Chapitre 21 - Variables aléatoires

1 Variables aléatoires

1.1 Définition

Définition 1.1. Soit (Ω, P) un espace probabilisé fini et E un ensemble.

On appelle variable aléatoire une application définie sur (Ω,P) à valeurs dans $E:X:egin{array}{ccc} \Omega & \longrightarrow & E \\ \omega & \longmapsto & X(\omega) \end{array}$

Lorsque E est une partie de \mathbb{R} , on parle de variable aléatoire réelle.

L'ensemble des valeurs susceptibles d'être prises par X est $X(\Omega)$ défini par $X(\Omega) = \{x \in E \mid \exists \omega \in \Omega : x = X(\omega)\}.$

Lorsque Ω est fini, $X(\Omega)$ est fini et on notera souvent $X(\Omega) = (x_i)_{i \in [1,n]}$ avec $n = |\Omega|$.

Remarque 1.1. Par défaut, on suppose que les variables aléatoires sont des variables aléatoires réelles (V.A.R).

Définition 1.2. Soit une variable aléatoire $X: \Omega \longrightarrow E$. Soit A une partie de $E: A \subset E$.

On définit l'événement $(X \in A) = \{\omega \in \Omega \mid X(\omega) \in A\}$. On a donc $(X \in A) = X^{-1}(A)$ et on le note aussi $(X \in A) = \{X \in A\}$. **Définition 1.3.** Pour une variable aléatoire réelle X et pour a,b réels, on définit les événements suivants :

$$(X = a) = \{ \omega \in \Omega \mid X(\omega) = a \}$$

 $= \{ \text{ tous les résultats } \omega \text{ tels que } X(\omega) = a \}$

$$(X \leqslant a) = \{\omega \in \Omega \mid X(\omega) \leqslant a\}$$

 $= \{ \text{ tous les résultats } \omega \text{ tels que } X(\omega) \leqslant a \}$

$$(a \leqslant X < b) = \{\omega \in \Omega \mid a \leqslant X(\omega) < b\}$$

 $= \{ \text{ tous les résultats } \omega \text{ tels que } a \leqslant X(\omega) < b \}$

1.2 Exemples

1.3 Loi de probabilité d'une v.a. réelle finie

Définition 1.4. Soit $X:\Omega\to E$ une variable aléatoire finie. L'application $P_X: \begin{array}{ccc} \mathcal{P}(X(\Omega)) & \longrightarrow & [0,1] \\ A & \longmapsto & P(X^{-1}(A)) \end{array}$ est une probabilité appelée loi de probabilité de la v.a. X et $(X(\Omega),P_X)$ est un espace probabilisé.

Définition 1.5. Soit X une v.a. finie $X: \Omega \longrightarrow E$. On appelle loi de probabilité de X la donnée de toutes les valeurs prises par $X: X(\Omega) = \{x_i\}_{i \in I}$ et de toutes les probabilités $(P(X = x_i))_{x_i \in X(\Omega)}$.

Remarque 1.2. On peut utiliser un tableau

\boldsymbol{x}	x_1	x_2	x_3	x_4
P(X = x)	$P(X=x_1)$	$P(X=x_2)$	$P(X=x_3)$	$P(X=x_4$

Théorème 1.1. Soit $\{(x_i, p_i)|i \in I\}$ une partie finie de \mathbb{R}^2 telle que les x_i soient distincts.

 $\{(x_i,p_i)|i\in I\}$ est la loi de probabilité d'une variable aléatoire finie si et seulement si $\left\{egin{array}{ll} orall i\in I, & p_i\geqslant 0 \ \sum\limits_{i\in I}p_i=1 \end{array}
ight.$

1.4 Système complet associé à une v.a. finie

Proposition 1.2. Soit $X: \Omega \longrightarrow E$ une v.a. sur un espace probabilisé fini.

 $((X=x_i))_{x_i\in X(\Omega)}$ est un système complet d'événements.

Corollaire 1.3.

On en déduit que $\sum_{x_i \in X(\Omega)} P(X = x_i) = 1$.

