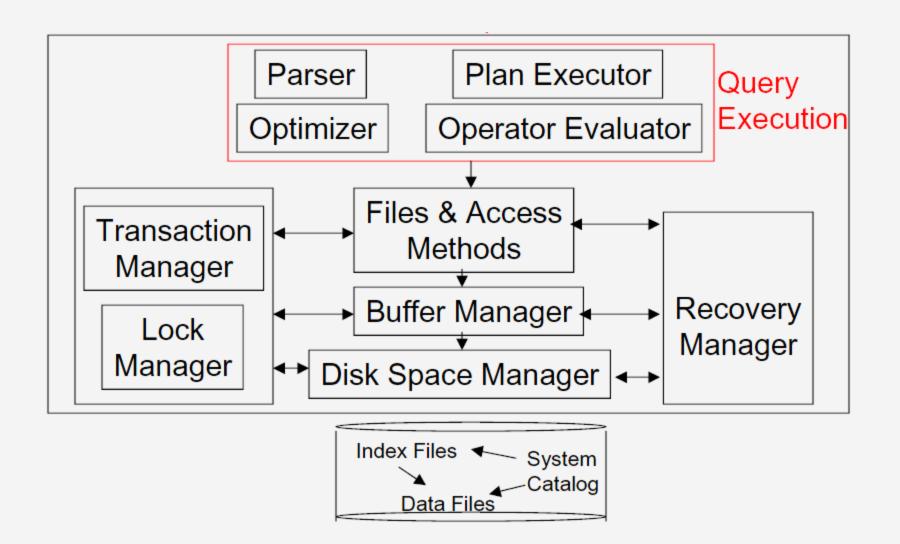
# Structura fizică a bazelor de date

#### Structura unui SGBD



### Structura fizică a fișierelor BD

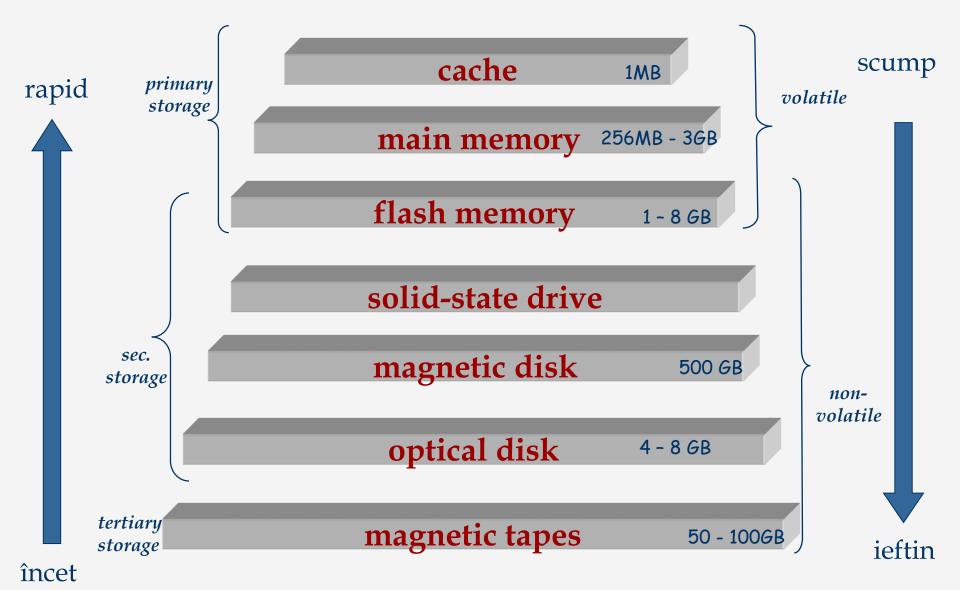
- SGBD-urile stochează informația pe disc magnetic
- Acest lucru are implicații majore în proiectarea unui SGBD!
  - READ: transfer date de pe disc în memoria internă
  - WRITE: transfer date din memoria internă pe disc

Ambele operații sunt costisitoare, comparativ cu operațiile *in-memory*, deci trebuie planificate corespunzător!

