Chapitre 21 - Variables aléatoires

1 Variables aléatoires

1.1 Définition

Définition 1.1. Soit (Ω, P) un espace probabilisé fini et E un ensemble.

On appelle variable aléatoire une application définie sur (Ω,P) à valeurs dans $E:X:egin{array}{ccc} \Omega & \longrightarrow & E \\ \omega & \longmapsto & X(\omega) \end{array}$

Lorsque E est une partie de \mathbb{R} , on parle de variable aléatoire réelle.

L'ensemble des valeurs susceptibles d'être prises par X est $X(\Omega)$ défini par $X(\Omega) = \{x \in E \mid \exists \omega \in \Omega : x = X(\omega)\}$. Lorsque Ω est fini, $X(\Omega)$ est fini et on notera souvent $X(\Omega) = (x_i)_{i \in [1,n]}$ avec $n = |\Omega|$.

Remarque 1.1. Par défaut, on suppose que les variables aléatoires sont des variables aléatoires réelles (V.A.R).

Définition 1.2. Soit une variable aléatoire $X:\Omega\longrightarrow E$. Soit A une partie de $E:A\subset E$.

On définit l'événement $(X \in A) = \{\omega \in \Omega \mid X(\omega) \in A\}.$

On a donc $(X \in A) = X^{-1}(A)$ et on le note aussi $(X \in A) = \{X \in A\}$.

Définition 1.3. Pour une variable aléatoire réelle X et pour a, b réels, on définit les événements suivants :

 $(X = a) = \{\omega \in \Omega \mid X(\omega) = a\} = \{ \text{ tous les résultats } \omega \text{ tels que } X(\omega) = a \}$

 $(X\leqslant a)=\{\omega\in\Omega\mid X(\omega)\leqslant a\}=\{ ext{ tous les résultats }\omega ext{ tels que }X(\omega)\leqslant a\}$

 $(a \leqslant X < b) = \{\omega \in \Omega \mid a \leqslant X(\omega) < b\} = \{ \text{ tous les résultats } \omega \text{ tels que } a \leqslant X(\omega) < b \}$

1.2 Exemples

1.3 Loi de probabilité d'une v.a. réelle finie

Définition 1.4. Soit $X: \Omega \to E$ une variable aléatoire finie. L'application $P_X: \begin{array}{ccc} \mathcal{P}(X(\Omega)) & - \to & [0,1] \\ A & \longmapsto & \mathcal{P}(X^{-1}(A)) \end{array}$ est une probabilité appelée loi de probabilité de la v.a. X et $(X(\Omega), P_X)$ est un espace probabilisé.

Définition 1.5. Soit X une v.a. finie $X:\Omega \longrightarrow E$. On appelle loi de probabilité de X la donnée de toutes les valeurs prises par $X:X(\Omega)=\{x_i\}_{i\in I}$ et de toutes les probabilités $(P(X=x_i))_{x_i\in X(\Omega)}$.

Remarque 1.2. On peut utiliser un tableau

Théorème 1.1. Soit $\{(x_i, p_i) | i \in I\}$ une partie finie de \mathbb{R}^2 telle que les x_i soient distincts.

 $\{(x_i,p_i)|i\in I\}$ est la loi de probabilité d'une variable aléatoire finie si et seulement si $\left\{egin{array}{c} orall i\in I, & p_i\geqslant 0 \ \sum\limits_{i\in I}p_i=1 \end{array}
ight.$

1.4 Système complet associé à une v.a. finie

Proposition 1.2. Soit $X: \Omega \longrightarrow E$ une v.a. sur un espace probabilisé fini.

 $((X=x_i))_{x_i\in X(\Omega)}$ est un système complet d'événements.

Corollaire 1.3. On en déduit que $\sum_{x_i \in X(\Omega)} P(X = x_i) = 1$.

1.5 Loi d'une fonction d'une variable aléatoire finie

Définition 1.6. Soit X une v.a. finie sur (Ω, P) avec $X(\Omega) = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$. Soit $f: D \subset E \longrightarrow E$ une fonction telle que $X(\Omega) \subset D$.

