

# Orthogonal matrices and Gram-Schmidt

## Last class on orthogonality

Vimos:

- orthogonal vectors
- orthogonal subspaces (eg. nullspace, rowspace)

VEREMOS:

Orthogonal basis, orthogonal matrix

Orthogonal basis  $q_1, \dots, q_n$

Orthogonal matrix  $Q$

Gram-Schmidt  $A \rightarrow Q$

Every  $q$  is orthogonal to every other  $q$ . /  $q_i^T q_j = 0$  (ortho!)

ORTHONORMAL VECTORS  $q_i^T q_j = \begin{cases} 0 & \text{se } i \neq j \rightarrow \text{ORTHO FOR THIS} \\ 1 & \text{se } i = j \rightarrow \text{NORMAL FOR THIS} \end{cases}$   
( $q_i^T q_i = 1$ )  
↳ e' a norma

Vamos tentar trabalhar com orthonormal vectors.

↓  
se as columns de  $A$  (basis) are not orthonormal, how do I make them so?

Tenho uma base ortogonal. Vou encaixar na matriz  $Q$ .

$$Q = \begin{bmatrix} | & & | \\ q_1 & \dots & q_n \\ | & & | \end{bmatrix}$$

$$q_i^T q_j = 0$$

$$Q^T Q \rightarrow Q^T Q = \begin{bmatrix} q_1^T \\ q_2^T \\ \vdots \\ q_n^T \end{bmatrix} \begin{bmatrix} | & \dots & | \\ q_1 & \dots & q_n \\ | & & | \end{bmatrix}$$

$$Q^T Q = \begin{bmatrix} 1 & & 0 \\ & 1 & \\ 0 & & \ddots \\ & & & 1 \end{bmatrix}$$

$$Q^T Q = I$$

Se temos colunas ortogonais  
e a matriz  $n$  precisa ser square.

$Q^T Q, A^T A \rightarrow$  asks for all the dot products

$n$  são simplesmente orthogonal matrices.

matrices w/ orthonormal columns:

$Q \rightarrow$  orthonormal matrix (pq suas colunas são ortogonais)?

Não.

matriz  $Q \rightarrow$  se for quadrada, orthogonal matrix

SQUARE

Quando  $Q$  é quadrada, tenho a inversa dela.

If  $Q$  is square,  $Q^T Q = I$

$$\downarrow Q^T = Q^{-1}$$

a inversa é a transposta!

Examples:

$$\text{perm } Q = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$a_1 = \text{col. do resultado será a col. 3 de } A$ .  
 $a_2 = \text{col. 2 de } A$ .  
 $a_3 = \text{col. 1 de } A$ .

• has unit vectors in its cols, 1 to each other  
 the transpose is also

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$Q = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

→ tenho cols ortogonais. Mas  $n$  é orthogonal matrix.

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = 2$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} = 2$$

length squared.

length-squared é 2.

$$Q = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

Adhmar's matrix

Pq é bom ter matrizes ortogonais?

$$Q = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 2 & -1 \\ 2 & 2 \end{bmatrix}$$

$$1^2 + 2^2 + 2^2 = 9$$

1	-2
2	-1
2	2

one  
unit  
vector

We have a basis for  
the orthonormal spaces  
that are 2-dimensional

Orthonormal vectors have got to be independent. Since they're headed off all at ninety degrees  $\rightarrow$  there's no combination that gives zero.

Que fórmulas se tornam + fáceis por esse trunfo?

Suppose  $Q$  has orthonormal columns.

when we  
have orthon.  
basis in the  
col.

I wanna project onto its colspace.

$P = Q(Q^T Q)^{-1} Q^T \rightarrow$  Pq fica bacana qd  
tenho orthonormal  
basis?

$$P = Q Q^T$$

$$Q^T Q = I!$$

Properties:  $P^2 = P$  e é Simétrica.

$Q Q^T = I$  se  $Q$  é square!

Se a matriz é quadrada, cols independentes, ortogonais.

↓  
colspace is the whole space.

Qual a matriz de projeção no whole space?

↳ The Identity matrix!

Se eu to<sup>o</sup> projetando no whole space, every vector  $b$  is right where it's supposed to be.