# De ce nu stocăm totul în memoria internă?

- Răspuns (tipic):
  - Costă prea mult
  - Memoria internă este volatilă (datele trebuie să fie persistente)
- Procedură tipică("ierarhie de stocare")
  - RAM pentru datele utiliz. curent (*primary storage*)
  - Hard-disks pentru baza de date (secondary storage)
  - Bandă pentru arhivarea versiunilor anterioare ale datelor (*tertiary storage*)

#### Ierarhia mediilor de stocare



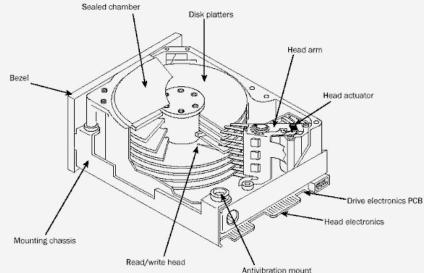
# Legea lui Moore

- Gordon Moore: "Integrated circuits are improving in many ways, following an exponential curve that doubles every 18 months"
  - Viteza procesoarelor
  - Numărul de biți de pe un chip
  - Numărul de octeți (*bytes*) pe un hard disk
- Parametrii ce NU urmează legea lui Moore:
  - Viteza de accesare a datelor în memoria internă
  - Viteza de rotație a discului
- ⇒ Latența devine progresiv mai mare
  - Timpul de transfer între nivelele ierarhiei mediilor de stocare este tot mai mare în comparație cu timpul de calcul

## Discuri magnetice

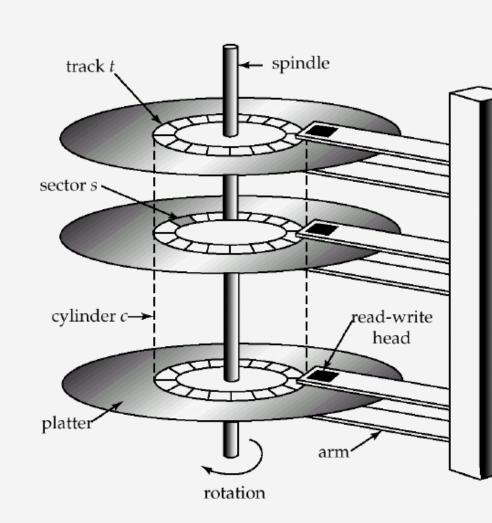
- Utilizat ca mediu de stocare secundar
- Avantaj major asupra benzilor: acces direct
- Datele sunt stocate şi citite în unități numite blocuri sau pagini
- Spre deosebire de memoria internă, timpul de transfer blocurilor/paginilor variază în funcție de poziția acestora pe disc.

! Poziția relativă a paginilor pe disc are un impact major asupra perfomanței unui SGBD!



# Componentele unui disc dur (hard disk)

- Rotația platanelor (90rps)
- Ansamblu de brațe ce se deplasează pentru poziționarea capului magnetic pe pista dorită. Pistele aflate la aceeași distanță de centrul platanelor formează un cilindru (imaginar!).
- Un singur cap citește/ scrie la un moment dat.
- Un bloc e un multiplu de sectoare (care e fix).



# Accesarea unei pagini (bloc)

- Timp de acces (citire/scriere) a unui bloc:

  seek time (mutare braţ pentru poziţionarea capului de citire/scriere pe pistă)

  rotational delay (timp poziţionare bloc sub cap)

  transfer time (transfer date de pe/pe disc)
- Seek time şi rotational delay domină.
  - *Seek time* variază între 1 și 20msec
  - Rotational delay variază între 0 și 10msec
  - *Transfer rate* e de aproximativ 1msec pe 4KB (pagină)
- Reducerea costului I/O: reducere seek/rotational delays!
- Soluții hardware sau software?

# Aranjarea paginilor/blocurilor pe disc

- Conceptul de *next block*:
  - blocuri pe aceeași pistă, urmate de
  - blocuri pe același cilindru, urmate de
  - blocuri pe cilindri adiacenți
- Blocurile dintr-un fişier trebuie dispuse secvențial pe disc (`next'), pentru a minimiza seek delay și rotational delay.
- În cazul unei scanări secvențiale, citirea de pagini în avans (*pre-fetching*) este esențială!

#### RAID

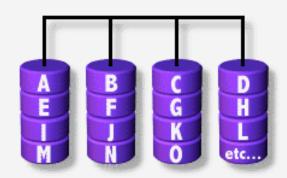
- *Disk Array*: configurație de discuri magnetice ce abstractizează un singur disc.
  - mult mai puţin costisitor; se utilizează mai multe discuri de capacitate mică şi ieftine în locul unui disc de capacitate ridicată
- Scop: Creşterea performanței și fiabilității.
- Tehnici:

*Data striping*: distribuirea datelor pe mai multe discuri (în partiții prestabilite - *striping unit*)

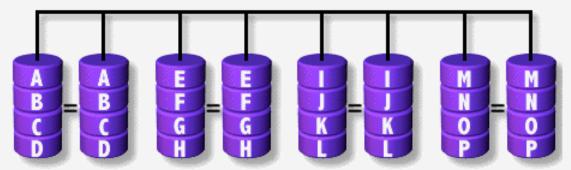
Mirroring: stocarea automată a unei copii a datelor pe alte discuri → redundanță. Permite reconstruirea datelor în cazul unor defecte ale discurilor.