Alors $Y = f \circ X$ est une v.a. finie sur Ω .

De plus,

$$Y(\Omega) = (f \circ X)(\Omega) = \{f(x_1), f(x_2), \dots, f(x_n)\}\$$

et

$$P(Y=y_j) = \sum_{f(x_i)=y_j} P(X=x_i)$$
 (somme sur toutes les valeurs x_i telles que $f(x_i)=y_j$).

2 Lois usuelles

2.1 Loi uniforme

Définition 2.1. On dit que $X: \Omega \longrightarrow \mathbb{R}$ suit une loi uniforme sur $[\![1,n]\!]$ si $\forall k \in [\![1,n]\!]$, $P(X=k) = \frac{1}{n}$. On note $X \hookrightarrow \mathcal{U}([\![1,n]\!])$.

Définition 2.2. On dit que $X: \Omega \longrightarrow \mathbb{R}$ suit une loi uniforme sur $\{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ si $\forall k \in [1, n], P(X = x_k) = \frac{1}{n}$. On note $X \hookrightarrow \mathcal{U}(\{x_1, x_2, \dots, x_n\})$.

2.2 Loi de Bernoulli

Définition 2.3. On dit que $X : \Omega \longrightarrow \mathbb{R}$ suit une loi de Bernoulli de paramètre p avec $0 si <math>X(\Omega) = \{0, 1\}$ et P(X = 1) = p donc P(X = 0) = 1 - p. On note $X \hookrightarrow \mathcal{B}(p)$.

Définition 2.4. Soit A une partie d'un ensemble Ω . On appelle fonction indicatrice de A notée χ_A la fonction χ_A : $\Omega \longrightarrow \{0,1\}$ définie pour $\omega \in \Omega$ par

$$\chi_A(\omega) = \left\{ egin{array}{ll} 1 ext{ si } \omega \in A \ 0 ext{ sinon} \end{array}
ight. .$$

Remarque 2.1. Lors d'une expérience aléatoire, soit un événement A qui est réalisé (succès) ou qui ne l'est pas (échec), on peut modéliser cette situation avec une variable aléatoire X telle que l'événement (X=1)=A modélise le succès et l'événement $(X=0)=\overline{A}$, l'échec de l'expérience. X est alors la fonction indicatrice de A.

2.3 Loi Binomiale

Définition 2.5. On dit que $X:\Omega \longrightarrow \mathbb{R}$ suit une loi binomiale de paramètre n et p avec $0 et <math>n \in \mathbb{N}$ si $X(\Omega) = \llbracket 0, n \rrbracket$ et $\forall k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, $P(X = k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$

On note $X \hookrightarrow \mathcal{B}(n,p)$.

Remarque 2.2. On vérifie
$$\sum_{k=0}^{n} P(X=k) = \sum_{k=0}^{n} \binom{n}{k} p^{k} (1-p)^{n-k} = (p+(1-p))^{n} = 1^{n} = 1.$$

Remarque 2.3. Une variable aléatoire X de loi binomiale $\mathcal{B}(n,p)$ modélise le nombre de succès lors de la répétition de n expériences aléatoires de Bernoulli indépendantes.

Remarque 2.4. Une variable aléatoire X de loi binomiale $\mathcal{B}(n,p)$ modélise le nombre d'obtention de boules rouges pour n tirages avec remise dans une urne contenant une proportion p de boules rouges.

3 Couple de variables aléatoires

3.1 Loi conjointe

Définition 3.1. Soit (Ω, P) un espace probabilisé. Soit X, Y deux v.a. sur Ω .

On appelle couple de v.a. (X,Y) l'application $egin{array}{ccc} \Omega & \longrightarrow & E^2 \\ \omega & \longmapsto & (X(\omega),Y(\omega)) \end{array}$.

