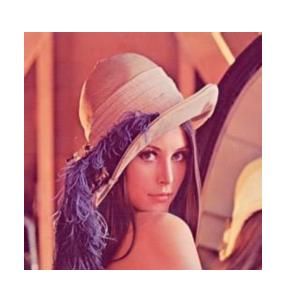
スーパーピクセル解説





スーパーピクセルって何?



262144個のピクセルを扱う必要



とても大変…



ピクセルを何らかのまとまりで扱いたい

スーパーピクセル

画像の色や低レベルの特徴の 類似性からグループ化したもの

セグメンテーションすることで スーパーピクセルを生成できる

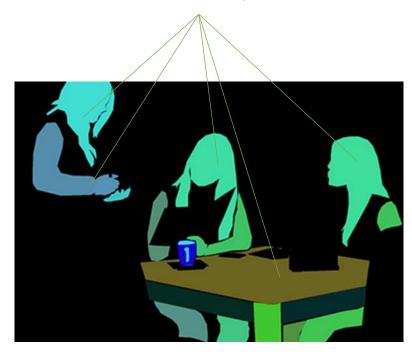
セグメンテーションとは?

画像をセグメント(小領域)に分割する手法の総称

セグメント







https://arxiv.org/ftp/arxiv/papers/1809/1809.10198.pdf

スーパーピクセルはセグメントの1種

スーパーピクセルの歴史

2003年

「スーパーピクセル」誕生

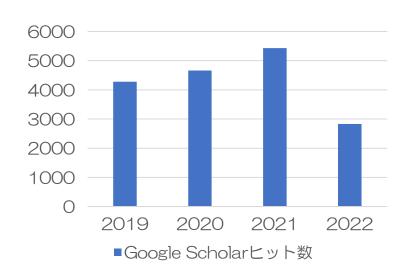
思ったより最近

著者	タイトル	年	会議
X. Ren, J. Malik	Learning a classification model for segmentation	2003	ICCV



現在

現在でも多くの論文が投稿されている



どのアルゴリズムが1番良いの?

著者	タイトル	年	論文
David Stutz, Alexander Hermans, Bastian Leibe	Superpixels: An Evaluation of the State-of-the-Art	2017	ArXiv

https://github.com/davidstutz/superpixel-benchmark

スーパーピクセルの28個の手法を比較した論文 GitHub上にコードを公開



代表的なアルゴリズム「SLIC」を解説します~

SLIC

Simple Linear Iterative Clustering

スーパーピクセル生成にk-meansを取り入れた手法

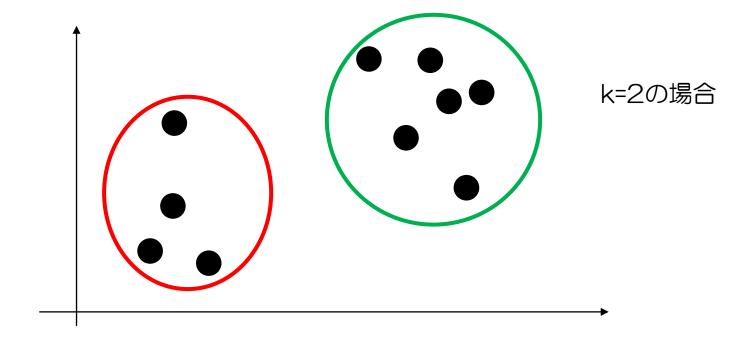
色の類似性 これらに基づいてクラスタリング 画素の近接性

著者	タイトル	年	ジャーナル
R. Achanta, A. Shaji, K.	SLIC Superpixels Compared	2012	IEEE Transactions on
Smith, A. Lucchi, P. Fua	to State-of-the-Art		Pattern Analysis and
and S. Süsstrunk	Superpixel Methods		Machine Intelligence

k-means(k平均法)

- 教師なし学習の代表的な手法
- クラスタリング → 複数のデータをクラスタ(集団)に分ける

k-means:k個のクラスタにわける(kの値は人間が設定)

