Bagian 3

GRAFIKA KOMPUTER 1

MODEL TRANSFORMASI 2 DIMENSI (2D) (Transformasi Komposisi)



- Transformasi Translasi, Dilatasi dan Rotasi (kombinasi 2 atau 3 transformasi tersebut) dapat dilakukan secara berurutan terhadap suatu objek.
- Hal tersebut dikenal dengan istilah transformasi komposisi.



- Urutan transformasi tersebut akan menentukan hasil akhir transformasi dengan benar (tepat).
- Pada umumnya tidak bersifat komutatif.

KOMPOSISI atas 2 TRANSFORMASI

Kasus komposisi 2 transformasi berbeda secara berurutan

• Jika titik awal P(x,y) dilakukan transformasi secara berurutan yakni dengan **Dilatasi** dan **Rotasi** berlawanan arah dengan jarum jam, maka tentukan bentuk persamaan komposisi dari titik akhir transformasinya.

4



KOMPOSISI atas 2 TRANSFORMASI

Jawab:

- Tahap pertama dilakukan Dilatasi terhadap titik awal $P(x,y) \rightarrow P'(x',y')$:
 - $X' = X*S_x$
 - $Y' = Y*S_y$

Bentuk matriksnya : $P' = D \times P$

Dengan matriks Dilatasinya adalah: $D = \begin{bmatrix} S_x & 0 \\ 0 & S_y \end{bmatrix}$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} S_x & 0 \\ 0 & S_y \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

4

SISTEM PERSAMAAN KOMPOSISI 2D

- Tahap kedua dilakukan Rotasi berlawanan arah dengan jarum jam terhadap titik $P'(x', y') \rightarrow P''(x'', y'')$:
 - $X'' = X' \cos \theta Y' \sin \theta$
 - $Y'' = X' \sin \theta + Y' \cos \theta$

Bentuk matriksnya : $P'' = R \times P'$

dengan matriks Rotasinya adalah : $R = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} x'' \\ y'' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix}$$

SISTEM PERSAMAAN KOMPOSISI 2D

Sistem persamaan komposisi dari Dilatasi dan Rotasi :

- Tahap Pertama (Dilatasi):
 - $X' = X*S_x$
 - $Y' = Y*S_y$
- Tahap Kedua (Rotasi berlawanan arah dengan jarum jam):
 - $X'' = X' \cos \theta Y' \sin \theta$
 - $Y'' = X' \sin \theta + Y' \cos \theta$
- Jadi komposisinya :
 - $X'' = X*S_x \cos \theta Y*S_y \sin \theta$
 - $Y'' = X*S_x \sin \theta + Y*S_y \cos \theta$

SISTEM PERSAMAAN KOMPOSISI 2D

Bentuk matriks komposisi dari Dilatasi dan Rotasi:

Tahap Pertama (Dilatasi):

$$P' = D \times P \qquad \dots (1)$$

Tahap Kedua (Rotasi):

$$P'' = R \times P' \qquad \dots (2)$$

Jadi transformasi komposisinya :

•
$$P'' = R \times P'$$
 (substitusikan pers. 1 ke pers. 2)

$$P'' = R \times D \times P$$

Jadi Matriks komposisi (K) adalah $K = R \times D$



SISTEM PERSAMAAN KOMPOSISI 2D

- Karena dalam perkalian matriks tidak bersifat komutatif, maka urutan transformasi komposisi pada umunya tidak bersifat komutatif.
- Bentuk matriks komposisi $K = R \times D$ itu bermakna bahwa dilakukan transformasi Dilatasi terlebih dahulu, kemudian dilanjutkan dengan transformasi Rotasi
- Jika dilakukan sebaliknya, yakni pertama ditransformasi Rotasi, kemudian dilanjutkan dengan transformasi Dilatasi, maka bentuk matriks komposisinya adalah $K = D \times R$

Latihan 1:

- Diketahui sebuah persegi panjang **PQRS** yang titik-titik sudut P(2, 0), Q(5, 0), R(5, 4) dan S(2, 4). Persegi panjang PQRStersebut ditransformasikan pertama dengan dirotasi 90° berlawanan arah jarum jam terhadap titik putar titik O(0,0) dan dilanjutkan dengan translasi 4 satuan ke atas. Tentukan:
- Matriks Rotasi, Translasi dan Komposisi! a.
- Titik-titik hasil Rotasi dari keempat titik sudut persegipanjang tesebut dan gambarkan objeknya!
- Titik-titik hasil Translasi dari keempat titik sudut hasil rotasi persegipanjang tesebut dan gambarkan objeknya!
- Titik-titik hasil akhir transformasi dari keempat titik sudut persegipanjang awalnya dan gambarkan objeknya!