C'est une variable aléatoire sur E^2 . On notera $(X = x_i, Y = y_i)$ l'événement $\{\omega \in \Omega | X(\omega) = x_i \text{ et } Y(\omega) = y_i\}$.

Définition 3.2. On appelle loi conjointe du couple (X,Y) la loi de la variable aléatoire (X,Y) c'est-à-dire la donnée de — toutes les valeurs prises par le couple $(X,Y)=X(\Omega)\times Y(\Omega)=(x_i)_{i\in I}\times (y_j)_{j\in J}=\{(x_i,y_j)\mid x_i\in X(\Omega),y_j\in Y(\Omega)\}$

— et de toutes les probabilités

$$p_{i,j} = (P(X = x_i, Y = y_j))_{x_i \in X(\Omega), y_j \in Y(\omega)} = (P((X = x_i) \cap (Y = y_j)))_{x_i \in X(\Omega), y_j \in Y(\Omega)}$$

ce que l'on pourra noter $((x_i,y_j),p_{i,j})_{i\in I,j\in J}$.

Théorème 3.1. Soit $\{((x_i, y_j), p_{i,j})|i \in I, j \in J\}$ une partie finie de $\mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}$ telle que les x_i soient distincts et que les y_j soient distincts.

 $\{((x_i,y_j),p_{i,j})|i\in I,j\in J\} \text{ est la loi de probabilit\'e d'un couple de variables al\'eatoires r\'eelles finies si et seulement si } \left\{\begin{array}{ll} \forall i\in I, \forall j\in J, & p_{i,j}\geqslant 0\\ \sum\limits_{i\in I,j\in J} p_{i,j}=1 & \cdot \end{array}\right.$

Remarque 3.1. Par définition, comme cette somme est finie, on peut sommer d'abord sur les lignes ou d'abord sur les colonnes :

$$\sum_{i \in I, j \in J} p_{i,j} = \sum_{i \in I} \sum_{j \in J} p_{i,j} = \sum_{j \in J} \sum_{i \in I} p_{i,j} = 1$$

3.2 Lois marginales

Définition 3.3. Soit (X, Y) un couple de v.a. Les lois de X et Y s'appellent les lois marginales du couple (X, Y).

Proposition 3.2. On a

$$pour \ tout \ x_i \in X(\Omega), \qquad P(X=x_i) = \sum_{y_j \in Y(\Omega)} P(X=x_i, Y=y_j) \ \textit{not\'ee} \ p_{i, \bullet}$$

et

$$pour \ tout \ y_j \in Y(\Omega)$$
, $P(Y=y_j) = \sum_{x_i \in X(\Omega)} P(X=x_i, Y=y_j) \ not\'ee \ p_{ullet,j}.$

3.3 Loi conditionnelles

Définition 3.4. Soit Y une v.a. sur (Ω, P) telle que $Y(\Omega) = \{y_j\}_{j \in J}$. Soit A un événement de $\mathcal{P}(\Omega)$ de probabilité non nulle.

La loi de Y conditionnée par A ou loi conditionnelle de Y sachant A est l'ensemble des probabilités

$$\left(P_A(Y=y_j)
ight)_{y_j\in Y(\Omega)}=\left(rac{P((Y=y_j)\cap A)}{P(A)}
ight)_{y_j\in Y(\Omega)}$$

Définition 3.5. Soit X et Y deux v.a. sur (Ω, P) telles que $X(\Omega) = (x_i)_{i \in I}$ et $Y(\Omega) = (y_j)_{j \in J}$.

