

### 3 Sistemes Lineals. Mètodes Iteratius

1. (a) Justifiqueu si el mètode de Jacobi per al sistema

$$\begin{cases} 2x_1 + 5x_2 + x_3 = 12 \\ 5x_1 + 2x_2 + 5x_3 = 12 \\ 5x_1 + 5x_2 + 2x_3 = 12 \end{cases}$$

partint de  $x^{(0)} = (0, 0, 0)^\top$  és convergent.

2. Volem resoldre pel mètode iteratiu de Jacobi el sistema  $Ax = b$  partint de  $x^{(0)} = 0$  i tenim la informació següent sobre les dades:

$$|a_{ii}| > \alpha \sum_{j \neq i} |a_{ij}|, \quad i = 1, \dots, n, \quad \alpha > 1,$$

$$0 < \gamma < |a_{ii}|, \quad i = 1, \dots, n, \quad \|b\|_\infty = \beta$$

- (a) Quantes iteracions  $k$  del mètode calen per tal de garantir un error en la norma del màxim  $\|x^{(k)} - x\|_\infty$  menor que  $\varepsilon$ ?
- (b) Aplicació: Quant val  $k$  si  $\alpha = 2$ ,  $\beta = 10$ ,  $\gamma = 1$  i  $\varepsilon = 10^{-6}$ ?
3. Sigui  $B_n$  una matriu de la forma

$$B_n = \begin{pmatrix} b_1 & b_2 & b_3 & \cdots & b_{n-1} & b_n \\ a & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & a & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & a & 0 \end{pmatrix}$$

amb  $b_j = \frac{K}{2^j}$ ,  $j = 1, \dots, n$ . Considereu un mètode iteratiu general del tipus

$$x^{(k+1)} = B_n x^{(k)} + c$$

per  $c$  qualsevol. Estudieu la convergència per  $|a| < 1$  i  $|K| < 1$ .

*Indicació.* Useu el Teorema de Gerschgorin: els valors propis d'una matriu  $A \in M_n(\mathbb{C})$  es troben localitzats al pla complex a  $\mathcal{F} \cup \mathcal{C}$ , on  $\mathcal{F}$  i  $\mathcal{C}$  són la unió dels següents discs:

$$\mathcal{F} = \bigcup_{i=1 \div n} F_i, \quad F_i = \left\{ \lambda \in \mathbb{C} : |\lambda - a_{ii}| \leq \sum_{j \neq i} |a_{ij}| \right\},$$

$$\mathcal{C} = \bigcup_{j=1 \div n} C_j, \quad C_j = \left\{ \lambda \in \mathbb{C} : |\lambda - a_{jj}| \leq \sum_{i \neq j} |a_{ij}| \right\}.$$

A més, si una component connexa de  $\mathcal{F}$  o  $\mathcal{C}$  està formada per  $d$  discs  $F_i$  ó  $C_j$  aleshores conté exactament  $d$  valors propis d' $A$ , comptats amb multiplicitat.

4. Donat el sistema lineal  $Ax = b$  amb

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 6 \end{pmatrix}$$

justifiqueu si el mètode de Gauss-Seidel és convergent.

5. Donada una matriu  $A \in M_n(\mathbb{C})$ , es defineix *radi espectral* d' $A$  com  $\rho(A) := \max_{1 \leq k \leq n} |\lambda_k|$  a on  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$  són els vaps d' $A$ .

(a) Demostreu que  $\rho(A) < 1 \iff \lim_{j \rightarrow +\infty} A^j = 0$ .

(b) Considereu la matriu  $S_m = \sum_{j=0}^m A^j$ . Demostreu que  $\lim_{m \rightarrow +\infty} S_m$  existeix  $\iff \rho(A) < 1$ . A més, en aquest cas, comproveu que  $\lim_{m \rightarrow +\infty} S_m = (I - A)^{-1}$ .

*Indicació.* Useu l'apartat anterior i la identitat  $(I - A)S_m = I - A^{m+1}$ .

