

# TABELA: Derivadas, Integrais e Identidades Trigonométricas

## • Derivadas

Sejam  $u$  e  $v$  funções deriváveis de  $x$  e  $n$  constante.

1.  $y = u^n \Rightarrow y' = n u^{n-1} u'$ .
2.  $y = uv \Rightarrow y' = u'v + v'u$ .
3.  $y = \frac{u}{v} \Rightarrow y' = \frac{u'v - v'u}{v^2}$ .
4.  $y = a^u \Rightarrow y' = a^u (\ln a) u', (a > 0, a \neq 1)$ .
5.  $y = e^u \Rightarrow y' = e^u u'$ .
6.  $y = \log_a u \Rightarrow y' = \frac{u'}{u} \log_a e$ .
7.  $y = \ln u \Rightarrow y' = \frac{1}{u} u'$ .
8.  $y = u^v \Rightarrow y' = v u^{v-1} u' + u^v (\ln u) v'$ .
9.  $y = \sen u \Rightarrow y' = u' \cos u$ .
10.  $y = \cos u \Rightarrow y' = -u' \sen u$ .
11.  $y = \tg u \Rightarrow y' = u' \sec^2 u$ .
12.  $y = \cotg u \Rightarrow y' = -u' \csc^2 u$ .
13.  $y = \sec u \Rightarrow y' = u' \sec u \tg u$ .
14.  $y = \csc u \Rightarrow y' = -u' \csc u \cotg u$ .
15.  $y = \arc \sen u \Rightarrow y' = \frac{u'}{\sqrt{1-u^2}}$ .
16.  $y = \arc \cos u \Rightarrow y' = \frac{-u'}{\sqrt{1-u^2}}$ .
17.  $y = \arc \tg u \Rightarrow y' = \frac{u'}{1+u^2}$ .
18.  $y = \arc \cotg u \Rightarrow y' = \frac{-u'}{1+u^2}$ .
19.  $y = \arc \sec u, |u| \geq 1$   
 $\Rightarrow y' = \frac{u'}{|u|\sqrt{u^2-1}}, |u| > 1$ .
20.  $y = \arc \csc u, |u| \geq 1$   
 $\Rightarrow y' = \frac{-u'}{|u|\sqrt{u^2-1}}, |u| > 1$ .

## • Identidades Trigonométricas

1.  $\sen^2 x + \cos^2 x = 1$ .
2.  $1 + \tg^2 x = \sec^2 x$ .
3.  $1 + \cotg^2 x = \csc^2 x$ .
4.  $\sen^2 x = \frac{1 - \cos 2x}{2}$ .
5.  $\cos^2 x = \frac{1 + \cos 2x}{2}$ .
6.  $\sen 2x = 2 \sen x \cos x$ .
7.  $2 \sen x \cos y = \sen (x - y) + \sen (x + y)$ .
8.  $2 \sen x \sen y = \cos (x - y) - \cos (x + y)$ .
9.  $2 \cos x \cos y = \cos (x - y) + \cos (x + y)$ .
10.  $1 \pm \sen x = 1 \pm \cos \left(\frac{\pi}{2} - x\right)$ .

## • Integrais

1.  $\int du = u + c$ .
2.  $\int u^n du = \frac{u^{n+1}}{n+1} + c, n \neq -1$ .
3.  $\int \frac{du}{u} = \ln |u| + c$ .
4.  $\int a^u du = \frac{a^u}{\ln a} + c, a > 0, a \neq 1$ .
5.  $\int e^u du = e^u + c$ .
6.  $\int \sen u du = -\cos u + c$ .
7.  $\int \cos u du = \sen u + c$ .
8.  $\int \tg u du = \ln |\sec u| + c$ .
9.  $\int \cotg u du = \ln |\sen u| + c$ .
10.  $\int \sec u du = \ln |\sec u + \tg u| + c$ .
11.  $\int \csc u du = \ln |\csc u - \cotg u| + c$ .
12.  $\int \sec u \tg u du = \sec u + c$ .
13.  $\int \csc u \cotg u du = -\csc u + c$ .
14.  $\int \sec^2 u du = \tg u + c$ .
15.  $\int \csc^2 u du = -\cotg u + c$ .
16.  $\int \frac{du}{u^2+a^2} = \frac{1}{a} \arc \tg \frac{u}{a} + c$ .
17.  $\int \frac{du}{u^2-a^2} = \frac{1}{2a} \ln \left| \frac{u-a}{u+a} \right| + c, u^2 > a^2$ .
18.  $\int \frac{du}{\sqrt{u^2+a^2}} = \ln \left| u + \sqrt{u^2+a^2} \right| + c$ .
19.  $\int \frac{du}{\sqrt{u^2-a^2}} = \ln \left| u + \sqrt{u^2-a^2} \right| + c$ .
20.  $\int \frac{du}{\sqrt{a^2-u^2}} = \arc \sen \frac{u}{a} + c, u^2 < a^2$ .
21.  $\int \frac{du}{u\sqrt{u^2-a^2}} = \frac{1}{a} \arc \sec \left| \frac{u}{a} \right| + c$ .