Matriks Rotasi :
$$R = \begin{bmatrix} \mathbf{0} & -\mathbf{1} \\ \mathbf{1} & \mathbf{0} \end{bmatrix}$$

Matriks Translasi:
$$T = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Matriks Komposisi:

$$K = T \times R$$

$$K = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$K = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Jadi matriks Komposisi :
$$K = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

b. Titik-titik hasil Rotasi dari keempat titik sudut persegipanjang tesebut

$$P' = \begin{bmatrix} \mathbf{0} & -\mathbf{1} \\ \mathbf{1} & \mathbf{0} \end{bmatrix} imes \begin{bmatrix} \mathbf{2} \\ \mathbf{0} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{0} \\ \mathbf{2} \end{bmatrix}$$

$$Q' = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 5 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 5 \end{bmatrix}$$

$$R' = \begin{bmatrix} \mathbf{0} & -\mathbf{1} \\ \mathbf{1} & \mathbf{0} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} \mathbf{5} \\ \mathbf{4} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\mathbf{4} \\ \mathbf{5} \end{bmatrix}$$

$$S' = \begin{bmatrix} \mathbf{0} & -\mathbf{1} \\ \mathbf{1} & \mathbf{0} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -4 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Jadi titik
$$P' = (0, 2)$$

Jadi titik
$$Q' = (0, 5)$$

Jadi titik
$$R' = (-4, 5)$$

Jadi titik
$$S' = (-4, 2)$$



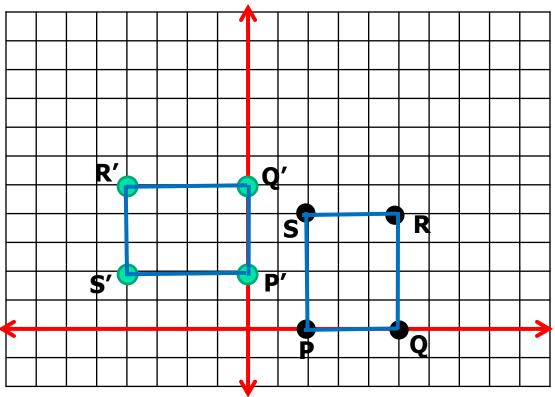
Jadi semua Titik-titik hasil rotasi:

$$P' = (0, 2)$$

$$Q' = (0, 5)$$

$$R' = (-4, 5)$$

$$S' = (-4, 2)$$



14

c. Titik-titik hasil Translasi dari keempat titik sudut hasil rotasi persegipanjang tesebut

$$P'' = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 6 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Jadi titik P'' = (0, 6)

$$Q^{\prime\prime} = \begin{bmatrix} \mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{1} & \mathbf{4} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{1} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} \mathbf{0} \\ \mathbf{5} \\ \mathbf{1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{0} \\ \mathbf{9} \\ \mathbf{1} \end{bmatrix}$$

Jadi titik Q'' = (0, 9)

 c. Titik-titik hasil Translasi dari keempat titik sudut hasil rotasi persegipanjang tesebut

$$R'' = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} -4 \\ 5 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -4 \\ 9 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Jadi titik R'' = (-4, 9)

$$S'' = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} -4 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -4 \\ 6 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Jadi titik S'' = (-4, 6)



