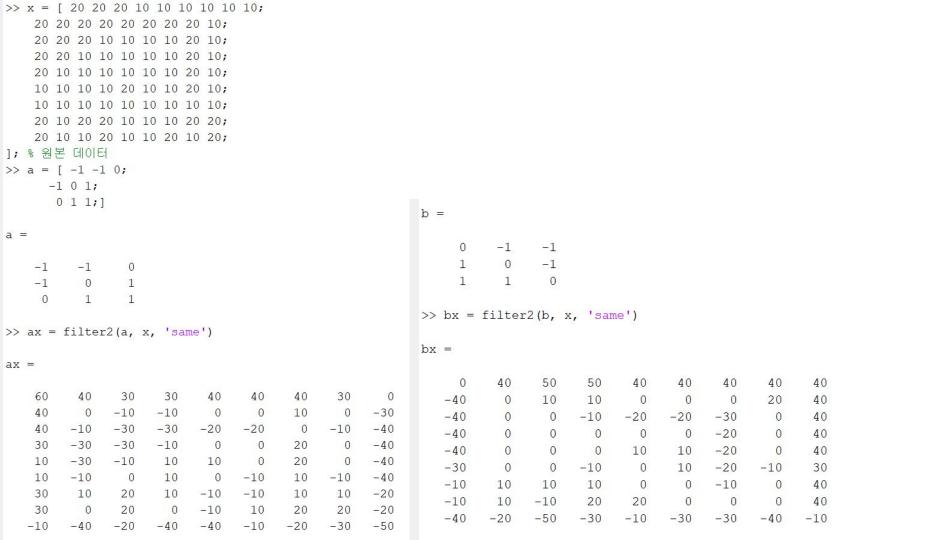
5 Neighborhood Processing

소프트웨어융합 김태민

원본 20 20 20 10 10 10 10 10 10 20 20 20 20 20 20 20 20 10 20 20 20 10 10 10 10 20 10 20 20 10 10 10 10 10 20 10 20 20 10 10 10 10 10 20 10 20 10 10 10 10 10 10 20 10 10 10 10 10 20 10 10 20 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 20 10 20 20 10 10 10 20 20 20 10 10 20 10 10 20 10 20 0으로 감싸기 0 0 0 0 0 0 0 0 0 20 20 20 10 10 10 10 10 10 0 0 20 20 20 20 20 20 20 20 10 0 0 20 20 20 10 10 10 10 20 10 0 0 20 20 10 10 10 10 10 20 10 0 0 20 10 10 10 10 10 10 20 10 0 0 10 10 10 10 10 10 10 20 10 0	a 마스크 a = [-1-10; -101; 011;] 원본이미지에 a 마스크 적용 결과 60 40 30 30 40 40 40 30 0 40 0-10-100 0 100-30 40-10-30-30-20-200-10-40 30-30-30-100 0 200-40 10-30-1010 100-200-40 10-100 100-1010-10-40 30 1020 10-10-1010 10-20 30 0 20 0-1010 2020-20 -10-40-20-40-40-10-20-30-50	b 마스크 b=[0-1-1; 10-1; 110;] 원본이미지에 b 마스크 적용 결과 0 40 50 50 40 40 40 40 40 -40 0 10 10 0 0 0 20 40 -40 0 0 -10 -20 -20 -30 0 40 -40 0 0 0 10 10 -20 0 40 -40 0 0 0 10 10 -20 -10 30 -10 10 10 10 0 0 -10 0 40 -10 10 -10 20 20 0 0 0 40 -40 -20 -50 -30 -10 -30 -30 -40 -10 0*0 + 0*(-1) + 0*(-1) + 0*1 + 20*0 + 20*(-1) +
		0*1 + 20*0 + 20*(-1) + 0*1 + 20*1 + 20*0 =

```
d 마스크
                                           e 마스크
d = [-1 \ 2 \ -1]
                                           e = [-1 - 1 - 1]
     -1 2 -1;
                                                 -1 8 -1;
                                                 -1 -1 -1;]
     -1 2 -1;]
원본 이미지에 d 마스크 적용 결과
                                           원본 이미지에 e 마스크 적용 결과
40 0 10 -10 0 0 0 10 10
                                           100 60 70 -10 0 0 0 10 40
60 0 20 -20 0 0 -10 30 10
                                           60 0 20 40 60 60 50 60 10
60 10 0 -10 0 0 -20 50 0
                                           60 10 30 -40 -30 -30 -50 50 0
70 0 0 -10 0 0 -30 60 0
                                           70 30 -30 -10 0 0 -30 60 0
60 0 -10 -10 20 -10 -30 60 0
                                           90 - 30 - 10 - 10 - 10 - 10 - 30 60 0
50 -10 0 -10 20 -10 -20 40 10
                                           20 -10 0 -10 80 -10 -20 70 10
50 -20 10 0 10 -10 -20 30 30
                                           20 -20 -20 -30 -20 -10 -20 -30 0
70 -30 0 30 -20 -10 10 -10 60
                                           100 - 30 60 60 - 20 - 10 - 20 50 90
60 - 30 0 30 - 20 - 10 10 - 10 50
                                           120 0 0 90 10 20 100 -10 110
0*(-1) + 0*2 + 0*(-1) +
                                           0*(-1) + 0*(-1) + 0*(-1) +
0*(-1) + 20*2 + 20*(-1) +
                                          0*(-1) + 20*8 + 20*(-1) +
0*(-1) + 20*2 + 20*(-1) =
                                          0*(-1) + 20*(-1) + 20*(-1) =
0 + 0 + 0 + 0 + 40 - 20 + 0 + 40 - 20
                                           0 + 0 + 0 + 0 + 160 - 20 + 0 - 20 - 20 =
= 40
                                            100
```



