

TP n°2 : Expectation-Maximization algorithmExercice n°1: Discrete distributions

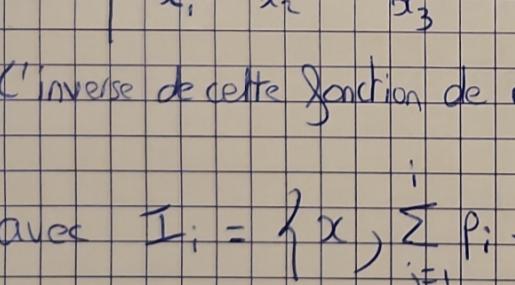
1) Soit  $n \in \mathbb{N}^*$  et  $X = \{x_1, \dots, x_n\}$  un ensemble de  $n$  réels distincts

Soit  $(p_i)_{i \in \{1, \dots, n\}}$  une suite de réel positif tel que  $\sum_{i=1}^n p_i = 1$

on pose  $U \sim \mathcal{U}(0, 1)$  une variable aléatoire discrète

Soit  $X$  la variable aléatoire discrète dont la distribution est donné par les probabilités sur les singletons  $P(X=x_i) = p_i$

Soit la fonction de répartition  $F_r(x) = P(X \leq x)$



L'inverse de cette fonction de répartition sera  $F_r^{-1}(u) := \begin{cases} x_3 & \text{si } u < p_3 \\ x_2 & \text{si } p_1 < u \leq p_2 \\ x_1 & \text{si } u \leq p_1 \end{cases}$

avec  $I_i = \{x_j | \sum_{j=1}^{i-1} p_j \leq x_j \leq \sum_{j=1}^i p_j\}$

L'algorithme est :

- 1) On ordonne  $X$
- 2) On tire  $u$  dans la loi uniforme
- 3) On calcule la somme cumulée des probabilité  
↳ on s'arrête si  $u \in I_i$
- 4) On retourne  $x_i = F_r^{-1}(u)$

Exercice n°2: Gaussian mixture model and EM algorithm

1) Tout d'abord nous clarifions les notations

On observe des variables aléatoires  $X_i$  qui suivent un mélange gaussien. Pour chaque  $X_i$  on suppose qu'il existe une variable  $Z_i \in \mathbb{R}^m$  qui est un one hot vector qui encode la classe de  $X_i$ .

On est dans un modèle de mélange gaussien donc  $i \in \{1, \dots, n\}, h \in \{1, \dots, m\}$

$$X_i | \Theta, \{Z_i = 1\} \sim \mathcal{N}(\mu_h, \Sigma_h) \quad \mu_h \text{ moyenne de la classe } h$$

$\Sigma_h$  matrice de covariance de

la classe  $h$

On note  $P(Z_i = 1) = x_i$

On note  $P(Z_i = h) = x_{ih}$  La probabilité que  $X_i$  appartienne à la classe  $h$ . On se met donc dans un

Les paramètres  $\Theta = (\mu_1, \dots, \mu_m, \Sigma_1, \dots, \Sigma_m, x_1, \dots, x_m)$

$$\text{De plus } L((x_i); \Theta) = \log p(x_i; \Theta)$$

$$\stackrel{\text{def}}{=} \log \prod_{i=1}^n p(x_i; \Theta)$$

$$= \sum_{i=1}^n \log p(x_i; \Theta)$$

$$= \sum_{i=1}^n \log \sum_{h=1}^m x_{ih} \mathcal{N}(x_i; \mu_h, \Sigma_h)$$

où  $\mathcal{N}(x_i; \mu_h, \Sigma_h)$  est la densité d'une loi normal multivariée appliquée en  $x_i$ .