

PR-4207 Atelier génie logiciel : C++ et généricité

Thierry Géraud
theo@lrde.epita.fr

2015

Rappel

- Dans le pseudo-code à droite,
- l'image d'entrée est `input`, une image binaire;
 - `D` est le domaine de définition de l'image d'entrée (pour une image 2D "classique", c'est un rectangle, une boîte);
 - la sortie est `dmap`, une image contenant des `unsigned`;
 - `max` est la valeur maximale des `unsigned`;
 - `p` et `n` sont des itérateurs sur des points (un point est un couple de coordonnées, 2 entiers donc);
 - `N` est un voisinage; par exemple, si $p = (2, 3)$, ses voisins forment l'ensemble $\mathcal{N}(p) = \{(1, 3), (2, 2), (2, 4), (3, 3)\}$;
 - `q` est une queue (conteneur *first in, first out*) de points.

```
D <- input.domain

for all p in D
    dmap <- max

for all p in D
    if input(p) = true
        dmap(p) <- 0
        for all n in N(p) and in D
            if input(n) = false
                q.push(p)
                break

while q is not empty
    p <- q.pop()
    for all n in N(p)
        if (dmap(n) = max)
            dmap(n) <- dmap(p) + 1
            q.push(n)
```

On veut définir les *concepts* suivants :

- un point ; un domaine / ensemble de points ; un itérateur sur un domaine ;
- une image ;
- un itérateur sur un voisinage de point.

On veut les classes concrètes correspondantes pour le cas classique :

- `point2d` ; `box2d` ; `box2d_iterator` ;
- `image2d < T >` ;
- `neighb2d_iterator`.

Sans modifier l'algorithme, on veut :

- pouvoir calculer une carte de distance à une image d'étiquettes ;
- pouvoir calculer en même temps (que la carte de distances) une carte de la plus proche étiquette.

1 L'algorithme

Votre code doit ressembler *in fine* à ça :

```
using bool_t = int;

image2d<unsigned> compute_dmap__SPECIFIC(const image2d<bool_t>& input)
{
    box2d D = input.domain();

    const unsigned max = std::numeric_limits<unsigned>::max();
    image2d<unsigned> dmap(D);

    box2d_iterator p(D);
    for (p.start(); p.is_valid(); p.next())
        dmap(p) = max;

    std::queue<point2d> q;
    neighb2d_iterator n;

    for (p.start(); p.is_valid(); p.next())
        if (input(p) == true)
        {
            dmap(p) = 0;
            n.center_at(p);
            for (n.start(); n.is_valid(); n.next())
                if (D.has(n) and input(n) == false)
                {
                    q.push(p);
                    break;
                }
        }

    while (not q.empty())
    {
        point2d p = q.front();
        q.pop();
        n.center_at(p);
        for (n.start(); n.is_valid(); n.next())
            if (D.has(n) and dmap(n) == max)
            {
                dmap(n) = dmap(p) + 1;
                q.push(n);
            }
    }

    return dmap;
}
```

Comprenez et expliquez ce code dans le détail.

2 Les structures de données en code à trous

Elles doivent ressembler à ça :

```
class box2d // is a Domain type
{
public:
    using point_type = point2d;
    using p_iterator_type = box2d_iterator;
    // ...
};

class box2d_iterator
// iterator over the set of points
// contained in a 2D box
{
    // ...
};

class neighb2d_iterator
// iterator over the set of neighbors
// of a 2D point (the attribute p_)
{
public:
    neighb2d_iterator() // ctor
    {
        delta_.push_back(point2d(-1, 0));
        // ...
    }

    void center_at(const point2d& p); // change p_

    // as an iterator:
    void start();
    bool is_valid() const;
    void next();

    // to allow automatic coercion of objects from
    // this type to point2d:
    operator point2d() const {
        point2d n;
        n.row = p_.row + delta_[i_].row;
        n.col = p_.col + delta_[i_].col;
        return n;
    }

private:
    std::vector<point2d> delta_;
    unsigned i_; // current index in delta_
    point2d p_; // center at p_
};

struct point2d
{
    // ...
};

template <typename T>
class image2d
{
public:
    using value_type = T;
    using domain_type = box2d;
    using point_type = typename domain_type::point_type;
    using p_iterator_type = typename domain_type::p_iterator_type;
    using n_iterator_type = typename domain_type::n_iterator_type;

    // 1) a generic type alias written in C++-11
    // that allows to change the value of the formal parameter:
    //     template <typename U>
    //     using with_value_type = image2d<U>;
    // example: image2d<int>::with_value_type<float> is image2d<float>

    // 2) in older C++ standards, rely on:

    template <typename U>
    struct with_value_type {
        using ret = image2d<U>;
    };

    // example: with I being image2d<int>
    // typename I::template with_value_type<float>::ret is
    // image2d<float>

    // ctors:
    image2d(const domain_type& d);
    image2d(unsigned nrows, unsigned ncols);

    // access to pixel values:
    T& operator()(const point_type& p);
    T operator()(const point_type& p) const;

    const domain_type& domain() const;
    // ...

private:
    domain_type d_;
    std::vector<T> data_; // T cannot be bool :-()
};
```

3 Ce qu'il y a à faire + des questions

- Avoir un code complet (algorithme & structures de données & tests).
- Pourquoi le code de l'algorithme n'est-il pas générique?
- Comment le rendre générique?
- Quels sont les concepts associés aux types?
- Rendre générique le code de l'algorithme.