c = -1 2 -1	-1 2 -1	-1 2 -1							>> d = d = -1	[-1 2 -1 2 -1 2 2 2 2	-1;								[-1 -: -1 8 -: -1 -1 ·	1;						
>> cx =	filter	2(c, 2	k, 'san	ne')					-1	2	-1							-1	-1	-1						
cx =									>> dx =	filte	2(d, :	x, 'sar	ne')					>> ex =	filte	r2(e, :	x, 'san	me')				
40	60	40	20	0	0	0	10	10	dx =									ex =								
0	0	20	40	60	60	50	30	10	40	0	10	1.0	0	0	0	10	10	100	60	70	-10	0	0	0	10	40
0	10	0	-10	-30	-30	-20	-10	0	40	0	10	-10	0	0	0	10	10	60	0	20	40	60	60	50	60	10
10	0	0	-10	0	0	0	0	0	60	0	20	-20	0	0	-10	30		60	10	30	-40	-30	-30	-50	50	0
0	0	-10	-10	-10	-10	0	0	0	60	10	0	-10	0	0	-20	50	0	70	30	-30	-10	0	0	-30	60	0
-10	-10	0	20	20	20	10	10	10	70	0	0	-10	0	0	-30	60	0	90	-30	-10	-10	-10	-10	-30	60	0
-10	-20	-20	-30	-20	-10	-20	-30	-30	60	0	-10	-10	20	-10	-30	60	0	20	-10	0	-10	80	-10	-20	70	10
10	30	30	30	10	-10	10	20	30	50	-10	0	-10	20	-10	-20	40	10	20	-20	-20	-30	-20	-10	-20	-30	0
30	30	30	30	40	50	40	50	20	50	-20	10	0	10	-10	-20	30	30	100	-30	60	60	-20	-10	-20	50	90
									70	-30	0	30	-20	-10	10	-10	60	120	0	0	90	10	20	100	-10	110
									60	-30	0	30	-20	-10	10	-10	50									