1.5 Loi d'une fonction d'une variable aléatoire finie

Définition 1.6. Soit X une v.a. finie sur (Ω, P) avec $X(\Omega) = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$. Soit $f: D \subset E \longrightarrow E$ une fonction telle que $X(\Omega) \subset D$.

Alors $Y = f \circ X$ est une v.a. finie sur Ω .

De plus,

$$Y(\Omega) = (f \circ X)(\Omega) = \{f(x_1), f(x_2), \dots, f(x_n)\}\$$

$$P(Y=y_j) = \sum_{f(x_i)=y_j} P(X=x_i)$$
 (somme sur toutes les valeurs x_i telles que $f(x_i)=y_j$).

2 Lois usuelles

2.1 Loi uniforme

Définition 2.1. On dit que $X: \Omega \longrightarrow \mathbb{R}$ suit une loi uniforme sur [1, n] si $\forall k \in [1, n]$, $P(X = k) = \frac{1}{n}$.

On note $X \hookrightarrow \mathcal{U}(\llbracket 1, n \rrbracket)$.

Définition 2.2. On dit que $X: \Omega \longrightarrow \mathbb{R}$ suit une loi uniforme sur $\{x_1, x_2, \ldots, x_n\}$ si $\forall k \in [1, n], P(X = x_k) = \frac{1}{n}$. On note $X \hookrightarrow \mathcal{U}(\{x_1, x_2, \ldots, x_n\})$.

2.2 Loi de Bernoulli

Définition 2.3. On dit que $X: \Omega \longrightarrow \mathbb{R}$ suit une loi de Bernoulli de paramètre p avec $0 si <math>X(\Omega) = \{0, 1\}$ et P(X = 1) = p donc P(X = 0) = 1 - p.

On note $X \hookrightarrow \mathcal{B}(p)$.

Définition 2.4. Soit A une partie d'un ensemble Ω . On appelle fonction indicatrice de A notée χ_A la fonction χ_A : $\Omega \longrightarrow \{0,1\}$ définie pour $\omega \in \Omega$ par

$$\chi_A(\omega) = \left\{ egin{array}{ll} 1 ext{ si } \omega \in A \ 0 ext{ sinon} \end{array}
ight. .$$

Remarque 2.1. Lors d'une expérience aléatoire, soit un événement A qui est réalisé (succès) ou qui ne l'est pas (échec), on peut modéliser cette situation avec une variable aléatoire X telle que l'événement (X=1)=A modélise le succès et l'événement $(X=0)=\overline{A}$, l'échec de l'expérience. X est alors la fonction indicatrice de A.

2.3 Loi Binomiale

Définition 2.5. On dit que $X: \Omega \longrightarrow \mathbb{R}$ suit une loi binomiale de paramètre n et p avec $0 et <math>n \in \mathbb{N}$ si $X(\Omega) = [0, n]$ et $\forall k \in [0, n]$,

$$P(X=k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$$

On note $X \hookrightarrow \mathcal{B}(n,p)$.

Remarque 2.2. On vérifie

$$\sum_{k=0}^{n} P(X=k) = \sum_{k=0}^{n} \binom{n}{k} p^{k} (1-p)^{n-k}$$

$$= (p + (1 - p))^n = 1^n = 1.$$

Remarque 2.3. Une variable aléatoire X de loi binomiale $\mathcal{B}(n,p)$ modélise le nombre de succès lors de la répétition de n expériences aléatoires de Bernoulli indépendantes.

Remarque 2.4. Une variable aléatoire X de loi binomiale $\mathcal{B}(n,p)$ modélise le nombre d'obtention de boules rouges

pour n tirages avec remise dans une urne contenant une proportion p de boules rouges.

3 Couple de variables aléatoires

3.1 Loi conjointe

Définition 3.1. Soit (Ω, P) un espace probabilisé. Soit X, Y deux v.a. sur Ω .

On appelle couple de v.a. (X, Y) l'application

$$\begin{array}{ccc} \Omega & \longrightarrow & E^2 \\ \omega & \longmapsto & (X(\omega), Y(\omega)) \end{array}.$$

C'est une variable aléatoire sur E^2 .