## • Fórmulas de Recorrência

1.  $\int \sen^n au du = -\frac{\sen^{n-1} au \cos au}{an} + \left(\frac{n-1}{n}\right) \int \sen^{n-2} au du$ .
2.  $\int \cos^n au du = \frac{\sen au \cos^{n-1} au}{an} + \left(\frac{n-1}{n}\right) \int \cos^{n-2} au du$ .
3.  $\int \tg^n au du = \frac{\tg^{n-1} au}{a(n-1)} - \int \tg^{n-2} au du$ .
4.  $\int \cotg^n au du = -\frac{\cotg^{n-1} au}{a(n-1)} - \int \cotg^{n-2} au du$ .
5.  $\int \sec^n au du = \frac{\sec^{n-2} au \tg au}{a(n-1)} + \left(\frac{n-2}{n-1}\right) \int \sec^{n-2} au du$ .
6.  $\int \csc^n au du = -\frac{\csc^{n-2} au \cotg au}{a(n-1)} + \left(\frac{n-2}{n-1}\right) \int \csc^{n-2} au du$ .

# Resumo Cálculo Integral de Múltiplas Variáveis

## Integrais Duplas e Triplas

Definição de Integral Dupla e Teorema de Fubini:

$$C = [a, b] \times [c, d] = (x, y) \in \mathbb{R}^2 : a \leq x \leq b, c \leq y \leq d$$

$f : C \rightarrow \mathbb{R}$  é contínua

$$I = \iint_C f(x, y) dA = \int_a^b \int_c^d f(x, y) dx dy = \int_c^d \int_a^b f(x, y) dy dx \quad (\text{Teorema de Fubini})$$

Mudança de Variáveis:

$$f : V \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f \circ h : U \rightarrow \mathbb{R}$$

$$I = \iint_V f(x, y) dx dy = \iint_U f(h(u, v)) |\det Dh(u, v)| du dv$$

Onde  $Dh$  é a matriz Jacobiana de  $h$

Coordenadas Polares:

$$r \in [0, +\infty), \theta \in [0, 2\pi)$$

$$h(r, \theta) = (x(r, \theta), y(r, \theta)) = (r \cos \theta, r \sin \theta)$$

$$\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{cases} \quad \begin{cases} r = \sqrt{x^2 + y^2} \\ \tan \theta = \frac{y}{x} \end{cases}$$

$$\det Dh(r, \theta) = \det \begin{bmatrix} x_r & x_\theta \\ y_r & y_\theta \end{bmatrix} = \det \begin{bmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ \sin \theta & r \cos \theta \end{bmatrix} = r$$

$$\nabla h(r, \theta) = \frac{\partial h}{\partial r} \mathbf{e}_r + \frac{1}{r} \frac{\partial h}{\partial \theta} \mathbf{e}_\theta$$

$$\nabla^2 h = \Delta h = \frac{\partial^2 h}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial h}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 h}{\partial \theta^2}$$

Definição de Integral Tripla e Teorema de Fubini:

$$C = [a, b] \times [c, d] \times [r, s] = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : \begin{cases} a \leq x \leq b, \\ c \leq y \leq d, \\ r \leq z \leq s \end{cases}$$

$f : C \rightarrow \mathbb{R}$  é contínua

$$I = \iiint_C f(x, y, z) dV = \int_a^b \int_c^d \int_r^s f(x, y, z) dx dy dz$$

Obs.: O Teorema de Fubini ainda pode ser utilizado.

