

Вызов подпрограмм

Передача аргументов

Курсовой проект "Эмулятор PDP-11"
Занятие 8

Задача урока

- Напечатать Hello, world! с помощью функций
 - Реализация команд jsr, rts
- Понять как можно передать аргументы в функцию

Стек

- Пусть сначала в регистре R3 лежит число 002410

- кладем в стек (push)

`mov #17, (R3)+`

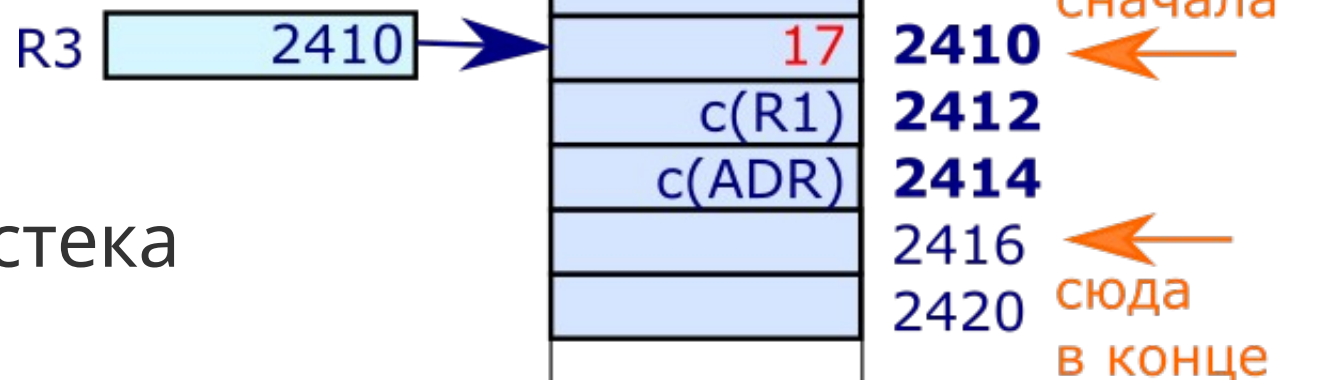
`mov R1, (R3)+`

`mov ADR, (R#)+`

- достаем из стека (pop)