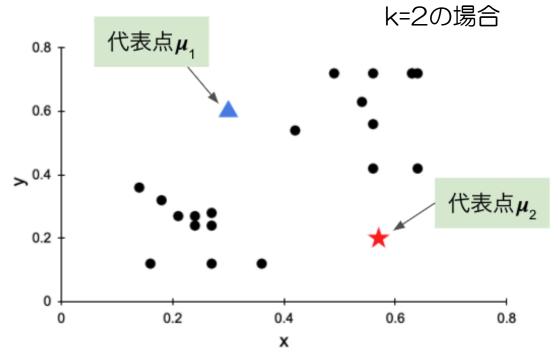


- ランダムにk個の代表点を決定
- それぞれの代表点に近い点をその代表点のクラスタにする
- 各クラスタの重心を計算、その重心に代表点を移動

繰り返す

代表点の位置が変化しなくなったら処理終了

1 ランダムにk個の代表点を決定



https://cloud-ace.jp/column/detail291/

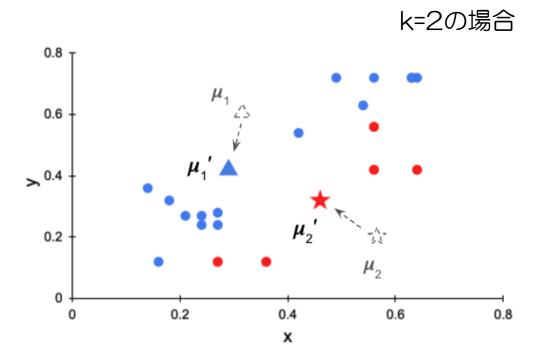
2 それぞれの代表点に近い点をその代表点のクラスタにする

ユークリッド距離

距離 = $||X_n - \mu_k||$ を求める 距離が近い方の代表点に所属させる 8.0 8.0 0.6 0.6 > 0.4> 0.40.2 0.2 0 0.2 0.4 0.6 0.2 0.8 0.4 0.6 https://cloud-ace.jp/column/detail291/

k=2の場合

3 各クラスタの重心を計算、その重心に代表点を移動



重心の計算は平均をとる だからk-means

$$\mu_k = \frac{\Sigma X_n}{N_n}$$

https://cloud-ace.jp/column/detail291/

https://cloud-ace.jp/column/detail291/

k-means応用

減色処理

k=3と設定すると、3色だけになる



本題に戻ります

SLIC

Simple Linear Iterative Clustering

スーパーピクセル生成にk-meansを取り入れた手法

色の類似性 これらに基づいてクラスタリング 画素の近接性

著者	タイトル	年	ジャーナル
R. Achanta, A. Shaji, K.	SLIC Superpixels Compared	2012	IEEE Transactions on
Smith, A. Lucchi, P. Fua	to State-of-the-Art		Pattern Analysis and
and S. Süsstrunk	Superpixel Methods		Machine Intelligence

繰り返す

- 1 RGB画像をLab画像に変換
- 1
- 2 初期化
- 4
- 3 局所クラスタリング
- 1
- 4 重心を移動



${\bf \overline{Algorithm}} \ {\bf 1} \ {\bf Efficient} \ {\bf superpixel} \ {\bf segmentation}$

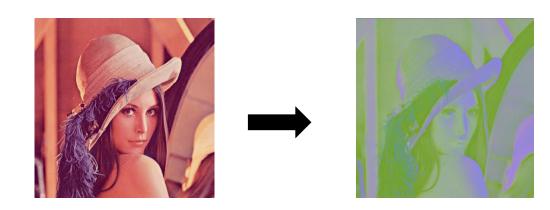
- 1: Initialize cluster centers $C_k = [l_k, a_k, b_k, x_k, y_k]^T$ by sampling pixels at regular grid steps S.
- 2: Perturb cluster centers in an $n \times n$ neighborhood, to the lowest gradient position.
- 3: repeat
- 4: **for** each cluster center C_k **do**
- Assign the best matching pixels from a $2S \times 2S$ square neighborhood around the cluster center according to the distance measure (Eq. 1).
- 6: end for
- 7: Compute new cluster centers and residual error E {L1 distance between previous centers and recomputed centers}
- 8: **until** $E \leq \text{threshold}$
- 9: Enforce connectivity.

1 RGB画像をLab画像に変換

Lab画像は知覚的均等性をもつ

色が変化しただけ人間も色が変化したと感じる

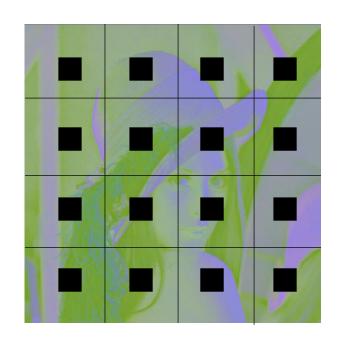
5次元空間 [l, a, b, x, y]とする l, a, bは色情報、xとyは画素の位置