Coordenadas Esféricas:

$$\rho \in [0, +\infty), \theta \in [0, 2\pi), \phi \in [0, \pi)$$

$$r = \rho \sin \phi \rightarrow \begin{cases} x = \rho \cos \theta \sin \phi \\ y = \rho \sin \theta \sin \phi \end{cases} \quad \begin{cases} z = \rho \cos \phi \\ \rho = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \end{cases}$$

$$\det Dh(\rho, \theta, \phi) = \rho^2 \sin \phi$$

$$\nabla h(\rho, \theta, \phi) = \frac{\partial h}{\partial \rho} \mathbf{e}_\rho + \frac{1}{\rho} \frac{\partial h}{\partial \theta} \mathbf{e}_\theta + \frac{1}{\rho \sin \theta} \frac{\partial h}{\partial \phi} \mathbf{e}_\phi$$

$$\nabla^2 h = \Delta h = \frac{1}{\rho^2} \frac{\partial}{\partial \rho} \left( \rho^2 \frac{\partial h}{\partial \rho} \right) + \frac{1}{\rho^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left( \sin \theta \frac{\partial h}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\rho^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 h}{\partial \phi^2}$$

## Coordenadas Cilíndricas:

$$r \in [0, +\infty), \theta \in [0, 2\pi), z \in (-\infty, +\infty)$$

$$\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{cases} \quad r = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\det Dh(r, \theta, z) = r$$

$$\nabla h(r, \theta, z) = \frac{\partial h}{\partial r} \mathbf{e}_r + \frac{1}{r} \frac{\partial h}{\partial \theta} \mathbf{e}_\theta + \frac{\partial h}{\partial z} \mathbf{e}_z$$

$$\nabla^2 h = \Delta h = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial h}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 h}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 h}{\partial z^2}$$

## Curvas Parametrizadas(em $\mathbb{R}^2$ ou $\mathbb{R}^3$ )

### Integrais de Linha de Funções Reais:

$$\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$\gamma(t) = (x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)), \quad \gamma'(t) = (x'_1(t), x'_2(t), \dots, x'_n(t))$$

$$f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f \circ \gamma(t) = f(\gamma(t))$$

$$\int_{\gamma} f ds = \int_a^b f(\gamma(t)) \|\gamma'(t)\| dt$$

$$\|\gamma'(t)\| = \sqrt{\sum_{i=1}^n (x'_i(t))^2} = \sqrt{x'_1(t)^2 + x'_2(t)^2 + \dots + x'_n(t)^2}$$

### Integrais de Linha de Campos Vetoriais

$$U \subseteq \mathbb{R}^3 \text{ aberto}$$

$$X : U \rightarrow \mathbb{R}^3 \text{ campo vetorial em } U$$

$$(x, y) \in U \mapsto X(x, y) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z))$$

$$\gamma : [a, b] \rightarrow U \text{ curva parametrizada}$$

$$t \mapsto (x(t), y(t), z(t))$$

$$\int_{\gamma} X d\vec{r} = \int_a^b \langle X(\gamma(t)), \gamma'(t) \rangle dt = \int_a^b (P \cdot x'(t) + Q \cdot y'(t) + R \cdot z'(t)) dt$$

Obs.:  $\langle v, w \rangle = \|v\| \|w\| \cos \theta$

Campos gradientes(ou conservativos):

$$U \subseteq \mathbb{R}^n \text{ aberto}, f : U \rightarrow \mathbb{R}$$

Caso:

$$X(x_1, \dots, x_n) = \nabla f(x_1, \dots, x_n) = \left( \frac{\partial f}{\partial x_1}(x_1, \dots, x_n), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(x_1, \dots, x_n) \right)$$

$X$  é conservativo.

Obs.:

$$\forall v \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\} :$$

$$\frac{\partial f}{\partial v}(x) = \langle \nabla f(x), v \rangle$$

Assim, se:

$$X = \nabla f, \gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n / \begin{cases} \gamma(a) = A \\ \gamma(b) = B \end{cases}$$

$$\int_{\gamma} \nabla f d\vec{r} = f(B) - f(A)$$

Em resumo, as seguintes afirmações são equivalentes:

1.  $X$  é um campo gradiente:  $\exists f : U \rightarrow \mathbb{R} / X = \nabla f$ ;
2. A integral de  $X$  ao longo de caminhos fechados depende apenas do ponto inicial e final;
3.  $\oint_{\gamma} X d\vec{r} = 0$  para qualquer curva fechada  $\gamma$

