

Chapitre 22 - Déterminants

1 Déterminant d'une matrice carrée

1.1 Linéarité par rapport aux colonnes de la variable

Soit M une matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, on note ses colonnes $M = (C_1|C_2|\dots|C_n)$ et on note C'_j une autre colonne.

Définition 1.1. Soit $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ et $f: \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \rightarrow \mathbb{K}$, on dit que f est linéaire par rapport à la colonne C_j si pour tout $\alpha \in \mathbb{K}$, pour toute matrice M et pour toute colonne C'_j ,

$$f(C_1|C_2|\dots|(\alpha C_j + C'_j)|\dots|C_n) = \alpha f(C_1|C_2|\dots|C_j|\dots|C_n) + f(C_1|C_2|\dots|C'_j|\dots|C_n)$$

la j colonne est une combinaison linéaire

Exemple : le produit mixte est linéaire par rapport à chacun de ses vecteurs :

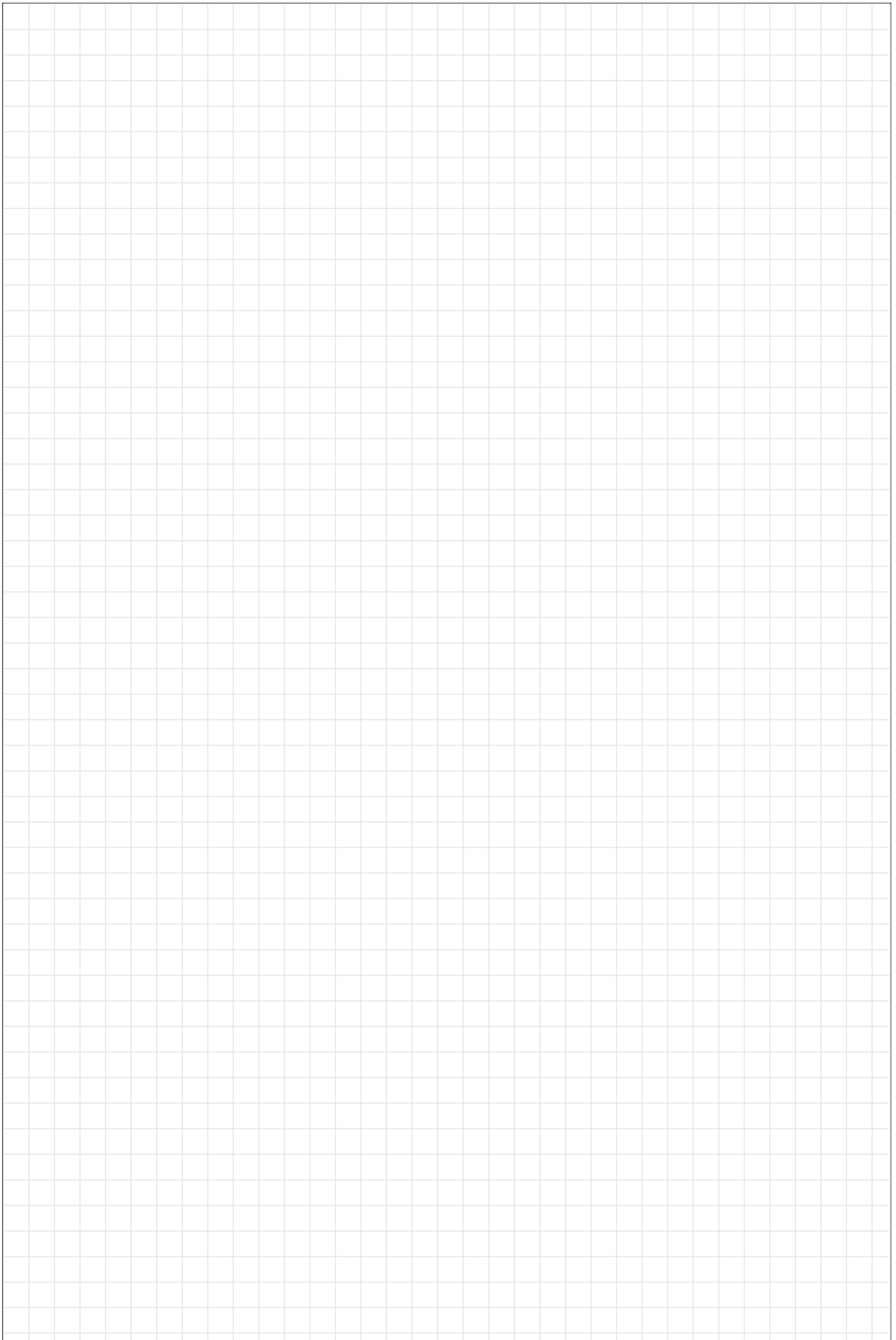
$$[\vec{u}, \vec{v}_1 + \vec{v}_2, \vec{w}] = [\vec{u}, \vec{v}_1, \vec{w}] + [\vec{u}, \vec{v}_2, \vec{w}] \quad \text{linéarité par rapport à la 2^e variable.}$$

Exemple : Soit $f: \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$ linéaire par rapport à chaque des colonnes.
Calculons

$$f\begin{pmatrix} 4 & 1 & -5 \\ 2 & 3 & 7 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix} = 4 f\begin{pmatrix} 1 & 1 & -5 \\ 0 & 3 & 7 \\ 0 & 2 & 2 \end{pmatrix} + 2 f\begin{pmatrix} 0 & 1 & -5 \\ 1 & 3 & 7 \\ 0 & 2 & 2 \end{pmatrix} + 1 f\begin{pmatrix} 0 & 1 & -5 \\ 0 & 3 & 7 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\text{car } \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = 4 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 1 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \leftarrow \text{arbitraire}$$

$$f\begin{pmatrix} 4 & 1 & -5 \\ 2 & 3 & 7 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix} = 4 f\begin{pmatrix} 1 & 1 & -5 \\ 0 & 0 & 7 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} + 4 \times 3 \times f\begin{pmatrix} 1 & 0 & -5 \\ 0 & 1 & 7 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} + 4 \times 2 \times f\begin{pmatrix} 1 & 0 & -5 \\ 0 & 0 & 7 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} + 2 f\begin{pmatrix} 0 & 1 & -5 \\ 1 & 3 & 7 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} + \dots$$



1.2 Antisymétrie par rapport aux colonnes

Définition 1.2. Soit $f : \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \rightarrow \mathbb{K}$, on dit que f est antisymétrique par rapport aux colonnes de sa variable si pour toute matrice $M = (C_1|C_2|\dots|C_n)$ et pour tous indices i, j

$$f(C_1|C_2|\dots|C_i|\dots|C_j|\dots|C_n) = -f(C_1|C_2|\dots|C_j|\dots|C_i|\dots|C_n)$$

La fonction f est antisymétrique quand elle change de signe à chaque échange de colonne.

Exemple : le produit mixte est antisymétrique.

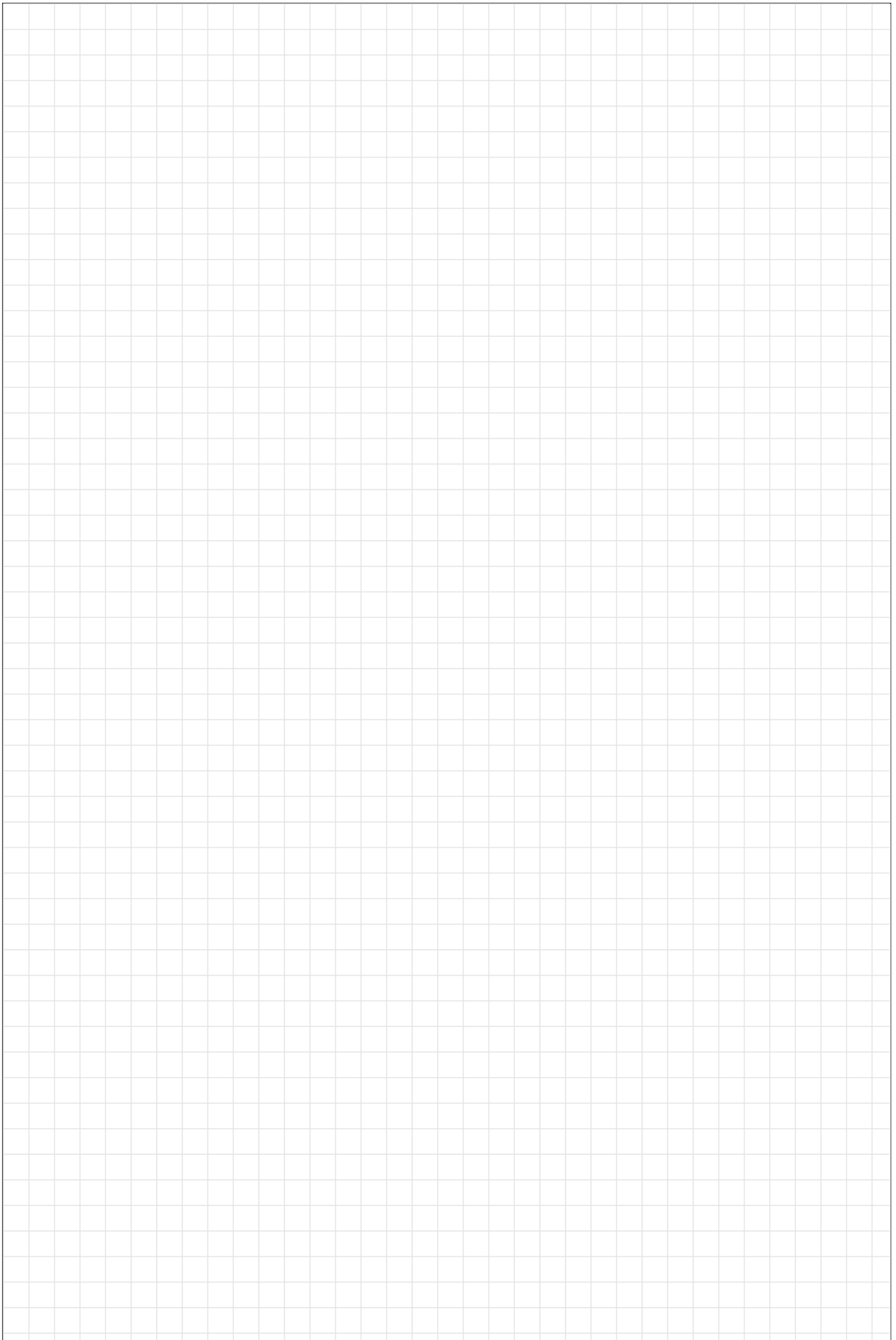
Exemple : si f est antisymétrique de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ dans \mathbb{R} :

$$f\begin{pmatrix} 2 & 3 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \\ -4 & 0 & 7 \end{pmatrix} = -f\begin{pmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \\ -4 & 7 & 0 \end{pmatrix}$$

$$f\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 5 \end{pmatrix} = -f\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 5 \end{pmatrix} \Rightarrow f\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 5 \end{pmatrix} = 0$$

