

Применение технологии параллельного программирования и сплайнов при решении уравнения Фредгольма второго рода

Бурова И. Г., профессор кафедры вычислительной математики СПбГУ,
bugovaig@mail.ru,

Алцыбеев Г. О., аспирант кафедры вычислительной математики СПбГУ,
gleb.alcybeev@gmail.com

Аннотация

В работе рассматривается применение технологии параллельных вычислений OpenMP для решения интегрального уравнения Фредгольма второго рода с помощью локальных интерполяционных сплайнов второго порядка аппроксимации.

Введение

В настоящее время при разработке программного кода много внимания уделяется различного рода оптимизациям для повышения скорости вычислений. В качестве одного из основных способов повышения скорости работы программы можно отметить распараллеливание вычислений. Параллельные вычисления — это вид вычислений, при которых сразу несколько вычислительных процессов выполняются одновременно в течение одного и того же периода времени. Пионерами в области параллельных вычислений являются Эдсгер Дейкстра [1], Пер Бринч Хансен [2], [3] и К. А. Р. Хоар [4]. Большой вклад в области параллельных вычислений внесли В. В. Воеводин и В. В. Воводин [5], В. П. Гергель [6], А. С. Антонов [7], В. Д. Корнеев [8], и С. А. Немнюгин [9].

В качестве одного из инструментов параллельных вычислений можно выделить технологию OpenMP. OpenMP — это интерфейс прикладного программирования, который поддерживает многоплатформенное многопроцессорное программирование с общей памятью на языках C, C++ и Fortran.

Решение уравнения Фредгольма и сплайновые аппроксимации

Пусть $a, b \in \mathbb{R}$. Рассмотрим линейное интегральное уравнение Фредгольма второго рода

$$y(x) - \int_a^b K(x, s) y(s) ds = f(x), \quad x \in [a, b],$$

где $f(x)$ такая, что $f \in C[a, b]$ — правая часть, $K(x, s)$ — ядро, определенное в квадрате $\Pi = \{(x, s) \mid a \leq x \leq b, a \leq s \leq b\}$, полагаем, что ядро $K(x, s)$ непрерывно в квадрате Π , а $y(x)$ — искомая непрерывная функция, $x \in [a, b]$.

На промежутке $[a, b]$ задаем узлы сетки $a = x_1 < x_2 < \dots < x_n = b$. Приближенные значения $\tilde{y}(s)$ функции $y(s)$ на промежутке $[x_j, x_{j+1}]$ определяем по правилу

$$\tilde{y}(s) = y(x_j) \omega_j(s) + y(x_{j+1}) \omega_{j+1}(s), \quad s \in [x_j, x_{j+1}], \quad (1)$$

где $\omega_j(s)$ и $\omega_{j+1}(s)$ — базисные полиномиальные сплайны

$$\omega_j(s) = \frac{s - x_{j+1}}{x_j - x_{j+1}}, \quad \omega_{j+1}(s) = \frac{s - x_j}{x_{j+1} - x_j}, \quad s \in [x_j, x_{j+1}],$$

отметим, что удобно представление $\omega_{j+1}(s)$: $\omega_{j+1}(s) = 1 - \omega_j(s)$.

Обозначим $\|y''\|_{[x_j, x_{j+1}]} = \max_{[x_j, x_{j+1}]} |y''(x)|$. Пусть $h = x_{j+1} - x_j$. Можно показать, что в случае полиномиальных сплайнов справедливо неравенство

$$|\tilde{y}(s) - y(s)| \leq 0,25h^2 \|y''\|_{[x_j, x_{j+1}]}, \quad s \in [x_j, x_{j+1}].$$

Также можно использовать неполиномиальные базисные функции (см. [11], [12]) с погрешностью аппроксимации порядка $O(h^2)$.

Нетрудно видеть, что

$$\int_a^b K(x, s) y(s) ds \approx \sum_{k=1}^{n-1} \int_{x_j}^{x_{j+1}} K(x, s) \tilde{y}(s) ds, \quad x \in [a, b],$$

где $\tilde{y}(s)$ имеет вид (1). В результате применения сплайновых аппроксимаций, получаем систему линейных алгебраических уравнений (СЛАУ)

$$\tilde{y}(x_k) + \sum_{j=1}^{n-1} W_j(x_k) = f(x_k), \quad k = 1, 2, \dots, n, \quad (2)$$

где

$$\begin{aligned} W_j(x_k) = & \tilde{y}(x_j) \int_{x_j}^{x_{j+1}} K(x_k, s) \omega_j(s) ds + \\ & + \tilde{y}(x_{j+1}) \int_{x_j}^{x_{j+1}} K(x_k, s) (1 - \omega_j(s)) ds. \end{aligned} \quad (3)$$