On notera $(X = x_i, Y = y_j)$ l'événement $\{\omega \in \Omega | X(\omega) = x_i \text{ et } Y(\omega) = y_i \}.$

Définition 3.2. On appelle loi conjointe du couple (X, Y) la loi de la variable aléatoire (X, Y) c'est-à-dire la donnée de

- toutes les valeurs prises par le couple $(X,Y) = X(\Omega) \times Y(\Omega) = (x_i)_{i \in I} \times (y_j)_{j \in J}$ $= \{(x_i,y_i) \mid x_i \in X(\Omega), y_j \in Y(\Omega)\}$
- et de toutes les probabilités

$$p_{i,j} = \left(P(X=x_i,Y=y_j)\right)_{x_i \in X(\Omega),y_j \in Y(\omega)} = \left(P((X=x_i) \cap (Y=y_j))\right)_{x_i \in X(\Omega),y_i \in Y(\Omega)}$$

ce que l'on pourra noter $((x_i,y_j),p_{i,j})_{i\in I,j\in J}$.

Théorème 3.1. Soit $\{((x_i, y_j), p_{i,j})|i \in I, j \in J\}$ une par-

tie finie de $\mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}$ telle que les x_i soient distincts et que les y_j soient distincts.

 $\{((x_i,y_j),p_{i,j})|i\in I,j\in J\}\ est\ la\ loi$ de probabilité d'un couple de variables aléatoires réelles

finies si et seulement si
$$\left\{egin{array}{ll} orall i \in I, orall j \in J, & p_{i,j} \geqslant 0 \ \sum\limits_{i \in I, j \in J} p_{i,j} = 1 \end{array}
ight.$$

Remarque 3.1. Par définition, comme cette somme est finie, on peut sommer d'abord sur les lignes ou d'abord sur les colonnes :

$$\sum_{i \in I, j \in J} p_{i,j} = \sum_{i \in I} \sum_{j \in J} p_{i,j} = \sum_{j \in J} \sum_{i \in I} p_{i,j} = 1$$

3.2 Lois marginales

Définition 3.3. Soit (X, Y) un couple de v.a. Les lois de X et Y s'appellent les lois marginales du couple (X, Y).

Proposition 3.2. On a

pour tout
$$x_i \in X(\Omega)$$
,

$$P(X=x_i) = \sum_{y_j \in Y(\Omega)} P(X=x_i, Y=y_j)$$
 notée $p_{i,ullet}$

et

pour tout
$$y_j \in Y(\Omega)$$
,

$$P(Y=y_j) = \sum_{x_i \in X(\Omega)} P(X=x_i, Y=y_j) \; ext{not\'ee} \; p_{ullet,j}.$$

3.3 Loi conditionnelles

Définition 3.4. Soit Y une v.a. sur (Ω, P) telle que $Y(\Omega) = \{y_j\}_{j \in J}$. Soit A un événement de $\mathcal{P}(\Omega)$ de probabilité non nulle.

La loi de Y conditionnée par A ou loi conditionnelle de Y sachant A est l'ensemble des probabilités

$$(P_A(Y=y_j))_{y_j\in Y(\Omega)}=\left(rac{P((Y=y_j)\cap A)}{P(A)}
ight)_{y_j\in Y(\Omega)}$$

Définition 3.5. Soit X et Y deux v.a. sur (Ω, P) telles que $X(\Omega) = (x_i)_{i \in I}$ et $Y(\Omega) = (y_j)_{j \in J}$.

