## 一般解のパラメータ表示

右端の列に主成分がない場合は、一般には無数個の解が存在する 解の集合が直線を成していたり、もっと高い次元の図形になっていること がある

ref: 行列と行列式の基 礎 p33~36

解が 1 つに定まらない場合は、解の全体像を知ることが方程式を「解く」ことになる

係数行列 A の n 個の列が、n 個の変数に対応していることを思い出そう

たとえば、次のような既約行階段形に変形した拡大係数行列を考える

$$\tilde{A}_{0} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & -1 & | & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 & | & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & | & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix}$$

変数を使って方程式の形に直すと、

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 0x_3 + 0x_4 - x_5 = -3 \\ 0x_1 + 0x_2 + x_3 + 0x_4 + 2x_5 = 1 \\ 0x_1 + 0x_2 + 0x_3 + x_4 + x_5 = 2 \end{cases}$$

主成分がある列は 1, 3, 4 列なので、主変数は  $x_1$ ,  $x_3$ ,  $x_4$  である それ以外の  $x_2$ ,  $x_5$  は自由変数となる

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 & -x_5 = -3 \\ x_3 & +2x_5 = 1 \\ x_4 + x_5 = 2 \end{cases}$$

において、自由変数を含む項を左辺に移行すれば、

$$\begin{cases} x_1 & = -3 - 2x_2 + x_5 \\ x_3 & = 1 - 2x_5 \\ x_4 = 2 - x_5 \end{cases}$$

となる

自由変数の値を自由に選んで、主変数の値をこの等式によって定めれば、方程式の解になる

そこで、

$$x_2=t_1, \quad x_5=t_2$$

とおけば、

$$\begin{cases} x_1 & = -3 - 2t_1 + t_2 \\ x_3 & = 1 - 2t_2 \\ x_4 = 2 - t_2 \end{cases}$$

すなわち、

$$\left\{egin{array}{lll} x_1 & & = -3 - 2t_1 + t_2 \ & x_2 & = t_1 \ & & & = 1 - 2t_2 \ & & & & = 2 - t_2 \ & & & & & & & \end{array}
ight.$$

と書ける

これをベクトル形に直すことで、一般的な解のパラメータ表示を得られる

$$\boldsymbol{x} = \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + t_1 \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + t_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$



## [ Todo 1: ref: 長岡亮介 線形代数入門講義 p66~69]

一般化するために、 $P\boldsymbol{x} = \boldsymbol{q}$  を次のように表して考える

$$(P \mid \boldsymbol{q}) = egin{pmatrix} \boldsymbol{p}_1 & q_1 \ dots & dots \ \boldsymbol{p}_r & q_r \ \mathbf{0} & q_{r+1} \ dots & dots \ \mathbf{0} & q_m \end{pmatrix}$$

ここで、 $\boldsymbol{p}_1 \neq \boldsymbol{0}, \ldots, \boldsymbol{p}_r \neq \boldsymbol{0}$  であるとする

このとき、解を持つための条件は、

$$q_{r+1} = q_{r+2} = \cdots = q_m = 0$$

であった

さて、P において、主成分を含む列を  $j_1, j_2, \ldots, j_r$  ( $r = \operatorname{rank}(P)$ )とする

$$(P \mid q) = \begin{pmatrix} 1 & * & 0 & \cdots & 0 & * & * & q_1 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 & * & * & q_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & * & * & q_r \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

すると、主変数  $x_{j_i}$   $(i=1,2,\ldots,r)$  は、次のように表される

ref: 図で整理!例題で 納得!線形空間入門 p300~301

$$egin{aligned} x_{j_i} + \sum_k \star x_k &= q_i \quad (k > j_i 
abla \supset k 
otin \{j_1, j_2, \dots, j_r\}) \ &\therefore x_{j_i} &= q_i - \sum_k \star x_k \end{aligned}$$

ここで、 $x_k$  は  $j_i$  よりも右にある  $\star$  に対応する変数である 既約行階段行列では、 $j_i$  列の主成分以外の要素はすべて 0 であるため、 $\star$  に対応する自由変数のみが残る(これが  $k \notin \{j_1, j_2, \ldots, j_r\}$  とした意味である)

つまり、 $x_{j_1},x_{j_2},\ldots,x_{j_r}$  以外の自由変数  $x_k$  に勝手な数を与えるごとに、主変数  $x_{j_1},x_{j_2},\ldots,x_{j_r}$  は定まる

このような自由変数は n-r 個あるので、 $P \boldsymbol{x} = \boldsymbol{q}$  の解は、n-r 個のパラメータを用いて表せる



まとめると、解が存在する場合には、r を行列 A の階数として

$$oldsymbol{x} = oldsymbol{q} + \sum_{i=1}^{n-r} t_i oldsymbol{u}_i$$

という形の一般解の表示(問題 D の答え)が得られる

ここで、パラメータ  $t_i$  をかけた列ベクトル  $\mathbf{u}_i$  を連立方程式の $\mathbf{a}$ 本解と呼ぶ

また、パラメータをかけていない列ベクトル q は、連立方程式の定数項から決まる解であり、これを特殊解と呼ぶ

ref: 行列のヒミツがわ かる!使える!線形代数 講義 p103

## 解の自由度

連立一次方程式の一般解は、基本解の線形結合と特殊解の和で表された そして、基本解の線形結合は、基本解の個数の分だけパラメータを用いて 表された

ref: 行列のヒミツがわ かる!使える!線形代数 講義 p113~114 パラメータの個数は、自由変数の個数でもあり、基本解の個数でもある

このとき、パラメータの個数は、解を表す自由度と考えられる そこで、解を表すパラメータの個数を解の自由度と呼ぶ

解の自由度 = (変数の個数) 
$$- \operatorname{rank}(A)$$
  
=  $n - r$ 

解の自由度は、解全体のなす集合の大きさ、すなわち何次元の空間なのかを表している(問題 C の答え)

......

## Zebra Notes

Туре	Number
todo	1