Raspberry Pl で防犯カメラ制作

今回作るもの

lot機器の入門としてスマートフォンからRaspberry Pi を使いUSBカメラを操作するプログラムの制作を二種類行いま した。

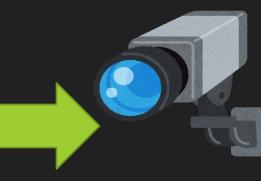
操作に使用したのはLineとslackです











今回使うもの

カメラの接続と制御に

RaspberryPi4(8GB) を使用

カメラの操作コマ ンドの発信に <u>Lineとslack</u>を使用



*** SICK beebotteを使用

映像の撮影に USBカメラ

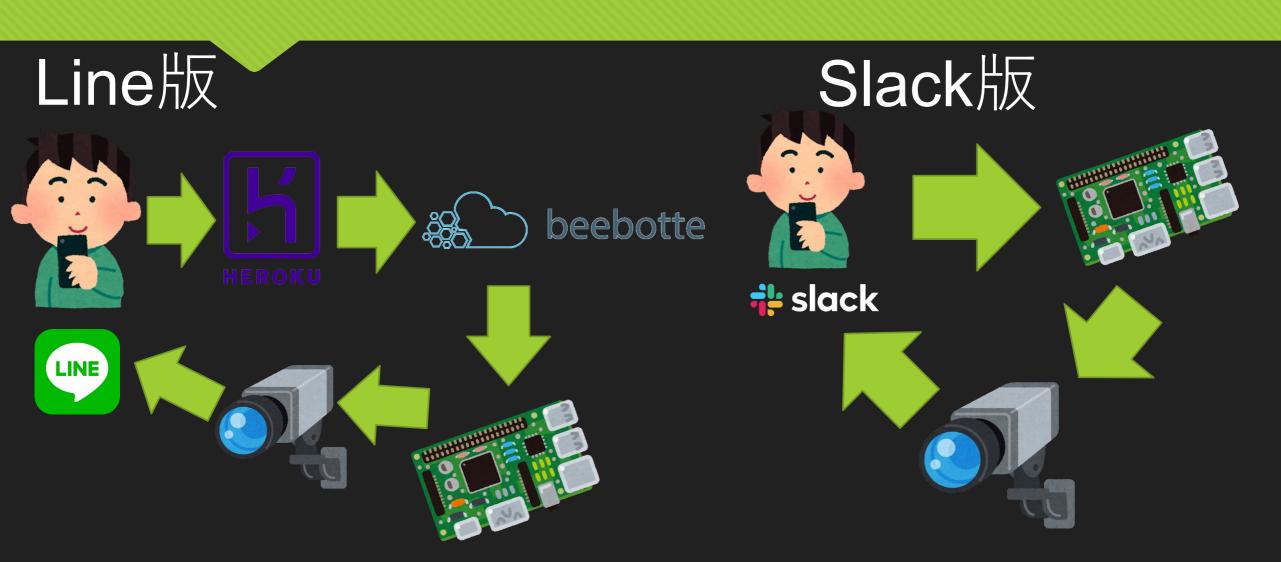


Line版は追加でbotサーバーとして<u>Heroku</u>と Raspberry Piの 遠隔操作をするために beebotteを使用



beebotte

おおよその仕組み



Line版カメラ操作の詳細



LineBot にメッ セージ を送信



LineBot

サーバー

beebotteに 転送



beebotte

beebott eから MQTT を受信 受信した MQTTに 応じたコ マンドを 実行

LINE

カメラ のHeroku カメラ が受信し **つけて**て応答

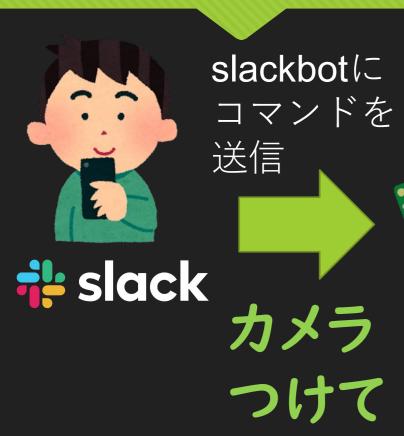
ON

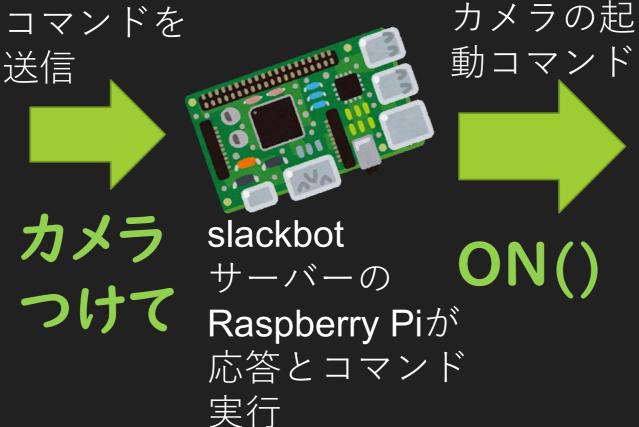
MQTT ブローカーの beebotteが MQTTを発行

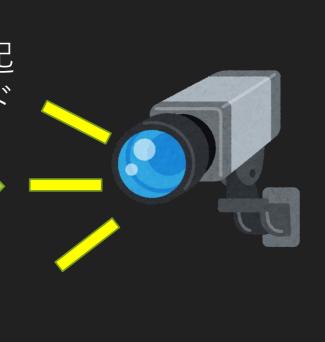
ON



slack版カメラ操作の詳細







カメラ映像の受信



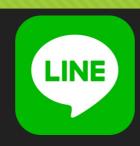