Fórmula de Green:

$$U \subset \mathbb{R}^3 \text{ aberto limitado, com fronteira } \partial U$$

$$\partial U \text{ é uma curva fechada orientada positivamente}$$

$$X = (P, Q) \text{ campo de vetores de classe } C^1 \text{ em } U \text{ e } \partial U$$

$$\oint_{\partial U} X d\vec{r} = - \iint_U \underbrace{\left( \frac{\partial P}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial x} \right)}_{\text{rot } X} dA$$

Dois operadores diferenciais:

$$\text{Divergência: } \begin{cases} \text{div } X : U \rightarrow \mathbb{R} / \\ \text{div } X(x, y) := \frac{\partial P}{\partial x}(x, y) + \frac{\partial Q}{\partial y}(x, y) \end{cases}$$

$$\text{Rotacional: } \begin{cases} \text{rot } X : U \rightarrow \mathbb{R} / \\ \text{rot } X := \frac{\partial Q}{\partial x}(x, y) - \frac{\partial P}{\partial y}(x, y) \end{cases}$$

Integrais de Linha de Campos Vetoriais em  $\mathbb{R}^2$

$$U \subseteq \mathbb{R}^2 \text{ aberto}$$

$$X = (P, Q) \text{ campo vetorial em } U$$

$$(x, y) \in U \mapsto X(x, y) = (P(x, y), Q(x, y))$$

Fórmula de Green:

$$U \subset \mathbb{R}^2 \text{ aberto limitado, com fronteira } \partial U$$

$$\partial U \text{ é uma união finita de curvas fechadas orientadas positivamente}$$

$$X = (P, Q) \text{ campo de vetores de classe } C^1 \text{ em } U \text{ e } \partial U$$

$$\oint_{\partial U} X d\vec{r} = - \iint_U \underbrace{\left( \frac{\partial P}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial x} \right)}_{\text{rot } X} dA$$

Obs.: Se  $X$  é um campo gradiente, então  $\oint_{\gamma} X d\vec{r} = 0$  para qualquer curva fechada  $\gamma$

## Superfícies em $\mathbb{R}^3$

Tipos de superfícies:

1. Gráfico de funções reais de duas variáveis:

$$U \subseteq \mathbb{R}^2, f : U \rightarrow \mathbb{R} \\ \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in U; z \in f(x, y)\}$$

2. Superfícies de nível:

$$V \subseteq \mathbb{R}^3, f : V \rightarrow \mathbb{R}, c \in \mathbb{R} \\ \{(x, y, z) \in V : f(x, y, z) = c\}$$

3. Superfícies de revolução

Superfícies parametrizadas:  $U \subseteq \mathbb{R}^n$  aberto

$\Phi : U \rightarrow \mathbb{R}^3$  de classe  $C^1$ , injetora e tal que  $D\Phi(u, v)$  que também é injetora

$$\Phi(u, v) = (x(u, v), y(u, v), z(u, v))$$

$\text{Im}(\Phi) = S$  que é uma superfície

$$D\Phi(u, v) = \left( \frac{\partial \Phi}{\partial u}, \frac{\partial \Phi}{\partial v}, \hat{i} + \hat{j} + \hat{k} \right) = \begin{pmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ x_u & y_u & z_u \\ y_v & y_v & z_v \end{pmatrix}$$

C plano tangente à superfície parametrizada por  $\Phi$  é gerado pelos vetores  $\frac{\partial \Phi}{\partial u}$  e  $\frac{\partial \Phi}{\partial v}$

Um vetor normal é dado então pelo produto vetorial de  $\frac{\partial \Phi}{\partial u}$  e  $\frac{\partial \Phi}{\partial v}$ :

$$\begin{array}{l} \text{Vetor unitário} \\ \text{e ortogonal} \\ \text{à superfície} \end{array} \longrightarrow \zeta(u, v) = \frac{\frac{\partial \Phi}{\partial u} \times \frac{\partial \Phi}{\partial v}}{\left\| \frac{\partial \Phi}{\partial u} \times \frac{\partial \Phi}{\partial v} \right\|}$$

A área da superfície é dada por:

$$A(s) = \iint_U \left\| \frac{\partial \Phi}{\partial u} \times \frac{\partial \Phi}{\partial v} \right\| \underbrace{dA}_{dudv}$$