Soit $j \in J$. La loi de X conditionnée par $(Y = y_j)$ est l'ensemble des valeurs

$$\left(P_{(Y=y_j)}\left(X=x_i
ight)\right)_{x_i\in X(\Omega)}=\left(rac{P(Y=y_j\cap X=x_i)}{P(Y=y_j)}
ight)_{i\in I}$$

Soit $i \in I$. La loi de Y conditionnée par $(X = x_i)$ est l'ensemble des valeurs

$$\left(P_{(X=x_i)}\left(Y=y_j\right)\right)_{y_j\in Y(\Omega)}=\left(\frac{P(X=x_i\cap Y=y_j)}{P(X=x_i)}\right)_{j\in J}$$

3.4 Fonction de deux variables aléatoires

Soit X et Y deux v.a. réelles sur Ω . Comme le couple (X,Y) est une variable aléatoire réelle sur Ω , on peut définir pour une fonction $g:\mathbb{R}^2\longrightarrow\mathbb{R}$ la variable aléatoire $Z:\Omega\longrightarrow\mathbb{R}$ par Z=g(X,Y).

On a $Z(\Omega)=\{g(x_i,y_j)|x_i\in X(\Omega),y_j\in Y(\Omega)\}$: ensemble des valeurs prises par Z

Les $g(x_i, y_j)$ ne sont pas nécessairement distincts.

On a
$$P(Z=z_k)=\sum_{egin{array}{c} (x_i,y_j) ext{ tels que} \\ q(x_i,y_i)=z_k \end{array}} P\left((X=x_i)\cap (Y=y_j)
ight)$$

4 Variables aléatoires indépendantes

4.1 Indépendance d'un couple de variables aléatoires

Définition 4.1. Soit (X,Y) un couple de v.a. sur (Ω,P) avec $X(\Omega)=(x_i)_{i\in I}$ et $Y(\Omega)=(y_j)_{j\in J}$.

On dit que X et Y sont indépendantes pour la probabilité P si

$$P(X=x_i,Y=y_j)=P(X=x_i)\times P(Y=y_j)$$
 pour tout $x_i\in X(\Omega)$ et $y_j\in Y(\Omega)$.

Proposition 4.1. Si X et Y sont 2 v.a. indépendantes sur (Ω, P) alors pour toutes parties $A \subset X(\Omega)$ et $B \subset Y(\Omega)$, on a

$$P((X,Y) \in A \times B) = P(X \in A).P(Y \in B).$$

4.2 Variables aléatoires mutuellement indépendantes

Définition 4.2. Soit X_1, X_2, \ldots, X_n des v.a. sur un même espace probabilisé (Ω, P) .

On dit que X_1, X_2, \ldots, X_n sont mutuellement indépendantes pour la probabilité P si $\forall x_1 \in X_1(\Omega), \forall x_2 \in X_2(\Omega), \ldots, \forall x_n \in X_n(\Omega),$

$$P(X_1 = x_1 \cap X_2 = x_2 \cap \dots \cap X_n = x_n) = P(X_1 = x_1).P(X_2 = x_2)\dots P(X_n = x_n)$$

Théorème 4.2. $Si X_1, X_2, ..., X_n$ sont des v.a. mutuellement indépendantes $sur (\Omega, P)$, alors

quelque soit $(A_1, A_2, \ldots, A_n) \in \prod_{i=1}^n X_i(\Omega)$, les événements $(X_i \in A_i)_{i=1,\ldots,n}$ sont mutuellement indépendants pour

la probabilité P.

Proposition 4.3 Si X. Y. Y. Y. sont des 2 a. mu-

Proposition 4.3. Si X_1, X_2, \ldots, X_n sont des v.a. mutuellement indépendantes sur (Ω, P) , alors elles sont indépendantes deux à deux.

4.3 Somme de v.a. suivant la loi de Bernoulli

Proposition 4.4. Soit (X_1, X_2, \ldots, X_n) des v.a. mutuellement indépendantes suivant la loi de Bernoulli de même paramètre p avec $X_k(\Omega) = \{0, 1\}$. Alors la v.a. $X_1 + X_2 + \cdots + X_n$ suit la loi $\mathcal{B}(n, p)$ binomiale de paramètres n et p.

Remarque 4.1. On utilise cette proposition pour modéliser n expériences identiques et indépendantes avec 2 issues (succès et échec). La variable aléatoire somme compte le nombre de succès.