(c) Demostreu que si per a una determinada norma (consistent amb una norma vectorial donada) es té  $\|A\| < 1$ , aleshores  $I - A$  és invertible i es compleix que

$$(I - A)^{-1} = \sum_{j=0}^{\infty} A^j, \quad \|(I - A)^{-1}\| \leq \frac{1}{1 - \|A\|} = 1 + \|A\| + \|A\|^2 + \dots$$

6. Considereu el sistema lineal amb matriu

$$A = \begin{pmatrix} \alpha & 0 & 1 \\ 0 & \alpha & 0 \\ 1 & 0 & \alpha \end{pmatrix}, \quad \alpha \in \mathbb{R}.$$

Analitzeu la convergència dels mètodes de Jacobi i de Gauss-Seidel per a la seva resolució.

7. Doneu condicions suficients sobre el paràmetre  $\beta$  per tal que els mètodes de Jacobi i de Gauss-Seidel convergeixin en aplicar-los per trobar la solució del sistema que té per matriu

$$A = \begin{pmatrix} -10 & 2 \\ \beta & 5 \end{pmatrix}.$$

8. Per a resoldre un sistema lineal  $Ax = b$  amb  $A \in M_n(\mathbb{C})$   $x^{(0)} = (x_1^{(0)}, x_2^{(0)}, \dots, x_n^{(0)})^\top$  calculeu, per  $k \geq 0$ ,

$$r_i^{(k)} = b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij}x_j^{(k+1)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij}x_j^{(k)}$$

$$x_i^{(k+1)} = (1 - \omega)x_i^{(k)} + \omega \frac{r_i^{(k)}}{a_{ii}},$$

per  $i = 1 \div n$  i amb  $\omega \in \mathbb{R}$  un paràmetre. Abusant de notació, si  $i = 1$  prenem  $\sum_{j=1}^{i-1} a_{ij}x_j^{(k+1)} \equiv 0$  a la primera fórmula.

(a) Trobeu la forma explícita de la matriu d'iteració corresponent.

(b) Demostreu que si aquest mètode convergeix aleshores  $0 < \omega < 2$ .

(c) Comproveu que si prenem  $\omega = 1$  aquest mètode es redueix al mètode de Gauss-Seidel. En el cas que  $1 < \omega < 2$  aquest mètode s'anomena *de successiva sobre-relaxació* (en anglès, SOR, de *successive over-relaxation*).

9. Es considera el següent sistema lineal (de joguina)  $Ax = b$ :

$$\begin{cases} 2x_1 + x_2 = 1, \\ x_1 + 3x_2 = 0. \end{cases}$$

Calculeu la primera iteració, a partir de  $x^{(0)} = (1, 1/2)^\top$ , usant

(a) Jacobi.

(b) Gauss-Seidel.

10. Considereu el sistema lineal  $Ax = b$  amb  $A = (a_{ij})_{i,j} \in M_n(\mathbb{C})$  i  $a_{ii} = 1$  per  $i = 1 \div n$ . Descomposeu  $A = L + I + U$  a on  $L$  és estrictament triangular inferior i  $U$  estrictament triangular superior. Definiu el següent mètode iteratiu:

$$x^{(k+1)} = M(\alpha, \Omega)x^{(k)} + (I + \alpha\Omega L)^{-1}\Omega b,$$

on

$$M(\alpha, \Omega) = (I + \alpha\Omega L)^{-1}[(I - \Omega) - (1 - \alpha)\Omega L - \Omega U]$$

és la matriu d'iteració,  $\Omega = \text{diag}(\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_n)$  és la matriu diagonal de relaxació,  $\omega_i \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$  per  $i = 1 \div n$  i  $\alpha \in \mathbb{R}$  és un paràmetre.

- (a) Comproveu que, si el mètode convergeix, ho fa cap a la solució del sistema. Si suposem  $\omega_i = \omega$  per  $i = 1 \div n$ , quins mètodes s'obtenen quan  $\alpha = 0$  o  $\alpha = 1$ ? I si  $\omega = 1$ ?
- (b) Demostreu que el polinomi característic de  $M(\alpha, \Omega)$  és

$$P(\lambda) = \det((1 - \lambda)I - \Omega - (1 - \alpha + \lambda\alpha)\Omega L - \Omega U) =: \det B(\lambda).$$