#### Nivele RAID

Nivel 0: Fără redundanță

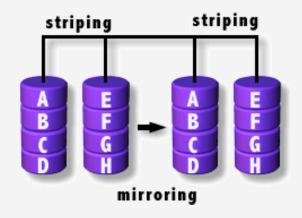


- Nivel 1: Discuri oglindite (mirrored)
  - Fiecare disc are o "oglindă" (*check disk*)
  - Citiri paralele, o scriere implică două discuri.
  - Rata maximă de transfer = rata de transfer a unui disc

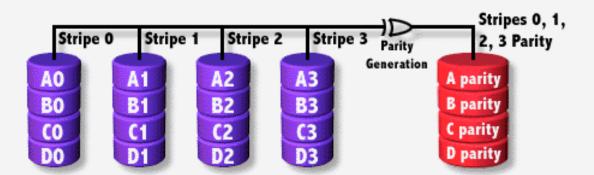


#### Nivele RAID

Nivel 0+1:Întrețesut și oglindit

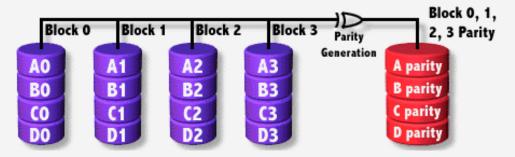


- Nivel 3: Bit de paritate intercalat
  - *Striping Unit*: un bit. un singur disc de verificare
  - Fiecare citire și scriere implică toate discurile

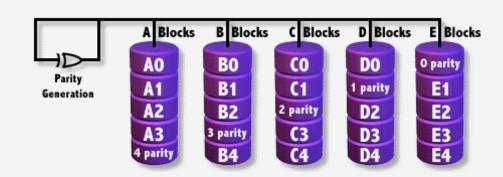


#### Nivele RAID

- Nivel 4: Block de paritate
  - *Striping unit*: un bloc. un singur disc de verificare.
  - Citiri în paralel pentru cereri de dimensiune mică
  - Scrierile implică blocul modificat și discul de verificare

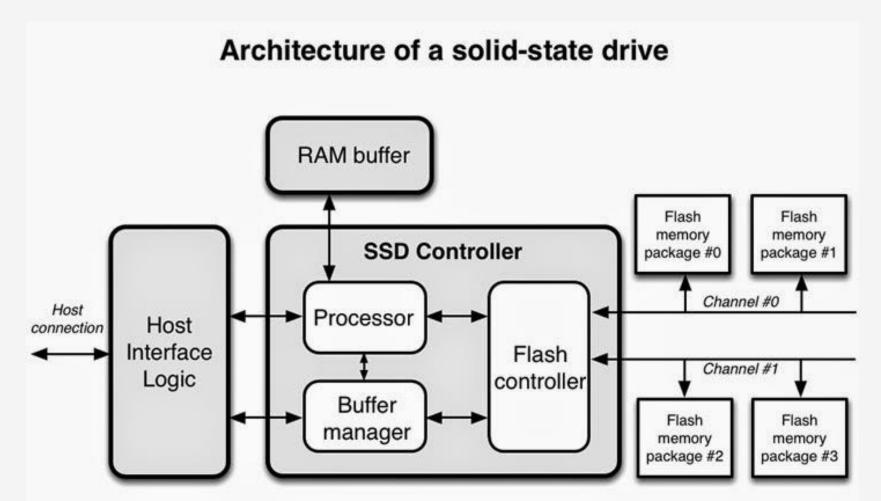


- Nivel 5: Bloc de paritate distribuit
  - Similar cu RAID 4, dar blocurile de paritate sunt distribuite pe toate discurile



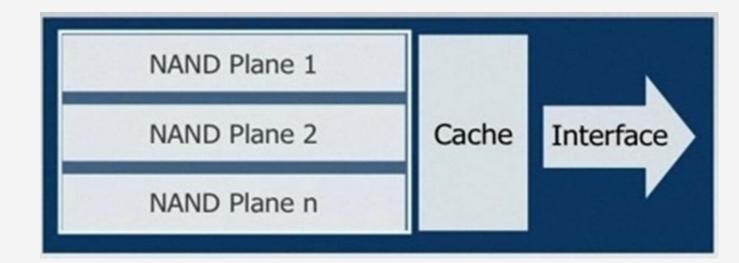
#### Solid State Drive

 SSD-urile conțin mai multe componente NAND flash (16/32 GB )