Line版の制作手順1



STEP1 環境構

類erokuでアカウント取得

- •<u>LineDeveropers</u>でボット 用のチャネル(アカウント) を作る
- ●<u>HerokuCLI</u>を<u>導入</u> <u>する</u>
- ●<u>サンプルbot</u>をgitから cloneする
- ●Heroku Line LineBotチャネルをつなげる







STEP2 実行と編

乗サンプルbotをHerokuCLI からデプロイ(Herokuにbot と環境をアップロード)する ●動作が確認出来たらお好 みで編集(今回は返答部分 のhandle messageに動作

のhandle_messageに動作 を追加)

Line版の制作手順2

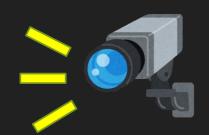


STEP3 環境構築2

●Raspberry Piをbotで動作させるときに通信プロトコル "MQTT"を使うため beebotteのアカウント制作



beebotte





LINE

beebotte

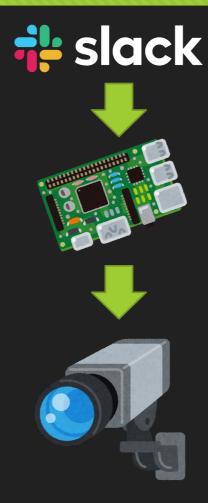
STEP4 実行と編集2

- ●botのプログラムに beebotteへのコマンド送信 部分を追加
- •Raspberry Piにbeebotteと接続(受信したコマンドに応じて実際にコマンドを実行)するプログラムを制作
- ●実行できたか確かめる

slack版の制作手順 端 slack

STEP1 環境構築

- ・slackのアカウントを作る
- ●サーバーとして運用する ためいくつかのライブラリ を導入
- ●slack webサイトでアプリケーションのbotsを使い自分のbotとAPIを手に入れる