2 初期化

まず、k個のクラスタの重心位置を等間隔で配置

クラスタの重心 $C_k = [l_k, a_k, b_k, x_k, y_k]^T$



ほぼ同じ大きさのスーパーピクセルを生成する そのため、

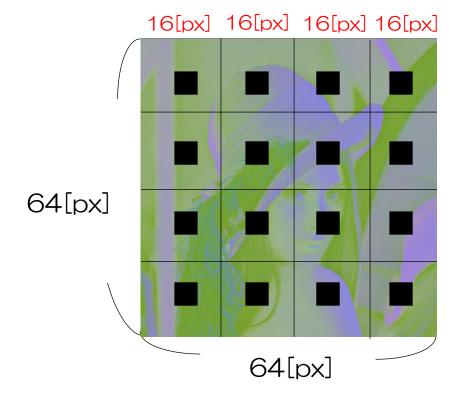
$$\Lambda$$
スーパーピクセルの大きさは \overline{k}

※Nはピクセル数

グリッドの間隔
$$S = \sqrt{\frac{N}{k}}$$

2 初期化

まず、k個のクラスタの重心位置を等間隔で配置



例) ピクセル数N = 64*64 = 4096 クラスタ数k = 16 とする。

1つのスーパーピクセルあたり、
$$\frac{N}{k} = \frac{4096}{16} = 256$$

256の大きさだと画像全体をスーパーピクセルで埋めれる

グリッドの間隔
$$S = \sqrt{\frac{N}{k}} = 16$$

2 初期化

エッジやノイズの多い画素が重心になることを避けるため

次に、各重心の3×3近傍を参照して勾配が最も小さい位置に重心を移動

64[px]

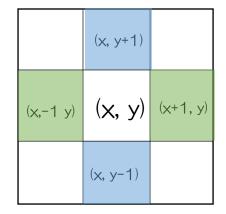
16[px] 16[px] 16[px] 16[px]

64[px]

3×3、つまり周囲9ピクセルの勾配を計算

座標(x,y)における勾配

$$G(x,y) = \|\mathbf{I}(x+1,y) - \mathbf{I}(x-1,y)\|^2 + \|\mathbf{I}(x,y+1) - \mathbf{I}(x,y-1)\|^2$$



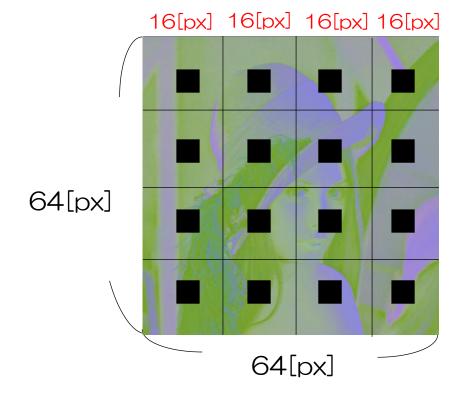
I(x,y)は座標(x,y)におけるLabベクトル

L2ノルム(ユークリッド距離)で計算

2 初期化

エッジやノイズの多い画素が重心になることを避けるため

次に、各重心の3×3近傍を参照して勾配が最も小さい位置に重心を移動



座標(x,y)における勾配

$$G(x,y) = \|\mathbf{I}(x+1,y) - \mathbf{I}(x-1,y)\|^2 + \|\mathbf{I}(x,y+1) - \mathbf{I}(x,y-1)\|^2$$

例)

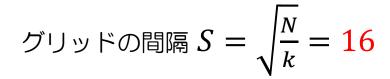
1.5	1.9	3,5
0.45	重心 0.85	最小 O.11
0.78	0.88	0.21