Равенство (3) можно упростить, таким образом оно принимает следующий вид

$$\begin{aligned} W_j(x_k) = & (\tilde{y}(x_j) - \tilde{y}(x_{j+1})) \int_{x_j}^{x_{j+1}} K(x_k, s) \omega_j(s) ds + \\ & + \tilde{y}(x_{j+1}) \int_{x_j}^{x_{j+1}} K(x_k, s) ds, \end{aligned}$$

кроме этого, в случае, если интеграл трудно вычислять, можно использовать следующую форму записи

$$\begin{aligned} W_j(x_k) = & \left(\frac{\tilde{y}(x_j) - \tilde{y}(x_{j+1})}{x_j - x_{j+1}} \right) \int_{x_j}^{x_{j+1}} K(x_k, s) s ds + \\ & + \left(\tilde{y}(x_{j+1}) - \frac{x_{j+1}}{x_j - x_{j+1}} \right) \int_{x_j}^{x_{j+1}} K(x_k, s) ds. \end{aligned}$$

В большинстве случаев интегралы вычисляются в конечном виде, либо можно применить соответствующие квадратурные формулы.

Приведем СЛАУ (2) к виду $A\tilde{y} = b$. Выпишем случай, когда $n = 3$, тогда $\tilde{y} = (\tilde{y}(x_1), \tilde{y}(x_2), \tilde{y}(x_3))^T$, а $b = (f(x_1), f(x_2), f(x_3))^T$.

С учетом того, что $n = 3$ имеем систему

$$\begin{cases} \tilde{y}(x_1) - \tilde{y}(x_1) K_{00} - \tilde{y}(x_2) K_{10} - \tilde{y}(x_2) K_{20} - \tilde{y}(x_3) K_{30} = f(x_1), \\ \tilde{y}(x_2) - \tilde{y}(x_1) K_{01} - \tilde{y}(x_2) K_{11} - \tilde{y}(x_2) K_{21} - \tilde{y}(x_3) K_{31} = f(x_2), \\ \tilde{y}(x_3) - \tilde{y}(x_1) K_{02} - \tilde{y}(x_2) K_{12} - \tilde{y}(x_2) K_{22} - \tilde{y}(x_3) K_{32} = f(x_3), \end{cases} \quad (4)$$

в которой приняты следующие обозначения

$$\begin{aligned} K_{00} &= \int_{x_1}^{x_2} K(x_1, s) \omega_1(s) ds, & K_{10} &= \int_{x_2}^{x_3} K(x_1, s) \omega_2(s) ds, \\ K_{20} &= \int_{x_1}^{x_2} K(x_1, s) \omega_2(s) ds, & K_{30} &= \int_{x_2}^{x_3} K(x_1, s) \omega_3(s) ds, \\ K_{01} &= \int_{x_1}^{x_2} K(x_2, s) \omega_1(s) ds, & K_{11} &= \int_{x_2}^{x_3} K(x_2, s) \omega_2(s) ds, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
K_{21} &= \int_{x_1}^{x_2} K(x_2, s) \omega_2(s) ds, & K_{31} &= \int_{x_2}^{x_3} K(x_2, s) \omega_3(s) ds, \\
K_{02} &= \int_{x_1}^{x_2} K(x_3, s) \omega_1(s) ds, & K_{12} &= \int_{x_2}^{x_3} K(x_3, s) \omega_2(s) ds, \\
K_{22} &= \int_{x_1}^{x_2} K(x_3, s) \omega_2(s) ds, & K_{32} &= \int_{x_2}^{x_3} K(x_3, s) \omega_3(s) ds.
\end{aligned}$$

Нетрудно заметить, что система (4) преобразуется к системе вида

$$\begin{cases}
\tilde{y}(x_1) \underbrace{(1 - K_{00})}_{a_{11}} - \tilde{y}(x_2) \underbrace{(K_{10} + K_{20})}_{a_{12}} - \tilde{y}(x_3) \underbrace{K_{30}}_{a_{13}} = f(x_1), \\
-\tilde{y}(x_1) \underbrace{K_{01}}_{a_{21}} + \tilde{y}(x_2) \underbrace{(1 - K_{11} - K_{21})}_{a_{22}} - \tilde{y}(x_3) \underbrace{K_{31}}_{a_{23}} = f(x_2), \\
-\tilde{y}(x_1) \underbrace{K_{02}}_{a_{31}} - \tilde{y}(x_2) \underbrace{(K_{12} + K_{22})}_{a_{32}} + \tilde{y}(x_3) \underbrace{(1 - K_{32})}_{a_{33}} = f(x_3),
\end{cases}$$

которую можно записать в матричном виде

$$\begin{pmatrix} a_{11} & -a_{12} & -a_{13} \\ -a_{21} & a_{22} & -a_{23} \\ -a_{31} & -a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \tilde{y}(x_1) \\ \tilde{y}(x_2) \\ \tilde{y}(x_3) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f(x_1) \\ f(x_2) \\ f(x_3) \end{pmatrix}.$$

Можно показать, что матрица системы уравнений имеет диагональное преобладание при произвольном n , поэтому она — неособенная. Полученную СЛАУ можно решать численными методами, например методом Гаусса.

