Lời nói đầu

Để tài khóa luận tốt nghiệp là một phần không thể thiếu của quá trình học đại học. Không chỉ giúp sinh viên tổng hợp lại những gì mình đã học mà còn là những gợi ý rất tốt cho việc phát triển khả năng bản thân của mỗi sinh viên và là cơ hội để học tập những điều mới, giúp ích cho tương lại.

Đề tài Thiết kế xe hai bánh tự cân bằng sử dụng cảm biến gia tốc 3 trục MPU6050 và vi điều khiển 32bit tuy không phải là để tài mang tính mới lạ. Nhưng có nội dung và hàm lượng kiến thức lớn được sử dụng cùng với việc sử dụng nhiều công cụ, phương pháp mới trong nghiên cứu thiết kế hứa hẹn sẽ là đề tài thú vị cho các thầy và các bạn sinh viên các khóa.

Để thực hiện được đề tài đầu tiên em xin gửi lời cảm ơn chân thành đến ThS. Hoàng Văn Mạnh, thầy không chỉ là người đã hướng dẫn em trong suốt quá trình hoàn thành đồ án tốt nghiệp mà còn là người cho em những động lực rất lớn để em không ngừng sáng tạo và phát triển sản phẩm. Thứ hai em chân thành cảm ơn khoa Cơ học kỹ thuật và tự động hóa cùng các thầy các cô trong khoa đã truyền đạt nhiều kiến thức quý báu trong suốt 4 năm học

Phần mở đầu

1. Tầm quan trọng của đề tài
2. Mục tiêu của đề tài
3. Phương pháp nghiên cứu
4. Nội dung của đề tài

Phần nội dung

1. Cơ sở lý luận
2. Nội dung

Phần kết luận