Soit $j \in J$. La loi de X conditionnée par $(Y = y_j)$ est l'ensemble des valeurs

$$\left(P_{(Y=y_j)}\left(X=x_i\right)\right)_{x_i\in X(\Omega)}=\left(\frac{P(Y=y_j\cap X=x_i)}{P(Y=y_j)}\right)_{i\in I}$$

Soit $i \in I$. La loi de Y conditionnée par $(X = x_i)$ est l'ensemble des valeurs

$$\left(P_{(X=x_i)}\left(Y=y_j
ight)
ight)_{y_j\in Y(\Omega)}=\left(rac{P(X=x_i\cap Y=y_j)}{P(X=x_i)}
ight)_{j\in J}$$

3.4 Fonction de deux variables aléatoires

Soit X et Y deux v.a. réelles sur Ω . Comme le couple (X,Y) est une variable aléatoire réelle sur Ω , on peut définir pour une fonction $g: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$ la variable aléatoire $Z: \Omega \longrightarrow \mathbb{R}$ par Z = g(X,Y).

On a $Z(\Omega)=\{g(x_i,y_j)|x_i\in X(\Omega),y_j\in Y(\Omega)\}$: ensemble des valeurs prises par Z

Les $g(x_i, y_j)$ ne sont pas nécessairement distincts.

On a
$$P(Z=z_k) = \sum_{ egin{array}{c} (x_i,y_j) ext{ tels que} \\ a(x_i,y_i) = z_k \end{array}} P\left((X=x_i) \cap (Y=y_j)
ight)$$

4 Variables aléatoires indépendantes

4.1 Indépendance d'un couple de variables aléatoires

Définition 4.1. Soit (X,Y) un couple de v.a. sur (Ω,P) avec $X(\Omega)=(x_i)_{i\in I}$ et $Y(\Omega)=(y_i)_{i\in J}$.

On dit que X et Y sont indépendantes pour la probabilité P si

$$P(X = x_i, Y = y_i) = P(X = x_i) \times P(Y = y_i)$$
 pour tout $x_i \in X(\Omega)$ et $y_i \in Y(\Omega)$.

Proposition 4.1. Si X et Y sont 2 v.a. indépendantes sur (Ω, P) alors pour toutes parties $A \subset X(\Omega)$ et $B \subset Y(\Omega)$, on a

$$P((X,Y) \in A \times B) = P(X \in A).P(Y \in B).$$

4.2 Variables aléatoires mutuellement indépendantes

Définition 4.2. Soit X_1, X_2, \dots, X_n des v.a. sur un même espace probabilisé (Ω, P) .

On dit que X_1, X_2, \ldots, X_n sont mutuellement indépendantes pour la probabilité P si $\forall x_1 \in X_1(\Omega), \ \forall x_2 \in X_2(\Omega), \ldots, \ \forall x_n \in X_n(\Omega),$

$$P(X_1 = x_1 \cap X_2 = x_2 \cap \dots \cap X_n = x_n) = P(X_1 = x_1) \cdot P(X_2 = x_2) \cdot \dots P(X_n = x_n)$$

Théorème 4.2. Si X_1, X_2, \dots, X_n sont des v.a. mutuellement indépendantes sur (Ω, P) , alors

quelque soit $(A_1,A_2,\ldots,A_n)\in\prod_{i=1}^n X_i(\Omega)$, les événements $(X_i\in A_i)_{i=1,\ldots,n}$ sont mutuellement indépendants pour la probabilité P.

Proposition 4.3. Si X_1, X_2, \ldots, X_n sont des v.a. mutuellement indépendantes sur (Ω, P) , alors elles sont indépendantes deux à deux.

4.3 Somme de v.a. suivant la loi de Bernoulli

Proposition 4.4. Soit (X_1, X_2, \ldots, X_n) des v.a. mutuellement indépendantes suivant la loi de Bernoulli de même paramètre p avec $X_k(\Omega) = \{0, 1\}$. Alors la v.a. $X_1 + X_2 + \cdots + X_n$ suit la loi $\mathcal{B}(n, p)$ binomiale de paramètres n et p.

Remarque 4.1. On utilise cette proposition pour modéliser n expériences identiques et indépendantes avec 2 issues (succès et échec). La variable aléatoire somme compte le nombre de succès.

4.4 Indépendance de fonctions de v.a. indépendantes

Théorème 4.5. Soit X, Y deux v.a. sur (Ω, P) fini. Soit f, g deux fonctions définies respectivement sur $X(\Omega)$ et $Y(\Omega)$.

