

ARBORI BINARI DE CĂUTARE (BINARY SEARCH TREE)

- *Arborii binari de căutare* (ABC) sunt structuri de date des folosite în implementarea containerelor care conțin elemente de tip *TComparable* (sau identificate prin chei de tip *TComparable*) și care suportă următoarele operații:
 1. căutare;
 2. adăugare;
 3. ștergere;
 4. determinare maxim, minim, predecesor, succesor.
- ABC sunt SD care se folosesc pentru implementare:
 - dicționar, dicționar ordonat
 - * **TreeMap** în Java (folosește ABC echilibrat - arbore roșu-negru)
 - * **map** din STL folosește ABC echilibrat ca implementare.
 - coadă cu priorități;
 - listă (**TreeList** în Java; folosește ABC echilibrat);
 - colecție, mulțime (**TreeSet** în Java; folosește ABC echilibrat - arbore roșu-negru);

Observație: Presupunem în cele ce urmează (fără a reduce generalitatea):

1. *Elementele* sunt identificate printr-o **cheie**.
2. *Cheia* elementului este de tip *TComparable*.
3. Pp. relația “ \leq ” între chei (se poate ușor generaliza la o relație de ordine oarecare).

Definiție 0.1 *Un ABC este un AB care satisface următoarea **proprietate** (proprietatea ABC):*

- *dacă x este un nod al ABC, atunci:*
 - $\forall y$ un nod din subarborele stâng al lui x , are loc inegalitatea $cheie(y) \leq cheie(x)$ ($cheie(y) \mathcal{R} cheie(x)$).
 - $\forall y$ un nod din subarborele drept al lui x , are loc inegalitatea $cheie(x) < cheie(y)$ ($\neg(cheie(y) \mathcal{R} cheie(x))$).
- operațiile de bază pe ABC consumă timp $O(\text{înălțimea arborelui})$.
 - dacă ABC este plin \Rightarrow înălțimea este $\theta(\log_2 n)$;
 - dacă ABC este degenerat (lanț liniar) \Rightarrow înălțimea este $\theta(n)$.

Proprietate. Traversarea în inordine a unui ABC furnizează cheile în ordine în raport cu relația de ordine (ordine crescătoare dacă relația de ordine folosită este $R = \leq$).

Un ABC (ca și un AB) poate fi reprezentat:

1. secvențial;
 2. înlănțuit
 - reprezentarea înlănțuirilor folosind alocare dinamică (pointeri);
 - reprezentarea înlănțuirilor folosind alocare statică (tablouri).
- pentru implementarea operațiilor, pp. în cele ce urmează reprezentare înlănțuită folosind alocare dinamică.
 - notăm cu h înălțimea arborelui.
 - notăm cu n numărul de noduri din arbore.

CĂUTARE

PP. chei distincte.

Varianta recursivă.

Functia $cauta(abc, e)$

{complexitate timp: $O(h)$ }

pre: abc este un **container** reprezentat folosind un arbore binar de căutare

post: se returnează pointer spre nodul care conține un element având cheia egală cu cheia lui e

$cauta \leftarrow cauta_rec(abc.rad, e)$

SfFunctia

Functia $cauta_rec(p, e)$

{complexitate timp: $O(h)$ }

pre: p este adresa unui nod; $p : \uparrow Nod$ - rădăcina unui subarbore

post: se returnează pointer spre nodul care conține un element având cheia egală cu cheia lui e în subarboarele de rădăcină p

{dacă s-a ajuns la subarbore vid sau nodul este cel căutat}

Daca $p = NIL \vee [p].e.c = e.c$ atunci

$cauta_rec \leftarrow p$

altfel

Daca $e.c < [p].e.c$ atunci

{se caută în subarboarele stâng}

$cauta_rec \leftarrow cauta_rec([p].st, e)$

altfel

{se caută în subarboarele drept}

$cauta_rec \leftarrow cauta_rec([p].dr, e)$

SfDaca

SfDaca

SfFunctia

Varianta iterativă.

Functia $\text{cauta}(abc, e)$

{complexitate timp: $O(h)$ }

post: se returnează pointer spre nodul care conține un element având cheia egală cu cheia lui e în arborele abc

$p \leftarrow abc.rad$

CatTimp $p \neq NIL \wedge [p].e.c \neq e.c$ executa

Daca $e.c < [p].e.c$ atunci

{se caută în subarborele stâng}

$p \leftarrow [p].st$

altfel

{se caută în subarborele drept}

$p \leftarrow [p].dr$

SfDaca

SfCatTimp

$\text{cauta} \leftarrow p$

SfFunctia

ADĂUGARE

Functia $\text{creeazaNod}(e)$

{complexitate timp: $\theta(1)$ }

pre: e este de tip $TElement$

post: se returnează pointer spre un nod care conține elementul e

{se alocă un spațiu de memorare pentru un nod; $p : \uparrow Nod$ }

$\text{aloca}(p)$

{se completează componentele nodului}

$[p].e \leftarrow e$

$[p].st \leftarrow NIL$

$[p].dr \leftarrow NIL$

$\text{creeazaNod} \leftarrow p$

SfFunctia

Subalgoritm $\text{adauga}(abc, e)$

{complexitate timp: $O(h)$ }

pre: abc este un **container** reprezentat folosind un arbore binar de căutare

post: abc' este containerul în care a fost adăugat e

$abc.rad \leftarrow \text{adauga_rec}(abc.rad, e)$

SfSubalgoritm

Functia $\text{adauga_rec}(p, e)$

{complexitate timp: $O(h)$ }

pre: p este adresa unui nod; $p : \uparrow Nod$ - rădăcina unui subarbore

post: se adaugă e în subarborele de rădăcină p și se returnează rădăcină noului subarbore