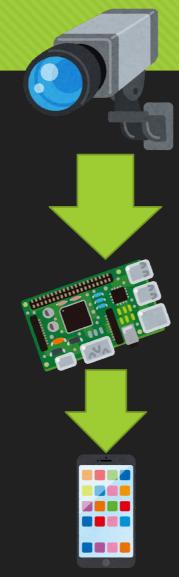
STEP2 実行と編集

- ●APIを使いRaspberryPiと slackbotアカウントをつな げて運用するプログラムを 制作
- ●実行出来たらお好みで編集(今回は応答部分を追加し、コマンドで動くカメラのシャッターを追加)

カメラ画像の受信部分制作

motion 編集

- ●Line Notifyにログインし 画像を送信するためのアク セストークンを発行
- ●motion.confの
 on_picture_saveにcurlで
 画像を保存したときに
 Line Notifyに送信するコマンドを追加

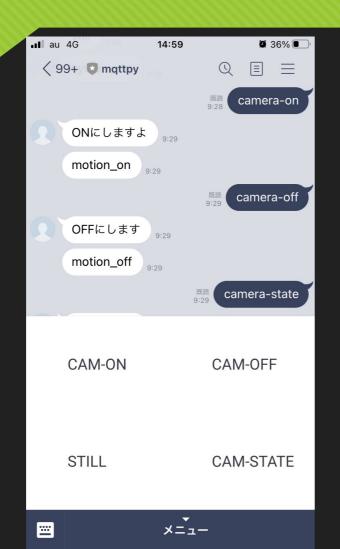


slack版のみ追加

- ●slack版にはリモート シャッターを追加
- ●返答部分に カメラの現在とらえている 映像を保存するプログラム の実行と その画像をslackにアップ

ロードするコマンドを追加

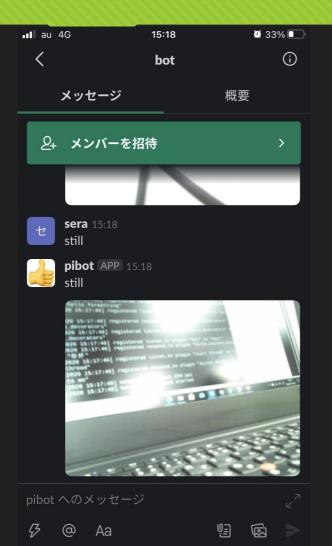
Line版の実際の画面



Line版の操作

- ●Line版はリッチメニューを使い コマンド4種を指定する。
- ●onはMQTTでsubprocess を使いmotionを起動
- ●offも同様にpkillでmotionを終了
- ●stillは未実装
- ●stateはps axでmotionを調べonかoffかを返答する

slack版の実際の画面



slack版の操作

- ●slack版はメッセージを手打ち で操作する
- ●on off stateはline版と同じもの
- ●stillに撮影して送信するプログ ラムを実装

motionを受信する Line Notifyの実際の画面



Line Notifyの操作

- ●こちらは画像を受信したら送るだけのもので、つなげてしまえばそれ以降の操作は不要になるので簡単
- ●一定時間内に大量に送られる と少しの間送信できなくなるた め注意が必要

今後の課題

Line版



●Herokuのサーバーが画像は扱 えないようだったのでLineBotが 直接画像を送る機能は見送った が、アドオンにデータベースが あるようでそれを使えば LineBot単体で完結できるかもし れない(motionで使う push通知に回数制限あり)



●こちらはRaspberry Piをサー バーとして使ったので、 Line版に比べると若干負荷が高い ●サーバーとして使うのでセキュ リティ上の安全性が問われる (slackのwebサイトで接続できる IPを制限することはできる)

今回のまとめ1



●Line版は公式のガイドに従いHerokuをbotサーバーとして使用しました。

Bot自体はガイドのおかげで割と手軽にできましたが、Raspberry PiをIoTに適した手法で(無料で)botから操作するためには外部の

MQTTブローカー(今回はbeebotte) を使用しなければならず、やることが複雑化していった ので把握するまで時間がかかりました。

今回のまとめ2



- ●良い点 処理をbotサーバーに任せた分実機のRaspberry Piに かかる負荷は減るのでIoT機器を稼働させるには 適した手法だと思います。
- ●難点 構築難度が高い あらゆる処理にサーバーの設定が絡むので 処理の追加に少し手間がかかる

