

# Phương pháp toán trong Đồ họa, Xử lý ảnh, Thị giác máy tính

Tuần 1: Không gian metric

Tiến sĩ Lý Quốc Ngọc



KHOA CÔNG NGHỆ THÔNG TIN  
TRƯỜNG ĐẠI HỌC KHOA HỌC TỰ NHIÊN

# 1. Không gian metric

## **Định nghĩa 1.** (*Không gian metric*)

Không gian metric  $(X, d)$  là không gian  $X$  được trang bị hàm giá trị thực  $d$ ,  $d: X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ , dùng đo khoảng cách giữa các cặp điểm  $x$  và  $y$  trong  $X$ , thỏa các tiên đề sau:

$$(i) \ 0 < d(x, y) < \infty \ \forall x, y \in X, x \neq y$$

$$(ii) \ d(x, x) = 0 \ \forall x \in X$$

$$(iii) \ d(x, y) = d(y, x) \ \forall x, y \in X$$

$$(iv) \ d(x, y) < d(x, z) + d(z, y) \ \forall x, y, z \in X$$

hàm  $d$  được gọi là metric.

# 1. Không gian metric

$$d_2(x, y) = [(x_1 - y_1)^2 + (x_2 - y_2)^2]^{1/2} \text{ (Euclidean metric)}$$

$$d_1(x, y) = |x_1 - y_1| + |x_2 - y_2| \text{ (Manhattan metric)}$$

$(\mathbb{R}^2, d_2), (\mathbb{R}^2, d_1)$  là các không gian metric.

# 1. Không gian metric

## **Định nghĩa 2.** (*dãy Cauchy*)

Dãy các điểm  $\{x_n\}$  trong không gian metric  $(X, d)$  được gọi là dãy Cauchy nếu:

$\forall \varepsilon > 0, \exists N > 0$  sao cho

$$d(x_n, x_m) < \varepsilon \quad \forall n, m > N$$

.

# 1. Không gian metric

## Định nghĩa 3. (dãy hội tụ)

Dãy các điểm  $\{x_n\}$  trong không gian metric  $(X, d)$  được gọi là hội tụ đến điểm  $x \in X$  nếu:

$\forall \varepsilon > 0, \exists N > 0$  sao cho

$$d(x_n, x) < \varepsilon \quad \forall n > N$$

$x \in X$  mà dãy  $\{x_n\}$  hội tụ đến được gọi là giới hạn của dãy

$$x = \lim_{n \rightarrow \infty} x_n$$

# 1. Không gian metric

## **Định lý 1.** (*dãy hội tụ và dãy Cauchy*)

Dãy các điểm  $\{x_n\}$  trong không gian metric  $(X, d)$  được gọi là hội tụ đến điểm  $x \in X$  thì dãy  $\{x_n\}$  là dãy Cauchy :

## **Định nghĩa 4.** (*không gian metric đầy đủ*)

Không gian metric  $(X, d)$  được gọi là đầy đủ nếu mọi dãy Cauchy  $\{x_n\}$  trong  $X$  là dãy hội tụ và có điểm giới hạn  $x \in X$ .

# 1. Không gian metric

Vd:

$(\mathbb{R}, \text{Euclidean metric})$  là không gian metric đầy đủ.

$(\mathbb{R}^2, \text{Euclidean metric})$  là không gian metric đầy đủ.

# 1. Không gian metric

**Định nghĩa 5.** (*điểm giới hạn của tập con  $S \subset X$* )

Giả sử  $S \subset X$  là tập con của không gian metric  $(X, d)$ . Điểm  $x \in X$  được gọi là điểm giới hạn của  $S$  nếu:

Tồn tại dãy  $\{x_n\}$  ( $x_n \in S \setminus \{x\}$ ) sao cho  $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x$ ).

**Định nghĩa 6.** (tập đóng)

Giả sử  $S \subset X$  là tập con của không gian metric  $(X, d)$ .

Bao đóng của  $S$  ký hiệu bởi  $\bar{S} = S \cup \{\text{limit point of } S\}$

$S$  đóng nếu nó chứa tất cả các điểm giới hạn, có nghĩa là

$$S = \bar{S}$$



# 1. Không gian metric

## **Định nghĩa 7.** (tập Compact)

Giả sử  $S \subset X$  là tập con của không gian metric  $(X, d)$ .  $S$  là tập Compact nếu:

Mọi dãy  $\{x_n\}$  trong  $S$  chứa dãy con có giới hạn trong  $S$ .