Jadi semua Titik-titik hasil translasi (setelah

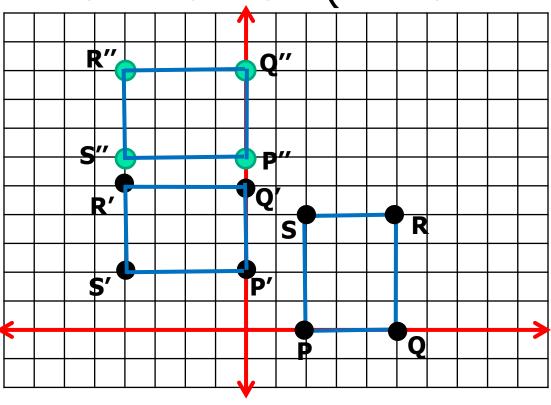
rotasi):

$$P'' = (0, 6)$$

$$Q'' = (0, 9)$$

$$R'' = (-4, 9)$$

$$S'' = (-4, 6)$$



d. Titik-titik hasil akhir transformasi dari keempat titik sudut persegipanjang awalnya

$$P' = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 6 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Jadi titik P' = (0, 6)

$$Q' = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 5 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 9 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Jadi titik Q' = (0, 9)

d. Titik-titik hasil akhir transformasi dari keempat titik sudut persegipanjang awalnya

$$R'' = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 5 \\ 4 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -4 \\ 9 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Jadi titik R' = (-4, 9)

$$S^{\prime\prime} = \begin{bmatrix} \mathbf{0} & -\mathbf{1} & \mathbf{0} \\ \mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{4} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{1} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} \mathbf{2} \\ \mathbf{4} \\ \mathbf{1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\mathbf{4} \\ \mathbf{6} \\ \mathbf{1} \end{bmatrix}$$

Jadi titik S' = (-4, 6)



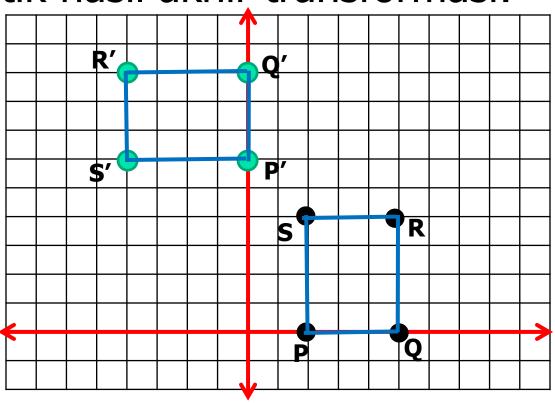
Jadi semua Titik-titik hasil akhir transformasi:

$$P' = (0, 6)$$

$$Q' = (0, 9)$$

$$R' = (-4, 9)$$

$$S' = (-4, 6)$$



20

Contoh 2

Diketahui sebuah persegi panjang **KLMN** yang titik-titik sudutnya sebagai berikut $\mathbf{K}(0, 5)$, $\mathbf{L}(5, 5)$, $\mathbf{M}(5, 8)$ dan $\mathbf{N}(0, 8)$. Persegi panjang **KLMN** tersebut ditransformasikan secara berurutan sebagai berikut :

- diputar 90⁰ berlawanan arah jarum jam dengan pusat putarnya di titik O(0, 0),
- diperbesar 2 kali ke arah sumbu Y
- ditranslasi 7 satuan ke bawah dan 12 satuan ke kanan,
- Tentukan matriks komposisinya.
- b. Tentukan keempat titik sudut persegi panjang KLMN dari hasil akhir transformasi tersebut.
- c. Gambarkan persegi panjang dari hasil akhir transformasi tersebut.

Tugas 4:

Suryadi MT

- Diketahui sebuah persegi panjang ABCD yang titik-titik sudut A(2, 0), B(5, 0), C(5, 4) dan D(2, 4). Persegi panjang ABCD tersebut ditransformasikan pertama dengan didilatasi 2 satuan keatas lalu dilanjutkan lagi dengan translasi 3 satuan ke atas dan 2 satuan ke kanan, kemudian dilanjutkan dengan di rotasi 90° berlawanan arah jarum jam terhadap titik putar titik O(0,0). Tentukan :
- a. Matriks Dilatasi, Rotasi, Translasi dan Komposisi!
- b. Titik-titik hasil akhir transformasi dari keempat titik sudut persegipanjang dan
- c. gambarkan objek hasil akhir transformasinya!