$ \begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	>> f = [1 1 1;	g = -1 0 1 -1 0 1 -1 0 1 -1 0 1 >> gx = filter2(g, x, 'same') gx =	h = 0 -1 0 -1 4 -1 0 -1 0 >> hx = filter2(h, x, 'same') hx =
80 120 110 100 90 90 90 80 80 50 120 110 100 90 90 90 80 50 120 120 130 120 80 60 -10 -20 -10 0 0 0 20 -10 -60 20 0 20 -20 -10 -10 -20 20 0 120 170 150 130 120 120 140 130 90 50 -20 -20 -10 0 0 0 30 0 -60 20 20 -20 0 0 0 0 -10 20 0 110 150 120 100 90 90 120 120 90 40 -20 -10 10 0 0 -10 30 0 -60 40 -20 0 0 0 -10 0 -10 20 0 100 100 100 100 110 110 80 30 -10 0 10 0 -10 20 0 0 0 0 -10 40 -10 -10 30 0 100 100 100 110 110 120 90 30 0 10 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	fx =		The state of the s
120 170 150 130 120 120 140 130 90 50 -20 -20 -10 0 0 30 0 -60 20 20 -20 0 0 0 -10 20 0 110 150 120 100 90 90 120 120 90 40 -20 -10 10 0 -10 30 0 -60 40 -20 0 0 0 -10 0 -10 20 0 100 100 100 100 110 110 180 30 -10 0 10 0 -10 20 0 -50 0 0 0 -10 40 -10 -10 30 0 -70 110 110 120 110 100 110 110 120 90 30 0 10 0 0 0 10 110 110 120 90 30 0 10 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	80 120 110 100 90 90 90 80 50	60 0 -20 -20 0 0 10 -10 -50	
110 150 120 100 90 90 120 120 90 40 -20 -10 10 0 -10 30 0 -60 40 -20 0 0 -10 0 -10 20 0 90 120 120 120 90 70 100 90 100 100 100 110 110 80 30 -10 0 10 0 -10 20 0 -50 0 0 0 -10 40 -10 -10 30 0 70 110 110 120 110 110 110 120 90 30 0 10 0 -10 -10 20 10 -50 0 0 0 -10 -10 -10 0 0 -20 0 80 120 120 120 110 100 110 130 90 30 -10 20 -10 -20 10 10 10 10 -40 40 -20 30 20 -10 0 -20 30 30 60 90 90 90 80 70 80 100 70	120 180 160 140 120 120 130 120 80	60 -10 -20 -10 0 0 20 -10 -60	20 0 20 -20 -10 -10 -20 20 0
90 120 100 100 100 100 120 120 90 70 100 90 100 100 110 110 80 30 -10 0 10 0 -10 30 0 -60 0 0 0 -10 40 -10 -10 30 0 70 110 110 120 110 100 110 120 90 30 0 10 0 -10 -10 20 0 -50 0 0 0 -10 -10 -10 0 0 -20 0 80 120 120 120 110 100 110 130 90 30 -10 20 -10 -20 10 10 10 10 -40 40 -20 30 20 -10 0 -20 50 60 90 90 90 80 70 80 100 70	markett myterst myterst myterst meterst meterst myterst myterst myterst	50 -20 -20 -10 0 0 30 0 -60	20 20 -20 0 0 0 -10 20 0
$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$		40 -20 -10 10 0 -10 30 0 -60	40 -20 0 0 -10 0 -10 20 0
70 110 110 120 110 100 110 120 90 30 0 10 0 -10 -10 20 10 -50 0 0 -10 -10 -10 0 0 -20 0 80 120 120 120 110 100 110 130 90 30 -10 20 -10 -20 10 10 10 -40 40 -20 30 20 -10 0 -20 30 30 60 90 90 90 80 70 80 100 70 30 -10 20 -10 -20 10 10 10 -40 50 0 -10 40 0 0 50 -20 50			0 0 0 -10 40 -10 -10 30 0
$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	And the factor of the same and		0 0 -10 -10 -10 0 0 -20 0
$60 ext{ 90 } 90 ext{ 90 } 80 ext{ 70 } 80 ext{ 100 } 70 ext{ } 30 ext{ } -10 ext{ } 20 ext{ } -10 ext{ } -20 ext{ } 10 ext{ } 10 ext{ } 10 ext{ } -40 ext{ } 50 ext{ } 0 ext{ } -10 ext{ } 40 ext{ } 0 ext{ } 0 ext{ } 50 ext{ } -20 ext{ } 50 ext{ } 10 $			40 -20 30 20 -10 0 -20 30 30
	STATES SECTION		50 0 -10 40 0 0 50 -20 50

통과 필터
b 마스크: 이미지의 좌하향 대각선 경계를 강조하기위해 디자인됨. 이후 a와 동일

a 마스크: 이미지의 우하향 대각선 경계를 강조하기위해 디자인됨. 강조된 방향의 에지를 찾아내는 역할, 고주파

c 마스크 : 수평방향의 에지 강조를 위해 사용, 수평 방향의 픽셀값 변화를 강조하여 수평 에지를 더 뚜렷하게 만든다. 고주파 통과 필터

d 마스크 : 수직 방향의 에지 강조를 위해 사용, 수직 방향의 픽셀값 변화를 강조하여 수직 에지를 더 뚜렷하게 만든다. 고주파 통과 필터

e 마스크 : 라플라시안 마스크의 일종, 이미지 세부 정보를 강조하고 전반적인 에지 감지에 사용, 모든 방향의 에지를 강조하는 특성을 지님. 고주파 통과 필터