4.4 Indépendance de fonctions de v.a. indépendantes

Théorème 4.5. Soit X, Y deux v.a. sur (Ω, P) fini. Soit f, g deux fonctions définies respectivement sur $X(\Omega)$ et $Y(\Omega)$.

Si X et Y sont indépendantes, alors f(X) et g(Y) sont indépendantes.

5 Moments d'une v.a. réelle finie

5.1 Espérance

Définition 5.1. Soit X une v.a.r. sur Ω . On appelle espérance de X le réel $E(X) = \sum_{x \in X(\Omega)} xP(X=x)$.

Ce qui s'écrit également $E(X) = \sum_{i \in I} x_i P(X = x_i)$ avec

$$X(\Omega) = \{x_i | i \in I\}.$$

On a donc
$$E(X) = \sum_{\omega \in \Omega} P(\{\omega\}) X(\omega)$$
.

Proposition 5.1. Si pour tout $x \in X(\Omega)$, on a $a \leq x \leq b$, alors $a \leq E(x) \leq b$.

5.2 Propriétés de l'espérance : linéarité et croissance

Proposition 5.2. Soit X, y deux v.a.r. sur (Ω, P) et a, b réels. On a

$$E(aX + bY) = aE(X) + bE(Y)$$

Proposition 5.3. Soit X, Y deux v.a.r. sur Ω .

Si on a $X \leq Y$, c'est à dire $\forall \omega \in \Omega$, $X(\omega) \leq Y(\omega)$, alors $E(X) \leq E(Y)$.

5.3 Théorème de transfert

Théorème 5.4. Soit g une fonction définie sur $X(\Omega)$ et X une v.a.r. sur (Ω, P) fini.

On a
$$E(g(X)) = \sum_{x \in X(\Omega)} g(x)P(X = x)$$

$$=\sum_{i\in I}g(x_i)P(X=x_i).$$

5.4 Espérance et indépendance

Théorème 5.5. Soit X et Y deux v.a.r. sur Ω .

 $Si\ X\ et\ Y\ sont\ ind\'ependantes,\ alors\ E(XY)=E(X)E(Y).$

5.5 Variance et écart-type

Définition 5.2. Soit X une v.a.r. finie. On appelle variance de X le réel $V(X) = E\left((X - E(X))^2\right)$ et écart-type de X le réel $\sigma(X) = \sqrt{V(X)}$.

On a donc
$$V(X) = \sum_{x_i \in X(\Omega)} \left(x_i - E(X)\right)^2 P(X - x_i).$$

Remarque 5.1. On a $V(X) \ge 0$ donc $\sigma(X)$ existe.

Théorème 5.6 (Formule de Kænig-Huygens).

On a pour une v.a.r. finie X:

$$V(X) = E(X^2) - (E(X))^2$$
.

Théorème 5.7. Soit X une v.a. finie. On a pour tous réels a, b

$$V(aX + b) = a^2V(X).$$

5.6 Espérance et variance des lois usuelles finies

— Si X est une v.a. finie constante, X = c avec P(X = c) = 1, alors

$$E(X) = c \text{ et } V(X) = 0.$$

— Si X suit la loi uniforme sur $[\![1,n]\!]:\mathcal{U}([\![1,n]\!])$ alors

$$E(X) = \frac{1+n}{2}$$
 et $V(X) = \frac{n^2-1}{12}$.

— Si X suit la loi uniforme sur $\Omega: X(\omega) = \{x_1, x_2, \ldots, x_n\}$ et $P(X = x_i) = \frac{1}{m}$, alors

$$E(X) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i$$

$$ext{et } V(X) = rac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i^2 - \left(rac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i
ight)^2.$$

— Si X suit une loi de Bernoulli de paramètre $p: \mathcal{B}(p)$, alors

$$E(X) = p \text{ et } V(X) = p(1-p).$$

— Si X suit une loi binomiale de paramètres n et p: $\mathcal{B}(n,p)$, alors

$$E(X) = np$$
 et $V(X) = np(1-p)$.

Démonstration.

