



# Objectif.

Porté par l'innovation et les sciences, je suis depuis peu double diplômé de l'ENSEEIHT et de Georgia Tech. Je suis à la recherche d'un emploi à temps plein dans les domaines du machine learning, de la data science et des mathématiques appliquées.

## **Formation**

### Georgia Institute of Technology, College of Computing

Atlanta, USA

2020 - 2021

MASTER OF SCIENCE EN COMPUTER SCIENCE, SPÉCIALISATION MACHINE LEARNING

- Machine learning Robotique Deep learning Traitement automatique des langues
- GPA: 3.9

**ENSEEIHT** Toulouse, France

DIPLÔME D'INGÉNIEUR, SPÉCIALISATION: HIGH PERFORMANCE COMPUTING AND BIG DATA

2017 - 2020

- Mathématiques appliquées Optimisation - Contrôle optimal - Recherche Opérationnelle
- Cours à l'ENM Machine learning Statistique Assimilation de données
- Formation donnée par AirBus Soft Skills, Leadership et Management

# **Expériences**

ONFRA Palaiseau, France

PISTAGE DE CIBLES MANOEUVRANTES PAR DEEP LEARNING

Septembre 2020 - Février 2021

- Génération de trajectoires pour la construction de bases de données.
- · Utilisation des bibliothèques python pour le machine learning (Tensorflow, Tensorboard, CUDA) .

### Polytechnique Montréal - GERAD

Montréal, Canada

STAGE DE RECHERCHE EN MATHÉMATIQUE APPLIQUÉE

Juillet 2019 - Septembre 2019

• Implémentation d'un module de factorisation de matrice creuse en Julia, utilisé dans le domaine de l'optimisation. Étude de performances en temps et en mémoire.

**LaForet Hotel** Nasu, Tochiqi, Japon

STAGE OUVRIER • Entretien et gestion des chambres au sein de l'équipe japonaise August 2018 - September 2018

# **Projets**\_

### Transfert de style par Deep learning.

"A NEURAL ALGORITHM OF ARTISTIC STYLE"

• Implémentation du transfert de style pictural par Deep learning.

#### **Erato**

GÉNÉRATION DE POÈME PAR DEEP LEARNING

• Utilisation des techniques de Natural Langage Processing (Seq2Seq) et des modèles actuels de Deep Learning pour le NLP (GPT-2, Bert)

### **Autonomous Racecar**

Dream lab - Georgia Tech Lorraine

PERMETTRE À UNE VOITURE MINIATURE D'ÉVOLUER SUR UN CIRCUIT DE MANIÈRE AUTONOME

• Utilisation des méthodes traditionnelles de computer vision pour analyser la route et les obstacles grâces à des capteurs (openCV). Utilisation d'assimilation de données (filtre de Kalman) en situation réelle. Implémentation d'un contrôle classique de suivi de trajectoire.

# Compétences\_

#### Langues

### • Anglais Niveau C1 (TOEIC 955/990)

• Japonais Niveau débutant

#### **Programmation**

• Python, Pytorch, Tensorflow, R, SQL, C++, Matlab, Java, git

• Microsoft office, ETFX, Linux, Git, ROS