Integrais em superfícies em  $\mathbb{R}^3$

$$U \subseteq \mathbb{R}^2 \\ \Phi(u, v) : U \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ f(x, y) : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \\ \iint_S f dS = \iint_U f(\Phi(u, v)) \left\| \frac{\partial \Phi}{\partial u}(u, v) \times \frac{\partial \Phi}{\partial v}(u, v) \right\| \underbrace{dA}_{dudv}$$

Integrais de campos de vetores em superfícies orientáveis

(admite um campo normal unitário)

Seja  $S$  superfície orientável com campo normal  $\zeta$  e  $X$  um campo de vetores em  $\mathbb{R}^3$

O fluxo de  $X$  através de  $S$  é dado por :

$$\iint_S \langle X, \zeta \rangle dS = \iint_U \langle X(\Phi(u, v)), \pm \left\| \frac{\partial \Phi}{\partial u}(u, v) \times \frac{\partial \Phi}{\partial v}(u, v) \right\| \rangle \underbrace{dA}_{dudv}$$

## Teorema de Gauss

Seja  $\Omega \subset \mathbb{R}^3$  aberto limitado cuja fronteira  $\partial\Omega$  é uma superfície parametrizada orientável orientada com a normal exterior a  $\Omega$ . Seja  $X$  um campo de vetores de classe  $C^1$  em  $\Omega \cup \partial\Omega$ :

$$\oint_{\partial\Omega} \langle X, \zeta \rangle dS = \iiint_{\Omega} \operatorname{div} X dV$$

$$\text{Obs.:} \begin{cases} U \subseteq \mathbb{R}^3 \text{ aberto} \\ X = (P, Q, R) \text{ campo em } U \\ f : U \rightarrow \mathbb{R} \\ \operatorname{div} X = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \end{cases}$$

### Observações

1. Se  $X$  é um campo gradiente, então:  $\operatorname{rot} X \equiv 0$
2. Se  $X$  é um campo gradiente qualquer, então:  $\operatorname{div} \operatorname{rot} X = 0$

## Teorema de Stokes

Seja  $S \subset \mathbb{R}^3$  superfície orientável, orientada pelo vetor normal  $\zeta$ , cuja fronteira  $\partial S$  é uma curva de classe  $C^1$  com a orientação induzida.

E  $X$  campo de vetores de classe  $C^1$  em um aberto contendo  $S \cup \partial S$ .

$$\oint_{\partial S} X d\vec{r} = \iint_S \langle \operatorname{rot} X, \zeta \rangle dS$$

# Métodos de Resolução de EDOs

---

## EDOs de primeira ordem

Variáveis separáveis	$y' = f(x)g(y)$	$\int \frac{1}{g(y)} dy = \int f(x) dx$
Fator Integrante	$y' + P(x)y = Q(x)$	$I(x)y(x) = \int I(x)Q(x)dx$ , onde $I = \exp\left(\int P(x)dx\right)$

---

## EDOs exatas

Caso geral	$M(x, y)dx + N(x, y)dy = 0$	<p>caso <math>\frac{\partial N}{\partial x} = \frac{\partial M}{\partial y}</math></p> <p>temos <math>\frac{\partial G}{\partial x} = M(x, y)</math> e <math>\frac{\partial G}{\partial y} = N(x, y)</math>,</p> <p>e <math>G(x, y) = K</math> é solução.</p>
Das não exatas às exatas	$IM(x, y)dx + IN(x, y)dy = 0$	<p>onde <math>I = I(x)</math> ou <math>I = I(y)</math> e</p> $\frac{\partial(IM)}{\partial y} = \frac{\partial(IN)}{\partial x}$

---

## EDOs homogêneas

Mudança de variável	$y' = F\left(\frac{y}{x}\right)$	$y = u \cdot x$ $y' = u'x + u \rightarrow u'x = F(u) - u$
Como saber se é homogênea?	$\begin{cases} x \rightarrow kt \\ y \rightarrow kt \end{cases}$	$y' = f(x, y) = f(kx, ky)$

## EDOs de ordem $n = 2$

Obs.: Soma de soluções também é solução, portanto  $y_1$  e  $y_2$  são soluções individuais.  
 $W(f, g)$  é o Wronskiano de  $f$  e  $g$ .