— Soit X une variable aléatoire réelle suivant une loi uniforme : $X \hookrightarrow \mathcal{U}(\llbracket 1, n \rrbracket)$.

Alors
$$E(X) = \sum_{k=1}^{n} k \times \frac{1}{n} = \frac{n(n+1)}{2} \times \frac{1}{n} \Longrightarrow E(X) = \frac{n+1}{2}$$

On calcule également

$$E(X^2) = \sum_{k=1}^{n} k^2 \times \frac{1}{n} = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6} \times \frac{1}{n} = \frac{(n+1)(2n+1)}{6}$$

où on a utilisé
$$\sum_{k=0}^{n} k^2 = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6}$$
.

Et
$$V(X) = E(X^2) - E(X)^2 = \frac{(n+1)(2n+1)}{6} - \frac{(n+1)^2}{4} = \frac{2(n+1)(2n+1) - 3(n+1)^2}{12}.$$

On trouve

$$V(X) = \frac{4n^2 + 6n + 2 - 3n^2 - 6n - 3}{12}$$

$$\implies V(X) = \frac{n^2 - 1}{12}.$$

— Soit X une variable aléatoire réelle suivant une loi de Bernoulli : $X \hookrightarrow \mathcal{B}(p)$.

X prend les valeurs 0 avec la probabilité 1-p et la valeur 1 avec p.

Alors
$$E(X) = 0 \times (1-p) + 1 \times p$$
 soit $E(X) = p$. On calcule également $E(X^2) = 0^2 \times (1-p) + 1^2 \times p = p$. Et $V(X) = E(X^2) - E(X)^2 = p - p^2$ soit $V(X) = p(1-p)$.

— Soit X une variable aléatoire réelle suivant une loi binomiale :
$$X \hookrightarrow \mathcal{B}(n,p)$$
.

Alors
$$E(X)=\sum_{k=0}^n k \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$$
. Mais on sait que $k \binom{n}{k}=n \binom{n-1}{k-1}$ pour $k\geqslant 1$.

On obtient :

$$E(X) = 0 + \sum_{k=1}^{n} n \binom{n-1}{k-1} p^k (1-p)^{n-k}$$

$$= np \sum_{k=1}^{n} {n-1 \choose k-1} p^{k-1} (1-p)^{(n-1)-(k-1)}.$$

On reconnait une formule du binôme :

$$E(X) = np(p+1-p)^{n-1}$$
 soit $E(X) = np$. (résultat facile à obtenir par linéarité)

On calcule maintenant E(X(X-1)) qui donnera $E(X^2) - E(X)$:

$$E(X(X-1)) = \sum_{k=0}^{n} k(k-1) \binom{n}{k} p^{k} (1-p)^{n-k}.$$

Mais on sait que $k(k-1)\binom{n}{k}=n(n-1)\binom{n-2}{k-2}$ pour $k\geqslant 2$.

On obtient:

$$E(X(X-1)) = 0 + 0 + \sum_{k=2}^{n} n(n-1) \binom{n-2}{k-2} p^k (1-p)^{n-k}$$
$$= n(n-1)p^2 \sum_{k=2}^{n} \binom{n-2}{k-2} p^{k-2} (1-p)^{(n-2)-(k-2)}.$$

On reconnait une formule du binôme :

$$E(X(X-1)) = n(n-1)p^2 (p+1-p)^{n-2}$$

= $n(n-1)p^2$.

Et,

$$V(X) = E(X^2) - E(X)^2 = E(X(X-1)) + E(X) - E(X)^2 = V(X) = n(n-1)p^2 + np - n^2p^2 = np((n-1)p + 1 - np).$$

П

D'où
$$V(X) = np(1-p)$$
.

5.7 Inégalité de Bienaymé-Tchebychev

Théorème 5.8. Si X est une v.a. définie sur un espace probabilisé (Ω, P) d'espérance E(X) et de variance V(X), alors

$$\forall \varepsilon > 0, \qquad P(|X - E(X)| \geqslant \varepsilon) \leqslant \frac{V(X)}{\varepsilon^2}.$$