{dacă s-a ajuns la subarbore vid se adaugă}

Daca $p = NIL$ atunci

$p \leftarrow \text{creeazaNod}(e)$

altfel

Daca $e.c \leq [p].e.c$ atunci

{se adaugă în subarborele stâng}

```

    [p].st ← adauga_rec([p].st, e)
    altfel
    {se adaugă în subarborele drept}
    [p].dr ← adauga_rec([p].dr, e)
    SfDaca
    SfDaca
    {se returnează rădăcina subarborelui}
    adauga_rec ← p
    SfFunctia

```

MINIM

```

Functia minim(p)
{complexitate timp:  $O(h)$ }
pre:    p este adresa unui nod;  $p : \uparrow Nod$ ;  $p \neq NIL$ 
post:   se returnează adresa nodului având cheia minimă din subarborele de rădăcină p
CatTimp [p].st  $\neq NIL$  executa
    p ← [p].st
SfCatTimp
minim ← p
SfFunctia

```

```

Functia succesor(p)
pre:    p este adresa unui nod;  $p : \uparrow Nod$ ;  $p \neq NIL$ 
post:   se returnează adresa nodului având cheia imediat mai mare decât cheia din p
Daca [p].dr  $\neq NIL$  atunci
    {există subarbore drept al lui p}
    succesor ← minim([p].dr)
altfel
    prec ← parinte(p)
    CatTimp prec  $\neq NIL \wedge p = [prec].dr$  executa
        p ← prec
        prec ← parinte(p)
    SfCatTimp
    succesor ← prec
SfDaca
SfFunctia

```

ȘTERGERE

PP. chei distincte.

```

Subalgoritm sterge(abc, e)
{complexitate timp:  $O(h)$ }
pre:    abc este un container reprezentat folosind un arbore binar de căutare
post:   abc' este containerul din care a fost șters e
    abc.rad ← sterge_rec(abc.rad, e)
SfSubalgoritm

```

```

Functia sterge_rec(p, e)
{complexitate timp:  $O(h)$ }
pre:    p este adresa unui nod;  $p : \uparrow Nod$  - rădăcina unui subarbore

```

```

post:   se șterge nodul având cheia egală cu cheia lui e din subarborele de rădăcină p și se
         returnează rădăcină noului subarbore
         {dacă s-a ajuns la subarbore vid}
Dacă p=NIL atunci
    șterge_rec ← NIL
altfel
    Dacă e.c < [p].e.c atunci
        {se șterge din subarborele stâng}
        [p].st ← șterge_rec([p].st, e)
        șterge_rec ← p
    altfel
        Dacă e.c > [p].e.c atunci
            {se șterge din subarborele drept}
            [p].dr ← șterge_rec([p].dr, e)
            șterge_rec ← p
        altfel
            {am ajuns la nodul care trebuie șters}
            Dacă [p].st ≠ NIL ∧ [p].dr ≠ NIL atunci
                {nodul are și subarbore stâng și subarbore drept}
                temp ← minim([p].dr)
                {se mută cheia minimă în p}
                [p].e ← [temp].e
                {se șterge nodul cu cheia minimă din subarborele drept}
                [p].dr ← șterge_rec([p].dr, [p].e)
                șterge_rec ← p
            altfel
                temp ← p
                Dacă [p].st = NIL atunci
                    {nu există subarbore stâng}
                    repl ← [p].dr
                altfel
                    {nu există subarbore drept, [p].dr=NIL}
                    repl ← [p].st
                SfDacă
                    {dealocă spațiul de memorare pentru nodul care trebuie șters}
                    dealoca(temp)
                    șterge_rec ← repl
                SfDacă
            SfDacă
        SfDacă
    SfDacă
SfFunctia

```

Probleme

1. Scrieți o operație nerecursivă care determină părintele unui nod *p* dintr-un ABC.
2. Scrieți varianta iterativă pentru operația de adăugare într-un ABC.
3. Presupunând că dorim ca fiecare nod din arbore să memoreze următoarele: informația utilă, referință către subarborele stâng, referință către subarborele drept, referință

către părinte. Folosind reprezentarea înlănțuită cu alocare dinamică a nodurilor, scrieți operația de adăugare în ABC (varianta iterativă, varianta recursivă).

4. Presupunând ca elementele sunt de forma (cheie, valoare) și relația de ordine între chei este " \leq ", scrieți operația **MAXIM** care determină elementul din ABC având cea mai mare cheie.
5. Presupunând ca elementele sunt de forma (cheie, valoare), relația de ordine între chei este " \leq ", și arborele este reprezentat înlănțuit cu alocare dinamică a nodurilor, scrieți operația **PREDECESOR** care pentru un nod p dintr-un ABC determină elementul având cea mai mare cheie mai mică decât cheia lui p .
6. Implementați operațiile pe ABC generalizând relația " \leq " de la proprietatea unui ABC la o relație de ordine oarecare R .