(c) Siguin

$$\ell_i = \sum_{j \neq i} |\ell_{ij}|, \quad u_i = \sum_{j \neq i} |u_{ij}|$$

i suposeu que  $|\omega_i \alpha| \ell_i < 1$  per  $i = 1 \div n$ . Demostreu la següent fita del radi espectral de  $M(\alpha, \Omega)$ :

$$\rho(M(\alpha, \Omega)) \leq \max_{1 \leq i \leq n} \frac{|1 - \omega_i| + |\omega_i|(|1 - \alpha| \ell_i + u_i)}{1 - |\omega_i \alpha| \ell_i} =: K(\alpha, \Omega).$$

*Indicació.* Si  $|\lambda| > K(\alpha, \Omega)$  llavors  $B(\lambda)$  és estrictament diagonal dominant per files, és a dir, si

$$|b_{ii}| > \sum_{j \neq i} |b_{ij}|$$

per  $i = 1 \div n$ .

- (d) Si  $0 \leq \alpha \leq 1$ ,  $\max_{1 \leq i \leq n} |\ell_i + u_i| < 1$  i  $0 < \omega_i < 2/(1 + \ell_i + u_i)$  aleshores el mètode és convergent.

P1/a)  $B_J = \begin{pmatrix} 0 & -\frac{s}{2} & -\frac{1}{2} \\ -\frac{s}{2} & 0 & -\frac{s}{2} \\ -\frac{s}{2} & -\frac{s}{2} & 0 \end{pmatrix}$

$\frac{\ln(2-1)}{\ln(2)}$

Vemos que  $B_J \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{s}{2} \\ -\frac{s}{2} \\ 0 \end{pmatrix} = +\frac{s}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$

$\hookrightarrow \frac{s}{2} \in \sigma(B_J) \Rightarrow \rho(B_J) > 1$

$\Rightarrow$  Jacobi no converge



$$2/a) \quad x^{(k)} - x = B_J^k (x^{(0)} - x) = -B_J^k x$$

$$\Rightarrow \|x^{(k)} - x\|_\infty \leq \|B_J\|_\infty^k \|x\|_\infty$$

$\uparrow$   
 $\|\cdot\|_\infty$  es sub-aditiva  
 para matrices.

• Cota de  $\|B_J\|_\infty$ :

$$B_J = \begin{pmatrix} 0 & \frac{a_{12}}{a_{11}} & \frac{a_{13}}{a_{11}} & \dots \\ \frac{a_{21}}{a_{22}} & & & \\ \vdots & & & 0 \end{pmatrix}$$

$$\|B_J\|_\infty = \max_{i=1:n} \left\{ \sum_{j=1}^m |(B_J)_{ij}| \right\}$$

$$= \max_{i=1:n} \left\{ \sum_{\substack{j=1 \\ i \neq j}}^m \left| \frac{a_{ij}}{a_{ii}} \right| \right\}$$

$$< \frac{1}{\alpha}$$

• Cota de  $\|x\|_\infty$ :

$$x = B_J x + C_J \quad \begin{array}{l} \text{desigualdad} \\ \text{triangular} \end{array}$$

$$\|x\|_\infty = \|B_J x + C_J\|_\infty \leq \|B_J x\|_\infty + \|C_J\|_\infty$$

$$\leq \|B_J\|_\infty \|x\|_\infty + \|C_J\|_\infty$$

$\uparrow$   
 sub-aditividad  
 de  $\|\cdot\|_\infty$

$$\Leftrightarrow (1 - \|B_J\|_\infty) \|x\|_\infty \leq \|C_J\|_\infty$$

$$1 - \frac{1}{\alpha} \leq 1 - \|B_J\|_\infty$$

$$\Rightarrow \underbrace{\left( \frac{\alpha - 1}{\alpha} \right)}_{\geq 0 \text{ ya que } \alpha > 1} \|x\|_\infty \leq \|C_J\|_\infty \quad \text{i.e.} \quad \|x\|_\infty \leq \frac{\alpha}{\alpha - 1} \|C_J\|_\infty$$



• Costo de  $\|G\|_\alpha$  termina  
a termina

$$C_J = \begin{pmatrix} \frac{b_1}{a_{11}} \\ \frac{b_2}{a_{22}} \\ \vdots \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} \frac{\beta}{\gamma} \\ \frac{\beta}{\gamma} \\ \vdots \end{pmatrix} \Rightarrow \|G\|_\alpha < \frac{\beta}{\gamma}$$

