Transmissão em banda base — Filtro casado

Comunicações I

Thadeu L. B. Dias

UFRJ

ToC

1. Transmissão em banda base

2. Efeito do ruído em transmissão em banda base

1

Recap

Identificando a transmissão com pulsos básicos com uma modulação linear, lembrando-se que

$$S_{XX}(f) = S_{AA}(f)|P(f)|^2,$$
 (1)

para bits descorrelacionados ($R_{AA}[k] = \delta[k]$),

$$S_{XX}(f) = \frac{\sigma_A^2}{T} |P(f)|^2. \tag{2}$$

PSD dos pulsos básicos

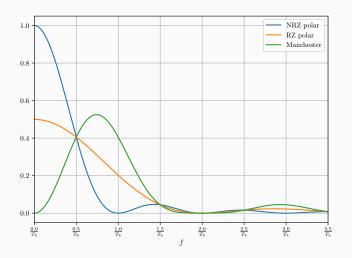


Figure 1: Densidade espectral de potência para códigos de linha (normalizado).

Critério de Nyquist para ISI.

$$P_{\delta}(f) = R_b \sum_{k} P(f - nR_b) = 1! \tag{3}$$

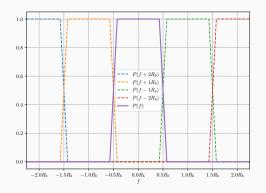


Figure 2: Exemplo do espectro de um pulso sem ISI.

Zeros de transmissão

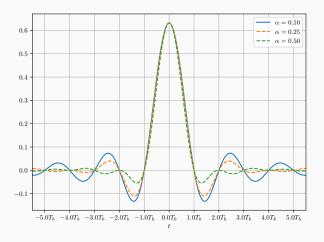


Figure 3: Formato de pulsos sem ISI.

Efeito do ruído em transmissão em banda base

Modelo de ruído

O modelo para o ruído de recepção é o AWGN (*Additive White Gaussian Noise*), que significa:

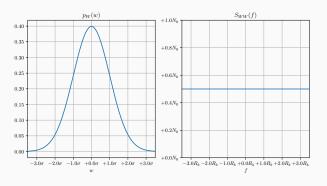


Figure 4: Formato de pulsos sem ISI.

- Distribuição gaussiana: $\mu = 0$, $\sigma^2 = ?$.
- Densidade espectral de potência constante: $S_{WW}(f) = \frac{N_0}{2}$.

6

Filtro no receptor

Lembrando que a potência média de um processo é justamente a integral de sua densidade espectral de potência, sem um filtro (limitado) na entrada, a potência do ruído tende ao infinito.

Logo, todo receptor deve possuir um filtro na entrada; Vamos denominar esse filtro de entrada ${\cal H}(f).$

Modelo do sinal

Como o ruído é aditivo, o resultado do sinal que chega ao receptor é da forma

$$x(t) = g(t) + w(t), \tag{4}$$

onde g(t) é a parcela emitida pelo transmissor e w(t) é a parcela do ruído. Simplificar, podemos considerar g(t) o sinal transmitido para apenas 1 símbolo. Pela linearidade e invariância no tempo, não faz diferença.

Sendo y(t) = (x * h)(t), teremos

$$y(t) = g_0(t) + n(t),$$
 (5)

sendo $g_0(t)$ a parcela do sinal e n(t) o ruído filtrado.

A recepção do sinal envolve a amostragem de y(t) com período T, para que a decisão entre as formas de onda seja feita.

Naturalmente, desejamos minimizar os erros de decisão, e isso envolve maximizar a razão sinal-ruído em $y(\mathit{T})$,

$$SNR = \frac{|g_0(T)|^2}{\mathbb{E}[n(T)]}.$$
 (6)

Potência do sinal

Sendo G(f) a transformada de Fourier de g(t), então

$$G_0(f) = G(f)H(f), (7)$$

logo

$$|g_0(T)|^2 = \left| \int_{-\infty}^{+\infty} G(f)H(f)e^{j2\pi fT} df \right|^2$$
 (8)

Potência do ruído

Para n(t), temos

$$S_{NN}(f) = S_{WW}(f)|H(f)|^2,$$

= $\frac{N_0}{2}|H(f)|^2,$ (9)

logo

$$\mathbb{E}[|n(T)|^2] = \frac{N_0}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} |H(f)|^2 \, \mathrm{d}f.$$
 (10)

Desigualdade de Cauchy-Schwartz

$$\left| \int_{-\infty}^{+\infty} \phi_1(x) \phi_2(x) \, dx \right|^2 \le \int_{-\infty}^{+\infty} |\phi_1(x)|^2 \, dx \cdot \int_{-\infty}^{+\infty} |\phi_2(x)|^2 \, dx \qquad \text{(11)}$$

A igualdade ocorre se e somente se

$$\phi_2(t) = k\phi_1^*(t). {(12)}$$

Sendo

$$SNR = \frac{|g_0(T)|^2}{\mathbb{E}[|n(T)|^2]} = \frac{\left| \int_{-\infty}^{+\infty} G(f)H(f)e^{j2\pi fT} df \right|^2}{\frac{N_0}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} |H(f)|^2 df},$$
 (13)

maximizar o numerador significa

$$H_{\text{opt}}(f) = kG^*(f)e^{-j2\pi fT}.$$
(14)