Se  $Q$  é quadrada,  $QQ^T = I$

$$P = \underbrace{Q(Q^T Q)^{-1}}_I Q^T = QQ^T = I \quad \text{if } Q \text{ is square}$$

↓  
 $Q^T = Q^{-1}$

$(QQ^T)(QQ^T) = QQ^T$   
↓  
 $QQ^T = QQ^T \quad \checkmark \quad \underline{OK}$

$QQ^T = I$  p/ orthonormal matrices

Pensa na equação normal: Matrix of inner products

$$A^T A \hat{x} = A^T b$$

Agora:  $\underbrace{Q^T Q}_I \hat{x} = Q^T b$

$$\hat{x} = Q^T b$$

Projeção na  $i$ -ésima base de vetores.

$$\hat{x}_i = q_i^T b$$

Resposta direta!  
É só um dot product.

Começo com vetores independentes. Quero torná-los ortonormais.

Gram-Schmidt.

≠ do elimination (em q o objetivo era transf. em triangular), agora nesse obj. é transformar a matriz em ortogonal.

→ Colunas ortonormais



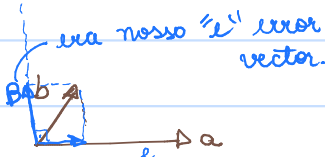
quero produzir vetores ortonormais a partir de  $\vec{a}$  e  $\vec{b}$ .

Orthogonal A, B.

→ \* orthonormal  $q_1 = \frac{A}{\|A\|}$

$$q_2 = \frac{B}{\|B\|}$$

a can be A. But the second direction (b) is not fine  
 $\vec{n}$  é ortogonal a A.



Como checo que esta matriz é perpendicular a A?

Se  $A^T B = 0$ , é  $\perp$

$$A^T (b - \frac{A^T b}{A^T A} A)$$

$$A^T b - \frac{A^T b}{A^T A} A^T A = 0 //$$

É 'perpendicular'.

$$\vec{\tilde{B}} = b - p$$

$$B = b - \alpha A$$

$$B = b - \frac{A^T b}{A^T A} A$$

Se tenho 3 vetores  $a, b, c \rightarrow$  looking for orthogonal vectors  $A, B, C \rightarrow$  the third guy will be  $\frac{c}{\|c\|}$

$\rightarrow$  já tenho fórmula  $p|B$  e  $p|A$ . E  $C$ ?

começo com o  $C$ , subtraio

$C$  - Componentes em  
 $A$  e  $B$ .

$$C = c - \underbrace{\frac{A^T c}{A^T A} A}_{\text{its component in A direction}} - \underbrace{\frac{B^T c}{B^T B} B}_{\text{its component in B direction}}$$

$C$  tem q ser  $\perp$  a  $A$  e  $\perp$  a  $B$ .

Te deu 2 vetores, vc me dá a Gram-Schmidt orthonormal basis.

ache  $A$  e  $B$ .

$$a = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$b = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$ATA = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$A^T A \hat{x} = A^T b$$

$$x = \frac{A^T b}{A^T A}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$B = b - \hat{x} A$$

Capital A pode ser a.

$$B = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} - \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$B = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} - \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 3 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$B = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$q_2$   
 $A \perp B$  ou  $b$

$$q_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$q_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Original:

ortonormais:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$Q = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & -1/\sqrt{2} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 1/\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

Facilita muito!

How's the  $c(Q)$  related to  $c(A)$ ?

it's the same.

Expression of Gram Schmidt

$$A = QR \rightarrow R \text{ é upper triangular}$$



$A = QR \rightarrow$  Expressão de Gram-Schmidt?

$$\begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} q_1 & q_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a^T q_1 & * \\ a^T q_2 & * \end{bmatrix}$$

$q_1$  e  $q_2$  são? Construímos  $q$ 's perpendiculares aos eixos vectors

Se eu tenho uma matriz de colunas indep., Gram-Schmidt produz uma matriz com colunas ortogonais e a conexão entre elas é uma matriz triangular.

Entender  $A = QR$ . Quem é  $Q$ ?