Finalmente:

$$\|x^{(k)} - x\|_\alpha \leq \|B_J\|_\alpha^k \|x\|_\alpha < \left(\frac{1}{\alpha}\right)^k \cdot \left(\frac{\alpha}{\alpha-1}\right) \cdot \frac{\beta}{\gamma}$$

$$L \quad \varepsilon \geq \alpha^{-k+1} \cdot \frac{\beta}{\gamma(\alpha-1)}$$

$$\Rightarrow \alpha^{-k+1} \leq \frac{(\alpha-1)\gamma\varepsilon}{\beta} \quad \text{si } \beta \neq 0 \quad (\text{i.e. } x=x^{(q)})$$

$$\Rightarrow 1-k \leq \frac{\ln\left(\frac{(\alpha-1)\gamma\varepsilon}{\beta}\right)}{\ln(\alpha)}$$

$$\Rightarrow k \geq 1 + \frac{\ln\left(\frac{(\alpha-1)\gamma\varepsilon}{\beta}\right)}{\ln(\alpha)} = 1 + \frac{\ln\left(\frac{\beta}{(\alpha-1)\gamma\varepsilon}\right)}{\ln(\alpha)}$$

$$b) \quad k \geq 1 + \frac{\ln\left(\frac{10}{1 \cdot 1 \cdot 10^{-6}}\right)}{\ln(2)} = 24,25.$$

Hacen falta 25 iteraciones



$$3/ \quad F_1 = \left\{ \lambda \in \mathbb{C} : |\lambda - b_1| \leq \sum_{j=2}^n |b_j| = |K| \sum_{j=2}^n \frac{1}{2^j} \right. \\
\left. = |K| \cdot \left( \frac{\frac{1}{4} - \frac{1}{2^{n+1}}}{1 - \frac{1}{2}} \right) \right. \\
\left. = |K| \left( \frac{1}{2} - \frac{1}{2^n} \right) \right\}$$

$$F_i = \{ \lambda \in \mathbb{C} : |\lambda| \leq \alpha < 1 \} \quad \forall i = 2, \dots, n.$$

$$\text{Si } \lambda \in \text{sp}(A), \text{ entonces } \begin{cases} |\lambda| \leq \alpha < 1 \\ |\lambda - b_1| \leq |K| \left( \frac{1}{2} - \frac{1}{2^n} \right) < \frac{1}{2} \end{cases}$$

Por desigualdad triangular:

$$|\lambda| - |b_1| \leq |\lambda - b_1| < \frac{1}{2}$$

$$\Rightarrow |\lambda| < \frac{1}{2} + |b_1| = \frac{1}{2} + \frac{|K|}{2} < 1$$

$$\text{Por tanto, } \text{sp}(A) \subseteq \bigcup_{i=1}^n F_i \subseteq B(0, 1) \Rightarrow \rho(A) < 1$$

$$4/ \quad A = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 6 \end{pmatrix}$$

edol por filas  $\Rightarrow$  G-S converge



5/a)  $\Leftarrow$  Suponemos que  $A^j \rightarrow 0$

Sea  $\lambda \in \text{sp } A$ , entonces  $\exists v \neq 0$  tq  $Av = \lambda v$

$$\text{Tenemos } A^j v = \lambda^j v$$

$$\text{Por tanto } \lambda^j v \rightarrow 0, v \neq 0 \Rightarrow \lambda^j \rightarrow 0 \Rightarrow |\lambda| < 1$$

$$\text{Por tanto, } \forall \lambda \in \text{sp}(A), |\lambda| < 1 \Rightarrow \rho(A) < 1$$

$\Rightarrow$  Sea  $A = PJP^{-1}$  donde  $J$  es la forma de Jordán de  $A$ .