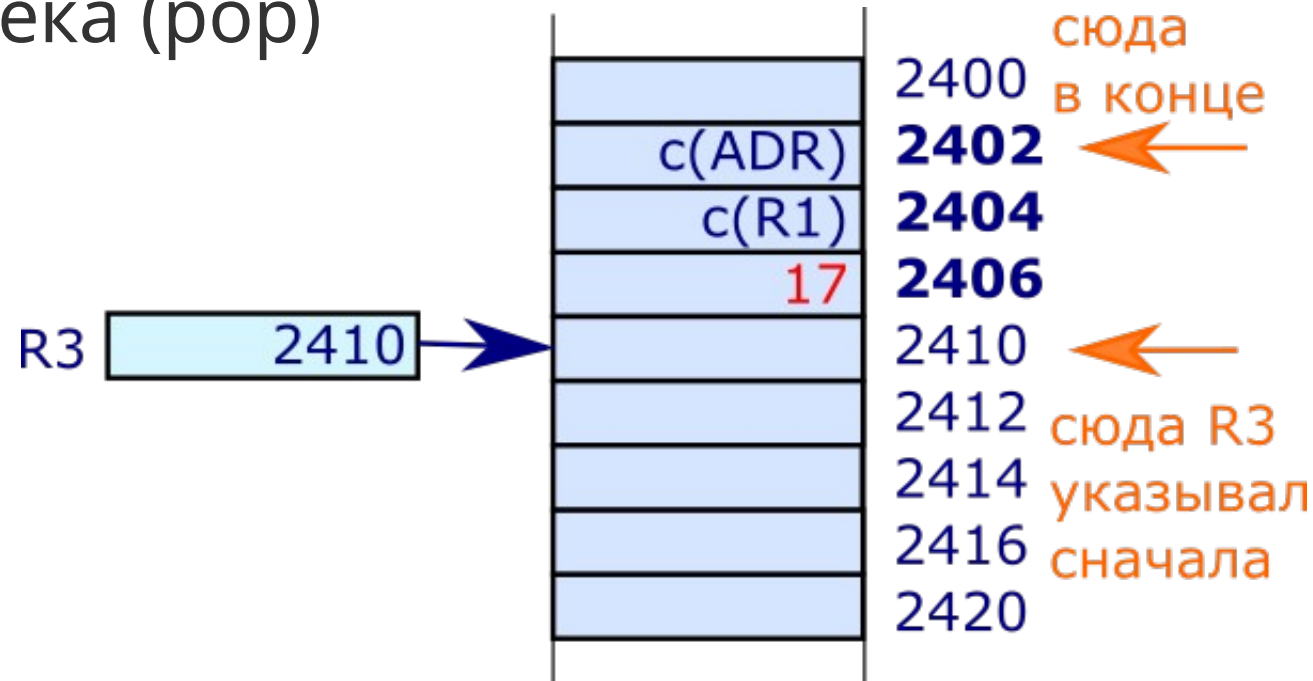
`mov -(R3), R4`

- R3 указывает
на первую
пустую ячейку стека



Стек

- Пусть сначала в регистре R3 лежит число 002410
- кладем в стек (push)
`mov #17, -(R3)`
`mov R1, -(R3)`
`mov ADR, -(R3)`
- достаем из стека (pop)
`mov (R3)+, R4`
- R3 указывает на вершину стека



