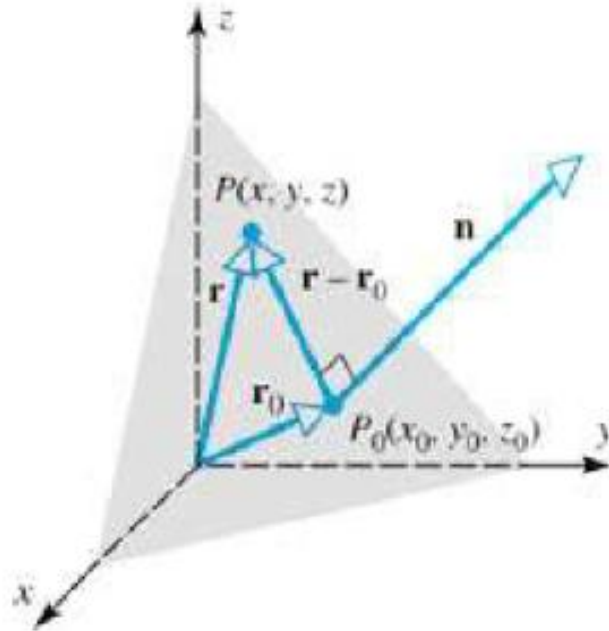


Persamaan bidang yang melalui titik $P(x_0, y_0, z_0)$ dan mempunyai vektor normal $\vec{n} = (a, b, c)$:

$$a(x - x_0) + b(y - y_0) + c(z - z_0) = 0. \quad (10)$$



Garis dan Bidang di \mathbb{R}^3



Titik $P(x, y, z)$ pada bidang; vektor posisi $\vec{r} = \overrightarrow{OP} = (x, y, z)$.

Titik $P_0(x_0, y_0, z_0)$ pada bidang; vektor posisi

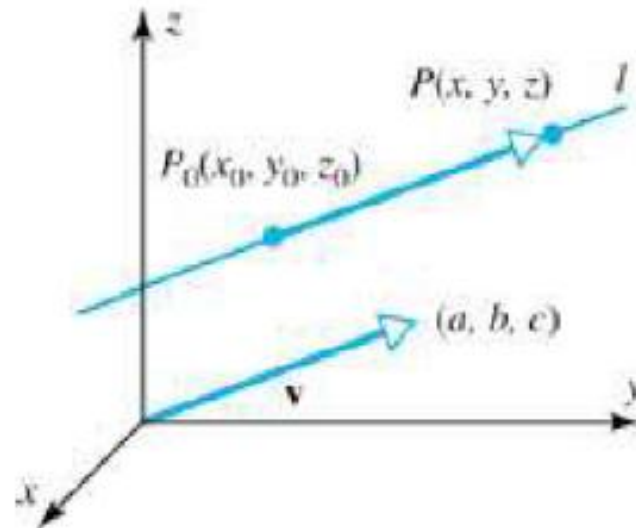
$\vec{r}_0 = \overrightarrow{OP_0} = (x_0, y_0, z_0)$.

Persamaan bidang dalam bentuk vektor:

$$\vec{n} \cdot (\vec{r} - \vec{r}_0) = 0. \quad (11)$$



Garis dan Bidang di \mathbb{R}^3



Persamaan parametrik garis yang melalui titik $P(x_0, y_0, z_0)$ dan mempunyai vektor arah $\vec{v} = (a, b, c)$:

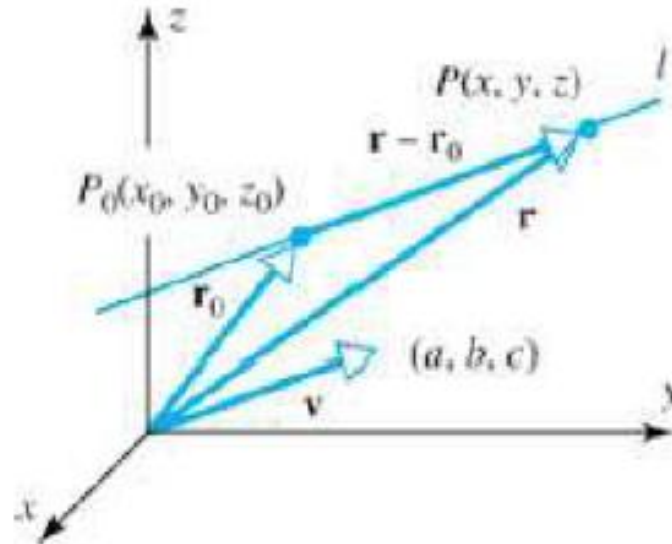
$$x = x_0 + at,$$

$$y = y_0 + bt,$$

$$z = z_0 + ct.$$



Garis dan Bidang di \mathbb{R}^3



Titik $P(x, y, z)$ pada garis l ; vektor posisi $\vec{r} = \overrightarrow{OP} = (x, y, z)$.

Titik $P_0(x_0, y_0, z_0)$ pada garis l ; vektor posisi $\vec{r}_0 = \overrightarrow{OP_0} = (x_0, y_0, z_0)$.

Persamaan garis dalam bentuk vektor:

$$\vec{r} = \vec{r}_0 + t \vec{v}, \quad (12)$$

dengan $-\infty < t < \infty$.