에서를 경우하는 극경을 자금. 고구파 공파 일다

f 마스크 : 이미지의 평활화(블러링)에 사용, 이미지의 노이즈를 줄이고 부드러운 이미지 생성

g마스크: 이미지의 생활와(늘더앙)에 자용, 이미지의 도이스들 물이고 무드더군 이미지 생성
g마스크: 수직 방향의 에지를 감지하는데 특화된 형태, 수직방향의 변화를 감지하며 수직 방향 에지 강조,

g 마스크: 수직 방향의 에지를 감지하는데 특화된 형태, 수직방향의 변화를 감지하며 수직 방향 에지 강조, 고주파 통과 필터
h 마스크: 중심 필셀 주위의 에지 강조에 사용 특히 작은 디테잌이나 에지 주변 변하를 강조 이미지에서 작은

h 마스크 : 중심 픽셀 주위의 에지 강조에 사용, 특히 작은 디테일이나 에지 주변 변화를 강조, 이미지에서 작은 구조를 더 뚜렷하게 만드는데 사용

Figure 1 X





명령 창 >> eq=[0 0 0; 0 1 0; 0 0 0]; >> x = imread('cameraman.tif'); >> x1 = uint8(filter2(eq, x));>> subplot(1,2,1), imshow(x), title('원본')

경고: 도킹된 Figure에서 이미지의 초기 배율이 'fit'으로 설정되었습니다. > imshow (322번 라인)

>> subplot(1,2,2), imshow(x1), title('항등필터')

> imshow (322번 라인)

경고: 도킹된 Figure에서 이미지의 초기 배율이 'fit'으로 설정되었습니다.

```
>> load('mandrill.mat');
m = im2uint8(ind2gray(X, map));
>> % 필터 정의
a = [-1 -1 0; -1 0 1; 0 1 1];
b = [0 -1 -1; 1 0 -1; 1 1 0];
c = [-1 -1 -1; 2 2 2; -1 -1 -1];
d = [-1 \ 2 \ -1; \ -1 \ 2 \ -1; \ -1 \ 2 \ -1];
e = [-1 -1 -1; -1 8 -1; -1 -1 -1];
f = [1 \ 1 \ 1; \ 1 \ 1 \ 1; \ 1 \ 1];
q = [-1 \ 0 \ 1; \ -1 \ 0 \ 1; \ -1 \ 0 \ 1];
                                                       d
h = [0 -1 0; -1 4 -1; 0 -1 0];
>> % 각 필터 적용
am = uint8(filter2(a, m, 'same'));
bm = uint8(filter2(b, m, 'same'));
cm = uint8(filter2(c, m, 'same'));
dm = uint8(filter2(d, m, 'same'));
em = uint8(filter2(e, m, 'same'));
fm = uint8(filter2(f, m, 'same'));
qm = uint8(filter2(g, m, 'same'));
hm = uint8(filter2(h, m, 'same'));
>> % 결과 표시
subplot(3,3,1), imshow(am), title('a')
subplot(3,3,2), imshow(bm), title('b')
subplot(3,3,3), imshow(cm), title('c')
subplot(3,3,4), imshow(dm), title('d')
subplot(3,3,5), imshow(em), title('e')
subplot(3,3,6), imshow(fm), title('f'),
subplot(3,3,7), imshow(qm), title('g')
subplot(3,3,8), imshow(hm), title('h')
```

```
>> load('mandrill.mat');
m = im2uint8(ind2gray(X, map));
>>
>> filterSizes = [3, 9, 15, 21];
>>
>> figure;
for k = 1:length(filterSizes)
   filterSize = filterSizes(k); % 필터 크기 선택
   h = fspecial('average', filterSize); % 평균 필터 생성
    filtered image = imfilter(m, h, 'replicate'); % 이미지에 필터 적용
    subplot(2, 2, k), imshow(filtered image), title(['Average Filter',
end
```

