進捗報告

表 1: 実験の設定

base model	VGG19		
Optim(w)	SGD(lr=0.0090131, momentum=0.9)		
Scheduler(w)	$Step(\gamma=0.2344, stepsize=100)$		
Loss	Cross Entropy Loss		
dataset	cifar10		
batch size	64		
epoch 150			

1 今週やったこと

- ランダムアーキテクチャの評価実験
- GA の実装準備
- 事前学習重みでのアーキテクチャ探索

2 評価実験

ランダムアーキテクチャを複数回実験してベースラインを確認する.

表 1 に評価時の実験設定を示した.

2.1 結果

表 2 にはテスト精度の結果を示した. 図 1, 2 にはパラメータ数, ショートカット数に対するそれぞれの精度を図示した. 精度や傾き (モデルスケールに対する精度) から手法 B が優れているとする.

3 GAの準備

deap でサンプルの GA を動作を確認. 問題

- 個体表現 (α は行列)
- 交叉・突然変異の方法
- メモリに乗るか?

• 実行時間

とりあえず今の DARTS のコードに実装してみる.

4 事前学習実験

DARTS はw を近似しているので高速である. ベースモデルを VGG には ImageNet の事前学習モデルがある. この重みw を利用するとより高性能なアーキテクチャが得られる?

4.1 探索

試しに1回実験した. 図 3 には探索中のテスト精度を示した. これによると初期段階から高い精度が得られているため、ファインチューニングできている.

図 4,5,6 にはファインチューニングによる具体的なアーキテクチャの違いを図示した. 図 7,8 には探索の結果の α を示した. 図 8 では、ファインチューニングによってより深い層でショートカットが必要になっている.

図 5,6 では 4 ブロック以上離れた位置のショートカット数が多い. 手法 A より B の方が性能が高かったため, 6 はさらに高い性能となることが期待される.

4.2 評価

usagi サーバーで実験を回そうとするとエラーを吐い てからログインできなくなった??

5 今後の予定

- 評価実験回す
- できれば GA の実装

6 ソースコード

github の notebook リポジトリ参照.

表 2: 各アーキテクチャの精度

architecture		test accuracy	param	number of	random architect
		(%)	(M)	shortcuts	accuracy $(\%)$
architecture	50 epoch	93.70 ± 0.22	21.06 ± 0.07	12.7 ± 1.4	93.60 ± 0.15
search	100 epoch	94.02 ± 0.12	21.50 ± 0.11	18.2 ± 0.9	93.67 ± 0.14
A	150 epoch	93.90 ± 0.17	21.57 ± 0.25	18.9 ± 0.6	93.64 ± 0.09
architecture	50 epoch	93.57 ± 0.19	20.45 ± 0.09	5.8 ± 1.2	93.36 ± 0.19
search	100 epoch	93.93 ± 0.08	20.73 ± 0.10	9.8 ± 1.0	93.47 ± 0.17
В	150 epoch	93.92 ± 0.12	20.76 ± 0.15	10.6 ± 1.0	93.48 ± 0.15
baseline (VGG19)		93.03 ± 0.10	20.04	0	-

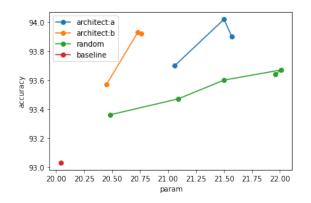


図 1: パラメータ数に対する精度

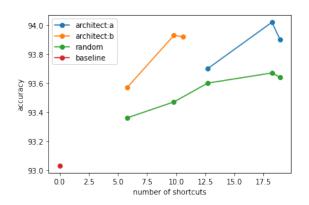


図 2: ショートカット数に対する精度

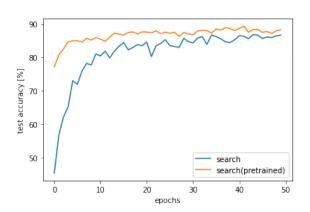


図 3: wを事前学習した探索時のテスト精度

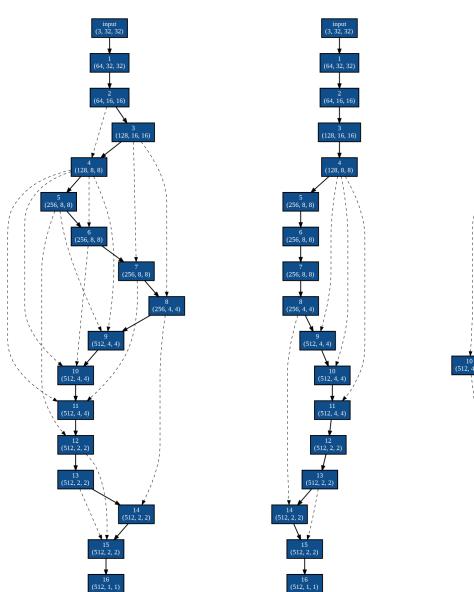


図 4: 手法 A のグラフ (50 epoch)

図 5: 手法 B のグラフ (50 epoch)

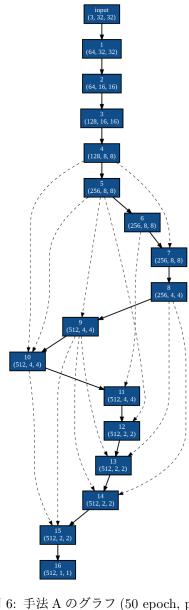


図 6: 手法 A のグラフ (50 epoch, pretrained)

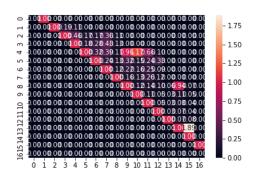


図 7: 事前学習なしの α(従来)

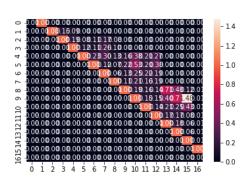


図 8: 事前学習ありの α (今回)