Supp. que  $\rho(A) < 1$

$$J = \begin{pmatrix} J_1 & & 0 \\ & J_2 & \\ 0 & & \ddots \\ & & & J_m \end{pmatrix}$$

$$A^j = P J^j P^{-1}$$

$$J^j = \begin{pmatrix} J_1^j & & 0 \\ & J_2^j & \\ 0 & & \ddots \\ & & & J_m^j \end{pmatrix}$$

$$\text{Sea } J_i = \begin{pmatrix} \lambda_i & & 0 \\ 1 & \lambda_i & \\ & \ddots & \\ 0 & & 1 & \lambda_i \end{pmatrix}$$

$$\text{Sea } L = \begin{pmatrix} 0 & & 0 \\ & \ddots & \\ 1 & & 1 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

binomio de Newton para  $(\lambda_i I_d + L)$

$$J_i^j = \sum_{k=0}^j \binom{j}{k} \lambda_i^{j-k} \cdot I_d^k \cdot L^k$$

Si  $j > m_i$

$$= \sum_{k=0}^{m_i} \binom{j}{k} \lambda_i^j \cdot L^k$$

$$L^k = 0 \quad \forall k > m_i$$

$\binom{j}{k} \lambda_i^j \rightarrow 0$  en  $+\infty$  ya que  $|\lambda_i| < 1$  y  $\binom{j}{k}$  es un polinomio en  $j$  contra  $\lambda_i^j$  que es exponencial



b)  $\Rightarrow$  Suppos. que  $\lim_{m \rightarrow +\infty} S_m$  existe

$$S_m v = \sum_{j=0}^m A^j v = \sum_{j=0}^m \lambda^j v = \begin{cases} m v & \text{si } \lambda = 1 \\ \frac{1 - \lambda^{m+1}}{1 - \lambda} v & \end{cases}$$

Si  $\lim_{m \rightarrow +\infty} S_m$  existe, entonces

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{1 - \lambda^{m+1}}{1 - \lambda} \text{ converge} \Rightarrow |\lambda| < 1 \\ \Rightarrow \rho(A) < 1 \\ m \text{ converge} \Rightarrow \lambda \neq 1 \end{array} \right.$$

$\Leftarrow$  Suppos. que  $\rho(A) < 1$   
 $\Rightarrow A^j \rightarrow 0$

$$(I - A) S_m (I - A) = I - A^{m+1}$$

$1 \notin \sigma_p(A) \Leftrightarrow \chi_A(1) \neq 0 \Leftrightarrow \det(A - I) \neq 0$   
 $\Leftrightarrow I - A$  invertible

Por tanto  $S_m = (I - A)^{-1} (I - A^{m+1})$

en  $+\infty$   $A^{m+1} \rightarrow 0 \Rightarrow S_m \rightarrow (I - A)^{-1}$

c) Sea  $v \in \text{sp } A$

$$1 > \|A\| = \min_{x \neq 0} \frac{\|Ax\|}{\|x\|} \geq \frac{\|Av\|}{\|v\|} = \frac{|\lambda| \|v\|}{\|v\|} = |\lambda|$$

$\Rightarrow \rho(A) < 1 \Rightarrow I - A$  invertible (ya visto en b))

$$(I - A)^{-1} = \lim_{m \rightarrow +\infty} S_m = \sum_{j=0}^{+\infty} A^j$$



$$\| (I-A)^{-1} \| = \left\| \sum_{j=0}^{+\infty} A^j \right\| \leq \sum_{j=0}^{+\infty} \| A^j \|$$

desigualdad triangular

$$\leq \sum_{j=0}^{+\infty} \| A \|^j$$

sub-multiplicativa

$$= \frac{1 - \|A\|^{+\infty}}{1 - \|A\|}$$

$$\|A\| < 1 \rightarrow \underline{\underline{\frac{1}{1 - \|A\|}}}$$

6/ Jacobi :

$$B_J = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{vecs: } \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{vals: } \frac{1}{2} \quad -\frac{1}{2} \quad 0$$