В ходе работы был разработан программный комплекс на языке C++ для работы с интегральными уравнениями, а также библиотеки **AS::LinearAlgebra** и **AS::MathAnalysis** для выполнения сопутствующих операций. Информация об этом в следующем разделе.

Распараллеливание вычислений в методе Гаусса

Полученную СЛАУ можно решать различными численными методами, например в данном случае хорошо подходит метод Гаусса. Много внимания распараллеливанию метода Гаусса было уделено в работах В. П. Гергеля (см. например [6]). В ходе работы была разработана библиотека **AS::LinearAlgebra** на языке C++ для работы с матрицами и векторами. В библиотеку вошло большинство стандартных операций для решения задач линейной алгебры, в том числе различные методы для решения СЛАУ. Рассмотрим реализацию

процедуры **AS::LinearSolve** на примере метода Гаусса. Параметры процедуры: A — экземпляр класса **AS::Matrix** из библиотеки **AS::LinearAlgebra**, b — экземпляр класса **AS::Vector** (может использоваться также класс **AS::Matrix**) из библиотеки **AS::LinearAlgebra**, столбец свободных членов.

Рассмотрим процедуру метода Гаусса в общем виде и внесем в нее некоторые модификации с помощью технологии OpenMP. Обозначим $y_i = \tilde{y}(x_i)$ и $b_i = f(x_i)$. Дана СЛАУ порядка n

$$\begin{cases} a_{11}^{(0)} y_1 + a_{12}^{(0)} y_2 + \dots + a_{1n}^{(0)} y_n = b_1^{(0)} \\ a_{21}^{(0)} y_1 + a_{22}^{(0)} y_2 + \dots + a_{2n}^{(0)} y_n = b_2^{(0)} \\ \dots \\ a_{n1}^{(0)} y_1 + a_{n2}^{(0)} y_2 + \dots + a_{nn}^{(0)} y_n = b_n^{(0)} \end{cases}.$$

Разделим первое уравнение системы на $a_{11}^{(0)}$, тогда получим

$$y_1 + a_{12}^{(1)} y_2 + a_{13}^{(1)} y_3 + \dots + a_{1n}^{(1)} y_n = b_1^{(1)}, \quad (5)$$

где $a_{1j}^{(1)} = a_{1j}^{(0)} / a_{11}^{(0)}$, $j = 2, 3, \dots, n$, $b_1^{(1)} = b_1^{(0)} / a_{11}^{(0)}$. Предположим, что система уравнений такова, что $n > 3000$. Вычисления в цикле деления элементов можно распараллелить используя директивы OpenMP **parallel** и **for**. В результате имеем конструкцию представленную на Листинге 1.

```
#pragma omp parallel
{
    #pragma omp for
    for (int i = 0; i < Ab.GetColSize(); i++)
    {
        Matrix_Ab_c[k][i] = Matrix_Ab_c[k][i] / Ab[k][k];
    }
}
```

Листинг 1. Участок кода с циклом деления элементов в процедуре **LinearSolve** с использованием директив OpenMP

Далее исключаем неизвестную y_1 из каждого уравнения системы, начиная со второго. Это делается вычитанием уравнения (5), умноженного на коэффициент при переменной y_1 в соответствующем уравнении. Преобразованные уравнения имеют вид

$$\begin{cases} y_1 + a_{12}^{(1)} y_2 + a_{13}^{(1)} y_3 + \dots + a_{1n}^{(1)} y_n = b_1^{(1)} \\ a_{22}^{(1)} y_2 + a_{23}^{(1)} y_3 + \dots + a_{2n}^{(1)} y_n = b_2^{(1)} \\ \dots \\ a_{n2}^{(1)} y_2 + a_{n3}^{(1)} y_3 + \dots + a_{nn}^{(1)} y_n = b_n^{(1)} \end{cases}, \quad (6)$$