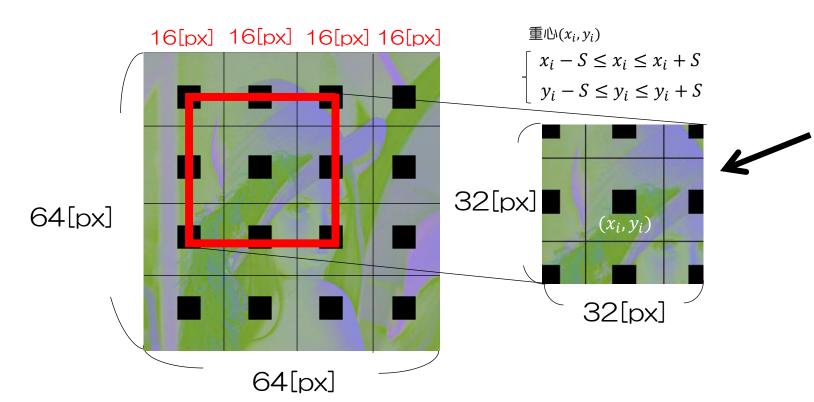
移動

1.5	1.9	3.5
0.45	0.85	重心 0.11
0.78	0.88	0.21

3 局所クラスタリング

クラスタリング計算の対象範囲は2S×2Sの範囲





この範囲の画素とのみ比較



局所クラスタリング 計算量を削減

k-means SLIC N:ピクセル数 $O(NkI) \rightarrow O(N)$ に反復回数

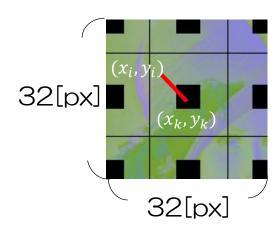
※k-meansは対象範囲を絞らず 画像全体に対して比較を行う

3 局所クラスタリング

距離の計算

重心 (x_i, y_i)

$$\begin{cases} x_i - S \le x_i \le x_i + S \\ y_i - S \le y_i \le y_i + S \end{cases}$$



グリッドの間隔
$$S=\sqrt{\frac{N}{k}}=16$$

5次元空間なため、単純なユークリッド距離で計算できない 画素の近接性、色の類似性を計算する必要がある

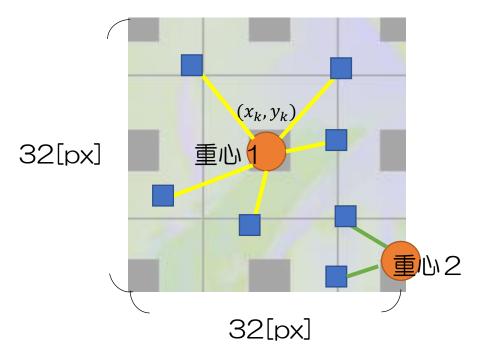
クラスタの重心
$$C_k = [l_k, a_k, b_k, x_k, y_k]^T$$
 範囲内の点 i $C_i = [l_i, a_i, b_i, x_i, y_i]^T$

スーパーピクセルサイズを考慮した距離尺度

$$d_{lab} = \sqrt{(l_k - l_i)^2 + (a_k - a_i)^2 + (b_k - b_i)^2}$$
 色の類似性 $d_{xy} = \sqrt{(x_k - x_i)^2 + (y_k - y_i)^2}$ 画素の近接性 $D_S = d_{lab} + \frac{m}{S} d_{xy}$ m:色と位置の情報の比率係数 S:グリッド間隔(距離xyを正規化するため)

mが大きいほど画素の近接性を、mが小さいほど色の類似性を強調mは[1,20]の範囲。論文では、m=10としている。

3 局所クラスタリング

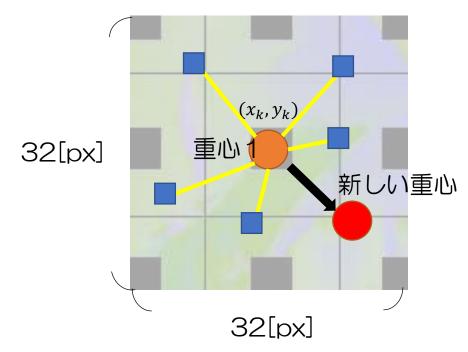


計算した距離Dsを用いて各画素がどのクラスタに属するかを判定



k-meansと同じ

4 重心の移動



クラスタに属している<mark>画素のlabxyベクトルの平均(重心)を</mark> 計算して新たな重心を求める



k-meansと同じ

【処理終了条件】条件1または条件2を満たす時、処理終了

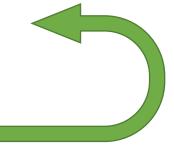
- 1. 前の重心と計算して移動した重心のマンハッタン距離の 誤差Eが閾値より下回る
- 2. 10回処理を繰り返す(イテレーション数が10)

イテレーション数10は経験的に求められた値

それでは実装してみましょう

繰り返す

- 1 RGB画像をLab画像に変換
- 1
- 2 初期化
- 1
- 3 局所クラスタリング
- 1
- 4 重心を移動



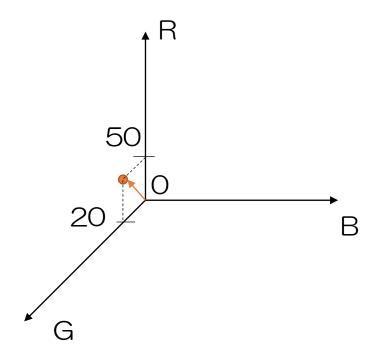
Algorithm 1 Efficient superpixel segmentation

- 1: Initialize cluster centers $C_k = [l_k, a_k, b_k, x_k, y_k]^T$ by sampling pixels at regular grid steps S.
- 2: Perturb cluster centers in an $n \times n$ neighborhood, to the lowest gradient position.
- 3: repeat
- 4: **for** each cluster center C_k **do**
- Assign the best matching pixels from a $2S \times 2S$ square neighborhood around the cluster center according to the distance measure (Eq. 1).
- 6: end for
- 7: Compute new cluster centers and residual error E {L1 distance between previous centers and recomputed centers}
- 8: **until** $E \leq \text{threshold}$
- 9: Enforce connectivity.