Khan Academy:

Set  $B = \{v_1, v_2, \dots, v_k\}$  have length of 1  
all are orthogonal to each other

$$\| \vec{v}_i \| = 1 \quad \text{for } i = 1, 2, \dots, k.$$

$$\| \vec{v}_i \|^2 = 1 \quad \text{ou} \quad \vec{v}_i \cdot \vec{v}_i = 1$$

All the vectors in  $B$  have length 1

$\rightarrow$  they have all been normalized.

if you dot it w/ itself, se vc pegar o vetor e dotar ele com qdpr outro,  $\vec{v}_i \cdot \vec{v}_j = 0$  for  $i \neq j$

→  $B$  is linearly independent set.

$$\vec{v}_i, \vec{v}_j \in B \quad i \neq j$$

$$\rightarrow \vec{v}_i \cdot \vec{v}_j = 0 \quad / \text{ São perpendiculares.}$$

Assuma que  $v_i$  e  $v_j$  são L.D. como  $\vec{v}_i \neq 0, c \neq 0$   
assim, posso expressar  $\vec{v}_i = c \vec{v}_j$

$$c \vec{v}_j \cdot \vec{v}_j = 0$$

$$c(\vec{v}_j \cdot \vec{v}_j) = c \|\vec{v}_j\|^2 \Rightarrow$$

Como  $c \neq 0$ ,  
 $\|\vec{v}_j\|$  teria q  
ser zero.

$$\|\vec{v}_j\|^2 = 0$$

Contradição!

Assim, eles têm que ser linearmente independentes;

$B$  is the basis for  $V$

$$V = \text{Span}(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_k)$$

$B$  is an or

basis for  $V$ .

teste:

• a norma é 1

• São ortogonais entre eles?

$$V_1 = \text{span}(\vec{v}_1)$$

↳ vector  $\vec{v}_1$  is the basis for the subspace  $V_1$

Como saber se é ortogonal?

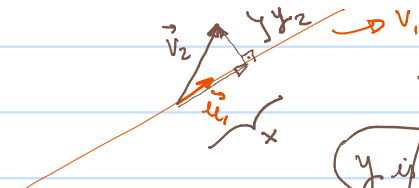
$$\vec{u}_1 = \frac{\vec{v}_1}{\|\vec{v}_1\|}$$

$\{\vec{u}_1\}$  é base ortogonal para  $V_1$

Complicando um pouco...

$$V_2 = \text{span}(\vec{v}_1, \vec{v}_2) \quad / \quad \vec{v}_1 = \|\vec{v}_1\| \vec{u}_1$$

$$= \text{span}(\vec{u}_1, \vec{v}_2) \quad \text{subspace}$$



$\vec{v}_2$  é l.i. de  $\vec{v}_1$  e  $\vec{u}_1$

$\vec{v}_2 = \vec{x} + \vec{y}$  where  $\vec{x}$  is a member of  $V_1$  e  $\vec{y}$  is  $\perp$

$\vec{y}$  is a member of the orthogonal complement of  $V_1$ .

$\vec{x} \in V_1$  e  $\vec{y} \in V_1^\perp$

$\vec{y}$  será  $\vec{v}_2 - \vec{x}$   $\rightarrow$  Proj  $\vec{v}_2$  onto subspace  $V_1$

$$\vec{y}_2 = \vec{v}_2 - \text{proj}_{V_1} \vec{v}_2$$

$$V_2 = \text{span}(\vec{v}_1, \vec{v}_2) = \text{span}(\vec{u}_1, \vec{v}_2) = \text{span}(\vec{u}_1, \vec{y}_2)$$

$V_1$  has orthonormal basis

$$\vec{y}_2 = \vec{v}_2 - \text{proj}_{\vec{v}_1} \vec{v}_2$$

$$V_2 = \text{Span}(\vec{u}_1, \vec{y}_2)$$

$$\vec{y}_2 = \vec{v}_2 - (\vec{v}_2 \cdot \vec{u}_1) \vec{u}_1$$

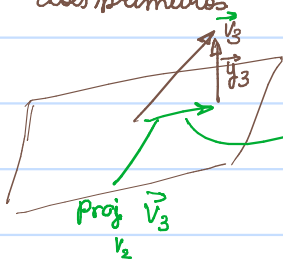
to normalize  $\vec{y}_2$ ,

$$\vec{u}_2 = \frac{\vec{y}_2}{\|\vec{y}_2\|}$$

$$V_2 = \text{Span}(\vec{u}_1, \vec{u}_2)$$

$V_3 = \text{span}(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{v}_3)$  → Para acharmos um padrão.