今回のまとめ3 端slack

- ●slack版はbotサーバーとしての運用だったので インストールするべきパッケージが機能に応じて増え てゆき、Line版と比べて実行にかかる手間が多い
- ●良い点 実際にbotが起動してからは、好きな処理をそのまま 追加するだけなのでとても楽
- ●難点 運用する際はセキュリティに気を付けないといけない

参考URL

- ●LineBotのサンプルと構成の把握に
- https://developers.line.biz/ja/docs/messaging-api/building-sample-bot-with-heroku/
- ●LineBotの構築に
- https://qiita.com/2019Shun/items/c055d56f948aba99d758
- ●slackbotの構築に
- https://github.com/lins05/slackbot
- ●motionの自動送信に
- https://www.itmedia.co.jp/news/articles/1912/27/news036.html

出来たものGit

導入する際は参考URLを参照して apt-getやpipで必要環境を インストールしてください





LineBot Sub(raspiで受信する)の方と pub(herokuで送信する)のbot https://github.com/tauku/linebot 使う場合はpub/sub両方に beebotteの証明書を 入れてください DL用URL Slackbotの成果物は参考URLの slackbotの追加部分です Run.pyのある場所に置いて Run.pyにcum_の方のインポートを 追加すれば使えます https://github.com/tauku/slackbot1

**どちらもraspiの標準のpython2.7では 使えない Subprocess.runを使っているの

Subprocess.rumを戻っているので、python3かthonnyを使ってrun.pyとmqtt.pyを使用してください**

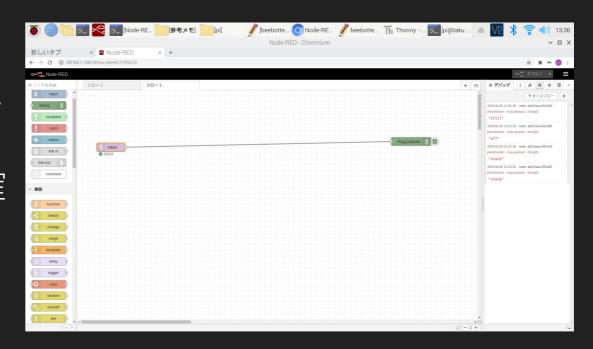
おまけ 制作する際のおすすめ LineBot

Linebotをbeebotteにつなげる際 コマンドを送ってもラズパイが反応し ないとき

Beebotteにコマンドが通っているか確 認するために

Node-Redを使用するとわかりやすいです。

参考に



おまけ 制作する際のおすすめ slackbot

こちらは参考URLの物が(英語ですがgoogle翻訳で十分わかる) かなりわかりやすく書いてあるのでそちらを参考にすると 結構簡単に作れます。

日本語のREADMEも入っているので こちらから制作してみるのも面白いと思います。 返答部分を編集するときは

Slackbot/pluginsの部分にファイルが入っており(hello.pyのような) そちらを参考に書き換えたり追加すると 起動時に読み取って、返答してくれます

今回詰まったところ

と思いました。

Herokuから無料でMQTTを送る方法を調べるのにかなり手間取りまし た。今年herokuのMQTTアドオンが無料プランを終了したのもあって 、web上の情報が結構な数使えなくなっていたので、どんなアプロー チを行えばいいのか試すのに時間がかかりました。 その過程でAzureをbotサーバーとして使おうとしたんですが、raspiの サーバー化と同時にAzureのCLIを入れたときに何かエラーが起きたら しく、raspiのmicroSDが壊れて書き込み不可になったため急遽別の microSDから作り直しになりました。 環境設定や参考にしたサイトを事前に記録しておいて本当に良かった

ご清聴ありがとうございました。