Proposition : Si f est antisymétrique par rapport aux colonnes de sa variable, alors f s'annule quand sa variable a deux colonnes égales.

$$A = f(C_1 \dots | C_{i-1} | C_i | C_{i+1} \dots | C_{j-1} | C_i | C_{j+1} \dots | C_n) \\ \Rightarrow A = -A \Rightarrow A = 0$$



1.3 Théorème d'existence et d'unicité

matrice carrée
matrice

Théorème 1.1. Soit $n \in \mathbb{N}^*$. Il existe une unique application $f : \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \rightarrow \mathbb{K}$ vérifiant les trois propriétés suivantes :

1. f est linéaire par rapport à chacune des colonnes de la matrice,
2. f est antisymétrique par rapport aux colonnes de la matrice,
3. $f(I_n) = 1$.

Cette application s'appelle déterminant et on la note $\det(M)$ pour une matrice carrée M .

notations 1.3. Pour une matrice $M = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$, on note $\det M = \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$.

Démonstration, pour $n=3$

Analyse : on suppose qu'il existe une application f qui vérifie les conditions.

Soit $M = \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ h & i & j \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{K})$

$$f(M) = f \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ h & i & j \end{pmatrix} = a f \begin{pmatrix} 1 & b & c \\ 0 & e & f \\ 0 & i & j \end{pmatrix} + d f \begin{pmatrix} 0 & b & c \\ 1 & e & f \\ 0 & i & j \end{pmatrix} + h f \begin{pmatrix} 0 & b & c \\ 0 & e & f \\ 1 & i & j \end{pmatrix}$$

par linéarité par rapport à la 1^{ère} colonne

$$= a b f \begin{pmatrix} 1 & 1 & c \\ 0 & 0 & f \\ 0 & 0 & j \end{pmatrix} + a c f \begin{pmatrix} 1 & 0 & c \\ 0 & 1 & f \\ 0 & 0 & j \end{pmatrix} + a j f \begin{pmatrix} 1 & 0 & c \\ 0 & 0 & f \\ 0 & 1 & j \end{pmatrix} + d b f \begin{pmatrix} 0 & 1 & c \\ 1 & 0 & f \\ 0 & 0 & j \end{pmatrix} + \dots$$

par antisymétrie, 3 termes s'annulent
il en reste 6

$$f(M) = a e c f \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + a e f f \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + a e j f \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + \dots$$

$$+ a j c \cdot 0 + a j f f \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} + a j f \cdot 0 + d b f f \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + \dots = 1$$

par antisymétrie il reste 6 termes

$$\text{et } f \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = f(I_3) = 1 \quad f \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = -f \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = -1$$

$$f \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = -f \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = - \left(-f \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right) = f(I_3) = 1$$

Finalement

$$f \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & g \\ h & j & l \end{pmatrix} = +a e l - a j g - d b l + d j c + h b g - h e c$$

= $[(a, d, h), (b, e, j), (c, g, l)]$ produit mixte

ce qui prouve l'unicité de f

Synthèse: si f est cette fonction (avec l'expression ci-dessus)

f est une application de $M_3(\mathbb{K})$ dans \mathbb{K} .

f est linéaire par rapport à chacune des colonnes

f est antisymétrique par rapport aux colonnes

et $f(I_n) = 1$.

alors il existe une application f qui vérifie le théorème

On note

$$\det \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & g \\ h & j & l \end{pmatrix} = \begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & g \\ h & j & l \end{vmatrix} = +a e l + b g h + d j c - h e c - d b l - g j a$$

← les verticales

- a c +

Règle de Sarrus

$$\det \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 2 & 5 & 3 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{vmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 2 & 5 & 3 \\ 1 & 2 & 0 \end{vmatrix} = 0 + (-3) + 4 - 5 - 0 - 18$$

$$= 1 \times (-1) + 3 \times (-7) + 0$$

1.4 Dimension 2 et 3



Proposition 1.2. Pour $M = \begin{pmatrix} u_1 & v_1 \\ u_2 & v_2 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{K})$, on a



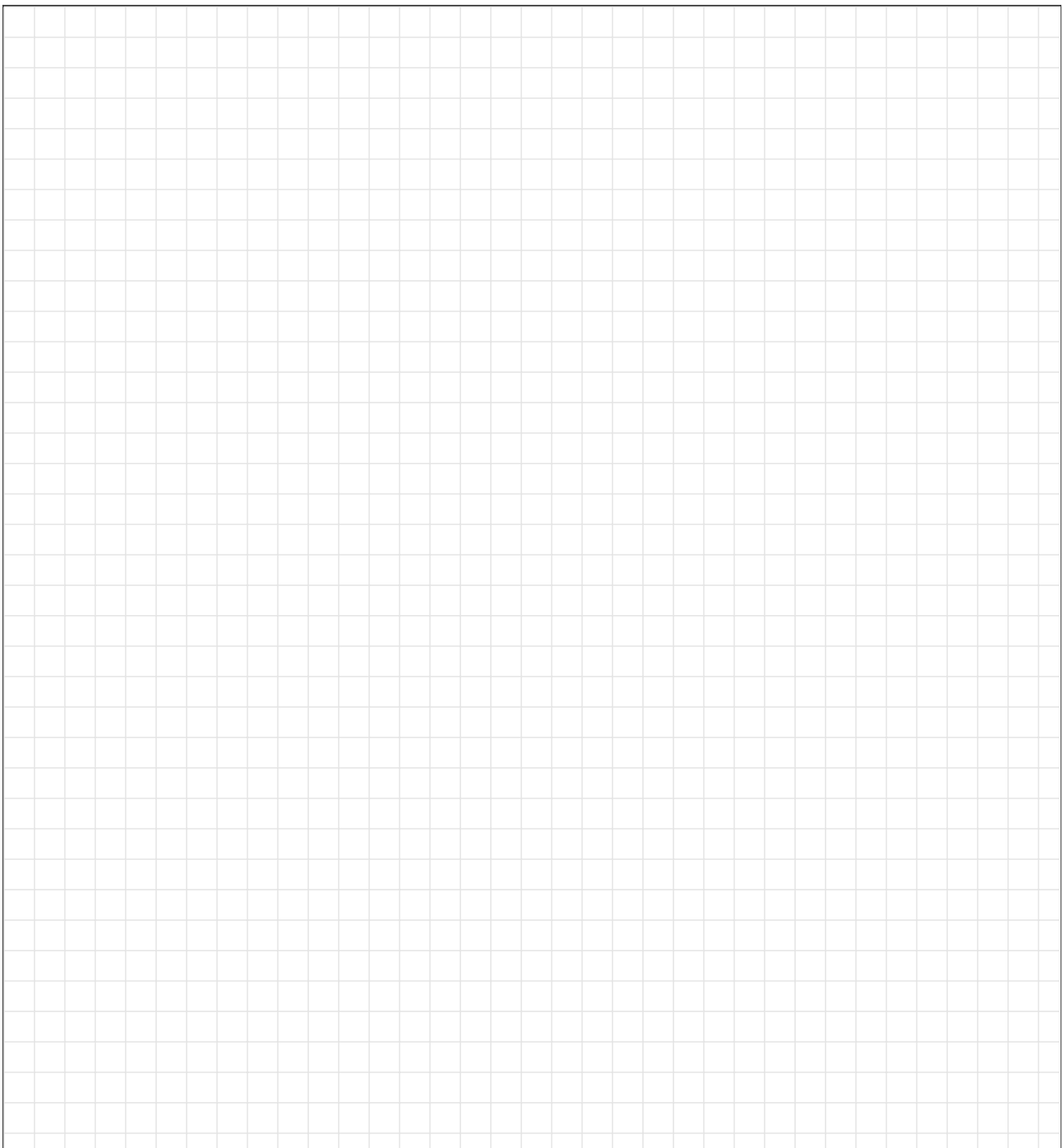
$$\det M = \begin{vmatrix} u_1 & v_1 \\ u_2 & v_2 \end{vmatrix} = u_1 v_2 - u_2 v_1.$$

