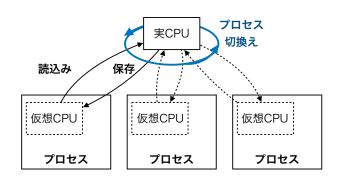
オペレーティングシステム 第3章 CPU の仮想化

OS 1/27

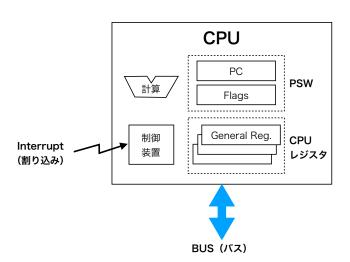
時分割多重による CPU の仮想化



- 時分割多重: CPU が実行するプロセスを次々切換える。
- ディスパッチ:プロセスに CPU を割り付ける。(実行開始)
- ディスパッチャ:ディスパッチするプログラムのこと。

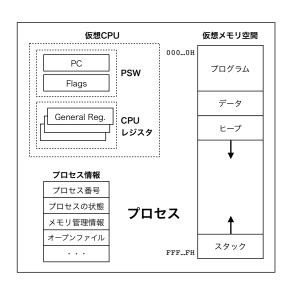
OS 2/27

CPU の構造 (参考)



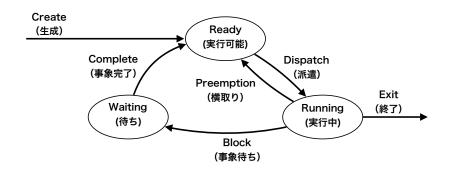
OS 3/27

プロセスの構造(参考)



OS 4 / 27

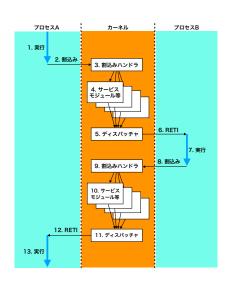
プロセスの状態遷移



- 基本的な三つの状態
- 六つの状態遷移

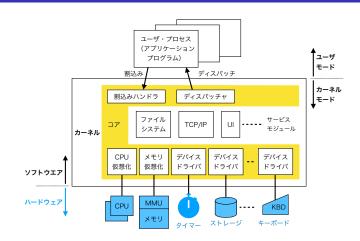
OS 5 / 27

プロセスの切換え



OS 6/27

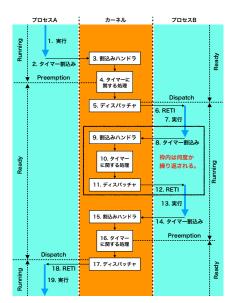
オペレーティングシステムの構造(参考)



- 割込みハンドラ
- サービスモジュール
- ディスパッチャ

7 / 27

プロセスの切換えの例

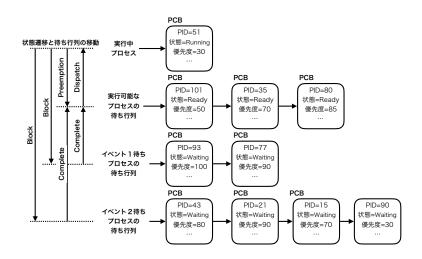


OS 8/27

PCB の内容

- 仮想 CPU
- プロセス番号
- 状態 (Running, Waiting, Ready 等)
- 優先度
- 統計情報 (CPU 利用時間等)
- 次回のアラーム時刻
- 親プロセス
- 子プロセス一覧
- シグナルハンドリング
- 使用中のメモリ
- オープン中のファイル
- カレントディレクトリ
- プロセス所有者のユーザ番号
- PCBのリストを作るためのポインタ

PCBのリスト



OS 10/27

TacOSのPCB

- 仮想 CPU (SP)
- プロセス番号 (pid)
- 状態 (stat)
- 優先度 (nice, enaice)
- プロセステーブルのインデクス (idx)
- イベント用カウンタとセマフォ (evtCnt, evtSem)
- プロセスのアドレス空間 (memBase, memLen)
- プロセスの親子関係の情報(parent, exitStat)
- オープン中のファイル一覧(fds[])
- PCB リストの管理 (prev, next)
- スタックオーバーフローの検知 (magic)

OS 11/27

TaCのPCB(前半)

```
#define P_RUN 1 // プロセスは実行可能または実行中
#define P_WAIT 2 // プロセスは待ち状態
                 // プロセスは実行終了
#define P ZOMBIE 3
// プロセスコントロールブロック (PCB)
// 優先度は値が小さいほど優先度が高い
         // PCB を表す構造体
struct PCB {
                 // コンテキスト (他の CPU レジスタと PSW は
 int sp;
                       プロセスのカーネルスタックに置く)
                 // プロセス番号
 int pid;
                 // プロセスの状態
 int stat;
               // プロセスの本来優先度
 int nice;
               // プロセスの実質優先度 (将来用)
 int enice:
                // この PCB のプロセステーブル上のインデクス
 int idx;
 // プロセスのイベント用セマフォ
 int evtCnt; // カウンタ (>0:sleep 中, ==-1:wait 中, ==0:未使用)
                // イベント用セマフォの番号
 int evtSem:
```