## **Định nghĩa 8.** (tập bị chặn)

Giả sử  $S \subset X$  là tập con của không gian metric  $(X, d)$ .  $S$  là tập bị chặn nếu:

Tồn tại  $a \in X$  và số  $R > 0$  sao cho

$$d(a, x) < R \quad \forall x \in S$$

# 1. Không gian metric

**Định nghĩa 9.** (*tập bị chặn toàn phần*)

Giả sử  $S \subset X$  là tập con của không gian metric  $(X, d)$ .  $S$  là tập bị chặn toàn phần nếu:

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \{y_1, y_2, \dots, y_n\} \subset S,$$

$$\forall x \in S, d(x, y_i) < \varepsilon, y_i \in \{y_1, y_2, \dots, y_n\}.$$

$$\{y_1, y_2, \dots, y_n\} : \varepsilon - net$$

# 1. Không gian metric

**Định lý 2 .** (*tính Compact, đóng, bị chặn toàn phần*)

Giả sử  $S \subset X$  là tập con của không gian metric  $(X, d)$ .  $S$  là tập Compact nếu và chỉ nếu  $S$  đóng và bị chặn toàn phần.

**Định nghĩa 9.** (tập mở)

Giả sử  $S \subset X$  là tập con của không gian metric  $(X, d)$ .  $S$  là tập mở nếu:

$\forall x \in S, \exists \varepsilon > 0$  sao cho

$$B(x, \varepsilon) = \{y \in X : d(x, y) < \varepsilon\} \subset S.$$

# 1. Không gian metric

## **Định nghĩa 10.** (Tập biên)

Giả sử  $S \subset X$  là tập con của không gian metric  $(X, d)$ . Điểm  $x \in S$  là điểm biên của  $S$  nếu:

$\forall \varepsilon > 0$  sao cho  $B(x, \varepsilon)$  chứa điểm trong  $X \setminus S$  và điểm trong  $S$ . Tập các điểm biên của  $S$  được gọi là biên của  $S$ :  $\partial S$

## **Định nghĩa 11.** (miền trong)

Giả sử  $S \subset X$  là tập con của không gian metric  $(X, d)$ . Điểm  $x \in S$  là điểm trong của  $S$  nếu:

$\exists \varepsilon > 0$  sao cho  $B(x, \varepsilon) \subset S$ .

Tập các điểm trong của  $S$  được gọi là miền trong của  $S$ :  $S^\circ$

# 1. Không gian metric

**BT:**

$S$  là tập con đóng của không gian metric. CM:  $\partial S \subset S$

$S$  là tập con mở của không gian metric. CM:  $\partial S \cap S = \emptyset$

$S$  là tập con mở của không gian metric. CM:  $S = S^\circ$

$S$  là tập con đóng của không gian metric. CM:  $S = S^\circ \cup \partial S$

# 1. Không gian metric

## **Định nghĩa 12.** (Tập liên thông)

Không gian metric  $(X, d)$  được gọi là liên thông nếu hai tập con duy nhất đồng thời có tính đóng và mở là  $X$  và  $\emptyset$ .  
Tập con  $S \subset X$  được gọi là liên thông nếu không gian metric  $(X, d)$  liên thông.

## **Định nghĩa 13.** (Tập thông tuyến)

Giả sử  $S \subset X$  là tập con của không gian metric  $(X, d)$ .  $S$  được gọi là thông tuyến nếu:

Với mỗi cặp điểm  $x, y$  trong  $S$ , tồn tại hàm liên tục  $f: [0, 1] \rightarrow S$  từ không gian metric  $([0, 1], \text{Euclidean})$  vào  $(S, d)$ , sao cho  $f(0) = x$  và  $f(1) = y$ . Hàm  $f$  được gọi là một tuyến từ  $x$  đến  $y$  trong  $S$ .

## 2. Không gian metric Hausdorff

### **Định nghĩa 1.** (*Không gian Hausdorff*)

Giả  $(X, d)$  là không gian metric đầy đủ,  $H(X)$  biểu thị không gian gồm các phần tử là các tập con Compact khác rỗng của  $X$ .

