

SISTEMA LTI - TC BIBO STABILE



$$Y(s) = G(s) U(s)$$

DETERMINARE LA RISPOSTA DEL SISTEMA  
A TRANSITORIO ESAURITO (REGIME) NEL  
CASO IN CUI L'INGRESSO SIA UNA  
ARMONICA ELEMENTARE NELLA FORMA

$$U(t) = A \sin(\omega t + \theta)$$

$A \leftarrow$  AMPIZZA

$\theta \leftarrow$  SFASAMENTO INIZIALE

$\omega \leftarrow$  PULSAZIONE  $\left[ \frac{\text{rad}}{\text{s}} \right]$   $\omega = 2\pi f$

$$e^{j\omega t} = \cos(\omega t) + j \sin(\omega t)$$

$$\operatorname{Re}[e^{j\omega t}] = \frac{e^{j\omega t} + e^{-j\omega t}}{2}$$

$$\operatorname{Im}[e^{j\omega t}] = \frac{e^{j\omega t} - e^{-j\omega t}}{2j}$$

$$U e^{j\omega t}$$

$U \in \mathbb{C}$  AMPIEZZA COMPLESSA

$$U = A \cdot e^{j\theta}$$

$$A = |U| \quad \theta = \arg U$$

1. DETERMINARE LA TRASF. DI

$$U e^{j\omega t} = \frac{U}{s - j\omega}$$

$$Y(s) = G(s) \frac{U}{s - j\omega} =$$

$$= \text{FRATTI-SENPUCI-TRANSITORIA} + \frac{X}{s-j\omega}$$

FORMULA DI HEAVISIDE PER X

$$X = \lim_{s \rightarrow j\omega} (s-j\omega) Y(s) =$$

$$= \lim_{s \rightarrow j\omega} (s-j\omega) G(s) \frac{U}{s-j\omega} = G(j\omega) U$$

$$Y_{ss}(s) = \frac{G(j\omega) U}{s-j\omega}$$

$$y_{ss}(t) = G(j\omega) U e^{j\omega t}$$

$$u(t) = A \sin(\omega t + \theta) = \operatorname{Im} [U e^{j\omega t}] =$$

$$= \operatorname{Im} [A e^{j\theta} \cdot e^{j\omega t}] = \operatorname{Im} [A e^{j(\omega t + \theta)}]$$

$$= \text{Im} [A \cos(\omega t + \theta) + j A \sin(\omega t + \theta)]$$

$$y_{ss}(t) = \text{Im} [G(j\omega) \cdot e^{j\omega t}]$$

$$G(j\omega) = |G(j\omega)| \cdot e^{j\angle G(j\omega)}$$

$$y_{ss}(t) = \text{Im} [|G(j\omega)| \cdot e^{j\angle G(j\omega)} \cdot A \cdot e^{j\theta} \cdot e^{j\omega t}]$$

$$= \text{Im} [A \cdot |G(j\omega)| \cdot e^{j(\omega t + \theta + \angle G(j\omega))}] =$$

$$= \text{Im} [A \cdot |G(j\omega)| \cdot \cos(\omega t + \theta + \angle G(j\omega)) +$$

$$+ j A |G(j\omega)| \sin(\omega t + \theta + \angle G(j\omega))]$$

$$y_{ss}(t) = |G(j\omega)| A \sin(\omega t + \theta + \angle G(j\omega))$$

$$y_{ss}(t) = Y \sin(\omega t + \phi)$$

$$u(t) = A \sin(\omega t + \theta)$$

$$\frac{Y}{A} = \frac{|G(j\omega)| \cdot A}{A} = |G(j\omega)|$$

$$\phi - \theta = \cancel{\frac{1}{2} G(j\omega) + \theta} - \cancel{\theta} = \cancel{\frac{1}{2} G(j\omega)}$$