SLICを扱うにあたって 事前に必要な周辺知識

色は座標として捉えることができる

例)R=50, G=20, B=0



色空間

(赤、緑、青)

RGB

表示用の色空間 sRGB, Adobe RGB など (シアン、マゼンタ、黄、黒)

CMYK

印刷用の色空間

値を変更すると彩度と明度が同時に変化

(色相、彩度、明度)

HSV

画像処理でよく利用される色空間 彩度を変えずに明度だけ変更可能 人間の知覚に近い

Lab

XYZ色空間を人間の知覚に近づけた色空間 均等色空間

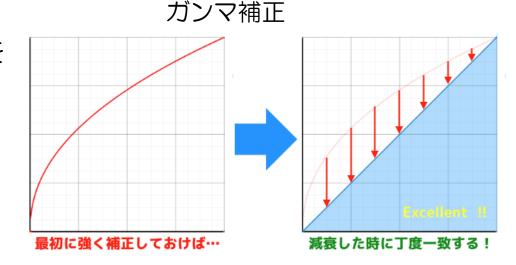
色差、色ズレの検知に利用される色空間

SLICを扱うにあたって 事前に必要な周辺知識

非線形RGBと線形RGB

非線形RGB(sRGB)
 画面出力の際の減衰を考慮してガンマ補正をかけたRGB色空間

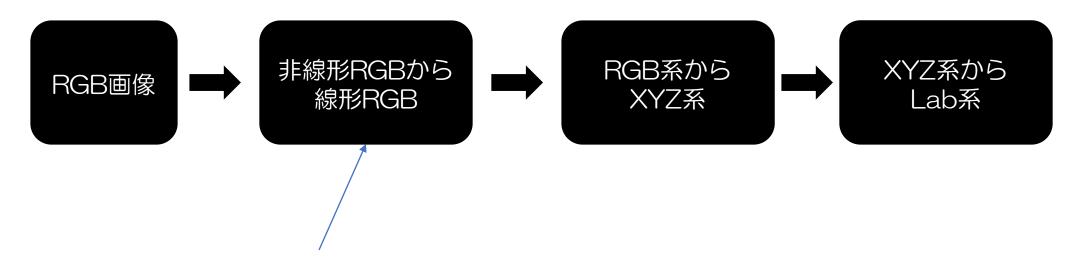
線形RGB ガンマ補正をかけていないRGB色空間



https://tech.cygames.co.jp/archives/2296/

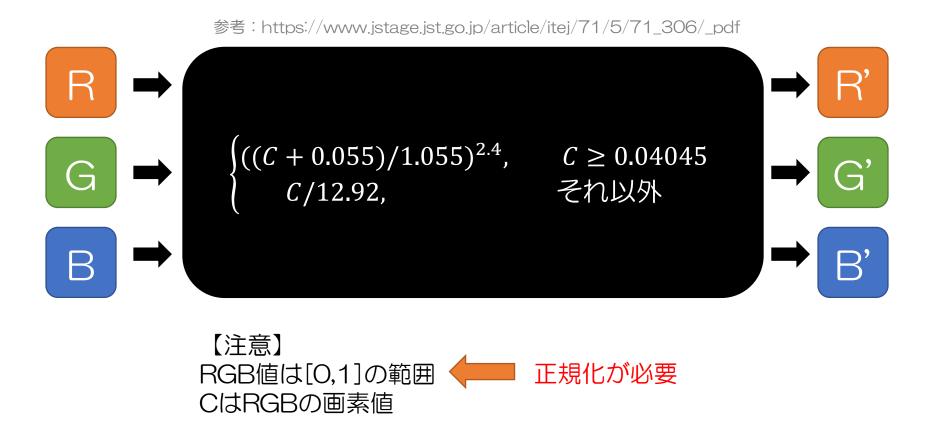
RGB画像をCIE-XYZ表色系の色空間で処理したい場合には 非線形RGBから線形RGBに変換する処理を行う