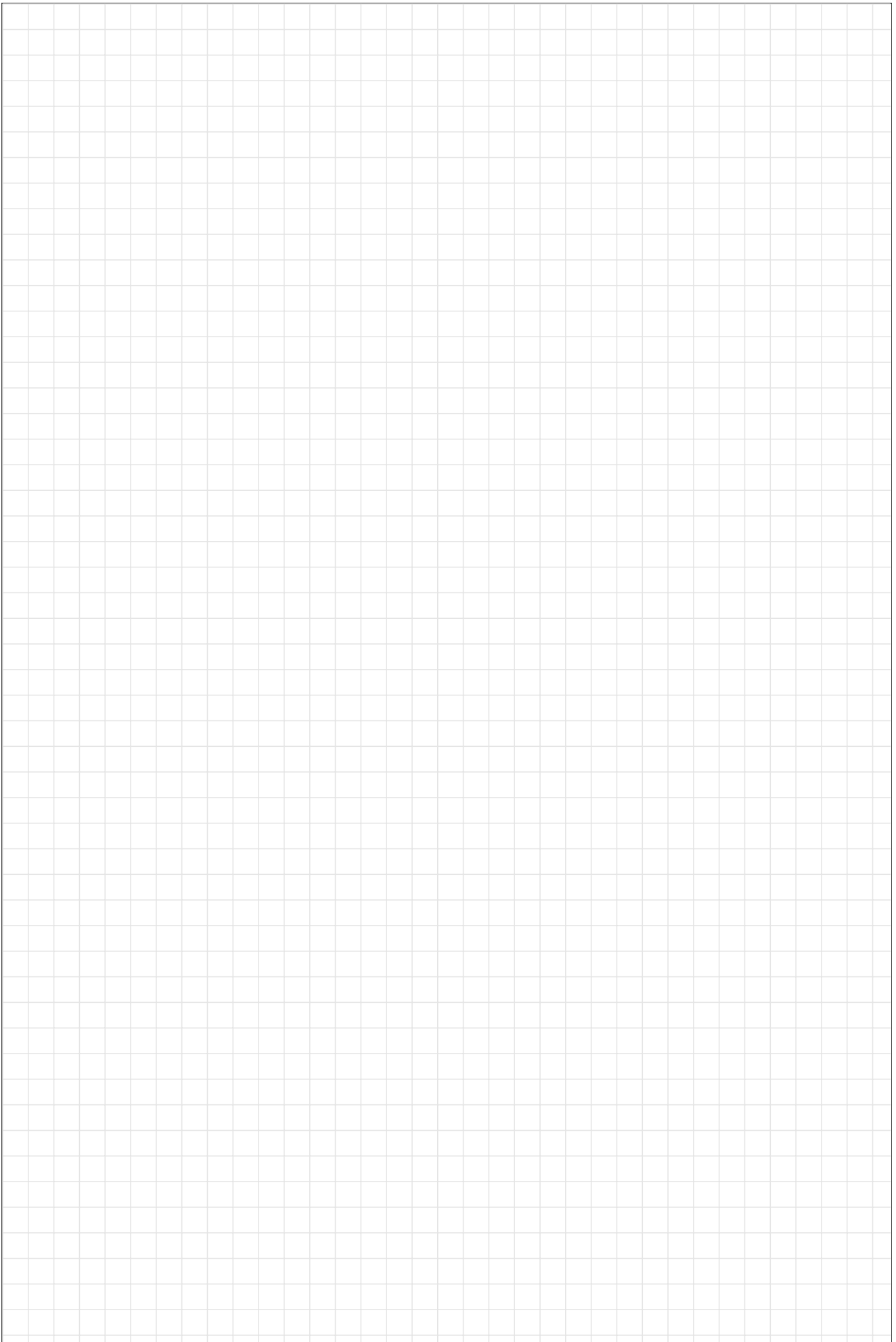


Proposition 1.3. Pour $M = \begin{pmatrix} u_1 & v_1 & w_1 \\ u_2 & v_2 & w_2 \\ u_3 & v_3 & w_3 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{K})$, on a



$$\det(M) = \begin{vmatrix} u_1 & v_1 & w_1 \\ u_2 & v_2 & w_2 \\ u_3 & v_3 & w_3 \end{vmatrix} = u_1 v_2 w_3 + v_1 w_2 u_3 + w_1 u_2 v_3 - u_1 w_2 v_3 - v_1 u_2 w_3 - w_1 v_2 u_3.$$





1.5 Propriétés du déterminant

Proposition 1.4. Le déterminant d'une matrice ayant deux colonnes égales est nul.

$$\det(C_1 | C_2 | \dots | C_{i-1} | C | C_{i+1} | \dots | C_{j-1} | C | C_{j+1} | \dots | C_n) = 0$$

Proposition 1.5.

Si une des colonnes d'une matrice est combinaison linéaire des autres alors son déterminant est nul.

Proposition 1.6. Pour toute matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ et pour tout scalaire $\lambda \in \mathbb{K}$

$$\det(\lambda.A) = \lambda^n \det(A)$$

Démonstration prop 1.5

$$\det(C_1, \dots, C_{k-1}, \sum_{\substack{i=1 \\ i \neq k}}^m \alpha_i C_i, C_{k+1}, \dots, C_m) = \sum_{\substack{i=1 \\ i \neq k}}^m \alpha_i \det(C_1, \dots, C_{k-1}, C_i, C_{k+1}, \dots, C_m)$$

$$C_k = \sum_{\substack{i=1 \\ i \neq k}}^m \alpha_i C_i \text{ avec } (\alpha_i) \text{ scalaires}$$

$$= 0$$

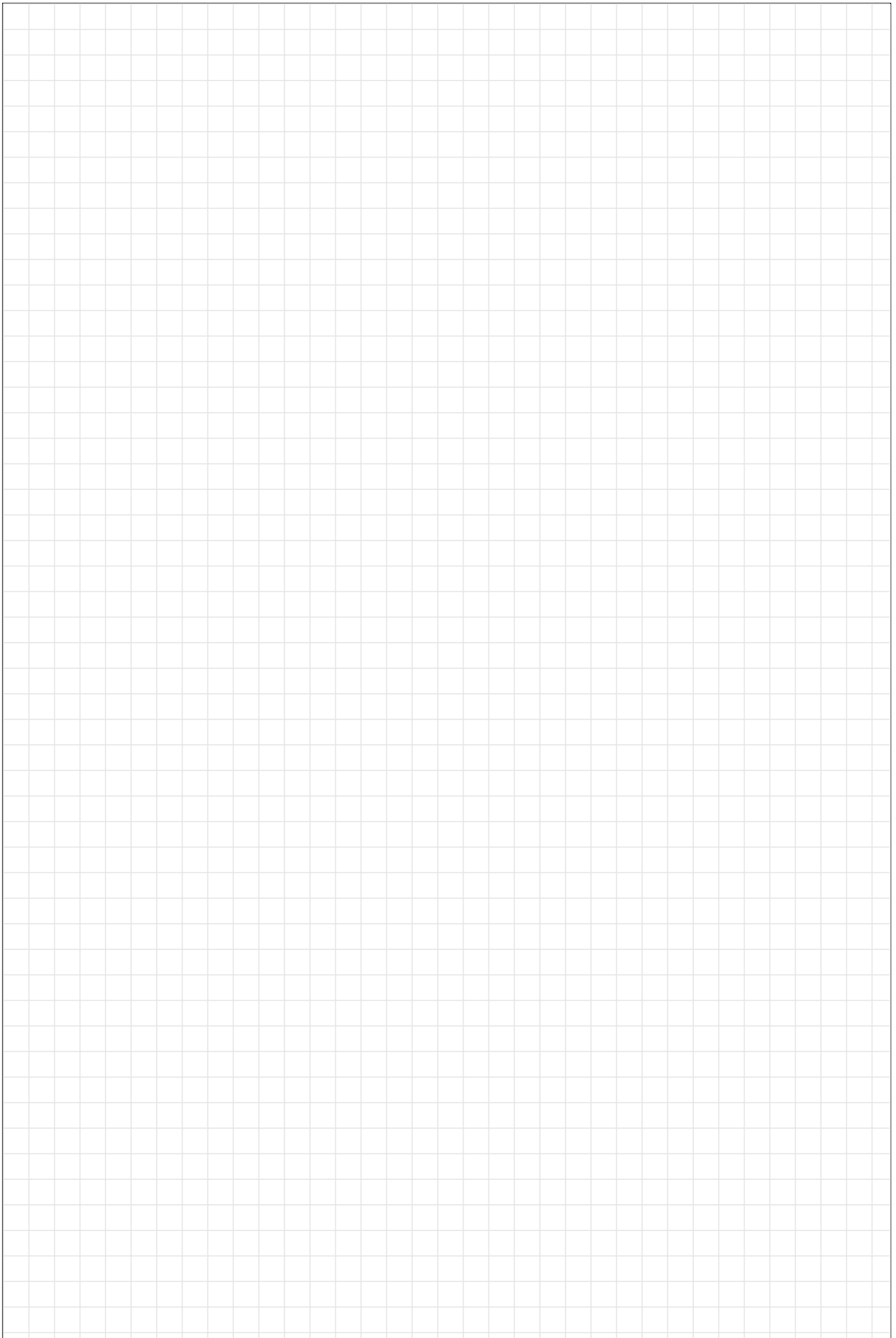
ici C_i apparaît 2 fois
donc le déterminant est nul
car det antisymétrique.

Exemple :

$$\det \left(\frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 4 \\ 1 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 2 \end{pmatrix} \right) = \det \begin{pmatrix} 2/3 & 2/3 & 1/3 \\ 1/3 & 2/3 & -1/3 \\ 2/3 & -1/3 & 2/3 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{3} \det \begin{pmatrix} 2 & 2/3 & 1/3 \\ 1 & 2/3 & -1/3 \\ 2 & -1/3 & 2/3 \end{pmatrix} = \frac{1}{3^3} \det \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{27} (8 - 4 - 1 - 4 - 4 - 2) = -\frac{7}{27}$$



2 Déterminant et opérations élémentaires

2.1 Opérations élémentaires sur les colonnes

Proposition 2.1. L'opération élémentaire sur les matrices $C_i \leftarrow C_i + \lambda C_j$, $\lambda \in \mathbb{K}$, ne change pas la valeur du déterminant. *transvection*

Proposition 2.2. L'opération élémentaire $C_i \leftrightarrow C_j$ change le signe du déterminant. *transposition*

Proposition 2.3. L'opération $C_i \leftarrow \mu C_i$, $\mu \in \mathbb{K}$ multiplie le déterminant par μ . *dilatation*.

Proposition 2.4. Soit M une matrice carrée et E_1 une matrice d'opération élémentaire.

On a $\det(M.E_1) = \det(M) \det(E_1)$.

Si E est une matrice produit de matrices d'opérations élémentaires, alors $\det(M.E) = \det(M) \det(E)$.

Proposition 2.5. Le déterminant d'une matrice triangulaire inférieure ou supérieure est le produit de ses coefficients diagonaux.

$$\det \begin{pmatrix} \alpha_1 & & (*) \\ & \ddots & \\ (0) & & \alpha_n \end{pmatrix} = \prod_{i=1}^n \alpha_i$$

Application : Calcul du déterminant par opérations sur les colonnes.