Método convergente  $\Leftrightarrow \rho(A) < 1 \Leftrightarrow |\alpha| > 1 \Leftrightarrow \underline{\underline{\alpha \in \mathbb{R} \setminus [-1, 1]}}$

$$= \frac{1}{|\alpha|}$$



Gauss-Seidel:

$$P = L + D = \begin{pmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 0 & \alpha & 0 \\ 1 & 0 & \alpha \end{pmatrix} \quad \alpha \text{ debe ser } \neq 0 \text{ para que } \exists P^{-1}$$

$$B_{GS} = -P^{-1}U = - \begin{pmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 0 & \alpha & 0 \\ 1 & 0 & \alpha \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & 0 & -\frac{1}{\alpha} \\ 0 & 0 & -\frac{1}{\alpha} \\ 0 & 0 & -\frac{1}{\alpha} \end{pmatrix} \quad \text{con} \quad \begin{cases} \alpha x = 1 \\ \alpha y = 0 \\ \alpha + \alpha z = 0 \end{cases}$$

$$B_{GS} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \frac{1}{\alpha} \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{\alpha^2} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} y = 0 \\ x = \frac{1}{\alpha} \\ z = -\frac{1}{\alpha^2} \end{cases}$$

$$\text{veps: } \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} -\alpha \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{veps: } 0 \quad 0 \quad \frac{1}{\alpha^2} \Rightarrow \rho(B_{GS}) = \frac{1}{\alpha^2} < 1 \Leftrightarrow \alpha > 1$$

$$\nexists / \text{ Si } |B| < 10, \quad A \text{ es el, por columnas } \Rightarrow \begin{cases} \rho(B_{GS}) < 1 \\ \rho(B_J) < 1 \end{cases}$$

Afinando:

$$B_J = \begin{pmatrix} 0 & +\frac{1}{S} \\ -\frac{B}{S} & 0 \end{pmatrix}$$

$$\chi_{B_J}(\lambda) = \lambda^2 + \frac{B}{2S}$$

$$= (\lambda - \frac{\sqrt{B}}{S})(\lambda + \frac{\sqrt{B}}{S})$$

$$\Rightarrow \rho(B_J) = \frac{\sqrt{B}}{S} < 1 \Leftrightarrow B < 2S$$

Cómo es tridiagonal, no singular para  $B \neq 2S$  y sin ceros en la diagonal,  $\rho(B_{GS}) = \rho(B_J)^2 < 1 \Leftrightarrow B < 2S$



10/

$$a) \quad x^{(k+1)} = M(\alpha, \Omega) x^{(k)} + (I + \alpha \Omega L)^{-1} \Omega b$$

$$\Leftrightarrow (I + \alpha \Omega L) x^{(k+1)} = [(I - \Omega) - (1 - \alpha) \Omega L - \Omega U] x^{(k)} + \Omega b$$

Si converge a  $y$ :

$$(I + \alpha \Omega L) y = [(I - \Omega) - (1 - \alpha) \Omega L - \Omega U] y + \Omega b$$

$$\Rightarrow \cancel{I + \alpha \Omega L} - I + \Omega + \Omega L + \Omega U - \alpha \Omega L = \Omega$$

$$\Rightarrow [I + \alpha \Omega L + (-I + \Omega + \Omega L + \Omega U - \alpha \Omega L)] y = \Omega b$$

$$\Rightarrow \Omega (I + L + U) y = \Omega b$$

$$\text{Como } \omega_i \neq 0, \exists \Omega^{-1} \Rightarrow \underline{\underline{A y = b.}}$$

$$b) \text{ Si } \omega_i = \omega, \quad \Omega = \omega I$$

Si  $\alpha \neq 0$ :

$$M(0, \omega I) = [(1 - \omega)I - \omega(L + U)]$$

$$= I - \omega A = \omega \left( \frac{1}{\omega} I - A \right)$$

$$\text{Entonces } x^{(k+1)} = \omega \left( \frac{1}{\omega} I - A \right) x^{(k)} + \omega b$$

$$= \left( \frac{1}{\omega} I \right)^{-1} \left( \frac{1}{\omega} I - A \right) + \left( \frac{1}{\omega} I \right)^{-1} b$$

$$P = \frac{1}{\omega} I \Rightarrow \text{Método del gradiente.}$$

Si  $\alpha = 1$ :

$$x^{(k+1)} = (I + \omega L)^{-1} ((1 - \omega)I - \omega U) x^{(k)} + (I + \omega L)^{-1} \omega b$$

Gauss-Seidel si  $\omega = 1$ . En general,  $\omega$  - sobrerelajación.



b/

$$\det(M(\alpha, \Omega) - \lambda I) = \det((I + \alpha \Omega L)^{-1} [I - \Omega - (1 - \alpha) \Omega L - \Omega U - \lambda I])$$