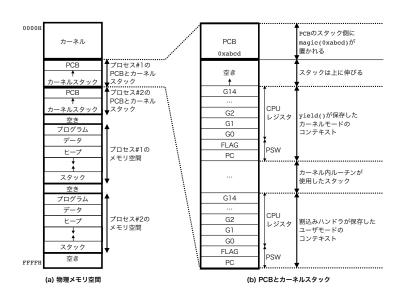
◆ロト ◆団ト ◆豆ト ◆豆 ・ 夕くで

12 / 27

TaCのPCB(後半)

```
// プロセスのアドレス空間 (text, data, bss, ...)
char[] memBase; // プロセスのメモリ領域のアドレス
int memLen; // プロセスのメモリ領域の長さ
// プロセスの親子関係の情報
PCB parent; // 親プロセスへのポインタ
int exitStat;
              // プロセスの終了ステータス
// オープン中のファイル一覧
int[] fds; // オープン中のファイル一覧
// プロセスは重連結環状リストで管理
      // PCB リスト (前へのポインタ)
PCB prev;
PCB next; // PCB リスト (次へのポインタ)
      // スタックオーバーフローを検知
int magic;
```

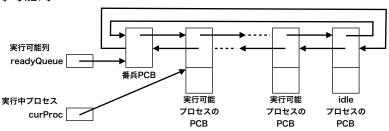
TacOS のメモリ配置



OS 14/27

TacOS の実行可能列

- yield
- dispatch
- 実行可能列



OS

プロセス切換えプログラム(yield())

```
; 現在のプロセス (curProc) が CPU を解放する. その後, 新プロセスヘディスパッチする.
                       ; 高級言語からは vield() 関数として呼出す.
vield
     ;--- G13(SP) 以外の CPU レジスタと FLAG をカーネルスタックに退避 ---
                       : FLAG の保存場所を準備する
     push
           g0
                       : GO を保存
     push
           g0
                       : FLAG を上で準備した位置に保存
     ٦d
       g0,flag
     st g0,2,sp
                       : G1 を保存
     push g1
                       : G2 を保存
     push
          g2
                       ; G3 を保存
     push
          g3
                       : G4 から G10 も同様に保存する
                       : G11 を保存
     push
          g11
     push
           fp
                       · フレームポインタ (G12) を保存
                       ; ユーザモードスタックポインタ (G14) を保存
     push
         usp
      :----- G13(SP) を PCB に保存 ------
     1d
         g1, curProc ; G1 <- curProc
     st sp,0,g1 ; [G1+0] は PCB の sp フィールド
      ;----- [curProc の magic フィールド] をチェック ------
                      ; [G1+30] は PCB の magic フィールド
     ld g0,30,g1
     cmp gO,#Oxabcd ; P_MAGIC と比較、一致しなければ
           .stkOverFlow: カーネルスタックがオーバーフローしている
     jnz
                                                        200
```

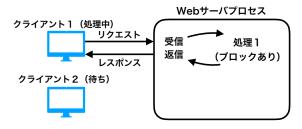
OS 16/27

プロセスの切換えプログラム(dispatch())

```
; 最優先のプロセス(readyQueue の先頭プロセス)へディスパッチする.
                       ; 高級言語からは dispatch() 関数として呼出す.
_dispatch
     :----- 次に実行するプロセスの G13(SP) を復元 ------
           gO,_readyQueue ; 実行可能列の番兵のアドレス
     1d
           g0,28,g0 ; [G0+28] は PCB の next フィールド (先頭の PCB)
     1d
     st g0,_curProc ; 現在のプロセス (curProc) に設定する
     ld sp,0,g0 ; PCB から SP を取り出す
     ;----- G13(SP) 以外の CPU レジスタを復元 ------
                       : ユーザモードスタックポインタ (G14) を復元
     pop
           usp
                      : フレームポインタ (G12) を復元
     pop fp
         g11
                       : G11 を復元
     pop
                       : G10 から G4 も同様に復元する
     . . .
                       : G3 を復元
           g3
     pop
           g2
                      : G2 を復元
     pop
                       ; G1 を復元
     pop g1
                       ; GO を復元
           g0
     pop
     ;----- PSW(FLAG と PC) を復元 ------
                       ; RETI 命令で一度に POP して復元する
     reti
```

