# 1 Introdução

Esse trabalho visa demonstrar as vantagens/desvantagens de várias formas de transmissão de informação. Para isso, vamos simular a transmissão de um sinal usando os seguintes métodos:

- 1. AM com demodulação síncrona.
- 2. FM com demodulação síncrona.
- 3. PCM com pulso SRRC.

A sugestão é que se use para as simulações a linguagem python, usando a interface do jupyter notebook/lab, para que se possa visualizar ou até mesmo escutar caso a transmissão seja de um arquivo de áudio. Além disso, com uma instalação básica, é possível usar as bibliotecas de computação numpy e scipy que irão facilitar a execução do trabalho com as funções prontas. Naturalmente, se o aluno desejar usar outras ferramentas, está livre para fazê-lo.

## Sugestão

Vale a pena usar um gerenciador de pacotes para o python. Eu sugiro o Mambaforge para instalações e atualizações mais rápidas. Funciona em Linux, Windows ou Mac.

## 2 Instruções

Durante as simulações, naturalmente não temos como ter sinais *contínuos no tempo*, portanto, usaremos a seguinte estratégia:

- Banda base: os sinais de informação terão taxa de amostragem de 9600 kHz, e
- Banda intermediária: os sinais modulados terão taxa de amostragem de 2 MHz.

Isso permitirá que 'emulemos' as condições de transmissão em frequências mais altas dos sinais de banda base.

#### Sugestão

Para converter entre banda base e banda intermediária, use a função signal.resample\_poly. Verifique se a conversão de ida/volta é consistente. Se a ida/volta não for consistente, verifique se o sinal está criticamente amostrado; se a margem de amostragem for muito baixa, a reamostragem pode introduzir erros.

## Importante

O processo de filtragem introduz atrasos a menos que se use um filtro de fasezero. Se houver atraso entre os sinais transmitidos e demodulados,  $|m(t)-\hat{m}(t)|$ será alto não por efeitos de transmissão mas por um problema de medida, portanto utilize um dos seguintes métodos:

- Se usando um filtro IIR (Butterworth, Chebyschev, Bessel, Cauer), use a função signal.filtfilt. Isso irá filtrar o sinal nas duas direções, efetivamente dobrando a ordem do filtro, além de não introduzir atrasos.
- Se usando um filtro FIR simétrico (Remez, LS, Window), use a função signal.convolve com o argumento mode='same'. Isso irá 'centralizar' o resultado da convolução, efetivamente cancelando os atrasos.

### 2.1 AM síncrono

No AM síncrono, simplesmente multiplicamos o sinal modulante por uma portadora senoidal, enquanto na demodulação multiplicamos o sinal modulado por uma senoide em fase com a portadora e em seguida passamos um passa baixas. Lembre-se que  $\cos^2(t) = \frac{1}{2}(1+\cos(2t))$ , portanto devemos ter um fator multiplicativo igual a 2 para que os sinais sejam numericamente iguais.

- (i) Gere um sinal banda-base m[n] entre 0 e 3.5 kHz, com média zero e potência média igual a 1 V<sup>2</sup>, e duração de 5 segundos. Para gerar um sinal com essa banda, basta gerar um sinal aleatório gaussiano branco e filtrá-lo com um filtro passa-baixas; fase-zero não é necessário nesse caso. Para a potência média, normalize o sinal pela raiz quadrada de sua potência.
- (ii) Reamostre e module m[n] por uma portadora senoidal de frequência 100 kHz e amplitude 1 V, gerando  $x_{AM}[t]$ . Verifique que a densidade espectral de potência

- de  $x_{AM}[t]$  está centralizada na frequência da portadora, e que a largura de banda é compatível com o esperado.
- (iii) Demodule  $x_{AM}[t]$  com uma portadora em fase, filtrando com um passa-baixas de frequência de corte em 4 kHz. Em seguida, reamostre o sinal filtrado de volta para a taxa de banda-base. Verifique que o sinal demodulado é muito próximo do sinal transmitido (média de  $(m[n] \hat{m}[n])^2$  próxima a zero.)
- (iv) Repita o processo do item (iii), porém com adição de ruído. Gere um ruído gaussiano de variância unitária w[t], distribuído em banda entre 0 e 500 kHz, e some-o à  $x_{AM}[t]$  antes da demodulação, gerando os sinais  $\hat{x}[t] = x[t] + \alpha w[t]$ , para vários valores de  $\alpha$ ; Definindo a razão sinal-ruído da mensagem, SNR<sub>m</sub>, pela razão entre a potência de m[n] e a potência da diferença  $m[n] \hat{m}[n]$ , e a razão sinal-ruído de entrada como a razão entre a potência de  $x_{AM}[t]$  e a de  $\alpha w[t]$ , SNR<sub>i</sub>. Grafe os pontos SNR de entrada × mensagem. O que você observa? Comente.

## 2.2 FM síncrono

No FM síncrono, o sinal modulado altera a frequência de uma portadora que tem amplitude constante. Na realidade, uma implementação mais fácil do FM envolve um modulador PM, que pode ser implementado por um modulador em quadratura.

- (i) Gere um sinal m[n] similar ao do item (i) da subseção anterior.
- (ii) Module, usando PM, o sinal  $\beta m[n]$  por uma portadora senoidal em 100 kHz, gerando o sinal  $x_{PM}[t]$ . Garanta que sua simulação comporte vários valores de  $\beta$ . A amplitude de  $x_{PM}[t]$  deve ser 1 V.
- (iii) Verifique que a densidade espectral de potência de  $x_{PM}[t]$  está centralizada na frequência da portadora, e que está compatível com o esperado pela teoria.
- (iv) Demodule  $x_{PM}[t]$  com um demodulador em quadratura. Para isso, as funções np.arctan2 e np.unwrap podem ser úteis. Qual será a frequência de corte adequada para o filtro de demodulação? Verifique que seu modulador/demodulador PM funciona sem erros para vários valores de  $\beta$ .
- (v) Compute m'[n], a integral do sinal m[n]. Use seu modulador PM com  $\beta m'[n]$ , efetivamente criando o modulador FM. Verifique que esse modulador funciona sem erros, e que a densidade espectral de potência de  $x_{FM}[t]$  corresponde ao

esperado. Para esse item, as funções np.cumsum, np.diff e np.pad podem ser úteis.

(vi) Similarmente ao item (iv) da subseção AM, adicione um ruído  $\alpha w[t]$ , com as mesmas especificações ao anterior; repita o processo para vários valores de  $\beta$  e  $\alpha$  e plote os resultados (SNR<sub>m</sub> e SNR<sub>i</sub>). O que voce observa? Comente.