# Fundamentos de Sistemas de Operação MIEI 2013/2014

## 1º Teste, 19 Outubro, 2013, 2 horas – versão A

**Avisos:** Sem consulta; a interpretação do enunciado é da responsabilidade do aluno; se necessário indique a sua interpretação. No fim deste enunciado encontra os protótipos de funções que lhe podem ser úteis.

# Parte I – 10 perguntas com respostas "até 3 linhas", cada 1 valor

#### Questão 1

Indique, justificando, qual dos seguintes componentes é responsável pela inicialização do *Program Counter* do CPU para iniciar a execução de um programa: compilador, ligador (linker), núcleo do sistema (kernel), boot ROM.

#### Questão 2

O bit M do registo status word do processador (PSW) indica se o CPU pode executar instruções privileg	giadas
(se o bit M é 1) ou se não pode (se o bit M é 0). Indique o valor desse bit M em cada uma das seg	aintes
situações:	

- a) o processo executa o código do programa do utilizador: M = \_\_\_\_\_
- b) o processo efetuou uma chamada ao sistema e executa código do kernel. M = \_\_\_\_\_
- c) o código que atende a interrupção do relógio (timer) é executado. M = \_\_\_\_\_

## Questão 3

Descreva o conteúdo do descritor de um processo (process descriptor ou process control block).

#### Questão 4

Um escalonador de CPU usa uma única fila de processos prontos (READY queue) e um *time slice T*. Suponha que um processo estava no estado RUNNING e o seu *time slice* terminou. Explique porque é que o sistema de operação tem de guardar os registos do CPU no respectivo *process descriptor*.

## Questão 5

Considere um sistema onde o escalonador de CPU usa uma única fila de processos prontos (READY queue) e um *time slice T*. Existem apenas cinco processos que são puramente "CPU-bound". Explique porque é que nesta situação cada um dos processos recebe idêntico tempo de CPU.

Considere o seguinte fragmento de código:

```
p = fork();
if( p == 0){
          args[0]="./xpto"; args[1]= NULL;
          if (execvp(args[0], args) < 0) fork();
} else fork();</pre>
```

Quantos processos são criados se o ficheiro executável xpto existir na diretoria corrente? E quantos são criados se não existir? Justifique.

#### Questão 7

Considere o seguinte fragmento de código para implementar um Shell UNIX muito simples. Preencha os espaços em branco no código.

## Questão 8

Considere uma variável y inicializada a 12 num programa que executa o código seguinte em dois threads:

```
Thread 0 | Thread 1 x = y +1; | y = y * 2;
```

Indique os possíveis valores finais da variável x? Justifique.

Complete o código seguinte para garantir que é sempre impresso o valor correto (3000000).

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <pthread.h>
int cont = 0;
void *worker(void *arg) {
      int n, c;
      n = (int)arg; c = 0;
      for( i= 0; i < n; i++ )
            C ++;
      cont = cont + c;
}
int main(int argc, char *argv[]) {
     pthread_t p1, p2, p3;
     pthread_create(&p1, NULL, worker, (void*)1000000);
pthread_create(&p2, NULL, worker, (void*)1000000);
     pthread_create(&p3, NULL, worker, (void*)1000000);
pthread_join(p1, NULL); pthread_join(p2, NULL); pthread_join(p3, NULL);
     printf("%d\n", cont);
     return 0;
}
```

# Questão 10

O protótipo da função *pthread\_cond\_wait*, que faz parte da biblioteca de Pthreads é o seguinte: int pthread\_cond\_wait(pthread\_cond\_t \*cond, pthread\_mutex\_t \*mutex); Explique porque é que é necessário o segundo argumento (mutex).

# Parte II – 5 perguntas com respostas com "mais de 3 linhas", cada 2 valores

# Questão 11

Explique a diferença (se existir) entre os tempos gastos na chamada de uma função e numa chamada ao sistema (como *getpid()* ou *getuid()*), discutindo o que acontece em cada caso.

# Questão 12

Para suportar o que no livro OSTEP é chamado de *limited direct execution*, são necessários os três seguintes mecanismos: instruções privilegiadas, proteção de memória, e interrupção de relógio (*timer*). Explique o que pode correr mal se não existir cada um destes mecanismos, assumindo em cada caso que os outros dois existem.

Suponha que um determinado sistema de operação tem um escalonador com duas filas de processos prontos, QA e QB, sendo que QA tem maior prioridade do que QB. Neste caso, os processos em QB só executam quando QA está vazia. Quando um processo é criado é colocado na fila QA. Para cada fila usa-se um algoritmo Round Robin e um *time slice* T.

- a) Considere um processo no estado RUNNING. Em que situações pode este processo deixar de usar o CPII?
- b) Considere que se um processo da fila QA usar todo o seu time slice T, é recolocado na fila QB. Explique porque esta abordagem favorece os processos I/O bound.
- c) A abordagem descrita em b) tem uma grande desvantagem. Indique essa desvantagem e como é que o algoritmo pode ser alterado para a evitar.

## Questão 14

}

Suponha que um CPU tem uma instrução máquina FUTEX com dois operandos, **ad** e **v**. O hardware garante que a instrução é indivisível mesmo que existam múltiplos processadores. Esta instrução tem o comportamento descrito no código C seguinte:

Complete o programa seguinte por forma a garantir que é sempre impresso o valor 24. #include <stdio.h> #include <stdlib.h> #include <pthread.h> int y = 5; int x; void \*worker1(void \*arg) { x = y - 1;void \*worker2(void \*arg) { y = y \* y; } int main(int argc, char \*argv[]) pthread\_t p1, p2; pthread\_create(&p1, NULL, worker1, NULL); pthread\_create(&p2, NULL, worker2, NULL); pthread\_join(p1, NULL); pthread\_join(p2, NULL); printf("%d\n", x); return 0; } Algumas chamadas ao sistema UNIX/Linux int fork() int execvp( char \*executable\_file, char \* args[]) int wait(int \*status) Algumas funções da biblioteca de Pthreads int pthread\_create (pthread\_t \*thread, const pthread\_attr\_t \*attr, void \*(\*start\_routine) (void \*), void \*arg) int pthread\_join (pthread\_t thread, void \*\*retval) int pthread\_mutex\_init (pthread\_mutex\_t \*mutex, const pthread\_mutexattr\_t \*attr) int pthread\_mutex\_lock (pthread\_mutex\_t \*mutex) int pthread\_mutex\_unlock (pthread\_mutex\_t \*mutex) int pthread\_cond\_init(pthread\_cond\_t \*cond, const pthread\_condattr\_t \*attr) int pthread\_cond\_wait(pthread\_cond\_t \*cond, pthread\_mutex\_t \*mutex) int pthread\_cond\_signal(pthread\_cond\_t \*cond)