Si X et Y sont indépendantes, alors f(X) et g(Y) sont indépendantes.

5 Moments d'une v.a. réelle finie

5.1 Espérance

Définition 5.1. Soit X une v.a.r. sur Ω . On appelle espérance de X le réel $E(X) = \sum_{x \in X(\Omega)} x P(X = x)$.

Ce qui s'écrit également $E(X) = \sum_{i \in I} x_i P(X = x_i)$ avec $X(\Omega) = \{x_i | i \in I\}$.

On a donc $E(X) = \sum_{\omega \in \Omega} P(\{\omega\}) X(\omega)$.

Proposition 5.1. Si pour tout $x \in X(\Omega)$, on a $a \leqslant x \leqslant b$, alors $a \leqslant E(x) \leqslant b$.

5.2 Propriétés de l'espérance : linéarité et croissance

Proposition 5.2. Soit X, y deux v.a.r. $sur(\Omega, P)$ et a, b réels. On a

$$E(aX + bY) = aE(X) + bE(Y)$$

Proposition 5.3. Soit X, Y deux v.a.r. sur Ω .

 $Si \ on \ a \ X \leqslant Y$, c'est à dire $\forall \omega \in \Omega$, $X(\omega) \leqslant Y(\omega)$, alors $E(X) \leqslant E(Y)$.

5.3 Théorème de transfert

Théorème 5.4. Soit g une fonction définie sur $X(\Omega)$ et X une v.a.r. sur (Ω, P) fini.

On a
$$E(g(X)) = \sum_{x \in X(\Omega)} g(x)P(X=x) = \sum_{i \in I} g(x_i)P(X=x_i)$$
.

5.4 Espérance et indépendance

Théorème 5.5. Soit X et Y deux v.a.r. sur Ω .

 $Si\ X\ et\ Y\ sont\ indépendantes,\ alors\ E(XY)=E(X)E(Y).$

5.5 Variance et écart-type

Définition 5.2. Soit X une v.a.r. finie. On appelle variance de X le réel $V(X) = E\left((X - E(X))^2\right)$ et écart-type de X le réel $\sigma(X) = \sqrt{V(X)}$.

On a donc
$$V(X) = \sum_{x_i \in X(\Omega)} \left(x_i - E(X)\right)^2 P(X - x_i).$$

Remarque 5.1. On a $V(X) \geqslant 0$ donc $\sigma(X)$ existe.

Théorème 5.6 (Formule de Kænig-Huygens).

On a pour une v.a.r. finie X:

$$V(X) = E(X^2) - (E(X))^2$$
.

Théorème 5.7. Soit X une v.a. finie. On a pour tous réels a, b

$$V(aX + b) = a^2V(X).$$

5.6 Espérance et variance des lois usuelles finies

— Si X est une v.a. finie constante, X = c avec P(X = c) = 1, alors

$$E(X) = c \text{ et } V(X) = 0.$$

— Si X suit la loi uniforme sur [1, n]: $\mathcal{U}([1, n])$ alors

$$E(X) = \frac{1+n}{2}$$
 et $V(X) = \frac{n^2-1}{12}$.

— Si X suit la loi uniforme sur $\Omega: X(\omega) = \{x_1, x_2, \ldots, x_n\}$ et $P(X = x_i) = \frac{1}{n}$, alors

$$E(X) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i \text{ et } V(X) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i^2 - \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i\right)^2.$$

— Si X suit une loi de Bernoulli de paramètre $p: \mathcal{B}(p)$, alors

$$E(X) = p \text{ et } V(X) = p(1-p).$$

— Si X suit une loi binomiale de paramètres n et $p: \mathcal{B}(n,p)$, alors

$$E(X) = np \text{ et } V(X) = np(1-p).$$

Démonstration.

— Soit X une variable aléatoire réelle suivant une loi uniforme : $X \hookrightarrow \mathcal{U}(\llbracket 1, n \rrbracket)$.

