## Non Linear System of Equations

Timoteo Dinelli, Marco Mehl<sup>†</sup>
14<sup>th</sup> of November 2024

## 1 "Bacini comunicanti con perdite di carico"

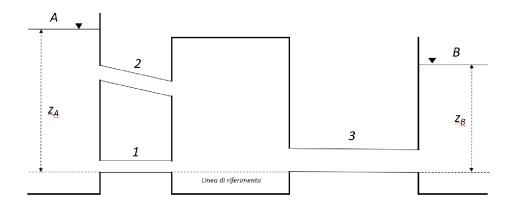


Figure 1: Schematizzazione del sistema di collegamento di due serbatoi.

Due bacini d'acqua ( $\mathbf{A}$  e  $\mathbf{B}$ ) sono collegati fra loro con il sistema di tubazioni rappresentato in figura 1. Dal bacino  $\mathbf{A}$  partono due tubazioni (1 e 2) di lunghezza e diametro diversi, che si congiungono in un barilotto dal quale un' unica tubazione (3) convoglia l'acqua verso il bacino  $\mathbf{B}$ . Le tubazioni 1 e 2 possono essere utilizzate in alternativa, chiudendone una delle due, o assieme quando entrambe sono aperte. Sulla base dei dati forniti, si chiede di calcolare la portata quando sono aperti i tubi 1 e 3. **Dati**:

- $\frac{\epsilon_1}{D_1} = \frac{\epsilon_2}{D_2} = \frac{\epsilon_3}{D_3} = 0.001.$
- $D_1 = 0.3 \, m, \, L_1 = 300 \, m.$
- $D_2 = 0.2 \, m, \, L_2 = 346.4 \, m.$
- $D_3 = 0.4 \, m, \, L_3 = 900 \, m.$
- $\rho_{H_2O} = 1000 \frac{kg}{m^3}$ .
- $\mu_{H_2O} = 1.141 \times 10^{-3} \ Pa \ s.$
- $z_A = 80 m$ .
- $z_B = 30 m$ .
- Formula di Colebrook-White:  $\frac{1}{\sqrt{f}} = -4log\left(\frac{\epsilon}{3.7\,D} + \frac{1.255}{Re\sqrt{f}}\right)$

<sup>\*</sup>timoteo.dinelli@polimi.it

 $<sup>^{\</sup>dagger} marco.mehl@polimi.it$ 

## Soluzione

A causa delle perdite di carico nelle tubazioni, il trinomio di Bernoulli non si mantiene costante tra i due bacini. Il bilancio dell'energia meccanica tra i peli liberi dei due bacini risulta:

$$z_A = z_B + \Delta H_1 + \Delta H_3 \tag{1}$$

$$\Delta H_1 = 4 \frac{L_1}{D_1} f_1 \frac{v_1^2}{2g} \tag{2}$$

$$\Delta H_3 = 4 \frac{L_3}{D_3} f_3 \frac{v_3^3}{3g} \tag{3}$$

Uguagliando le portate nei tubi 1 e 3 si ha:

$$v_3 = v_1 \left(\frac{D_1}{D_3}\right)^2 \tag{4}$$

che permette di scrivere il bilancio dell'energia meccanica in funzione della sola incognita  $v_1$ :

$$z_A - z_B = \frac{v_1^2}{2g} \left( 4 \frac{L_1}{D_1} f_1 + 4 \frac{L_3}{D_3} \left( \frac{D_1}{D_3} \right)^4 f_3 \right)$$
 (5)

Si noti tuttavia che l'equazione 5 risulta effetivamente un' unica equazione funzione dell'incognita  $v_1$  tuttavia  $f_1$  e  $f_3$  dipendono implicitamente da  $v_1$  pertanto risulta necessario risolvere (numericamente) il seguente sistema di equazioni nelle tre incognite  $Q = \frac{v_{1,3}}{\frac{\pi D_{1,3}^2}{4}}$ ,  $f_1$ ,  $f_3$ :

$$\begin{cases} z_A - (z_B + \Delta H_1 + \Delta H_3) &= 0\\ \frac{1}{\sqrt{f_1}} - \left( -4log\left(\frac{\epsilon}{3.7 D} + \frac{1.255}{Re\sqrt{f_1}}\right) \right) &= 0\\ \frac{1}{\sqrt{f_3}} - \left( -4log\left(\frac{\epsilon}{3.7 D} + \frac{1.255}{Re\sqrt{f_3}}\right) \right) &= 0 \end{cases}$$
(6)