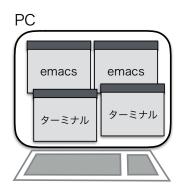
オペレーティングシステムの機能を使ってみよう 第6章 プロセスとジョブ

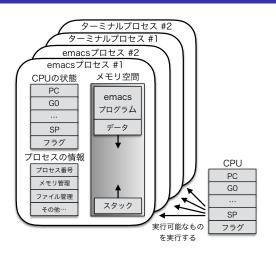
プロセス



- プログラムは機械語の羅列のこと.
- 同じプログラムが同時に複数実行されることもある.
- 実行中のプログラムのインスタンスをプロセスと呼ぶ.

プロセス = 実行中のプログラム

プロセスの構造



• プロセスの情報, CPUの状態(仮想 CPU),メモリ空間(仮想メモリ)

プロセス = 仮想コンピュータ

◆□▶◆□▶◆壹▶◆壹▶ 壹 めの○

ps コマンド (GUIにも似たアプリがある)

- 実行中のプロセスの一覧表を表示するコマンドである.
- 一方のターミナルで emacs を起動し、もう一方のターミナルで ps コマンドを実行した例
- -bash (最近の macOS では-zsh) は入力されたコマンドを解釈して 実行するシェルである。

```
$ ps
PID TTY TIME CMD
2955 ttys000 0:00.02 -bash
2964 ttys001 0:00.01 -bash
2975 ttys001 0:00.34 emacs hello.c
$
```

• TTY は tty コマンドで確認できる.

```
$ tty
/dev/ttys001
$
```

psコマンドの表示内容

欄	意味
PID	プロセス番号
TTY	制御端末
TT	TTY の簡易表示
TIME	プロセスがこれまでに CPU を使用した時間
CMD	プロセスを起動したコマンド
COMMAND	CMD と同じ
USER	誰の権限で実行しているか
%CPU	CPU の利用率
%MEM	メモリの利用率
VSZ	仮想記憶サイズ(KiB 単位)
RSS	常駐セット(KiB 単位)
STAT	プロセスの状態
STARTED	プロセスの開始時刻

psコマンドのオプション

オプション	意味
u	ロングフォーマットで表示(詳しい表示)
a	他人のプロセスも表示
x	制御端末を持たないものも表示

ps コマンドの実行例 (uオプション)

\$ ps u										
USER	PID	%CPU	%MEM	VSZ	RSS	TT	STAT	STARTED	TIME	COMMAND
sigemura	2964	0.0	0.0	2452852	1556	s001	S	10:47AM	0:00.01	-bash
sigemura	2955	0.0	0.0	2461044	1592	s000	S+	10:46AM	0:00.02	-bash
sigemura	2975	0.0	0.2	2616528	14636	s001	S+	10:47AM	0:00.34	emacs
hello.c										

• u オプションで詳しい表示がされた.

ps コマンドの実行例 (au オプション)

\$ ps au										
USER	PID	%CPU	%MEM	VSZ	RSS	TT	STAT	STARTED	TIME	COMMAND
sigemura	2975	0.0	0.2	2616528	14636	s001	S+	10:47AM	0:00.34	emacs
hello.c										
sigemura	2964	0.0	0.0	2452852	1556	s001	S	10:47AM	0:00.01	-bash
root	2963	0.0	0.0	2460388	2664	s001	Ss	10:47AM	0:00.02	login -pf
sigemura										
sigemura	2955	0.0	0.0	2461044	1592	s000	S+	10:46AM	0:00.02	-bash
root	2954	0.0	0.0	2469604	2788	s000	Ss	10:46AM	0:00.02	login -pf
sigemura										
root	3790	0.0	0.0	2433188	1004	ຣ000	R+	12:04PM	0:00.00	ps au

• a オプションで他人のプロセスまで表示された.

ps コマンドの実行例 (aux オプション)

\$ ps aux USER COMMAND	PID	%CPU	%мем	VSZ	RSS	TT	STAT	STARTED	TIME
_windowserver	175	6.3	1.3	3693100	106960	??	Ss	Wed10PM	17:10.51 /
System/Lib									
_hidd	121	1.1	0.0	2473636	4052	??	Ss	Wed10PM	6:43.03 /
usr/libexe									
sigemura	1124	0.4	0.1	2542556	7888	??	S	Thu09AM	0:32.58 /
Library/In									
sigemura	861	0.3	0.0	2521980	3328	??	S	Wed10PM	0:09.41 /
System/Lib									
root	253	0.3	0.1	2472892	5548	??	Ss	Wed10PM	0:44.44 /
usr/libexe	004			0.470770	04.00			11 14 0 DW	0 00 00 /
sigemura	891	0.2	0.0	2470772	2160	??	S	Wed10PM	0:06.82 /
System/Lib 300行程度続く									
\$									

• x オプションで制御端末を持たないプロセスまで表示された.

