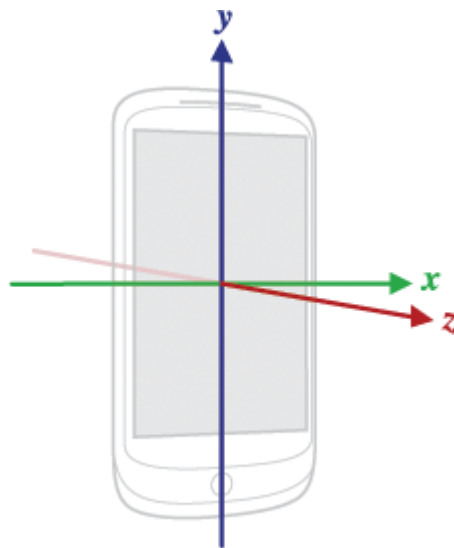


Titre : Android Control Interface Manuel

Date : Le 29 Septembre 2015

Connection WiFi:

1. Quand l'utilisateur clique sur le bouton "Connect" sur l'interface d'accueil, si le portable n'est pas encore connecté au WiFi « CgroupRasPi », l'application va lancer une interface de WiFi pour que l'utilisateur puisse connecter WiFi. Après il entre dans l'interface de sélection de mode, standard et Myo.
2. L'application essaie d'envoyer à Raspberry Pi quand l'utilisateur clique sur les boutons sur l'interface de sélection. Mais si après 10 trames d'UDP qui durent 2 secondes, il n'y a pas de réponse. L'application va retourner vers l'interface d'accueil et informe l'utilisateur la perte de communication avec la voiture.



Standard Interface:

1. Dans le mode Standard, l'application traite les informations de mesure de rotation sur l'axe x et y du portable et envoie les commandes vers Raspberry Pi chaque 5 ms.
2. Une première action brève sur le bouton STOP rend inactive les commandes via gyroscopes (modification de l'affichage, STOP devient RUN). Le système rétablit le système de référence par rapport à la terre. Une seconde action brève réactive le mode de contrôle par les mesures de rotation. Une action prolongée sur le bouton STOP permet de garder le

GRV à l'arrêt, néanmoins le relâchement du bouton redonne la main aux commandes par les mesures de rotation. Le système rétablit le système de référence par rapport à la terre.

Myo Interface:

1. Quand l'utilisateur entre dans l'interface Myo, l'application commence à connecter à Myo. Il faut maintenant approcher de Myo.
2. Quand Myo est connecté, l'application informe qu'il est connecté.
3. La rotation de l'avant bras vers la gauche : le véhicule tourne à gauche.
4. La rotation de l'avant bras vers la droite : le véhicule tourne à droite.
5. Point fermé : le véhicule s'arrête.
6. Plier vers l'intérieur : changer l'état de véhicule. Si le véhicule est arrêté, on va le démarrer et si le véhicule roule, on va l'arrêter.
7. Pour changer la vitesse de voiture. Quand on baisse le bras, on ralentit la voiture et Quand on lève le bras, on accélère la voiture. Quand on lève le bras en haut, on fait reculer la voiture.
8. Passer le bras derrière : reculer le véhicule.

