ベイズ本 4.3.2 節

ここでは、例として、ポアソン混合モデルの事後分布からパラメータと潜在変数をサンプルする. 導出は手書きの資料に載せているので、ここでは省略する.

■ Notation

以下の記号を用いる.

- $X = \{x_1, ..., x_N\}$: $\vec{r} \beta$
- $\lambda = \{\lambda_1, \dots, \lambda_K\}$: ポアソン分布のパラメータの集合
- $S = \{s_1, \ldots, s_N\}$: 潜在変数の集合
 - $-\mathbf{\textit{s}}_n$: k 次元ベクトル
 - $-s_{n,k}=1 \iff k$ 番目のクラスタが指定された
- π: 混合比率
 - $-\sum_{k=1}^{K} \pi_k = 1$

■モデル

まず,以下の確率分布を定義する.

クラスタ k に対する観測モデル:

$$p(x_n|\lambda_k) = \text{Poi}(x_n|\lambda_k), \quad k = 1, \dots, K.$$
 (1)

• s_n をサンプルするための分布:

$$p(\mathbf{s}_n|\mathbf{\pi}) = \operatorname{Cat}(\mathbf{s}_n|\mathbf{\pi}). \tag{2}$$

• 混合分布における条件付き分布:

$$p(x_n|s_n, \lambda) = \sum_{k=1}^K \text{Poi}(x_n|\lambda_k)^{s_{n,k}}.$$
 (3)

• ポアソン分布のパラメータ 入に対する事前分布:

$$p(\lambda_k) = \operatorname{Gam}(\lambda_k|a,b), \quad k = 1, \dots, K.$$
(4)

- a,b: ハイパーパラメータ.

混合比率 π に対する事前分布:

$$p(\boldsymbol{\pi}) = \operatorname{Dir}(\boldsymbol{\pi}|\boldsymbol{\alpha}). \tag{5}$$

 $-\alpha$: ハイパーパラメータ. K 次元ベクトル.

これらを用いると、同時分布は

$$p(\boldsymbol{X}, \boldsymbol{S}, \boldsymbol{\lambda}, \boldsymbol{\pi}) = p(\boldsymbol{X}|\boldsymbol{S}, \boldsymbol{\lambda})p(\boldsymbol{S}|\boldsymbol{\pi})p(\boldsymbol{\lambda})p(\boldsymbol{\pi})$$

$$= \left(\prod_{n=1}^{N} p(x_n|\boldsymbol{s}_n, \boldsymbol{\lambda})p(\boldsymbol{s}_n|\boldsymbol{\pi})\right) \left(\prod_{k=1}^{K} p(\lambda_k)\right)p(\boldsymbol{\pi})$$
(6)

と表される[1].

■ギブスサンプリング

データ X が観測されたあと、パラメータ λ 、 π と潜在変数 S をサンプルする。潜在変数とパラメータを分けてサンプルすることを考えると、

$$S \sim p(S|X, \lambda, \pi)$$
 (7)

$$\lambda, \pi \sim p(\lambda, \pi | X, S)$$
 (8)

となる.

潜在変数 S について、条件付き独立性が示され、各 S_n に対して、

$$s_n \sim \operatorname{Cat}(s_n | \eta_n),$$
 (9)

ただし,

$$\eta_{n,k} \propto \exp\left(x_n \ln \lambda_k - \lambda_k + \ln \pi_k\right), \text{ s.t. } \sum_{k=1}^K \eta_{n,k} = 1$$
(10)

である [1].

 $\pmb{\lambda}$ 、 π について. \pmb{X} 、 \pmb{S} が与えられた下では、2 つの分布が独立であることが示される. $\pmb{\lambda}$ の分布は、各 k に対して

$$\lambda_k \sim \operatorname{Gam}(\lambda_k | \hat{a}_k, \hat{b}_k),$$
 (11)

ただし,

$$\hat{a}_k = \sum_{n=1}^{N} s_{n,k} x_n + a \tag{12}$$

$$\hat{b}_k = \sum_{n=1}^{N} s_{n,k} + b \tag{13}$$

である [1].

また、 π の分布は

$$\pi \sim \text{Dir}(\pi | \hat{\alpha}),$$
 (14)

ただし,

$$\hat{\alpha}_k = \sum_{n=1}^N s_{n,k} + \alpha_k \tag{15}$$

である.

以上を用いると、ポアソン混合モデルの事後分布に対するギブスサンプリングは Algorithm 1 で与えられる.

Algorithm 1 Gibbs Sampling for Poisson mixture model.

Input: MAXITER: the number of iteration, N: the number of data, K: the number of clusters.

Output: $S_{\text{sample}}, \lambda_{\text{sample}}, \pi_{\text{sample}}$: The set of sampled parameters and the set of hidden variables.

Initialisation:

- 1: $S_{\text{sample}} \leftarrow \emptyset$, $\lambda_{\text{sample}} \leftarrow \emptyset$, $\pi_{\text{sample}} \leftarrow \emptyset$. Set λ_{init} and π_{init} . LOOP Process
- 2: for i = 1 to MAXITER do
- 3: **for** n = 1 to N **do**
- 4: Sample s_n using (9).
- 5: end for
- 6: $S_i \leftarrow \{s_1, \dots, s_n\}, S_{\text{sample}} \leftarrow S_{\text{sample}} \cup \{S_i\}.$
- 7: **for** k = 1 to K **do**
- 8: Sample λ_k using (11).
- 9: end for
- 10: $\lambda_i \leftarrow \{\lambda_1, \dots, \lambda_K\}, \lambda_{\text{sample}} \leftarrow \lambda_{\text{sample}} \cup \{\lambda_i\}.$
- 11: Sample π using (14).
- 12: $\boldsymbol{\pi}_i \leftarrow \boldsymbol{\pi}, \, \boldsymbol{\pi}_{\text{sample}} \leftarrow \boldsymbol{\pi}_{\text{sample}} \cup \{\boldsymbol{\pi}_i\}.$
- 13: end for
- 14: **return** $S_{\text{sample}}, \lambda_{\text{sample}}, \pi_{\text{sample}}$

参考文献

[1] A. Suyama, ベイズ推論による機械学習 入門, 講談社, 2017.