Coeficientes constantes (Caso homogêneo)	$a_0y + a_1y' + a_2y'' = 0$	Equação característica: $a_0 + a_1\alpha + a_2\alpha^2 = 0$ $y = y_1 + y_2$ Se $\begin{cases} \Delta > 0 \rightarrow y(x) = C_1e^{\lambda_1x} + C_2e^{\lambda_2x} \\ \Delta = 0 \rightarrow y(x) = C_1xe^{\lambda x} + C_2e^{\lambda x} \\ \Delta < 0 \rightarrow y(x) = C_1e^{ax} \cos(bx) + C_2e^{ax} \sin(bx) \end{cases}$ Onde $\lambda$ é raiz real e $a \pm bi$ são raízes complexas
Caso não homogêneo	$a_0y + a_1y' + a_2y'' = g(x)$	$y = y_h + y_p$ Onde $y_h$ é a solução da homogênea e $y_p$ é uma solução particular
Método de variação de parâmetros (Encontrar soluções particulares)	$y_p = C_1y_1 + C_2y_2$	$C_1 = \int \frac{-y_2 \cdot g(x)}{a_2 \cdot W(y_1, y_2)} dx$ $C_2 = \int \frac{y_1 \cdot g(x)}{a_2 \cdot W(y_1, y_2)} dx$
EDO de Cauchy-Euler	$ax^2y'' + bxy' + cy = 0$	Eq. inicial: $am(m-1) + bm + c = 0$ Se $\begin{cases} \Delta > 0 \rightarrow y(x) = C_1x^{m_1} + C_2x^{m_2} \\ \Delta = 0 \rightarrow y(x) = C_1x^m + C_2 \ln(x) \cdot x^m \\ \Delta < 0 \rightarrow y(x) = x^\alpha (C_1 \cos(\beta \ln x) + C_2 \sin(\beta \ln x)) \end{cases}$ Onde $m$ é raiz real e $\alpha \pm \beta i$ é raiz complexa
EDO de Bessel	$x^2y'' + xy' + (\lambda^2x^2 - p^2)y = 0$ Com $p \in \mathbb{R}$ constante	Se $\begin{cases} p \in \mathbb{Z} \rightarrow y(x) = C_1J_p(x) + Y_p(x) \\ p \notin \mathbb{Z} \rightarrow y(x) = C_1J_p(x) + C_2J_{-p}(x) \end{cases}$ Onde $J_p$ é a função de Bessel de 1ª espécie de ordem $p$ e $Y_p$ é a função de Bessel de 2ª espécie de ordem $p$ Nota: $\lim_{x \rightarrow 0^+} Y_p(x) = -\infty$
EDO de Legendre	$p \in \mathbb{R}$ constante com $y(x) : (-1, 1) \rightarrow \mathbb{R}$ $(1-x^2)y'' + 2xy' + p(p+1)y = 0$	Se $p = n \in \mathbb{N}$ $y(x) = C_1P_n(x) + C_2Q_n(x)$ Onde $P_n$ é a função de Legendre de 1ª espécie de ordem $n$ e $Q_p$ é a função de Legendre de 2ª espécie de ordem $n$ Nota: $\lim_{x \rightarrow 1^-} Q_n(x) = +\infty$

Lembrete:  $e^{i\theta} = \cos(\theta) + i \sin(\theta)$

$$\sin(\theta) = \frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2i} = \frac{\sinh(i\theta)}{i} \quad \text{e} \quad \cos(\theta) = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2} = \cosh(i\theta)$$

A redução de ordem é um algoritmo capaz de reduzir a ordem de EDOs, porém não será detalhado.



---

## Outros métodos de resolução

Séries de potências	$\sum_{k=0}^i f_i(x)y^{(i)} = g(x)$	$y(x) = \sum_{n=0}^{\infty} C_n x^n$
Transformada de Laplace	$\sum_{k=0}^i f_i(x)y^{(i)} = g(x)$ com PVI	Aplicar $\mathcal{L} \rightarrow$ Resolver Eq. Algébrica $\rightarrow$ Aplicar $\mathcal{L}^{-1}$

# Critérios de convergência para séries

---

## Critério da Divergência

Seja  $\sum_n a_n$  uma série. Se  $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n \neq 0$ , então  $\sum_n a_n$  é divergente.

## Critério da Integral

Seja  $\sum_n a_n$  uma série e seja  $m$  um natural tal que  $a_n \geq 0$  para todo  $n \geq m$ . Suponha uma  $f(x)$  que no intervalo  $[m, +\infty)$  satisfaz as seguintes condições:

- É contínua;
- decrescente;
- não negativa;
- e tal que  $f(n) = a_n$  para todo natural  $n \geq m$ .