### **Định nghĩa 2.** (*Độ đo trong không gian Hausdorff*)

Giả  $(X, d)$  là không gian metric đầy đủ.  $A, B \in H(X)$ .

Metric giữa  $A, B$  trong  $H(X)$  được xác định như sau

$$h(A, B) = \text{Max}\{d(A, B), d(B, A)\}$$

trong đó

$$d(A, B) = \text{Max}\{d(x, B) : x \in A\}$$

$$d(x, B) = \text{Min}\{d(x, y) : y \in B\}$$

## 2. Không gian metric Hausdorff

**Định lý 1.** (*tính đầy đủ của Không gian Hausdorff*)

Giả  $(X, d)$  là không gian metric đầy đủ, khi đó  $(H(X), h(d))$  là không gian metric đầy đủ.

Nếu là  $\{A_n \in H(X)\}$  dãy Cauchy thì

$$A = \lim_{n \rightarrow \infty} A_n \in H(X)$$

$$A = \{x \in X : \exists \text{ dãy Cauchy } \{x_n \in A_n\} \rightarrow x\}$$



### 3. Ánh xạ co

**Định nghĩa 1.** (*ánh xạ co*)

Phép biến đổi  $f: X \rightarrow X$  trên không gian metric  $(X, d)$  được gọi là ánh xạ co nếu:

$$\exists s, 0 \leq s < 1 \text{ sao cho}$$

$$d(f(x), f(y)) \leq s \cdot d(x, y) \forall x, y \in X.$$

$s$  được gọi là hệ số co của  $f$

### 3. Ánh xạ co

#### **Định lý 1.** (*ánh xạ co*)

Giả sử  $f : X \rightarrow X$  là ánh xạ co trên không gian metric đầy đủ  $(X, d)$ . Tồn tại duy nhất điểm bất động  $x_f \in X$  và  $\forall x \in X$ , dãy  $\{f^{on}(x)\} \rightarrow x_f, \forall x \in X$ .

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f^{on}(x) = x_f, \forall x \in X.$$

### 3. Ánh xạ co

**Định lý 2.** (xấp xỉ điểm bất động)

Giả sử  $f : X \rightarrow X$  là ánh xạ co trên không gian metric đầy đủ  $(X, d)$  với hệ số co  $s$

Điểm bất động  $x_f$  được xấp xỉ bởi biểu thức sau:

$$d(f^{on}(x), x_f) \leq \frac{s^n}{1-s} d(x, f(x), \forall x \in X.$$

### 3. Ánh xạ co

**Định lý 3.** (xấp xỉ điểm gốc bởi điểm bất động)

Giả sử  $f : X \rightarrow X$  là ánh xạ co trên không gian metric đầy đủ  $(X, d)$  với hệ số co  $s$ , điểm bất động  $x_f \in X$

$$d(x, x_f) \leq \frac{s}{1-s} d(x, f(x)), \forall x \in X.$$

### 3. Ánh xạ co

#### **Bổ đề 1.** (*ánh xạ co*)

Giả sử phép biến đổi  $w:X \rightarrow X$  là ánh xạ co trên không gian metric  $(X,d)$  với hệ số co  $s$ , thì ánh xạ  $w:H(X) \rightarrow H(X)$  được xác định bởi  $w(B) = \{w(x) : x \in B, \forall x \in X\}$ ,  
Là ánh xạ co trên  $(H(X),h(d))$  với hệ số co  $s$ .

### 3. Ánh xạ co

**Bổ đề 2.** (dãy ánh xạ co)

Giả sử  $(X, d)$  là không gian metric.

Giả sử dãy  $\{w_n, n = 1, 2, \dots, N\}$  là dãy các ánh xạ co trên không gian  $(H(X), h(d))$  (với hệ số co tương ứng  $s_n$ ).