где $a_{ij}^{(1)} = a_{ij}^{(0)} - a_{1j}^{(1)} \cdot a_{i1}^{(0)}$, $j = 2, 3, \dots, n$, $b_i^{(1)} = b_i^{(0)} - a_{i1}^{(0)} \cdot b_1^{(0)}$, $i = 2, 3, \dots, n$. Поступаем аналогично со следующим уравнением из преобразованной системы. В конечном итоге приводим исходную систему к эквивалентной системе с треугольной матрицей

$$\begin{cases} y_1 + a_{12}^{(1)} y_2 + a_{13}^{(1)} y_3 + \dots + a_{1n}^{(1)} y_n = b_1^{(1)} \\ y_2 + a_{23}^{(2)} y_3 + \dots + a_{2n}^{(2)} y_n = b_2^{(2)} \\ \dots \\ a_{nn}^{(n)} y_n = b_n^{(n)} \end{cases} \quad (7)$$

Цикл с исключением неизвестной y_i из каждого уравнения системы также распараллеливается с применением директив **parallel** и **for**. В результате имеем конструкцию представленную на Листинге 2.

```
#pragma omp parallel
{
    #pragma omp for
    for (int i = k + 1; i < Ab.GetRowSize(); i++)
    {
        double K = Matrix_Ab_c[i][k] / Matrix_Ab_c[k][k];
        for (int j = 0; j < Ab.GetColSize(); j++)
        {
            Matrix_Ab_c[i][j] = Matrix_Ab_c[i][j]
                - Matrix_Ab_c[k][j] * K;
        }
    }
}
```

Листинг 2. Участок кода с циклом исключения неизвестной y_i в процедуре **LinearSolve** с использованием директив OpenMP

Далее обратным ходом из системы (7) находим неизвестные y_1, y_2, \dots, y_n . Соответствующие циклы распараллеливаются аналогично. Кроме этого, аналогичная конструкция была построена для цикла записи ответа, однако данные действия привели к незначительным ускорениям программы.

Были проведены численные эксперименты. Численные эксперименты проводились при решении СЛАУ, в случае 3000-4000 уравнений. В частности, выбиралось ядро $K(x, s) = e^{-s \cdot x}$, а правая часть $f(x)$ строилась по решению $y \equiv 1$. Характеристики ЭВМ, на которой проводились эксперименты: процессор — Inter Core i7-7700HQ CPU @ 2.80 ГГц, оперативная память — DDR4 8 Гб. Компилятор C++: MinGW w64 6.0. Среднее время рассчитывалось на основании 15 вызовов процедуры. В случае $n = 3000$ ускорение при распараллеливании вычислений оказалось равным примерно 1,5529.

Заключение

В работе было рассмотрено применение технологий параллельный вычислений для решения интегрального уравнения Фредгольма второго рода с помощью локальных интерполяционных сплайнов второго порядка аппроксимации.

Список литературы

- [1] Edsger W. Dijkstra. Selected Writings on Computing: A Personal Perspective. Monographs in Computer Science. New York: Springer Science & Business Media, 2012. 362 p.
- [2] Per Brinch Hansen. Design Principles. New Jersey: Prentice Hall, Englewood Cliffs, 1977. 314 p.
- [3] Per Brinch Hansen. Experience with Modular Concurrent Programming // IEEE Transactions on Software Engineering. 1977. No. 3 (2). P. 156–159.
- [4] Hoare C. A. R., Communicating Sequential Processes. New Jersey: Prentice Hall, 1985. 260 p.
- [5] Воеводин В. В., Воеводин В. В. Параллельные вычисления. СПб.: БНУ, 2002. 608 с.
- [6] Гergель В. П. Высокопроизводительные вычисления для многоядерных многопроцессорных систем. Нижний Новгород: Изд-во Нижегородского госуниверситета, 2010. 421 с.
- [7] Антонов А. С. Технологии параллельного программирования MPI и OpenMP. М.: Изд-во МГУ, 2012. 344 с.
- [8] Корнеев В. Д. Параллельное программирование в MPI. Новосибирск: Изд-во ИВМиМГ СО РАН, 2002. 215 с.
- [9] Немнюгин С. А., Стесик О. Л. Параллельное программирование для многопроцессорных вычислительных систем. СПб.: БХВ-Петербург, 2002. 396 с.
- [10] Алцыбеев Г. О., Бурова И. Г. Газотурбинный двигатель и сплайновые приближения // Процессы управления и устойчивость. 2021. Т. 8 (24). С. 101–107.

- [11] Burova I. G. On left integro-differential splines and Cauchy problem // International Journal of Mathematical Models and Methods in Applied Sciences. 2015. Vol. 9. P. 683–690.
- [12] Burova I. G., Alcybeev G. O. Application of Splines of the Second Order Approximation to Volterra Integral Equations of the Second Kind. Applications in Systems Theory and Dynamical Systems // International Journal of Circuits, Systems and Signal Processing. 2021. Vol. 15. P. 63–71.