Démonstration

colonne i

$$\det(C_1, \dots, C_{i-1}, C_i + \lambda C_j, C_{i+1}, \dots, C_j, \dots, C_n) = \det(C_1, C_2, \dots, C_{i-1}, C_i, C_{i+1}, \dots, C_n) + \lambda \det(\dots, C_j, \dots, C_j, \dots)$$

déterminant de la matrice après transvection *déterminant de la matrice*

0

Démonstration 2.4 :

la matrice $E = \begin{pmatrix} 1 & \lambda(0) \\ (0) & 1 \end{pmatrix}$ est la matrice de l'opération élémentaire $C_i \leftarrow C_i + \lambda C_j$
 $= I_n + \lambda E_{ji}$

$$\det(E) = \det(I_n) = 1 \quad \left(\begin{pmatrix} C_i & C_j \\ (0) & 1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 & \lambda \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} C_i & C_j \\ (0) & 1 \end{pmatrix}$$

E


E est la matrice I_n à laquelle on a appliqué $C_i \leftarrow C_i + \lambda C_j$

Pour une transposition $C_i \leftrightarrow C_j$, la matrice correspondante est $E = \begin{pmatrix} 1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & 0 & 1 & \\ & & 1 & 0 & \\ & & & & \ddots \end{pmatrix}$ et $\det(E) = -\det(I_n) = -1$

Pour une dilatation $C_i \leftarrow p C_i$ avec $p \in \mathbb{K}^*$
 $E = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & p & \\ & & & \ddots \end{pmatrix}$ $\det(E) = p \det(I_n) = p \times 1 = p$

Exemple

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 4 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 5 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix} = -6 + 0 + 0 - 0 - 0 - 0 = 1 \times 2 \times (-3)$$



2.2 Matrices inversibles et déterminant

Théorème 2.6. Une matrice carrée A est inversible si et seulement si $\det A \neq 0$.

une matrice carrée A est inversible \Leftrightarrow par opérations élémentaires sur les colonnes, on peut transformer A en l'identité. \Leftrightarrow il existe une matrice E produit de matrices d'opérations élémentaires telle que $AE = I_n$

$$\Rightarrow \det(AE) = \det(I_n) \Rightarrow \det(A) \times \det(E) = 1 \Rightarrow \det(A) \neq 0.$$

Si A n'est pas inversible, alors on peut obtenir

$$AE = \begin{pmatrix} 1 & & & 0 & & \\ & 1 & & 0 & & \\ & 0 & 1 & & 0 & \\ & 0 & 0 & & 0 & \\ & 0 & 0 & & 0 & \end{pmatrix} = J_r \quad (r = \text{rang}(A))$$

Matrice échelonnée réduite par colonnes

on a $\det(J_r) = 0$ car J_r est triangulaire inférieure et $\det(A) \cdot \det(E) = 0 \Rightarrow \det(A) = 0$

Exemple

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 3 & 2 & 1 \\ 2 & -4 & 7 \end{pmatrix} \text{ est-elle inversible ?}$$

on calcule $\det(A) =$

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 3 & -4 & 4 \\ 2 & -8 & 9 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 3 & -4 & 0 \\ 2 & -8 & 1 \end{vmatrix} = 1 \times (-4) \times 1 = -4$$

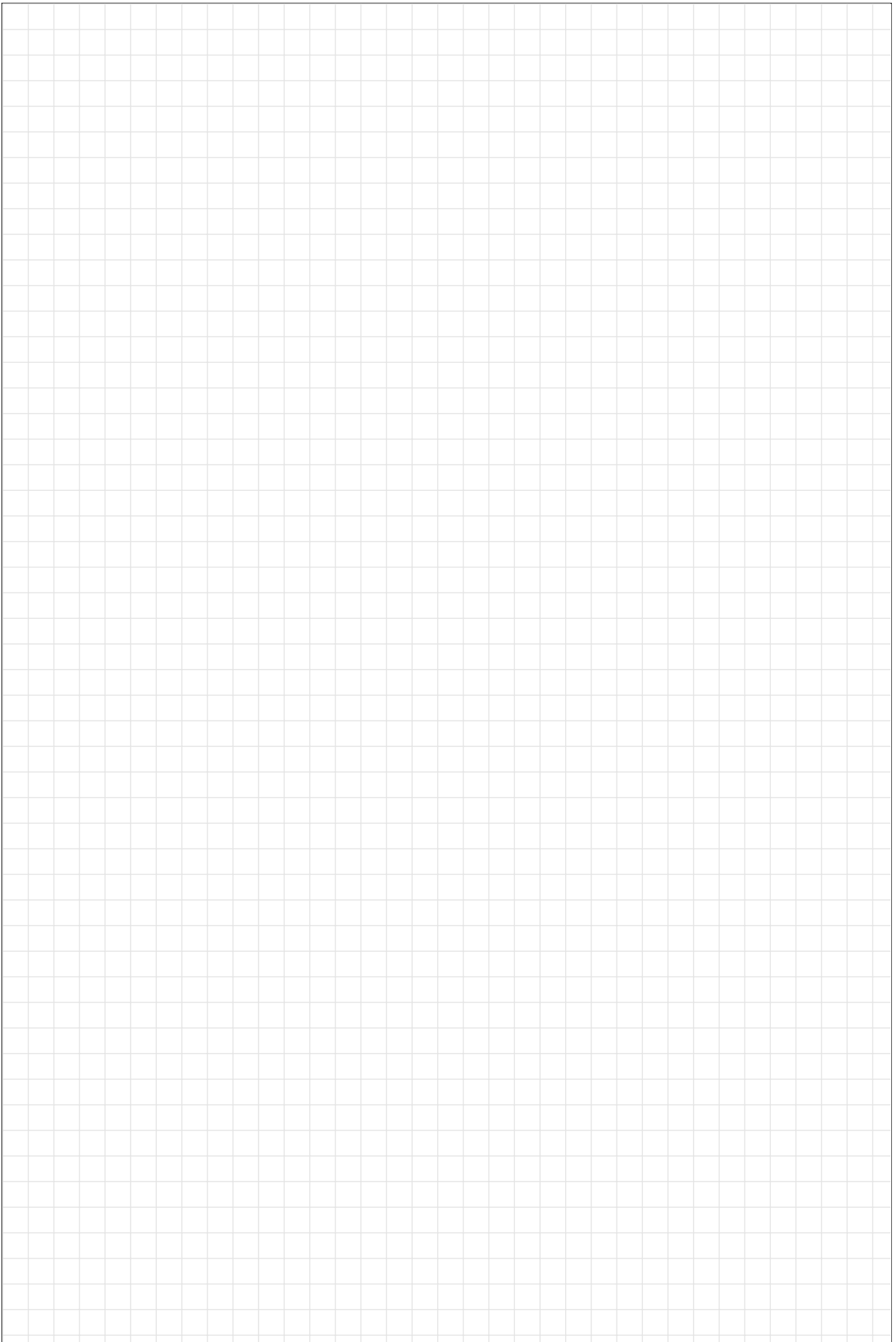
$$\det(A) = -4 \neq 0$$

$$\begin{aligned} C_2 &\leftarrow C_2 - 2C_1 \\ C_3 &\leftarrow C_3 + C_1 \end{aligned}$$

ne changent pas le déterminant

donc A

est inversible



2.3 Développement selon une ligne ou une colonne

Proposition 2.7. Soit A une matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ avec $A = (a_{ij})_{(i,j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2}$.

On note Δ_{ij} le déterminant extrait de A en supprimant la $i^{\text{ème}}$ ligne et la $j^{\text{ème}}$ colonne.

On peut calculer $\det A$ en développant par rapport à n'importe quelle ligne p :


$$\det A = \sum_{j=1}^n a_{pj} (-1)^{p+j} \Delta_{pj} \text{ pour tout } p \in \llbracket 1, n \rrbracket,$$

ou en développant par rapport à n'importe quelle colonne q :

$$\det A = \sum_{i=1}^n a_{iq} (-1)^{i+q} \Delta_{iq} \text{ pour tout } q \in \llbracket 1, n \rrbracket.$$

coefficient
signe

"mineur" =
déterminant
de taille $n-1$

 **Lemme 2.8.** Pour toute matrice $B \in \mathcal{M}_{n-1}(\mathbb{K})$, on a

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix} = \det B$$

Exemple

$$\det A = \det \begin{pmatrix} 4 & 2 & 3 & 1 \\ -1 & 0 & -3 & -5 \\ 2 & -4 & 1 & 0 \\ -3 & 1 & 2 & 0 \end{pmatrix} = (-1) \begin{vmatrix} 2 & 3 & 1 \\ -4 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \end{vmatrix} + 0 \begin{vmatrix} 4 & 3 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \\ -3 & 2 & 0 \end{vmatrix}$$

$$(-1)^{i+j} \begin{pmatrix} + & - & + & - \\ - & + & - & + \\ + & - & + & - \\ - & + & - & + \end{pmatrix}$$

$$-(-3) \begin{vmatrix} 4 & 2 & 1 \\ 2 & -4 & 0 \\ -3 & 1 & 0 \end{vmatrix} + (-5) \begin{vmatrix} 4 & 2 & 3 \\ 2 & -4 & 1 \\ -3 & 1 & 2 \end{vmatrix}$$

développement selon la 2^{ème} ligne.