RGB画像からLab画像に変換



RGB画像をCIE-XYZ表色系の色空間で処理したい場合には 非線形RGBから線形RGBに変換する処理を行う

非線形RGBから線形RGBに変換



例) R=0.26ならば、C = 0.26。R'は0.26/12.92 で計算可能

RGB表色系からXYZ表色系に変換

$$\begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.4124 & 0.3576 & 0.1805 \\ 0.2126 & 0.7152 & 0.0722 \\ 0.0193 & 0.1192 & 0.9504 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} R' \\ G' \\ B' \end{bmatrix}$$

XYZ表色系からLab表色系に変換

1 完全拡散反射面の三刺激値を加味

$$X' \leftarrow X/X_n \ X_n = 0.950456 \qquad \longrightarrow \qquad X' \leftarrow \frac{X}{95.0456} * 100$$
 $Y' \leftarrow Y/Y_n \ Y_n = 1 \qquad \longrightarrow \qquad Y' \leftarrow \frac{Y}{100.0} * 100$
 $Z' \leftarrow Z/Z_n \ Z_n = 1.088754 \qquad \longrightarrow \qquad Z' \leftarrow \frac{Z}{108.8754} * 100$

XYZ表色系からLab表色系に変換

2 変換

$$0 \le L \le 100$$
L \leftarrow
$$\begin{cases} 116 * Y'^{\frac{1}{3}} - 16, & Y' > 0.008856 \\ 903.3 * Y', & それ以外 \end{cases}$$

$$-127 \le a \le 127$$
 $a \leftarrow 500 * (f(X') - f(Y'))$

$$-127 \le b \le 127$$
 b $\leftarrow 200 * (f(Y') - f(Z'))$

$$\mathbf{f}(t) = \begin{cases} t^{\frac{1}{3}}, & t > 0.008856 \\ 7.787t + \frac{16}{116}, & それ以外 \end{cases}$$

XYZ表色系からLab表色系に変換

3 もしOpenCV準拠にするならば…

OpenCVの範囲値に合わせる

もっと詳しく知りたい方は



https://www.jstage.jst.go.jp/article/itej/71/5/71_306/_pdf

[L, a, b, x, y]の形式に変更

画素に関する情報は色情報[L, a, b]を持っている これを画素情報を加えた[L, a, b, x, y]に変更

今までの処理をまとめると

[b, g, r]



[L, a, b]



[L, a, b, x, y]

ピクセル情報

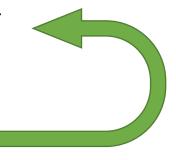
(H,W,5)

各ピクセルの l,a,b,x,y値

SLIC アルゴリズム

繰り返す

- 1 RGB画像をLab画像に変換
- **1**
- 2 初期化
- 1
- 3 局所クラスタリング
- 1
- 4 重心を移動



Algorithm 1 Efficient superpixel segmentation

- 1: Initialize cluster centers $C_k = [l_k, a_k, b_k, x_k, y_k]^T$ by sampling pixels at regular grid steps S.
- 2: Perturb cluster centers in an $n \times n$ neighborhood, to the lowest gradient position.
- 3: repeat
- 4: **for** each cluster center C_k **do**
- Assign the best matching pixels from a $2S \times 2S$ square neighborhood around the cluster center according to the distance measure (Eq. 1).
- 6: end for
- 7: Compute new cluster centers and residual error E {L1 distance between previous centers and recomputed centers}
- 8: **until** $E \leq \text{threshold}$
- 9: Enforce connectivity.

初期化

1 等間隔で各クラスタの重心を配置

2 勾配に基づいて重心の位置を微調整

等間隔で各クラスタの重心を配置

※等間隔で配置するため、人間が指定するクラスタ数とは異なる場合がある

まず、配置できる個数を決定する。

グリッドの間隔
$$S = \sqrt{\frac{N}{k}} = \sqrt{\frac{HW}{k}}$$

画像幅Wに関して、

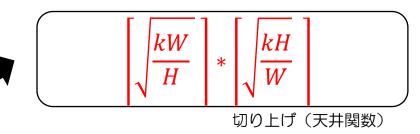
幅に対して どれだけ配置できるか

$$\frac{W}{S} = W * \sqrt{\frac{k}{HW}} = \sqrt{\frac{kW}{H}}$$

画像高さHに関して、

$$\frac{H}{S} = H * \sqrt{\frac{k}{HW}} = \sqrt{\frac{kH}{W}}$$

配置できる個数



グリッドの列

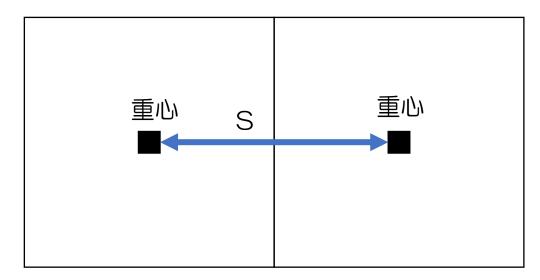
グリッドの行

等間隔で各クラスタの重心を配置

次に、グリッド間隔を更新(指定したクラスタ数と異なる可能性が高いため)

$$k = \left\lceil \sqrt{\frac{kW}{H}} \right\rceil * \left\lceil \sqrt{\frac{kH}{W}} \right\rceil$$