$W: H(X) \rightarrow H(X)$  được xác định bởi

$$W(B) = w_1(B) \cup w_2(B) \cup \dots w_N(B)$$

$$= \bigcup_{n=1}^N w_n(B), B \in H(X)$$

$W$  là ánh xạ co với hệ số co  $s = \text{Max}\{s_n : n = 1, 2, \dots, N\}$

### 3. Ánh xạ co

**Định lý 4.** (*tập bất động trong không gian Hausdorff*)

Giả sử dãy  $\{w_n, n = 1, 2, \dots, N\}$  là dãy các ánh xạ co với hệ số co  $s$ . Phép biến đổi  $W: H(X) \rightarrow H(X)$  được xác định bởi

$$W(B) = \bigcup_{n=1}^N w_n(B), B \in H(X)$$

là ánh xạ co trên không gian metric đầy đủ  $(H(X), h(d))$  với hệ số co  $s$ . Và tồn tại duy nhất tập bất động  $A \in H(X)$ , thỏa

$$A = W(A) = \bigcup_{n=1}^N w_n(A),$$

$$A = \lim_{n \rightarrow \infty} W^{on}(B), B \in H(X)$$

### 3. Ánh xạ co

**Định lý 5.** (*xấp xỉ tập bất động trong không gian Hausdorff*)

Giả sử dãy  $\{w_n, n = 1, 2, \dots, N\}$  là dãy các ánh xạ co với hệ số co  $s$ . Phép biến đổi  $W : H(X) \rightarrow H(X)$  được xác định bởi

$$W(B) = \bigcup_{n=1}^N w_n(B), B \in H(X)$$

$A$  là tập bất động của  $W$ , được xấp xỉ bởi

$$h(W^{on}(B), A) \leq \frac{s^n}{1-s} h(B, W(B)), \forall B \in H(X)$$



### 3. Ánh xạ co

**Định lý 6.** (*xấp xỉ tập gốc bởi tập bất động*)

Giả sử là  $O$  tập con của  $H(X)$ .

Giả sử dãy  $\{w_n, n = 1, 2, \dots, N\}$  là dãy các ánh xạ co với hệ số co  $s$ . Phép biến đổi  $W : H(X) \rightarrow H(X)$  được xác định bởi

$$W(B) = \bigcup_{n=1}^N w_n(B), B \in H(X)$$

$A$  là tập bất động của  $W$ ,

$$h(O, A) \leq \frac{s}{1-s} h(O, W(O))$$

### 3. Ảnh xạ co

Vd: Tạo hình Fractal dựa vào hệ hàm lặp IFS

Khảo sát hệ  $\{R^2, w_n : n = 1, 2, \dots, N\}$

$$w_i \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_i & b_i \\ c_i & d_i \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} e_i \\ f_i \end{bmatrix} = A_i x + t_i$$

$p_i$  được liên kết với  $w_i$

$$p_i \approx \frac{|\det A_i|}{\sum_{i=1}^N |\det A_i|} = \frac{|a_i d_i - b_i c_i|}{\sum_{i=1}^N |a_i d_i - b_i c_i|}, i = 1, 2, \dots, N$$

### 3. Ảnh xạ co

*IFS cho tam giác Sierpinski*

<b>w</b>	<b>a</b>	<b>b</b>	<b>c</b>	<b>d</b>	<b>e</b>	<b>f</b>	<b>p</b>
1	0.5	0	0	0.5	1	1	0.33
2	0.5	0	0	0.5	1	50	0.33
3	0.5	0	0	0.5	50	50	0.34

### 3. Ảnh xạ co

*IFS cho hình Fractal vuông*

<b>w</b>	<b>a</b>	<b>b</b>	<b>c</b>	<b>d</b>	<b>e</b>	<b>f</b>	<b>p</b>
1	0.5	0	0	0.5	1	1	0.25
2	0.5	0	0	0.5	50	1	0.25
3	0.5	0	0	0.5	1	50	0.25
4	0.5	0	0	0.5	50	50	0.25

### 3. Ảnh xạ co

<b>w</b>	<b>a</b>	<b>b</b>	<b>c</b>	<b>d</b>	<b>e</b>	<b>f</b>	<b>p</b>
1	0.5	0.	0	0.16	0	1	0.01
2	0.85	0.04	-0.04	0.85	0	1.6	0.85
3	0.2	-0.26	0.23	0.22	0	1.6	0.07
4	-0.15	0.28	0.28	0.24	0	0.44	0.07

### 3. Ảnh xạ co

#### *Giải thuật lặp tuần tự*

Giả sử  $\{X; w_1, w_2, \dots, w_N\}$  là hệ hàm lặp IFS,  $A_0 \subset R^2$

Tính  $A_n = W^{on}(A)$  tuần tự bởi

$$A_{n+1} = \bigcup_{j=1}^N w_j(A_n), \quad n = 1, 2, \dots$$

Dãy  $\{A_n\}$  hội tụ đến ảnh tự  $A$  của IFS trong không gian metric Hausdorff