Exemple :

$$\det \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & -3 \\ 1 & 2 & 0 & 4 \\ 1 & -3 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 5 \end{pmatrix} \text{ on peut développer par rapport à la 3^{ème} colonne}$$

$$= +0 \cdot -0 + 1 \cdot \begin{vmatrix} 2 & 1 & -3 \\ 1 & 2 & 4 \\ 0 & 1 & 5 \end{vmatrix} - 0 \cdot \dots$$

$$= \begin{vmatrix} 2 & 1 & -3 \\ 1 & 2 & 4 \\ 0 & 1 & 5 \end{vmatrix} = +0 - 1 \begin{vmatrix} 2 & -3 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} + 5 \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix}$$

$$= -1(11) + 5(3) = 4$$

idée de démonstration :

$$\det(A) = \det(C_1, C_2, \dots, C_q, \dots, C_n)$$

q transpositions

$$= (-1)^q \det(C_q, C_1, C_2, \dots, C_{q-1}, C_{q+1}, \dots, C_n)$$

$$= \sum_{i=1}^m (-1)^{i+q} a_{iq} \det \begin{pmatrix} 0 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 1 & \\ & & & \ddots & \\ 0 & & & & C_1 C_2 \dots C_{q-1} C_{q+1} \dots C_n \\ & & & & a_{in} \end{pmatrix}$$

1ère ligne

$$= \sum_{i=1}^m (-1)^{i+q} a_{iq} \det \begin{pmatrix} 1 & a_{i1} & a_{i2} & \dots & a_{iq-1} & \dots & a_{in} \\ 0 & & & & & & \\ & \ddots & & & & & \\ & & C'_1 & C'_2 & \dots & C'_n \\ 0 & & & & & & \end{pmatrix}$$

$$= \sum_{i=1}^m (-1)^{i+q} a_{iq} \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ & \ddots & & \\ & & C'_1 C'_2 \dots C'_n \\ 0 & & & \end{pmatrix}$$

Coefficients
de Δ_{iq}
(matrice A sans la
ligne i et sans la colonne q)

$$\det(A) = \sum_{i=1}^m (-1)^{i+q} a_{iq} \det(C'_1, \dots, C'_n)$$

exemple

$$\det A = \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 2 & 5 \\ 2 & -3 & 1 & 0 \end{pmatrix} \text{ en développant par rapport à la 2ème colonne}$$

=

3 Déterminant d'un produit de matrices

3.1 Déterminant d'un produit

Théorème 3.1. Pour toutes matrices $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, on a $\det(AB) = \det A \cdot \det B$.

Exemple :

$$\det \left(\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -4 & 7 \end{pmatrix} \right) = \det \begin{pmatrix} -6 & 15 \\ -14 & 20 \end{pmatrix} = -120 + 210 = 90$$

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \det \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -4 & 7 \end{pmatrix} = 5 \times 18 = 90$$

Exemple: Pour $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, $P \in \text{GL}_n(\mathbb{K})$ *matrices inversibles de taille n*
 $\det(P^{-1} A P) = \det(A)$ *à prouver!*

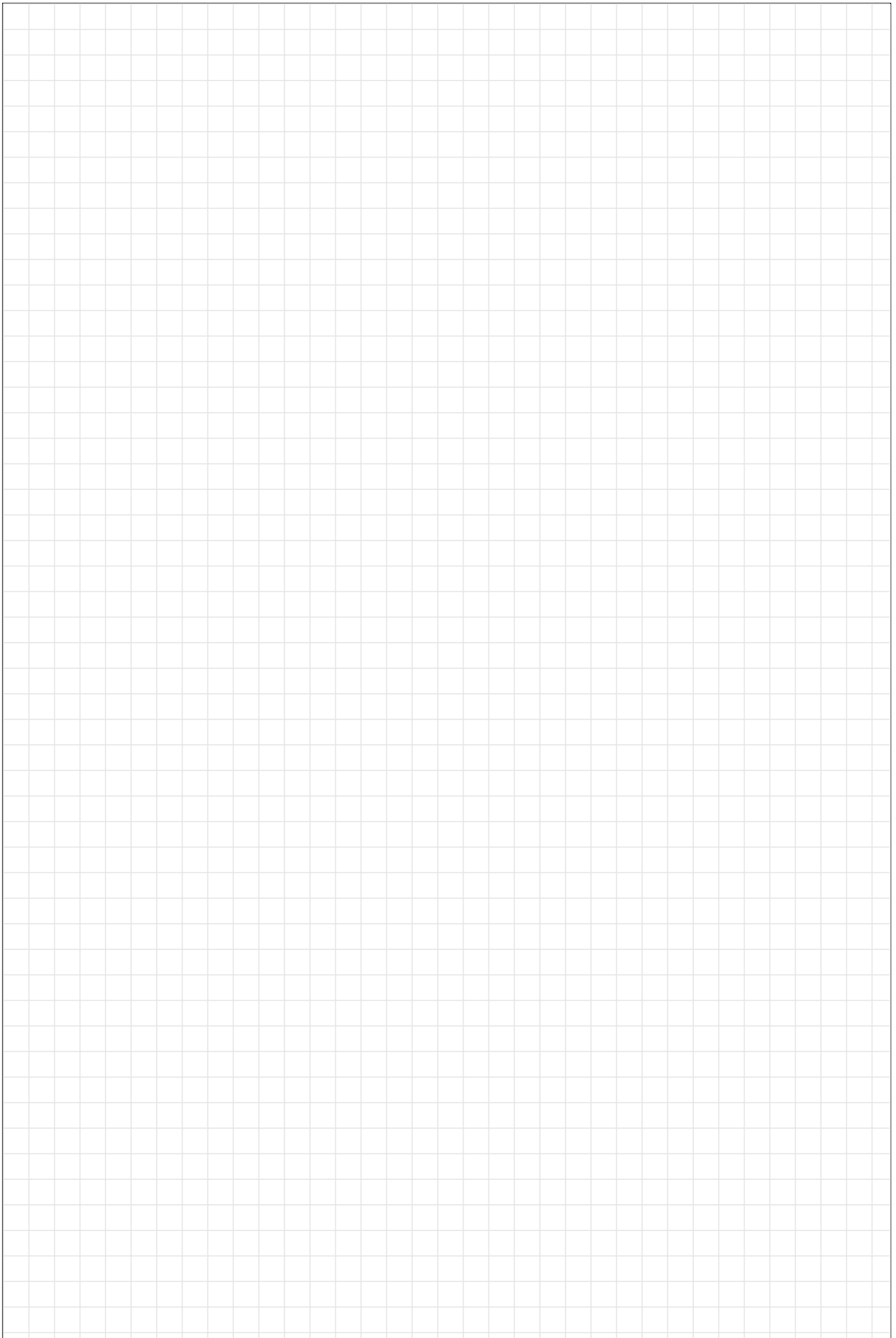
$$\det(P^{-1} A P) = \det(P^{-1}) \cdot \det(AP)$$

$$= \det(AP) \cdot \det(P^{-1})$$

$$= \det(A \cdot P \cdot P^{-1})$$

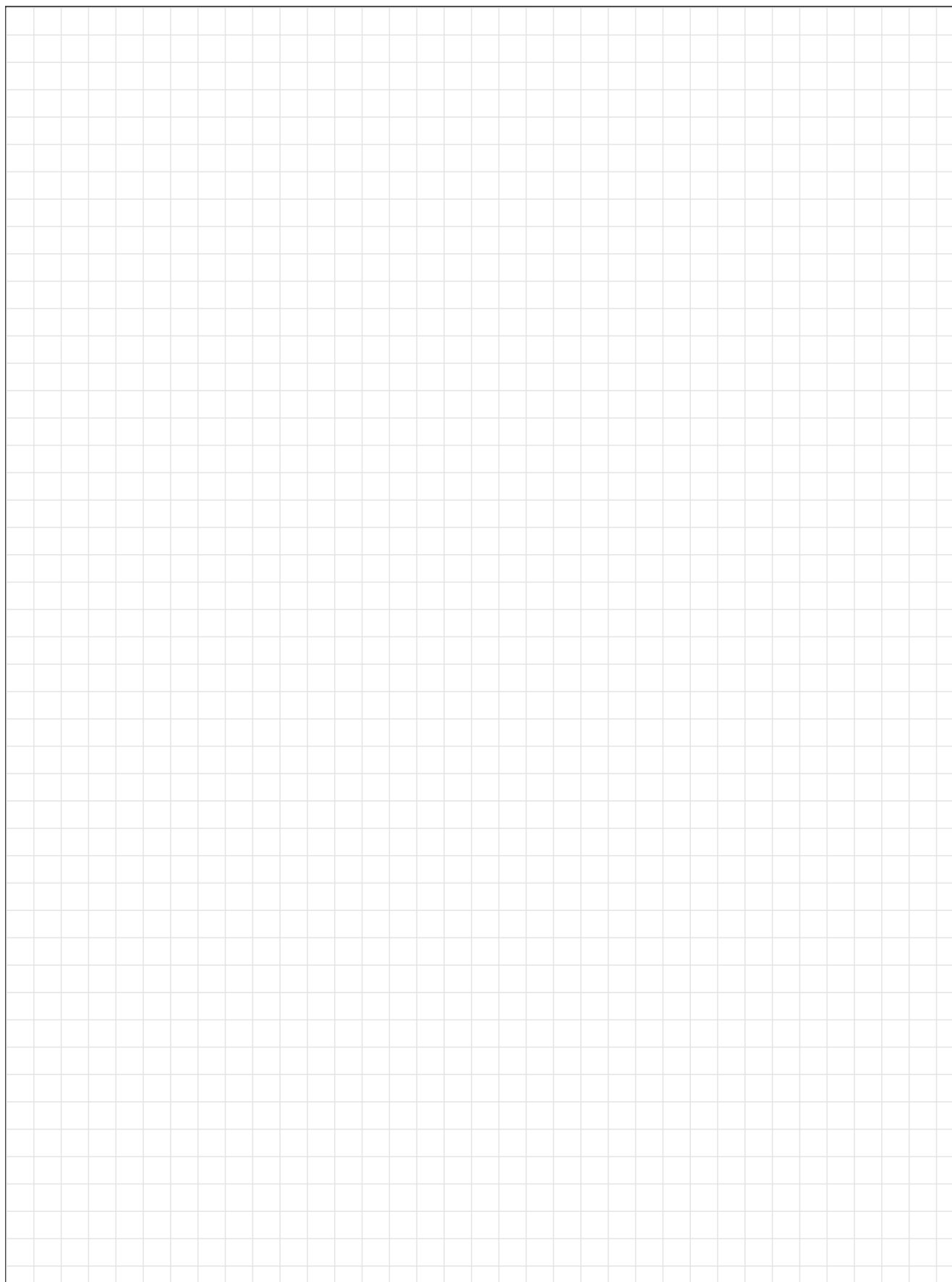
$$= \det(A I_n) = \det(A)$$

car ce sont des nombres



3.2 Déterminant de l'inverse

Théorème 3.2. *Une matrice A est inversible si et seulement si $\det A \neq 0$ et dans ce cas, on a $\det A^{-1} = \frac{1}{\det A}$.*



$$-3 \det \begin{pmatrix} 1 & -1 & 4 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 5 \end{pmatrix} \neq \det \left(-3 \begin{pmatrix} 1 & -1 & 4 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 5 \end{pmatrix} \right)$$