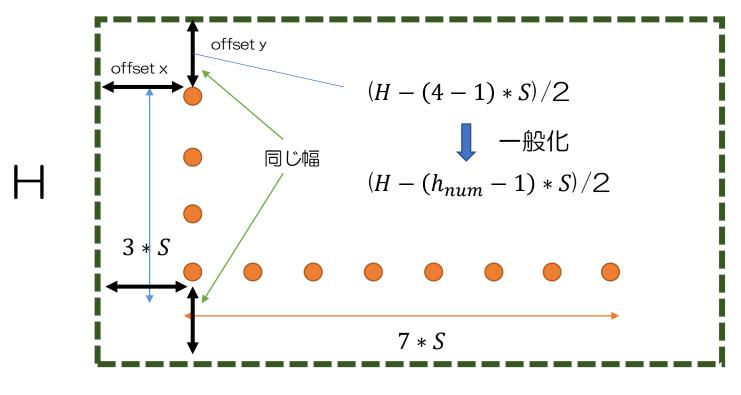
グリッドの間隔
$$S = \sqrt{\frac{N}{k}} = \sqrt{\frac{HW}{k}}$$



等間隔で各クラスタの重心を配置

最後に、等間隔で配置

入力画像



32個のクラスタの場合 4行、8列のグリッド状 h_{num} 行 w_{num} 列

offset x

$$(W - (W_{num} - 1) * S)/2$$

offset y

$$(H - (h_{num} - 1) * S)/2$$



初期化

1 等間隔で各クラスタの重心を配置

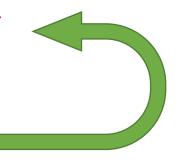
2 勾配に基づいて重心の位置を微調整

特筆することなし

SLIC アルゴリズム

繰り返す

- 1 RGB画像をLab画像に変換
- 1
- 2 初期化
- 1
- 3 局所クラスタリング
- 1
- 4 重心を移動



Algorithm 1 Efficient superpixel segmentation

- 1: Initialize cluster centers $C_k = [l_k, a_k, b_k, x_k, y_k]^T$ by sampling pixels at regular grid steps S.
- 2: Perturb cluster centers in an $n \times n$ neighborhood, to the lowest gradient position.
- 3: repeat
- 4: **for** each cluster center C_k **do**
- Assign the best matching pixels from a $2S \times 2S$ square neighborhood around the cluster center according to the distance measure (Eq. 1).
- 6: end for
- 7: Compute new cluster centers and residual error E {L1 distance between previous centers and recomputed centers}
- 8: **until** $E \leq \text{threshold}$
- 9: Enforce connectivity.

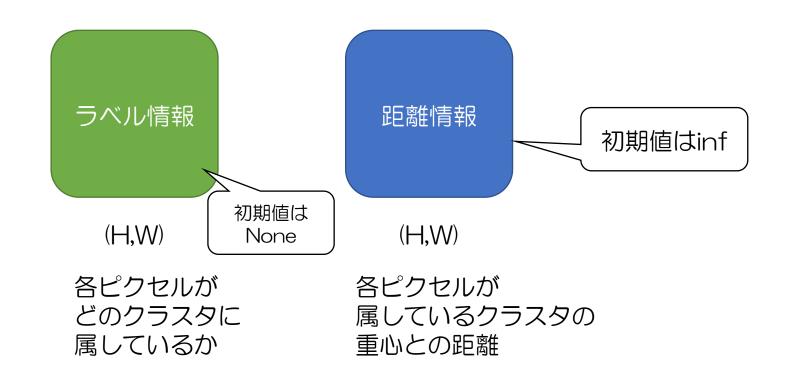
局所クラスタリング

クラスタリングのためには以下の3つが必要

ピクセル情報

(H,W,5)