# 3. Ảnh xạ co

## *Giải thuật lặp tuần tự*

1. Khởi động mảng  $s[M,M]$ ,  $t[M,M]$
2. Khởi gán các giá trị của các ảnh xạ co
  - $a[1]=0.5; b[1]=0; c[1]=0; d[1]=0.5; e[1]=1; f[1]=1$
  - $a[2]=0.5; b[2]=0; c[2]=0; d[2]=0.5; e[2]=50; f[2]=1$
  - $a[3]=0.5; b[3]=0; c[3]=0; d[3]=0.5; e[3]=50; f[3]=50$
3. Lấp đầy mảng  $t[M,M]$  bởi  $A(0)$
4. Repeat
5. For  $i=1$  to  $M$  /tác động  $W$  vào  $A(n)$  để tạo ra  $A(n+1)$  trong  $s[i,j]$ /
6.     For  $j=1$  to  $M$
7.         If  $t[i,j]=1$  then
8.              $s[a[1]*i+b[1]*j+e[1], c[1]*i+d[1]*j+f[1]]=1$
9.              $s[a[2]*i+b[2]*j+e[2], c[2]*i+d[2]*j+f[2]]=1$
10.             $s[a[3]*i+b[3]*j+e[3], c[3]*i+d[3]*j+f[3]]=1$
11.         End if
12.     End /for  $j$ /
13. End /for  $i$ /

### 3. Ảnh xạ co

#### *Giải thuật lặp tuần tự*

```
14. For i=1 to M
15.     For j=1 to M
16.         t[i,j]=s[i,j] /Gán A(n+1) vào mảng t[i,j]/
17.         s[i,j] =0      /Khởi động mảng s[i,j] về 0/
18.         If t[i,j]=1 then
19.             setpixel(i,j) /Vẽ A(n+1)/
20.         End if
21.     End /for j/
22. End /for i/
23. Until A(n+1)=W(A(n+1))
```



### 3. Ảnh xạ co

#### *Giải thuật lặp ngẫu nhiên*

Giả sử  $\{X; w_1, w_2, \dots, w_N\}$  là hệ hàm lặp IFS, với xác suất  $p_i > 0$  ứng với  $w_i > 0$ ,  $\sum p_i = 1$ .

Chọn  $x_0 \in X$ , xác định liên tiếp các  $x_n$  như sau:

$$x_n \in \{w_1(x_{n-1}), w_2(x_{n-1}), \dots, w_N(x_{n-1})\}, n = 1, 2, 3, \dots$$

Xác suất để  $x_n = w_i(x_{n-1})$  là  $p_i$

Dãy  $\{x_n\}$  được xây dựng như trên hội tụ về ảnh tụ của IFS.

# 3. Ảnh xạ co

## *Giải thuật lặp ngẫu nhiên*

1. Khởi động mảng  $s[M,M]$ ,  $t[M,M]$
2. Khởi gán các giá trị của các ảnh xạ co
  - $a[1]=0.5; b[1]=0; c[1]=0; d[1]=0.5; e[1]=1; f[1]=1$
  - $a[2]=0.5; b[2]=0; c[2]=0; d[2]=0.5; e[2]=50; f[2]=1$
  - $a[3]=0.5; b[3]=0; c[3]=0; d[3]=0.5; e[3]=50; f[3]=50$
3.  $x=0; y=0; \text{numits}=N$  /Khởi động giá trị đầu và số lần lặp/
4. For  $n=1$  to  $\text{numits}$  /Lặp ngẫu nhiên/
  5.  $k=\text{int}(3*\text{rnd}-0.0001)+1$  /Chọn một trong các số 1,2,3/
  6.  $\text{newx}=a[k]*x+b[k]*y+e[k];$
  7.  $\text{newy}=c[k]*x+d[k]*y+f[k];$
  8.  $x= \text{newx} ;$
  9.  $y=\text{newy};$
  10.  $\text{setpixel}(x,y);$
11. End /for  $n$ /

### 3. Ảnh xạ co

Vd: Nén ảnh dựa vào kỹ thuật Fractal

Ảnh gốc là  $O$

Ảnh nén là  $\{w_n\}$

Ảnh giải nén lý tưởng là  $A$

Ảnh giải nén thực tế là  $W(B)$