$-27 \times \det \begin{pmatrix} 1 & -1 & 4 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 5 \end{pmatrix}$

exemple

$\det A = \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 2 & 5 \\ 2 & -3 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ en développant par rapport à la 2^{ème} colonne

$$= -0 \mid ? \mid +0 \mid ? \mid -3 \begin{vmatrix} 1 & -1 & 4 \\ 2 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \end{vmatrix} + (-3) \begin{vmatrix} 1 & -1 & 4 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 5 \end{vmatrix}$$

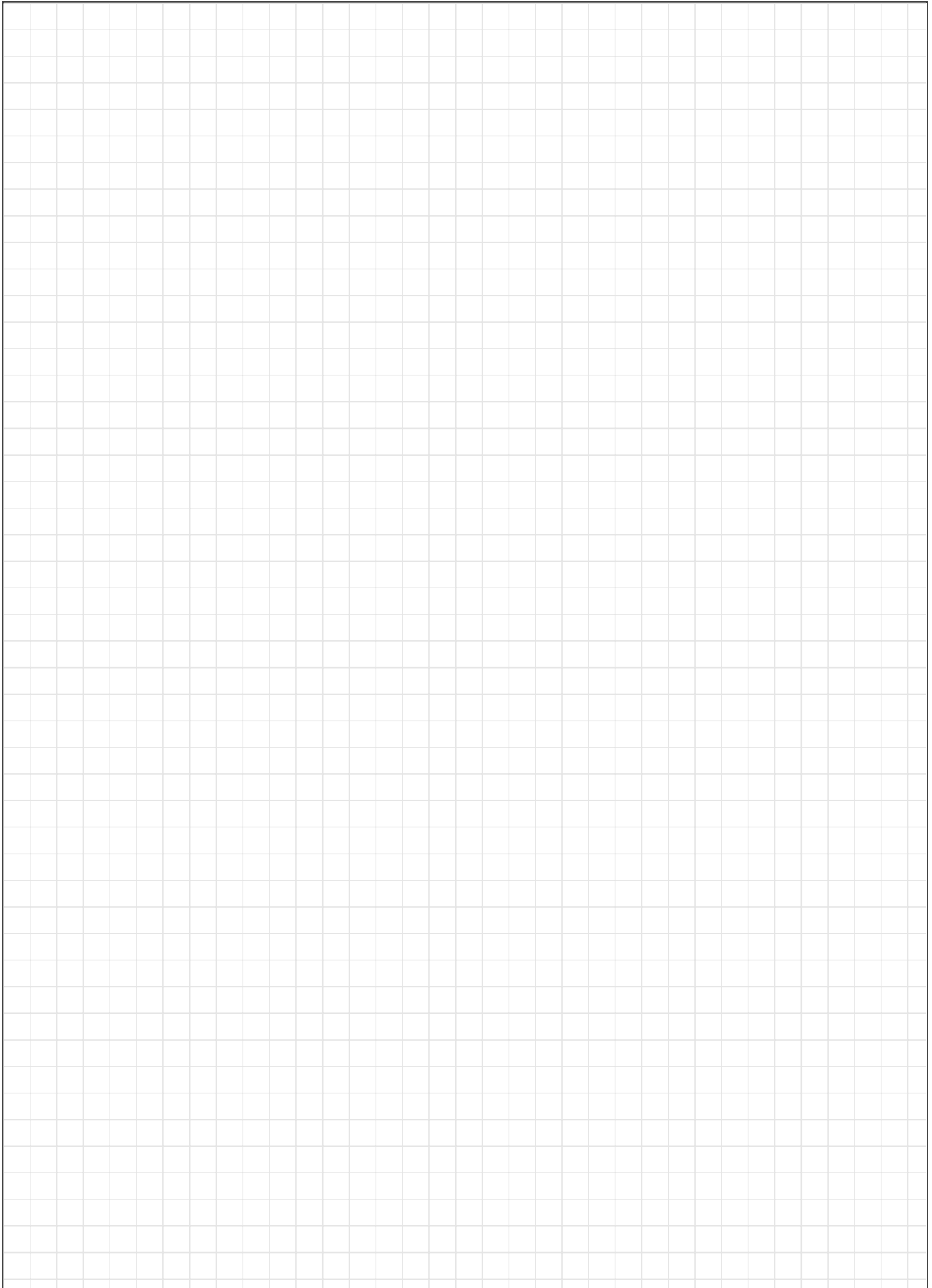
$$= (-3) \begin{vmatrix} 0 \\ 0 \end{vmatrix} + (-3) \left(+4 \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} - 0 + 5 \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} \right)$$

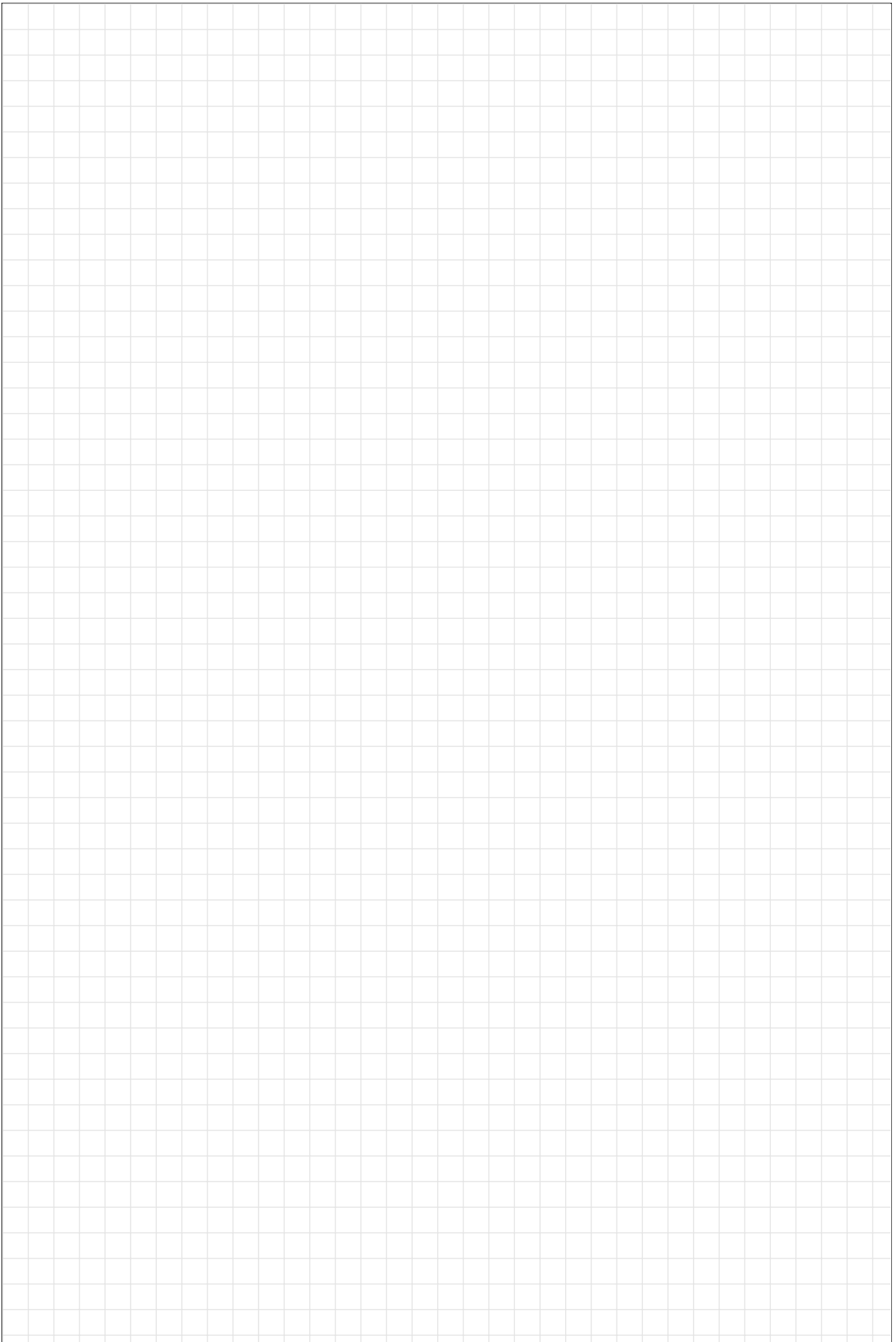
"car il y a 2 fois la même ligne"

$$= -12 \times 4 - 15 \times 3 = -48 - 45 = -93$$

3.3 Déterminant de la transposée

Théorème 3.3. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, on a $\det A^T = \det A$.