Temos que a série  $\sum_n a_n$  é convergente se e somente se a integral imprópria  $\int_m^{+\infty} f(x)dx$  é convergente.

## Critério da comparação direta

Sejam  $\sum_n a_n$  e  $\sum_n b_n$  duas séries e seja  $m$  um número natural tal  $b_n \geq a_n \geq 0$  para todo  $n \geq m$ , temos:

1. Se  $\sum_n b_n$  é convergente, então a série  $\sum_n a_n$  é convergente.
2. Se  $\sum_n a_n$  é divergente, então a série  $\sum_n b_n$  é divergente.

## Critério da comparação no limite

Sejam  $\sum_n a_n$  e  $\sum_n b_n$  duas séries e seja  $m$  um número natural tal  $a_n \geq 0$  e  $b_n \geq 0$  para todo  $n \geq m$ , suponha o seguinte limite:

$$L = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_n}{b_n}$$

exista, então.

1. Se  $L \neq 0$  então  $\sum_n a_n$  converge se e somente se  $\sum_n b_n$  converge.
2. Se  $L = 0$  e  $\sum_n b_n$  converge, então  $\sum_n a_n$  converge.

## Critério da série alternada

Seja  $\sum_n a_n$  uma série alternada com  $|a_n| = b_n$ , a série é convergente se satisfaz os seguintes critérios:

1.  $b_{n+1} \leq b_n$  para todo  $n \geq m$ ;
2. e  $\lim_{n \rightarrow \infty} b_n = 0$

para algum  $m \in \mathbb{N}$ .

## Convergência absoluta

Se a série  $\sum_{n=1}^{\infty} |a_n|$  é convergente, então  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  é convergente.

Obs.: a volta não é garantida.

## Critério da razão

Seja  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  uma série com todos os termos não nulos e seja  $r = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{|a_{n+1}|}{|a_n|}$ . Então:

1. Se  $r < 1$ , a série  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  converge absolutamente.
2. Se  $r > 1$  (incluindo  $r \rightarrow +\infty$ ), a série  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  diverge.

## Critério da raiz

Sejam  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  uma série e  $r = \lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|}$ . Então:

1. Se  $r < 1$ , a série  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  converge absolutamente.
2. Se  $r > 1$  (incluindo  $r \rightarrow +\infty$ ), a série  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$  diverge.

## Séries de referência

$$\exp(x) = \sum_{n \geq 0} \frac{x^n}{n!}$$

$$\cos(x) = \sum_{n \geq 0} \frac{(-1)^n}{(2n)!} x^{2n}$$

$$\operatorname{sen}(x) = \sum_{n \geq 0} \frac{(-1)^n}{(2n+1)!} x^{2n+1}$$

$$\frac{1}{1-x} = \sum_{n \geq 0} x^n$$

$$\ln(1-x) = - \sum_{n \geq 1} \frac{x^n}{n}$$

$$\ln(1+x) = \sum_{n \geq 1} \frac{(-1)^{n+1}}{n} x^n$$

$$\frac{1}{1+x^2} = \sum_{n \geq 0} (-1)^n x^{2n}$$

$$\arctan(x) = \sum_{n \geq 0} \frac{(-1)^n}{2n+1} x^{2n+1}$$

## Tabela de transformadas de Laplace

$f(t), t \geq 0$	$F(s) = \mathcal{L}\{f(t)\}(s)$
$t^n$	$\frac{n!}{s^{n+1}}$
$e^{at}$	$\frac{1}{s-a}$
$\text{sen}(kt)$	$\frac{k}{s^2+k^2}$
$\cos(kt)$	$\frac{s}{s^2+k^2}$
$\text{senh}(kt)$	$\frac{k}{s^2-k^2}$
$\cosh(kt)$	$\frac{s}{s^2-k^2}$
$e^{at}f(t)$	$F(s-a)$
$t^n f(t)$	$(-1)^n \frac{d^n}{ds^n} F(s)$
$U(t-a)f(t-a)$	$e^{-as}F(s)$
$f'(t)$	$-f(0) + sF(s)$
$f''(t)$	$-f'(0) - sf(0) + s^2F(s)$
$\int_0^t f(u) du$	$\frac{F(s)}{s}$
$\frac{f(t)}{t}$	$\int_s^\infty F(u) du$
$(f * g)(t)$	$F(s)G(s)$