Agora, $G^*(f) \iff g^*(-t)$, e $e^{-j2\pi fT} \iff \delta(t+T)$, ou seja:

$$h_{\text{opt}} = g^*(T - t). \tag{15}$$

Para sinais modulados linearmente, considerando a transmissão de 1 símbolo, temos que

$$g(t) = A[0]p(t), \tag{16}$$

ou seja, sendo p(t) o formato do pulso, o filtro ótimo é exatamente $h_{\rm opt}(t)=k\cdot p^*(T-t)!$

SNR máxima

Perceba que sendo a energia de 1 símbolo

$$E = \int_{-\infty}^{+\infty} |g(t)|^2 dt = \int_{-\infty}^{+\infty} |G(f)|^2 df,$$
 (17)

então

$$g_0(T) = kE, (18)$$

e similarmente,

$$\mathbb{E}[|n(T)|^2] = \frac{N_0}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} |H(f)|^2 \, \mathrm{d}f = k^2 E \frac{N_0}{2}$$
 (19)

logo

$$SNR = \frac{|g_0(T)|^2}{\mathbb{E}[n^2(T)]}$$

$$= \frac{k^2 E^2}{k^2 E \frac{N_0}{2}}$$

$$= \frac{2E}{N_0}$$
(20)

ISI e filtro casado

Perceba que para que a recepção não tenha interferência intersimbólica, o critério de Nyquist deve ser respeitado sobre o sinal recebido, após o filtro H(f).

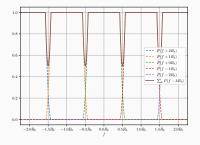


Figure 5: Espectro de casamento com ISI.

Isso significa que a propriedade original deve ser respeitada não por P(f), mas pela composição P(f)H(f)!

Notando que H(f) e P(f) tem na verdade a mesma forma exceto de um delay e inversão, o critério de Nyquist então deve ser aplicado sobre $P^2(f)$!

Pulso RC

Um bom pulso base para transmissão deve ser bom em vários critérios: comprimento do pulso, largura de banda, compatibilidade com filtro casado, ISI.

Um formato de pulso que possui boas características nesse sentido é a família parametrizada *Raised Cosine*:

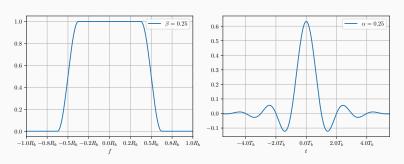


Figure 6: Espectro e pulso do tipo Raised Cosine.

Família RC

Os pulsos RC possuem um parâmetro β que controla o quão abrupta é a descida do espectro:

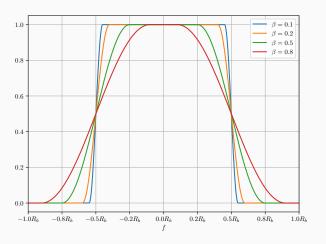


Figure 7: Espectros do tipo Raised Cosine.

O custo de uma descida mais rápida é o maior comprimento efetivo do pulso:

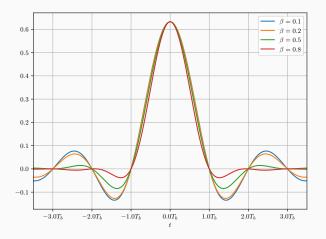


Figure 8: Pulsos do tipo Raised Cosine.

Pulso SRRC

Como precisamos da ISI após a composição com o filtro casado, tiraremos a raiz quadrada do espectro RC: Esse pulso é denominado Square-Rooted Raised Cosine

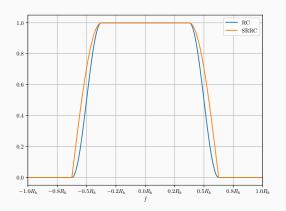


Figure 9: Espectros RC e SRRC.

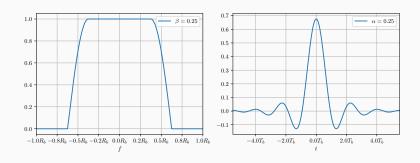


Figure 10: Espectros e pulso SRRC.

Note como o pulso não tem zeros nos períodos inteiros!

Experimento Eye Pattern

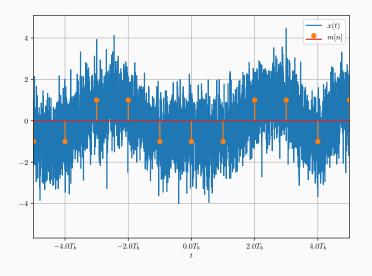


Figure 11: Sinal recebido (pré filtro casado).

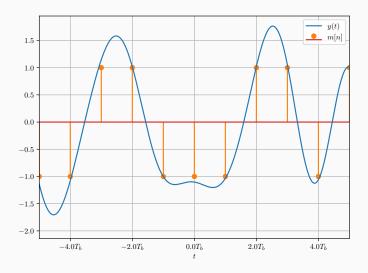


Figure 12: Sinal recebido (pós filtro casado).

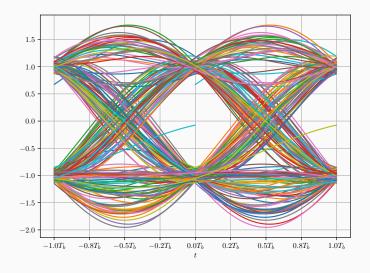


Figure 13: Padrão de olho do sinal recebido.