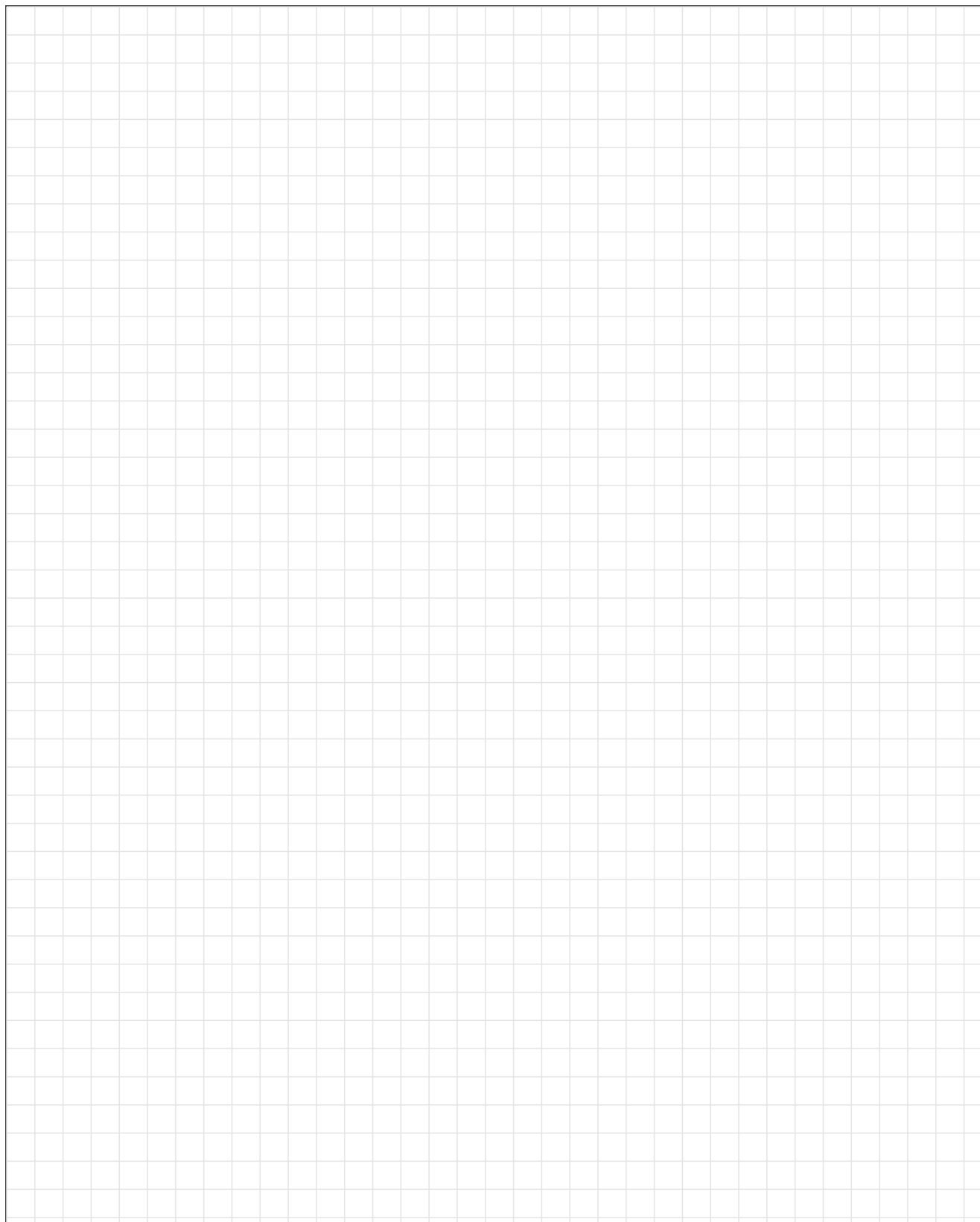
3.4 Déterminant d'une famille de vecteurs

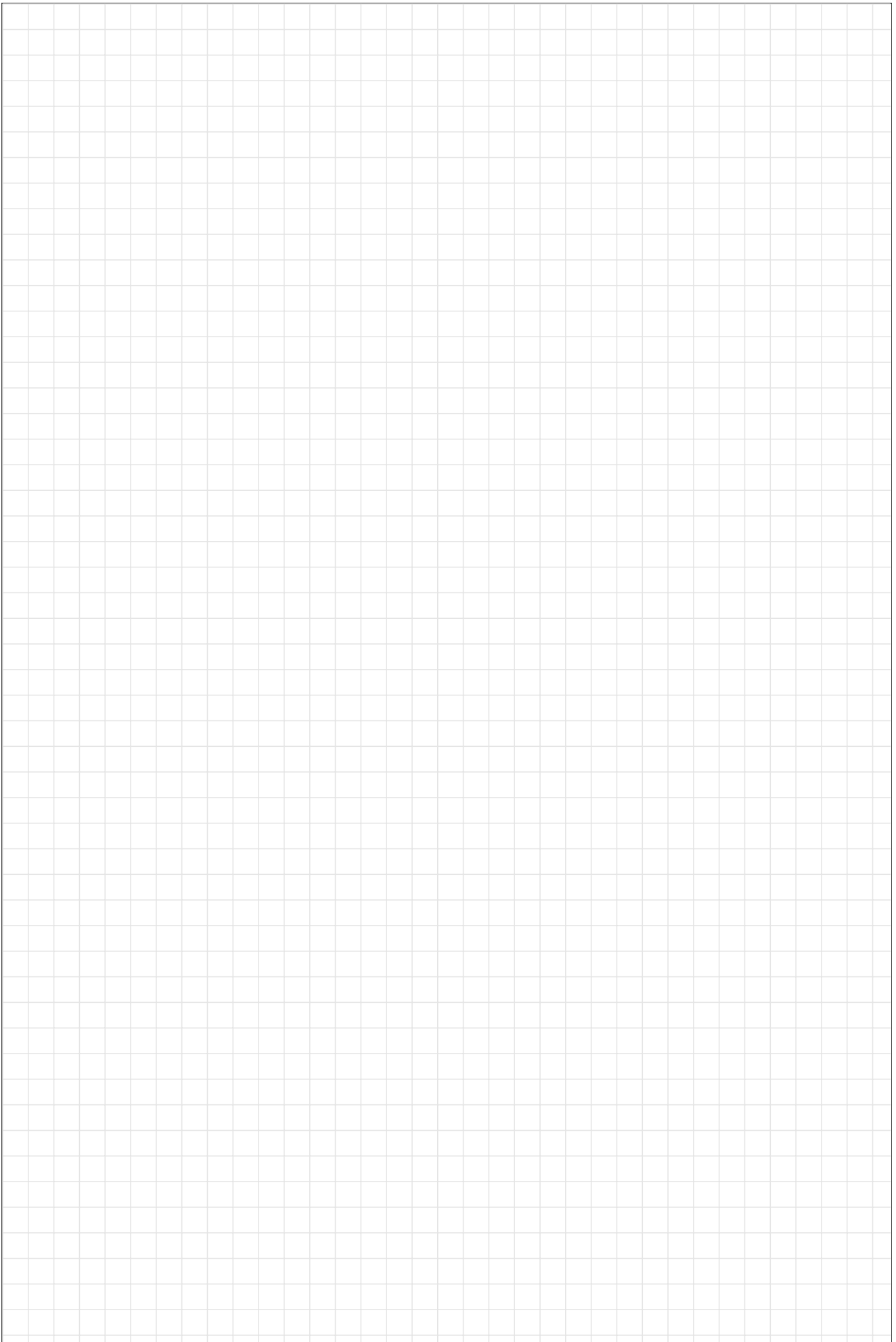
Définition 3.1. Soit E un espace vectoriel de dimension finie n et \mathcal{B} une base E . Soit (x_1, x_2, \dots, x_n) une famille de E .

On appelle déterminant de (x_1, x_2, \dots, x_n) dans la base \mathcal{B} le scalaire :

$$\det_{\mathcal{B}}(x_1, x_2, \dots, x_n) = \det A \quad \text{où } A = M_{\mathcal{B}}(x_1, x_2, \dots, x_n).$$

Proposition 3.4. On a $\det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}) = 1$.