Alors
$$E(X) = \sum_{k=1}^{n} k \times \frac{1}{n} = \frac{n(n+1)}{2} \times \frac{1}{n} \Longrightarrow \boxed{E(X) = \frac{n+1}{2}}.$$

On calcule également
$$E(X^2) = \sum_{k=1}^{n} k^2 \times \frac{1}{n} = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6} \times \frac{1}{n} = \frac{(n+1)(2n+1)}{6}$$

où on a utilisé
$$\sum_{k=0}^{n} k^2 = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6}$$
.

Et
$$V(X) = E(X^2) - E(X)^2 = \frac{(n+1)(2n+1)}{6} - \frac{(n+1)^2}{4} = \frac{2(n+1)(2n+1) - 3(n+1)^2}{12}$$

On trouve

$$V(X) = \frac{4n^2 + 6n + 2 - 3n^2 - 6n - 3}{12} \Longrightarrow V(X) = \frac{n^2 - 1}{12}$$

— Soit X une variable aléatoire réelle suivant une loi de Bernoulli : $X \hookrightarrow \mathcal{B}(p)$.

X prend les valeurs 0 avec la probabilité 1-p et la valeur 1 avec p.

Alors
$$E(X) = 0 \times (1-p) + 1 \times p$$
 soit $E(X) = p$. On calcule également $E(X^2) = 0^2 \times (1-p) + 1^2 \times p = p$.

Et
$$V(X) = E(X^2) - E(X)^2 = p - p^2$$
 soit $V(X) = p(1-p)$

— Soit X une variable aléatoire réelle suivant une loi binomiale : $X \hookrightarrow \mathcal{B}(n,p)$

Alors
$$E(X) = \sum_{k=0}^{n} k \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$$
. Mais on sait que $k \binom{n}{k} = n \binom{n-1}{k-1}$ pour $k \geqslant 1$.

On obtient :

$$E(X) = 0 + \sum_{k=1}^{n} n \binom{n-1}{k-1} p^k (1-p)^{n-k} = np \sum_{k=1}^{n} \binom{n-1}{k-1} p^{k-1} (1-p)^{(n-1)-(k-1)}.$$

On reconnait une formule du binôme

$$E(X) = np(p+1-p)^{n-1}$$
 soit $E(X) = np$. (résultat facile à obtenir par linéarité)

On calcule maintenant E(X(X-1)) qui donnera $E(X^2)-E(X)$:

$$E(X(X-1)) = \sum_{k=0}^{n} k(k-1) \binom{n}{k} p^{k} (1-p)^{n-k}. \text{ Mais on sait que } k(k-1) \binom{n}{k} = n(n-1) \binom{n-2}{k-2} \text{ pour } k \geqslant 2.$$

On obtient:

$$E(X(X-1)) = 0 + 0 + \sum_{k=2}^{n} n(n-1) \binom{n-2}{k-2} p^k (1-p)^{n-k} = n(n-1) p^2 \sum_{k=2}^{n} \binom{n-2}{k-2} p^{k-2} (1-p)^{(n-2)-(k-2)}.$$

On reconnait une formule du binôme :

$$E(X(X-1)) = n(n-1)p^{2}(p+1-p)^{n-2} = n(n-1)p^{2}.$$

Et,

$$V(X) = E(X^2) - E(X)^2 = E(X(X-1)) + E(X) - E(X)^2 = n(n-1)p^2 + np - n^2p^2 = np((n-1)p + 1 - np).$$
 D'où $V(X) = np(1-p)$.

5.7 Inégalité de Bienaymé-Tchebychev

Théorème 5.8. Si X est une v.a. définie sur un espace probabilisé (Ω, P) d'espérance E(X) et de variance V(X), alors

$$\forall \varepsilon > 0, \qquad P(|X - E(X)| \geqslant \varepsilon) \leqslant \frac{V(X)}{\varepsilon^2}.$$