Доступ внутрь стека

- R1 — указатель на вершину стека

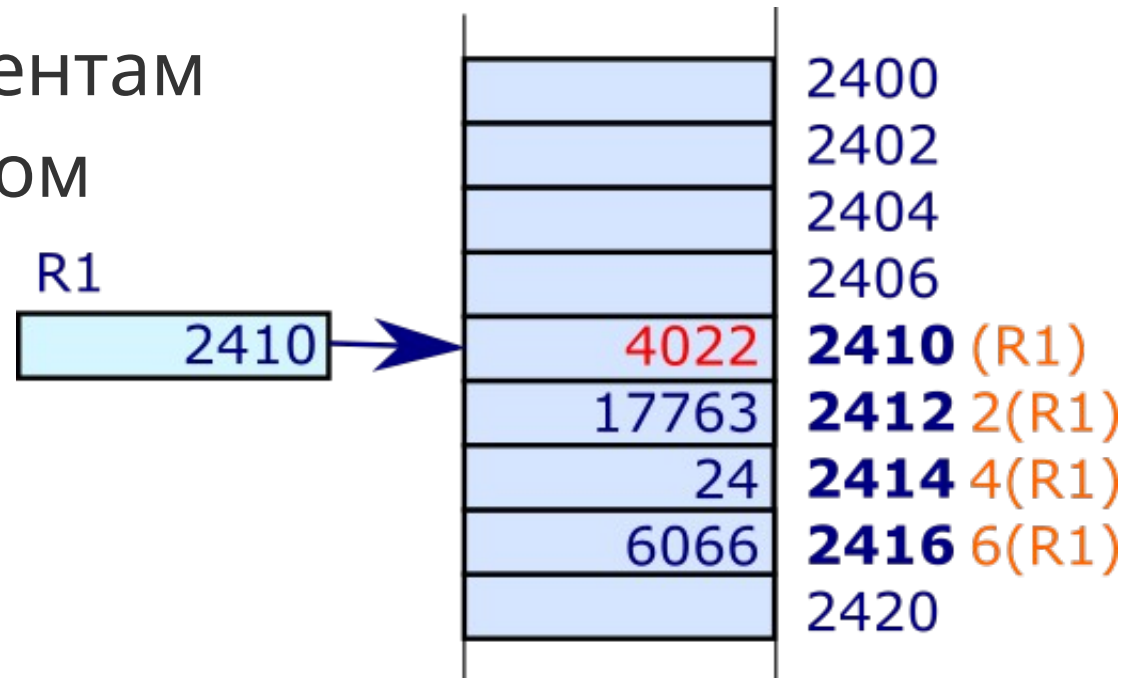
- `clr R5` ; R5 = 0

- `add 6(R1), R5` ; R5 += 6066

- `add (R1), R5` ; R5 += 4022

- `add 2(R1), R5` ; R5 += 17763

- доступ к элементам
в произвольном
порядке



Программный стек

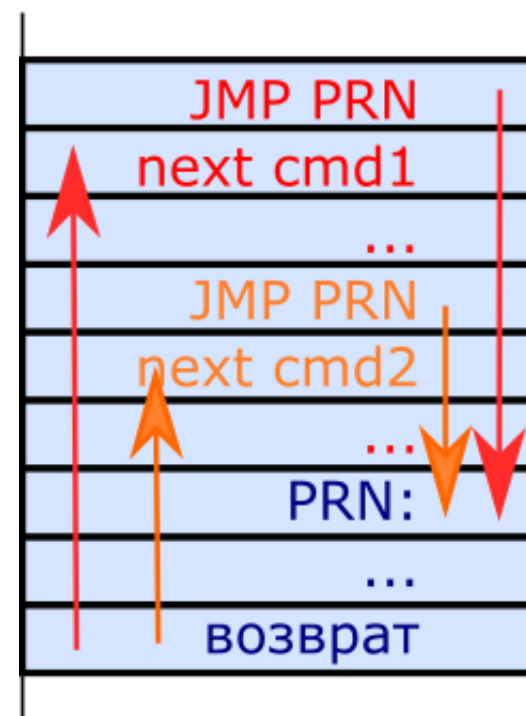
- В большие адреса
2000 **B: .BLKW 10**
стек на 10 слов по адресу B
- В меньшие адреса (от программы в другую сторону)
1000 **START: mov #START, R4**
R4 используется как указатель стека
- Проблема — смешанный доступ
нужно самим следить за четностью адресов
1002 **mov** #17, -(R4)
1006 **movb** #'z, -(R4)

Аппаратный стек $SP = R6$

- Стек на основе R6 называют аппаратным, потому что существуют аппаратные инструкции, которые его используют
- Моды адресации $-(R6)$ и $(R6)+$ имеют особые правила всегда на 2.
- SP — stack pointer

Подпрограммы (subroutines)

- Перейти к подпрограмме по адресу начала подпрограммы
JMP PRN
- Адрес возврата после выполнения подпрограммы. Его нужно где-то хранить
- Аргументы подпрограммы
- Возвращаемое значение



Храним адрес возврата в регистре R5

024614 010705 mov PC, R5

024616 000167 jmp PRINT

024620 021622

024622 следующая команда

...

046444 PRINT: начало процедуры

...

046552 010507 mov R5, PC

вернулись не туда: 024616 вместо 024622

Поправка перед возвратом

024614 010705 mov PC, R5

024616 000167 jmp PRINT

024620 021622

024622 следующая команда

...

046444 PRINT: начало процедуры

...

046552 062705 add #4, R5

046554

046556 010507 mov R5, PC

Поправка перед вызовом

024614 010705 mov PC, R5

024616 062705 add #10, R5

024620 000010

024622 000167 jmp PRINT

024624 021622

024626 следующая команда

...

046444 PRINT: начало процедуры

...

046552 010507 mov R5, PC

Минусы хранения в регистре

- Регистров мало, нужны для вычислений
- Вызов из одной процедуры другой — сложно.
- Рекурсия — невозможно
- Старое значение регистра R5 может понадобиться, а мы его уничтожили
- Идеи:
 - хранить адрес возврата в стеке по SP
 - хранить старое значение регистра в стеке по SP

Храним адрес возврата в стеке

024612 010505 mov R5, -(SP)

024614 010705 mov PC, R5

024616 062705 add #10, R5

024620 000010

024622 000167 jmp PRINT

024624 021622

024626 mov (SP)+, R5

...

046444 PRINT: начало процедуры

046552 010507 mov R5, PC

JSR и RTS

024612

024614 004567 JSR R5, PRINT

024616 021624

024620 (следующая)

...

046444 PRINT: начало процедуры

...

046552 000205 RTS R5

Вызов подпрограммы и возврат из нее

- **JSR Rn, adr**
 - jump to subroutine
 - Сохранить содержимое регистра Rn в стек
 - Поместить (правильный) адрес возврата в стек
 - Передать управление подпрограмме по adr
- **RTS Rn**
 - return from subroutine
 - возвращаемся из подпрограммы
 - восстанавливаем значение регистра Rn

SUB1 вызывает SUB2

024612 010505 mov #12, R2

024614 004267 JSR R2, SUBA

024616 ????????

024620 ...

046444 SUBA: ...

046450 004267 JSR R2, SUBB

046452 ??????? ...

046464 000202 RTS R2

046466 SUBB: ...

...