the subspace is going to be a plane of  
as comb. lineares de  $V_3$  que é L.I. dos  
dois primeiros



\* quero um vetor  
ortogonal

É um membro do  
plano. É a projeção  
de  $\vec{v}_3$  no subespaço

$V_2$

$$\vec{y}_3 = \vec{v}_3 - \text{Proj}_{\vec{v}_3}$$

Como  $\vec{u}_1, \vec{u}_2$   
é base ortogonal,  
posso escrever  
assim.

$$(\vec{v}_3 \cdot \vec{u}_1) \vec{u}_1 + (\vec{v}_3 \cdot \vec{u}_2) \vec{u}_2$$

$$\vec{y}_3 = \vec{v}_3 - (\vec{v}_3 \cdot \vec{u}_1) \vec{u}_1 + (\vec{v}_3 \cdot \vec{u}_2) \vec{u}_2$$

Posso substituir  $\vec{v}_3$  por  $\vec{y}_3$ .

mas  $y_3$  ainda  $\pi$  foi normalizado.

$$\vec{u}_3 = \frac{\vec{y}_3}{\|\vec{y}_3\|}$$

Assim,  $V_3 = \text{span}(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$

$$\vec{y}_3 = \vec{v}_3 - (\vec{v}_3 \cdot \vec{u}_1) \vec{u}_1 + (\vec{v}_3 \cdot \vec{u}_2) \vec{u}_2$$

$$V_4 = \text{span}(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3, \vec{v}_4)$$

$$\vec{y}_4 = \vec{v}_4 - \text{Proj}_{V_3} \vec{v}_4$$

Esse processo  
vai criando

orthonormal  
basis.

→ Se chama Gram-Schmidt process.

Ejemplo numérico:

Plano:

$$x_1 + x_2 + x_3 = 0$$

$V$  = plane defined by  $x_1 + x_2 + x_3 = 0$

$$x_1 = -x_2 - x_3$$

$$x_2 = c_1 \quad x_3 = c_2$$

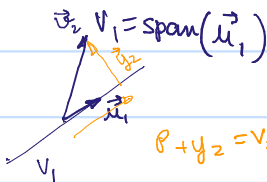
$$x_1 = -c_1 - c_2$$

$$V = \left\{ \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = c_1 \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, c_1, c_2 \in \mathbb{R} \right\}$$

$$V = \text{Span} \left( \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right)$$

orthogonal space for the span of  $v_1$

$$V_1 = \text{Span}(\vec{v}_1)$$



$$\xrightarrow{\frac{1}{\sqrt{2}}} \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} -1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$V_2 = \text{Span}(\vec{v}_1, \vec{v}_2) =$$

$$x + y z = V_2$$

$$\text{Span}(\vec{u}_1, \vec{v}_2) = \text{Span}(\vec{u}_1, \vec{y}_2)$$

$$y_2 = \text{Proj}_{V_2} \vec{v}_2$$

$$y_2 = \vec{v}_2 - \text{Proj}_{V_1} \vec{v}_2 = (\vec{v}_2 \cdot \vec{u}_1) \vec{u}_1$$

$$\begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} - \left( \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} \\ 0 \end{bmatrix} \right) \begin{bmatrix} -1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$y_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} - \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} -1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1/2 \\ -1/2 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1/2 \\ -1/2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Mas ainda  $\vec{n}$  tem length 1:

$$\begin{bmatrix} -1/2 & -1/2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1/2 \\ -1/2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\frac{1}{4} + \frac{1}{4} + 1 = \frac{1}{2} + 1 = 3/2$$

norma =  $\sqrt{3/2}$

$$\left\{ \begin{aligned} u_2 &= \frac{1}{\|y_2\|} \cdot y_2 = \frac{1}{\sqrt{3/2}} \begin{bmatrix} -1/2 & -1/2 & 1 \end{bmatrix} \end{aligned} \right.$$

$$u_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} -1 & -1 & 2 \end{bmatrix}$$

Esses 2 têm módulo 1 e são ortogonais  
entre si e  
Span V).

Temos aqui então uma base ortonormal para o plano.