#### Solid State Drive

- NAND Flash Media e format din mai multe celule NAND aranjate pe planuri multiple:
  - aceste planuri permit accesul paralel la NAND
  - permit, de asemenea, întrețeserea datelor
- Datele sunt trasnferate printr-un cache



# Solid State Drive - Avantaje

- Latență foarte mică
  - seek time este zero
- Viteze mari de citire şi scriere
- Mai robuste fizic
  - Rezistente la șocuri
  - Zero părți mobile
    - Silenţioase
    - Consumă puțin
- Excelează la citiri/scrieri de dimensiuni reduse
- "Imun" la fragmentarea datelor

## Solid State Drive - Dezavantaje

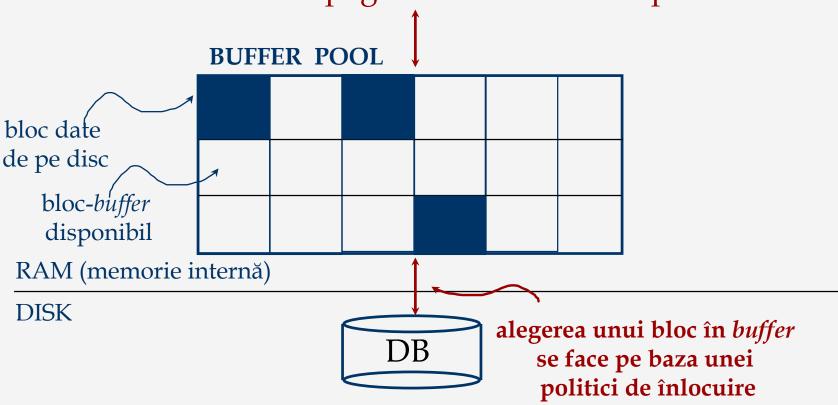
- Cost per GB mult mai mare comparativ cu discurile magnetice
- Dimensiuni
  - HDD 3.5" cu 4TB sunt relativ comune
  - SSD 3.5" cu 2TB sunt disponibile (rare și scumpe)
- Cicluri de citire/scriere limitate
  - 1 2 millioane cicluri de scriere ⇒ uzura MLC (multi-level cell)
  - Sub 5 milioane cicluri de scriere ⇒ uzura SLC

# Gestionare *buffer* (zona de lucru) de către SGBD

- *Buffer* partiție a memoriei interne utilizată pentru stocarea de cópii ale blocurilor de date.
- *Buffer manager* modul SGBD responsabil cu alocarea spațiului de *buffer* în memoria internă.
- *Buffer manager*-ul este apelat când este necesară accesarea unui bloc de pe disc
  - SGBD-ul operează asupra datelor din memoria internă

## Gestionare buffer de către SGBD

Cereri de pagini de la nivelele superioare



Se actualizează o tabelă cu perechi <nr\_bloc\_buffer, id\_bloc\_date>

#### La cererea unui bloc de date...

- Dacă blocul nu se regăsește în buffer:
  - Se alege un bloc disponibil pt. înlocuire
  - Dacă blocul conține modificări acesta este transferat pe disc
  - Se citește blocul dorit în locul vechiului bloc
- Blocul e fixat și se returnează adresa sa

! Dacă cererile sunt predictibile (ex. scanări secvențiale) pot fi citite în avans mai multe blocuri la un moment dat

# Gestionare buffer de către SGBD

- Programul care a cerut blocul de date trebuie să îl elibereze și să indice dacă blocul a fost modificat:
  - foloseşte un dirty bit.
- Același bloc de date din *buffer* poate fi folosit de mai multe programe:
  - folosește un pin count. Un bloc-buffer e un candidat pentru a fi înlocuit ddacă pin count = 0.
- Modulele Concurrency Control & Crash Recovery pot implica acţiuni I/O adiţionale la înlocuirea unui bloc-buffer.

# Politici de înlocuire a blocurilor în *buffer*

- Least Recently Used (LRU): utilizează șablonul de utilizare a blocurilor ca predictor al utilizării viitoare. Interogările au șabloane de acces bine definite (ex, scanările secvențiale), iar un SGBD poate utiliza informațiile din interogare pentru a prezice accesările ulteriore ale blocurilor.
- *Toss-immediate*: eliberează spațiul ocupat de un bloc atunci când a fost procesat ultima înregistrare stocată în blocul respectiv
- Most recently used (MRU): după procesarea ultimei înregistrări dintr-un bloc, blocul este eliberat (pin count e decrementat) și devine blocul utilizat cel mai recent.