046572 000202 RTS R2

Передача аргументов

- Как мы писали для `putc`,
можно в определенный регистр
 `mov #'h, R0`
 `jsr R2, putc`
 `halt`
`putc:`
 `tstb ostat`
 `bpl putc`
 `movb R0, odata`
- Что делать, если аргументов много?
- Пишем `puts` — какой регистр использовать для передачи адреса начала строки

Передача фреймом (фортран)

JSR R2, putsn ; Положим аргументы сразу за вызовом JSR

.WORD str ; адрес начала строки

.WORD n ; сколько символов печатать

сюда вернуться

putsn:

mov R0, -(SP) ; сохранили R0

mov R1, -(SP) ; сохранили R1

mov (R2)+, R0 ; слово после jsr

mov (R2)+, R1 ; следующий аргумент

...

mov (SP)+, R1 ; восстанавливаем R1

mov (SP)+, R0 ; восстанавливаем R0

rts R2

Передача через стек (паскаль)

`mov #str, -(SP)` ; положим аргументы перед вызовом в стек

`mov #n, -(SP);`

`JSR PC, putsn ;`

сюда вернуться, адрес хранится в стеке

`putsn:`

`mov R0, -(SP)` ; сохранили R0

`mov R1, -(SP)` ; сохранили R1

`mov 10(SP), R0` ; str

`mov 6(SP), R1` ; n

...

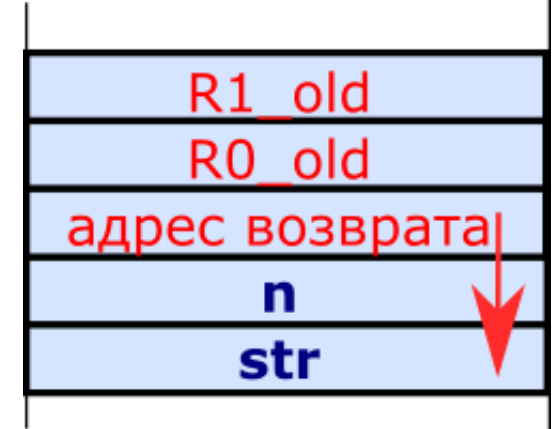
`mov (SP)+, R1` ; восстанавливаем R1

`mov (SP)+, R0` ; восстанавливаем R0

`mov (SP)+, 2(SP)` ; передвигаем вершину стека

`add #2, SP` ; tst (sp)+

`rts PC`



Передача через стек (Си)

```
mov #str, -(SP) ; положим аргументы перед вызовом в стек
mov #n, -(SP);
JSR PC, putsn ;
add #4, SP      ; сюда вернуться, адрес хранится в стеке
```

...

putsn:

```
mov R0, -(SP) ; сохранили R0
```

```
mov R1, -(SP) ; сохранили R1
```

```
mov 10(SP), R0 ; str
```

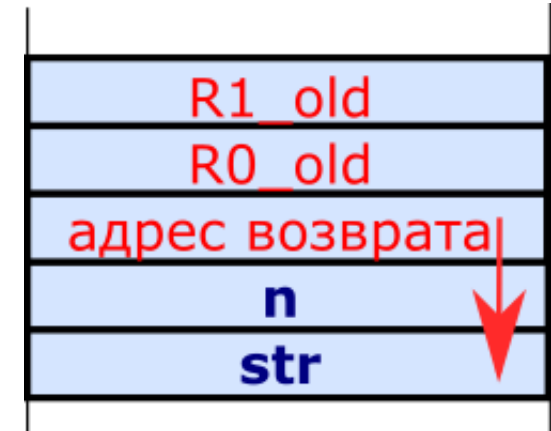
```
mov 6(SP), R1 ; n
```

...

```
mov (SP)+, R1 ; восстанавливаем R1
```

```
mov (SP)+, R0 ; восстанавливаем R0
```

```
rts PC
```



JSR Rn, adr

- R0.. R5
 - TEMP = адрес перехода
 - push(SP) = c (Rn)
 - Rn = c (PC)
 - PC = TEMP
- R7
 - TEMP = адрес перехода
 - push(SP) = c (R7)
 - PC = c (PC) холостой ход
 - PC = TEMP

RTS Rn

- R0..R5
 - $PC = c(Rn)$; возвращаемся из программы
 - $Rn = \text{pop}(SP)$ восстанавливаем значение Rn
- R7
 - $PC = c(R7)$; холостой ход
 - $PC = \text{pop}(SP)$; возвращаемся из программы

Задача урока

- Реализовать модуль 6 (если ее еще не было)
- Реализовать jsr, rts
- Тесты:
 - печать hello, world в виде функции
 - рекурсивный вызов функции