17 / 27

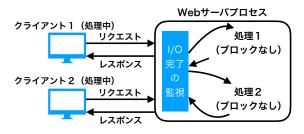
マルチプログラミングを用いない Web サーバ



(a) 最も基本的なWebサーバのモデル

OS 18 / 27

マルチプログラミングを用いない Web サーバ

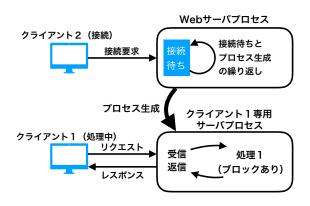


OS

(b) 改良したWebサーバのモデル

19 / 27

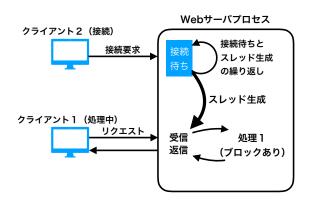
マルチプログラミングを用いる Web サーバ



(a) マルチプロセスにしたWebサーバのモデル

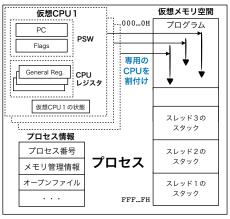
OS 20 / 27

マルチプログラミングを用いる Web サーバ



(b) マルチスレッドにしたWebサーバのモデル

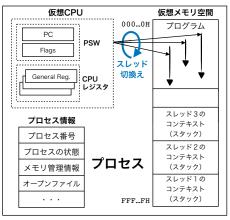
<u>ユーザス</u>レッドとカーネルスレッド



(a) カーネルスレッド

OS 22 / 27

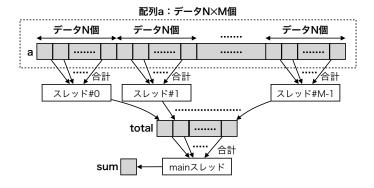
ユーザスレッドとカーネルスレッド



(b) ユーザスレッド

OS 23/27

M 個のスレッドで手分けをして合計を計算する様子



OS 24 / 27

M 個のスレッドで合計を計算する(前半)

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <pthread.h>
                                          // 1スレッドの担当データ数
#define N 1000
                                          // スレッド数
#define M 10
                                          // M個のスレッドのスレッド TD
pthread t tid[M];
                                          // M個のスレッドの属性
pthread attr t attr[M]:
                                          // このデータの合計を求める
int a[M*N];
                                          // 各スレッドの求めた部分和
int total[M]:
                                          // スレッドに渡す引数の型定義
typedef struct { int no, min, max; } Args;
                            // 自スレッドの担当部分のデータの合計を求める
void *thread(void *arg) {
 Args *args = arg;
                                          // m 番目のスレッド
                                          // 合計を求める変数
 int sum = 0;
 for (int i=args->min; i<args->max; i++) {
                                          // a[N*m ... (N+1)*m] ∅
                                          // 合計を sum に求める
   sum += a[i]:
                                          // 担当部分の合計を記録
 total[args->no]=sum;
                                          // スレッドを正常終了する
 return NULL;
```

OS 25 / 27

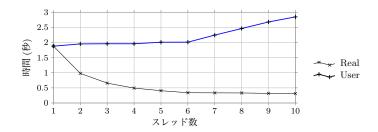
M個のスレッドで合計を計算する(後半)

```
// main スレッドの実行はここから始まる
int main() {
 // 擬似的なデータを生成する
                                          // 配列 a を初期化
 for (int i=0; i<M*N; i++) {
   a[i] = i+1;
 // M個のスレッドを起動する
                                          // 各スレッドについて
 for (int m=0; m<M; m++) {
   Args *p = malloc(sizeof(Args));
                                          // 引数領域を確保
                                                m番目のスレッド
   p->no = m;
                                          // 担当範囲下限
   p->min = N*m;
                                          // 担当範囲上限
   p\rightarrow max = N*(m+1):
   pthread attr init(&attr[m]);
                                          // アトリビュート初期化
   pthread_create(&tid[m], &attr[m], thread, p); // スレッドを生成しスタート
 // 各スレッドの終了を待ち、求めた小計を合算する
 int sum = 0:
 for (int m=0; m<M; m++) {</pre>
                                          // 各スレッドについて
   pthread_join(tid[m], NULL);
                                          // 終了を待ち
                                          // 小計を合質する
   sum += total[m]:
 printf("1+2+\dots+%d=%d\n", N*M, sum);
 return 0:
```

OS 26 / 27

M 個のスレッドで合計を計算す<u>る(後半)</u>

	スレッド数 (M)・データ件数 (M*N)									
M	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
N	10,000	5,000	3,333	2,500	2,000	1,666	1,428	1,250	1,111	1,000
M*N	10,000	10,000	9,999	10,000	10,000	9,996	9,996	10,000	9,999	10,000
経過時間 (s)	1.881	0.980	0.657	0.493	0.406	0.339	0.335	0.332	0.319	0.312
ユーザ CPU 時間 (s)	1.879	1.953	1.959	1.958	2.009	2.011	2.244	2.462	2.679	2.846
システム CPU 時間 (s)	0.002	0.002	0.002	0.001	0.001	0.002	0.003	0.003	0.003	0.002



6 コアの Mac Pro で計測 (Hyper-Threading のお陰で6コアと12コアの中間的な振舞)

27 / 27