各ピクセルの l,a,b,x,y値



局所クラスタリング

重心 (x_i, y_i)

$$x_i - S \le x_i \le x_i + S$$

$$y_i - S \le y_i \le y_i + S$$



画像の幅や高さを超えないようにする必要

実装例

```
x_lower = max(0, center_x - self.S)
x_upper = min(self.w, center_x + self.S)
y_lower = max(0, center_y - self.S)
y_upper = min(self.h, center_y + self.S)
for y in range(y_lower, y_upper):
    for x in range(x_lower, x_upper):
       # 処理
```

これ以外は普通のクラスタリングと変わらないため特筆しません

SLIC アルゴリズム

繰り返す

- 1 RGB画像をLab画像に変換
- 1
- 2 初期化
- 1
- 3 局所クラスタリング
- 4 重心を移動



Algorithm 1 Efficient superpixel segmentation

- 1: Initialize cluster centers $C_k = [l_k, a_k, b_k, x_k, y_k]^T$ by sampling pixels at regular grid steps S.
- 2: Perturb cluster centers in an $n \times n$ neighborhood, to the lowest gradient position.
- 3: repeat
- 4: **for** each cluster center C_k **do**
- Assign the best matching pixels from a $2S \times 2S$ square neighborhood around the cluster center according to the distance measure (Eq. 1).
- 6: end for
- 7: Compute new cluster centers and residual error E {L1 distance between previous centers and recomputed centers}
- 8: **until** $E \leq \text{threshold}$
- 9: Enforce connectivity.

重心を移動

各クラスタに含まれる全データの[l, a, b, x, y]の平均値を移動先の重心とする

Numpyを駆使して実装してみました

```
for 1 in range(self.k):
   idxs = np.where(self.pixels_label == 1) # 各クラスタに属するピクセル座標[y,x]
   cnt = len(idxs[0]) # 各クラスタに属するピクセルの個数
   avg_y = np.round(np.sum(idxs[0]) / cnt)
   avg_x = np.round(np.sum(idxs[1]) / cnt)
   idxs = np.stack([idxs[0], idxs[1]], 1) # x座標とy座標の情報を結合
   avg_l = np.round(np.sum(self.pixels[tuple((idxs).T)][:,0]) / cnt)
   avg_b = np.round(np.sum(self.pixels[tuple((idxs).T)][:,2]) / cnt)
   avg_a = np.round(np.sum(self.pixels[tuple((idxs).T)][:,1]) / cnt)
   next_center = np.array([avg_l, avg_a, avg_b, avg_x, avg_y],dtype=int)
```

SLIC 結果

最大ステップ数:10

閾値:0.001



入力 256×256



ステップ数:4 クラスタ数:10 関値以下になり終了



ステップ数:1 クラスタ数:20 関値以下になり終了



ステップ数:1 クラスタ数:50 閾値以下になり終了

SLIC 結果

最大ステップ数:10

閾値: 0.001



入力 421×553



ステップ数:2 クラスタ数:10 関値以下になり終了



ステップ数:2 クラスタ数:20 関値以下になり終了

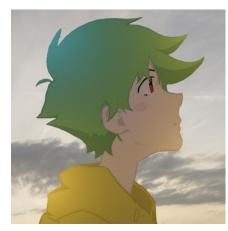


ステップ数:2 クラスタ数:50 閾値以下になり終了

SLIC 結果

最大ステップ数:10

閾値:0.001



入力 768×768



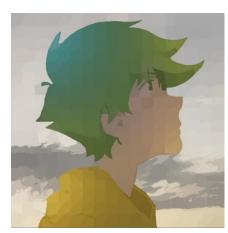
ステップ数:2 クラスタ数:10 関値以下になり終了



ステップ数:1 クラスタ数:20 関値以下になり終了



ステップ数:1 クラスタ数:50 閾値以下になり終了



ステップ数:1 クラスタ数:300 閾値以下になり終了

ライブラリ

2種類のライブラリでSLICは実装されている

- OpenCV
- skimage

当たり前ですが ライブラリを使用した方が 速いし簡単です…

OpenCVの結果



OpenCVの仕様として クラスタ数ではなくスーパーピクセルのサイズを指定

まとめ

- スーパーピクセルは複数のピクセルを特徴や色を用いてまとめたもの
- セグメンテーション技術の1種
- 代表的なアルゴリズムにSimple Linear Iterative Clustering (SLIC) がある
- SLICはk-meansを取り入れた局所クラスタリングの手法

SLIC結果





RGB & Lab

クラスタ数:50



クラスタ数が多いと重心があまり動かないので 似た結果になっている



クラスタ数:20



RGB画像で実行

Lab画像で実行 (論文手法)

RGB













В

G

R

HSVとLab









H

S

V





a



b