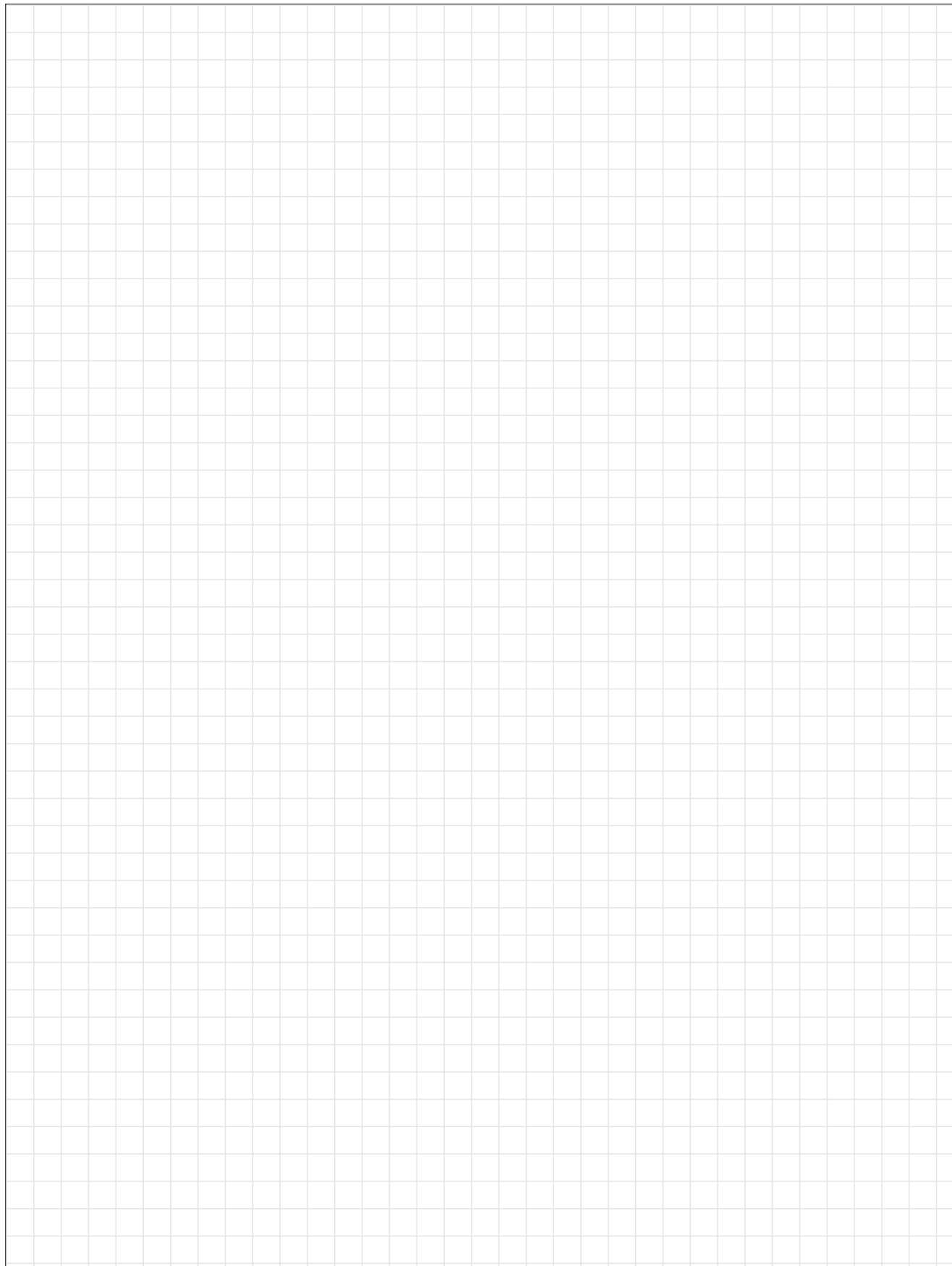


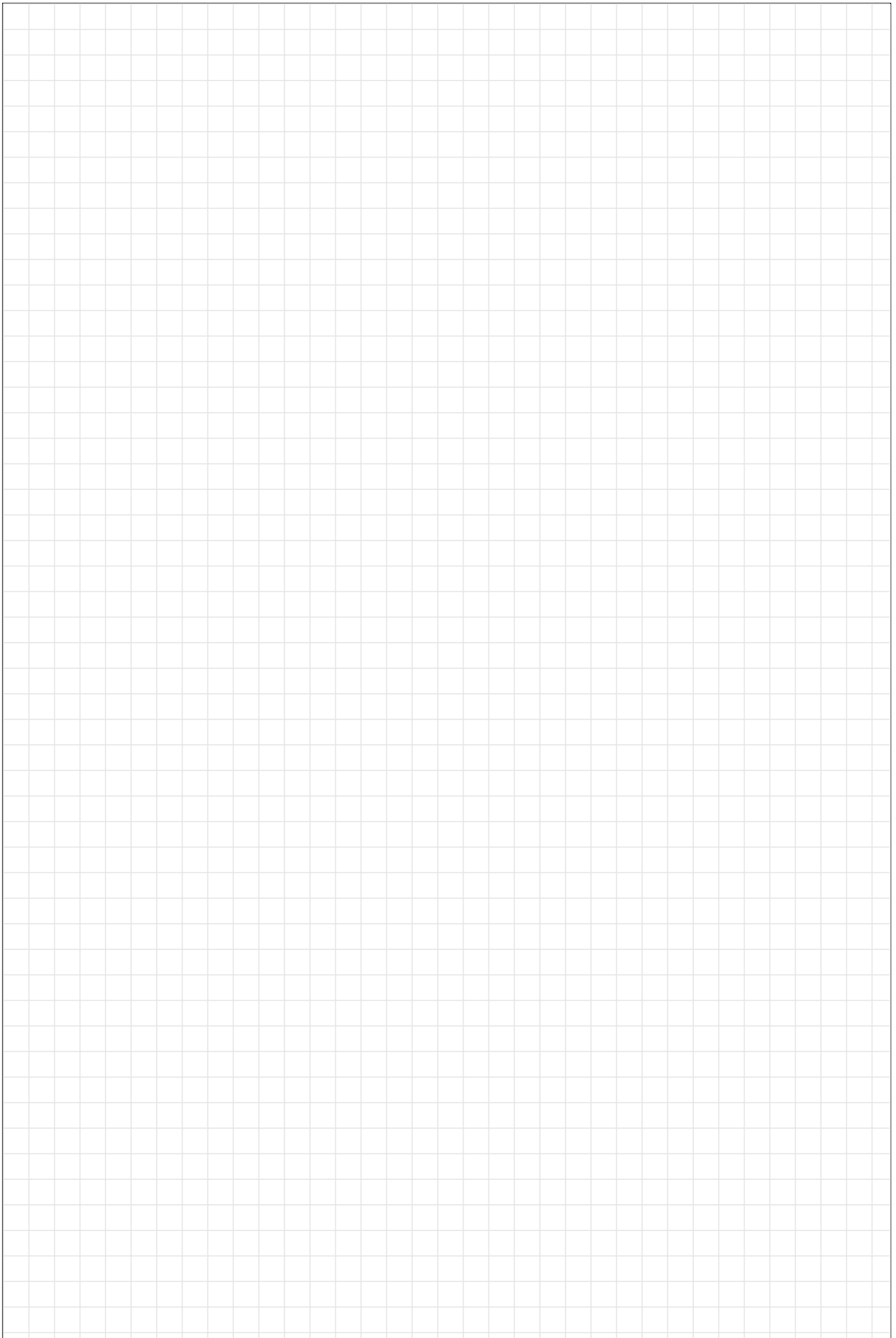


3.5 Caractérisation des bases

Théorème 3.5. Soit (u_1, u_2, \dots, u_n) une famille de n vecteurs d'un espace vectoriel E de dimension n muni d'une base \mathcal{B} .

(u_1, u_2, \dots, u_n) est une base de E si et seulement si $\det_{\mathcal{B}}(u_1, u_2, \dots, u_n) \neq 0$.





4 Déterminant d'un endomorphisme

4.1 Définition

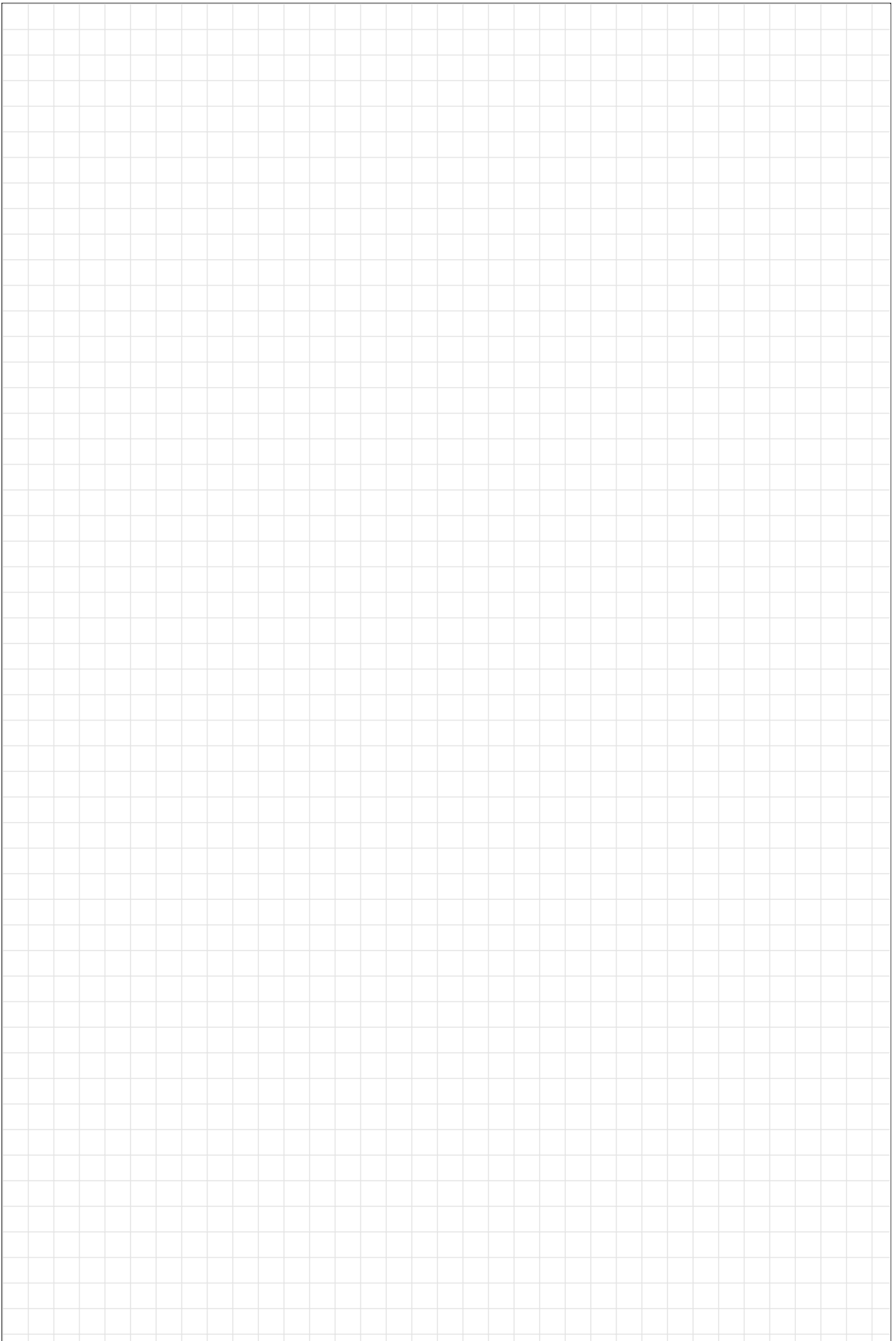
Définition 4.1.

On appelle déterminant d'un endomorphisme f de E le déterminant de la matrice de f dans une base B de E :

$$\det f = \det(M_B(f)).$$

La valeur du déterminant ne dépend pas de la base choisie.





4.2 Propriétés

Proposition 4.1. Pour tout $f, g \in \mathcal{L}(E)$ avec $\dim E = n$, pour tout $\alpha \in \mathbb{K}$,

$$\det(f \circ g) = \det f \cdot \det g$$

$$\det(\alpha f) = \alpha^n \det f$$

Corollaire 4.2. Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ avec E de dimension finie.

f est bijective si et seulement si $\det f \neq 0$. Alors $\det f^{-1} = \frac{1}{\det f}$.

Théorème 4.3. Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ avec E de dimension n finie. Soit B une base de E et x_1, x_2, \dots, x_n une famille de vecteurs de E . On a

$$\det_B(f(x_1), f(x_2), \dots, f(x_n)) = \det f \times \det_B(x_1, x_2, \dots, x_n).$$