4 D > 4 B > 4 B > 4 B > 9 Q Q

ps コマンド STAT 表示の意

一文字目	意味
I	20 秒以上 sleep している
S	20 秒未満の sleep
R	実行可能
T	一時停止状態(stop,Ctrl-Z)
Z	ゾンビ (Zombi)

	ニ文字目	意味
	+	フォアグラウンド
	s	セッションリーダ
+		

• 前の実行例の STAT の意味

演習 5-1

CLIでプロセス一覧を見てみよう

- システム内の全プロセスを ps コマンドで表示してみる.
- less コマンドとパイプで接続して表示してみる.
- どんなプロセスが存在するかゆっくり眺める.

(コマンド一覧は「0510_UNIX コマンド (ps など).pdf」参照)

killコマンド

kill コマンドの書式

書式

kill [-シグナル] PID ...

シグナル(省略時は TERM と同じ)

番号	名前	意味
2	INT	終了 (Ctrl-C と同じ)
9	KILL	強制終了
15	TERM	終了(オプション無しと同じ)
18	TSTP	一時停止(Ctrl-Z と同じ)
19	CONT	一時停止後の再開

killコマンドの使用例

```
<--- サンプル用プロセスを起動
$ sleep 10000 &
Γ1] 59882
$ ps
 PTD TTY
                 TIME CMD
58863 ttys003 0:00.23 bash
59882 ttys003 0:00.00 sleep 10000 <--- PIDが分かる
                                   <--- プロセスを終了させる
$ kill 59882
[1]+ Terminated: 15
                         sleep 10000
                                   <--- 新しいサンプル用プロセスを起動
$ sleep 10000 &
                                   <--- 実はPIDはここでも分かる
[1] 59888
                                   <--- プロセスを一時停止
$ kill -TSTP 59888
[1]+ Stopped
                         sleep 10000
$ ps
 PID TTY
                 TIME CMD
58863 ttys003 0:00.24 bash
59888 ttys003 0:00.00 sleep 10000 <--- プロセスは存在している
$ kill -CONT 59888
                                   <--- プロセスを再開させる
                                   <--- プロセスを終了させる
$ kill 59888
[1]+ Terminated: 15
                         sleep 10000
                                                                   900
```

演習 5-2

CLIでプロセスを操作してみよう

● 前のページの操作を自分のコンピュータで試してみる. (コマンド一覧は「0510_UNIX コマンド (ps など).pdf」参照)

ジョブ

通常のコマンド実行

\$ emacs hello.c <-- 1プロセスが1ジョブ

パイプを使用しファイルサイズ順にソートして表示

\$ ls -l | sort -n --key=5 <-- 2プロセスが1ジョブ

二つのコマンド(ジョブ)を順次実行

\$ touch a.txt; chmod 777 a.txt <-- 2ジョブ

二つのコマンド(ジョブ)を並列実行

\$ touch a.txt & touch b.txt <-- 25j = 7

フォアグラウンド・ジョブ シェルがジョブの終了を待つ. ジョブが終了 したらプロンプトが表示される.

バックグラウンド・ジョブ コマンドの最後に&を付けて実行する.シェルがジョブの終了を待たない.ジョブが終了していなくてもプロンプトが表示される.次のジョブと並列実行ができる.

◆□▶ ◆圖▶ ◆臺▶ ◆臺▶ ○臺 ・釣魚@

ジョブ制御

```
<-- フォアグラウンドで起動
$ sleep 2000
^Z
[1]+ Stopped
                         sleep 2000
                                     <-- 一時停止した
$ bg
                                      <-- バックグラウンドで再開
[1]+ sleep 2000 &
                                      <-- 新しくバックグラウンドで起動
$ sleep 1000 &
[2] 59961
                                      <-- 実行中のジョブを確認
$ jobs
[1] - Running
                         sleep 2000 &
[2]+ Running
                         sleep 1000 &
                                      <-- 1番をフォアグラウンドに変更
$ fg 1
sleep 2000
                                         (zshの人は「fg %1」と入力)
^C
                                      <-- Ctrl-C で終了
$ jobs
                         sleep 1000 & <-- 2番だけになった
[2]+ Running
```

Ctrl-C フォアグラウンド・ジョブに INT シグナルを送る

Ctrl-Z フォアグラウンド・ジョブに TSTP シグナルを送る.

jobs そのシェルが管理しているジョブの一覧を表示する.

fg,bf バックグラウンド・フォアグラウンドの切替え.

課題 No.5

- 1. プロセス数を調べる.
 - システム内の全プロセスの個数
 - システム内の全ての自分のプロセスの個数
- 2. 配布された3分タイマープログラムを用いて以下を行う.
 - 「第1のターミナル」でタイマープログラムを起動する.
 - 「第2のターミナル」を操作し以下のことをする。
 - (1) タイマープログラムの PID と STAT を確認する.
 - (2) タイマープログラムを一時停止させる.
 - (3) タイマープログラムの STAT を確認する.
 - (4) タイマープログラムを再開させる.
 - (5) タイマープログラムを終了させる. タイマープログラムは画面をクリアして終了したか?
- 3. タイマープログラムを起動したターミナルだけで行う.
 - (1) タイマープログラムを一時停止
 - (2) 一時停止したタイマープログラムを再開
 - (3) タイマープログラムを終了