$G(j\omega)$  SI OTTIENE VALUTANDO LA

FdL DEL SISTEMA  $G(s)$  SULL' ASSE

IMMA GINARIO

$$G(j\omega) = G(s) \quad \text{SI DEFINISCE}$$
$$|s=j\omega$$

RISPOSTA ARMONICA O RISPOSTA IN FREQUENZA

NEL SISTEMA

$$G(s) = \frac{s+2}{s^4 + 3s^3 + 4s^2 + 3s + 1}$$

$$u(t) = \sin(2t) \quad \omega = 2 \frac{\text{rad}}{\text{sec}}$$

QUALE È LA RAPPRESENTAZIONE  
I/U NEL DOMINIO DEL TEMPO? (MODELLO  
ARMA)

$$G(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = \frac{s+2}{s^4 + 3s^3 + 4s^2 + 3s + 1}$$

$$(s^4 + 3s^3 + 4s^2 + 3s + 1) Y(s) = (s+2) U(s)$$

$$s^4 Y(s) + 3s^3 Y(s) + 4s^2 Y(s) + 3s Y(s) + Y(s) =$$

$$= S U(S) + 2 U(S)$$

$$\mathcal{L}[F^{(n)}(t)] = S^n \bar{f}(S) - S^{n-1} f(0) - S^{n-2} \dot{f}(0) - \dots - S F^{(n-1)}(0) - F^{(n-1)}(0)$$

$$y''(t) + 3\ddot{y}(t) + 4\ddot{y}(t) + 3\dot{y}(t) + y(t) =$$

$$= \dot{u}(t) + 2u(t) \quad (\text{I/O INPUT})$$

$$y(t) = \int_0^t g(t-\tau) u(\tau) d\tau$$

(I/O ESPLICATIVO)

I MODEI SONO

$$-1, -1 \Rightarrow e^{-t}, t \cdot e^{-t}$$

$$-\frac{1}{2} \pm j\frac{\sqrt{3}}{2} \Rightarrow e^{-\frac{1}{2}t} \cdot \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}t\right), e^{-\frac{1}{2}t} \sin\left(\frac{\sqrt{3}}{2}t\right)$$

$$\sin(2t) \stackrel{?}{=} \frac{2}{s^2 + 4}$$

$G(j\omega)$

$\omega \in \mathbb{R}$

$G(j\omega) \in \mathbb{C}$

$(\omega, |G(j\omega)|)$

$(\omega, \angle G(j\omega))$

SE  $G(s)$  È UNA FUNZIONE DI VARIABILE  
COMPLESSA RAPPRESENTATO DI POLINOMI IN  $s$  A  
COEFFICIENTI REALI (REAL-RAZIONALE)