# Politici de înlocuire a blocurilor în *buffer*

- Buffer Manager poate utiliza informații statistice cu privire la probabilitatea ca o anumită cerere să refere un anumit bloc sau chiar o anumită relație
- Politicile de înlocuite pot avea un impact determinant în ceea ce privește numărul de I/Os – dependent de șablonul de acces.
- Sequential flooding: problemă generată de LRU + scanări secvențiale repetate.
  - Nr blocuri-buffer < Nr blocuri în tabelă → fiecare cerere de pagină determină un I/O. MRU e preferabil într-o astfel de situație.

### SGBD vs. Sistemul de fișiere al SO

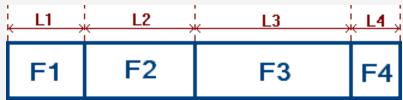
- SO gestionează spațiul pe disc și *buffer*-ul. De ce o face și un SGBD?
- Diferențe de suport oferit de SO: probleme de portabilitate
- Existența unor limitări (ex. fișierele nu pot fi salvate pe mai multe discuri)
- Gestionarea *buffer-*ului de SGBD presupune abilitatea de a:
  - fixa/elibera blocuri, forța salvarea unui bloc pe disc (important pentru concurrency control & crash recovery),
  - ajustarea *politicii de înlocuire* și citirea de blocuri în avans pe baza șablonului de acces ale operațiilor tipice BD.

# Fișiere de înregistrări

- Modulele de nivel superior ale unui SGBD operează cu înregistrări și fișiere de înregistrări, nu cu pagini sau blocuri
- Fișier = colecție de pagini; fiecare pagină conține o collecție de înregistrări; trebuie să permită:
  - inserarea/ștergerea/modificare înregistrărilor
  - citirea unei înregistrări particulare (folosind un record id)
  - scanarea tututror înregistrărilor (eventual filtrate)
- O pagină ce conține o înregistrare poate fi identificată prin intermediul referinței acestuia (rid)

# Formatarea înregistrărilor

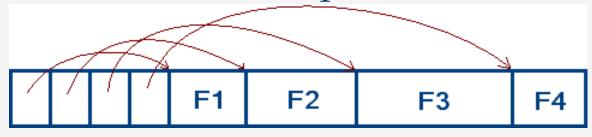
Lungime fixă



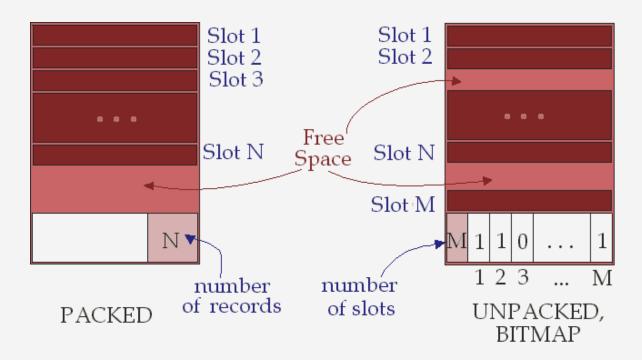
- Lungime variabilă
  - Câmpuri delimitate prin simboluri speciale



Şir de referințe la câmpuri

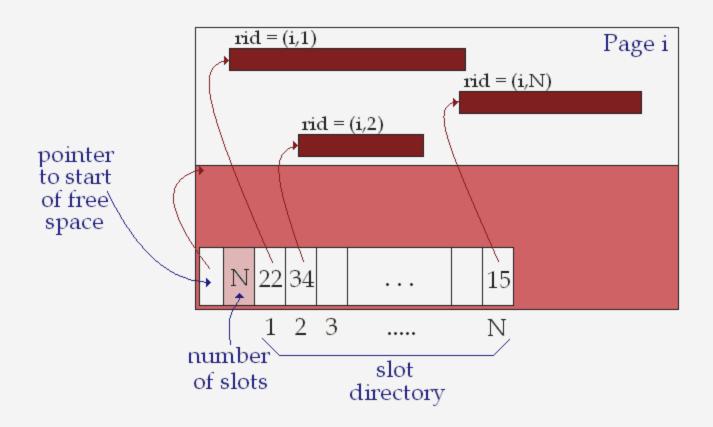


# Formatarea paginilor: înregistrări cu lungime fixă



Record id = <page id, slot no>. În varianta împachetată, mutarea înregistrărilor pentru gestionarea spațiului liber implică modificarea ridului, ceea ce nu este acceptabil în anumite situații.

# Formatarea paginilor: înregistrări cu lungime variabilă



■ Pot fi mutate înregistrări în pagină fără a modifica *rid-ul*; *utilizabil și în cazul înregistrărilor cu lungime fixă*