Multiplicamos  
por  $I + \alpha \Omega L$   
sin modificar  
el det ya que  
tiene 1s en  
la diagonal

$$= \det(I - \Omega - (1 - \alpha) \Omega L - \Omega U - \lambda I - \lambda \alpha \Omega L)$$

$$= \det((1 - \lambda)I - \Omega - (1 - \alpha + \lambda \alpha) \Omega L - \Omega U)$$

c/ Tenemos  $B(\lambda) = \underbrace{(1 - \lambda)I - \Omega}_{\text{diagonal}} - \underbrace{(1 - \alpha + \lambda \alpha) \Omega L - \Omega U}_{\text{resto}}$

$$|b_{ii}| = |1 - \lambda - w_i| = |\lambda - (1 - w_i)|$$

$$\underset{\text{desigualdad}}{\Delta} \geq |\lambda| - |1 - w_i| \quad \textcircled{I}$$

$$\sum_{i \neq j} |b_{ij}| = |1 - \alpha + \lambda \alpha| |w_i| l_i + |w_i| a_i$$

$$\underset{\text{desigualdad}}{\Delta} \leq |w_i| (|1 - \alpha| l_i + a_i) + |\lambda| |\alpha w_i| l_i \quad \textcircled{II}$$

Para tener  $\textcircled{I} > \textcircled{II}, \forall i$

$$\text{Necesitamos } |\lambda| (1 - |\alpha w_i| l_i) > |1 - w_i| + |w_i| (|1 - \alpha| l_i + a_i)$$

Como  $|\alpha w_i| l_i < 1$ , esto es equivalente a  $|\lambda| > K(\alpha, \Omega)$

Por tanto,  $(|\lambda| > K(\alpha, \Omega)) \Rightarrow B(\lambda) \text{ edd por filas}$

$$\Rightarrow \det(B(\lambda)) \neq 0$$

$$\Rightarrow P(\lambda) \neq 0$$

$$\Rightarrow \lambda \notin \sigma_p(M(\alpha, \Omega))$$

$$\Rightarrow \lambda \in \sigma_p(M(\alpha, \Omega)) \Rightarrow |\lambda| \leq K(\alpha, \Omega)$$

$$\Rightarrow \forall \lambda \in \sigma_p(A), |\lambda| \leq K(\alpha, \Omega) \Rightarrow \rho(M(\alpha, \Omega)) \leq K$$



dl

Si  $0 \leq \alpha \leq 1$ ,  $|l_i + u_i| < 1 \quad \forall i$  y  $0 < w_i < \frac{2}{1 + l_i + u_i}$

En tal caso:

$$K(\alpha, \Omega) = \frac{|1 - w_i| + w_i((1 - \alpha)l_i + u_i)}{1 - w_i \alpha l_i}$$

$$= \frac{|1 - w_i| + w_i(l_i + u_i) - \alpha w_i l_i}{1 - w_i \alpha l_i}$$

Si  $w_i \in (0; 1]$ :

$$K(\alpha, \Omega) = 1 + \frac{w_i(-1 + l_i + u_i)}{1 - w_i \alpha l_i}$$

~~como~~  $w_i < \frac{2}{1 + l_i + u_i}$  ~~tenemos~~

$|l_i + u_i| < 1 \Rightarrow l_i < 1$  ya que  $l_i, u_i \in [0; 1]$

por tanto  $\left. \begin{array}{l} -1 + l_i + u_i < 0 \\ 0 < w_i \\ 0 < 1 - w_i \alpha l_i \end{array} \right\} \Rightarrow K(\alpha, \Omega) < 1$

Si  $w_i \in (1; \frac{2}{1 + l_i + u_i})$

$$K(\alpha, \Omega) = \frac{w_i - 1 + w_i(l_i + u_i) - \alpha w_i l_i}{1 - w_i \alpha l_i}$$

$$= \frac{w_i(1 + l_i + u_i) - 1 - \alpha w_i l_i}{1 - w_i \alpha l_i}$$

$$< \frac{2 - 1 - \alpha w_i l_i}{1 - w_i \alpha l_i} = 1 \Rightarrow K(\alpha, \Omega) < 1$$