$$\underline{G(j\omega)} = G(-j\omega)$$

$$G(j\omega) \quad G(-j\omega) = \underline{\underline{G(j\omega)}} =$$

$$= |G(j\omega)| \cdot e^{-j \angle G(j\omega)}$$

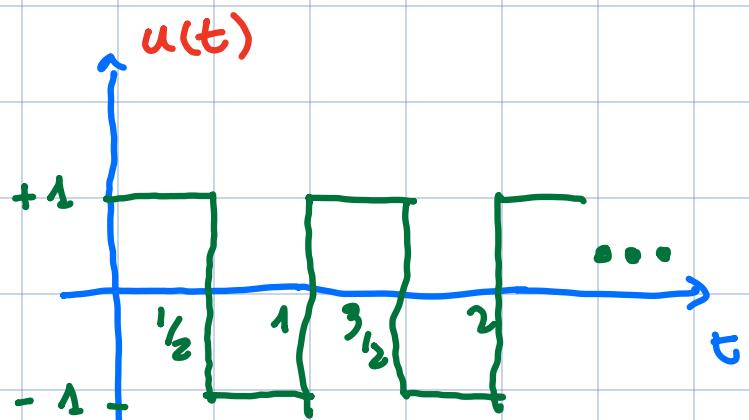
$|G(j\omega)| > 1$  AMPLIFICAZIONE

$|G(j\omega)| < 1$  ATTENUAZIONE

$\Im G(j\omega) > 0$  ANTICIPO

$\Im G(j\omega) < 0$  RETRAZIONE

$$y''' + 3y'' + 4y' + 3y + y = u' + 2u$$



PERIODO , DUTY CYCLE

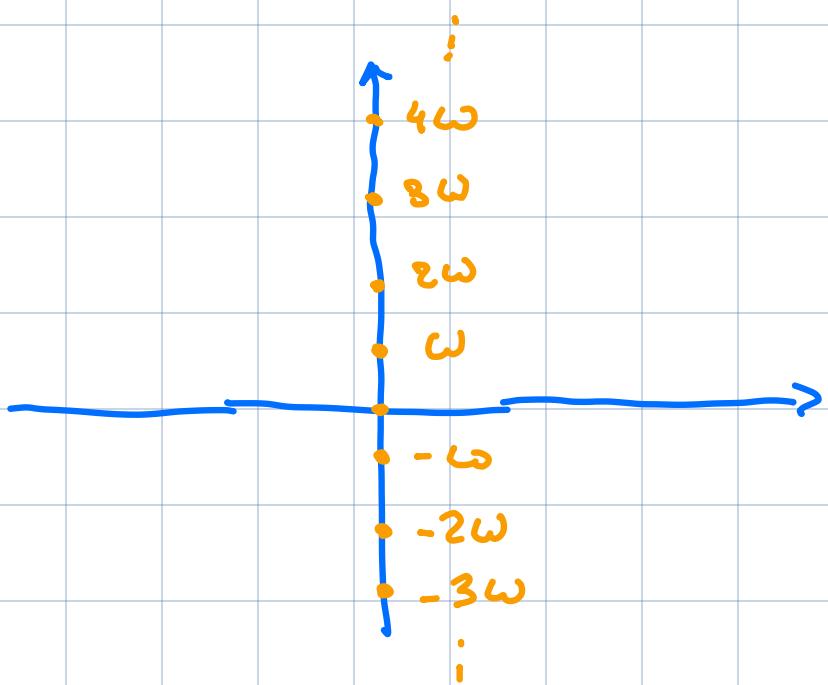
# ANALISI DI FOURIER .

$$u(t) = \sum_{v=-\infty}^{+\infty} c_v e^{j \frac{2\pi}{T} v \cdot t}$$

$e^{j \omega t}$

$$c_v = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) e^{-j \frac{2\pi}{T} v \cdot t}$$

$$y_{ss}(t) = \sum_{v=-\infty}^{+\infty} c_v G(j \frac{2\pi}{T} \cdot v) e^{j \frac{2\pi}{T} v \cdot t}$$



$$G(s) = \frac{1}{s+1}$$

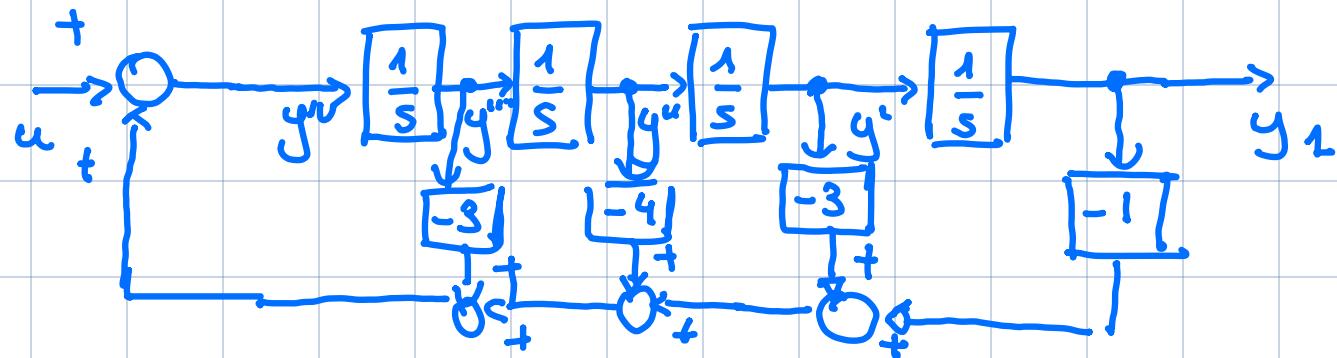
$$f = 2^{\frac{n}{12}} \cdot f_0$$

$$y^{IV} + 3y''' + 4y'' + 3y' + y = u' + 2u$$

4 "registri".

$$y_1^{IV} + 3y_1''' + 4y_1'' + 3y_1' + y_1 = u$$

$$y_1^{IV} = -3y_1''' - 4y_1'' - 3y_1' - y_1 + u$$



$$y_1 \leftrightarrow u$$

$$\dot{y}_1 + 2y_1 \leftrightarrow \dot{u} + 2u$$

