### VIETNAM NATIONAL UNIVERSITY, HO CHI MINH CITY HO CHI MINH CITY UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

Faculty of Computer Science and Engineering



CC02 — Lab Report

# $\begin{array}{c} {\bf Microprocessor\ \textbf{-}\ Microcontroller} \\ {\bf Lab\ 3} \end{array}$

Supervisors: Nguyen Thien An

**Students:** Vu Trinh Thanh Binh 2252085

Ho Chi Minh City, November 6, 2024



## Ho Chi Minh University of Technology Faculty of Computer Science and Engineering

## Contents

1	Exe	rcise	2	
	1.1	Exercise 1	3	
	1.2	Exercise 2	3	
	1.3	Exercise 3	4	
	1.4	Exercise 4	4	
		1.4.1 Key Equations:	4	
	1.5	Exercise 5	5	
		1.5.1 Report	5	
	1.6	Exercise 6	6	
		1.6.1 7SEGMENT-LED source code	6	
		1.6.2 Trafficlight source code	11	
	1.7	Exercise 7	12	
	1.8	Exercise 8	14	
	1.9	Exercise 9	15	
	1.10	Exercise 10	16	
$\mathbf{R}_{\mathbf{c}}$	References			

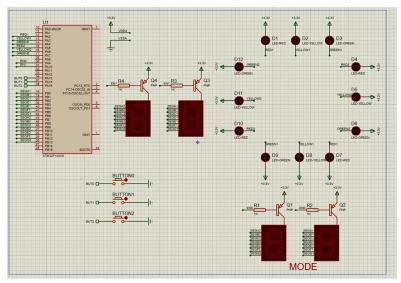


## 1 Exercise

The GitHub link for the lab schematics is at here or in this link: https://github.com/thanhbinh0710/VXL.git.

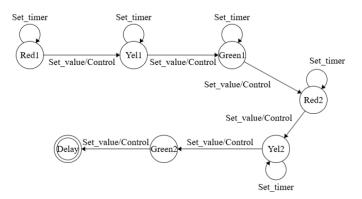


#### 1.1 Exercise 1



 $\textbf{Figure 1:}\ \textit{Proteus}$ 

#### 1.2 Exercise 2



\*Where:

Control = Button 1 – use for choosing mode

Set\_timer = Button 2 – use for increasing time

Set\_value = Button 3 – use for accepting the current time and move to next mode

Figure 2: Proteus



#### 1.3 Exercise 3

- Already include in Github.

#### 1.4 Exercise 4

- To maintain a stable LED blinking frequency of 2 Hz, regardless of changes in the timer interrupt duration, by modifying the MAX\_COUNTER parameter. This approach avoids floating-point calculations for accuracy.

#### 1.4.1 Key Equations:

- 1. Basic Timer Duration Equation: T = 1/f
- 2. **Timer Duration with Prescaler and Counter Period**: Given a new timer frequency f' after downscaling:

$$T_0 = \frac{(prescaler + 1) \times (counterPeriod + 1)}{f}$$

Figure 3

3. Calculation of MAXCOUNTER: To maintain the LED blinking at 2 Hz:

$$MAX\_COUNTER = \frac{time\_duration\_led}{T_0}$$

Figure 4



#### 1.5 Exercise 5

#### 1.5.1 Report

```
#include "input_reading.h"
3 int Max_press = 500;
4 int Max_hold = 500;
5 int button_flag[NO_OF_BUTTONS];
7 //define 4-stages buffer for debouncing
s static GPIO_PinState debounceButtonBuffer1[NO_OF_BUTTONS];
9 static GPIO_PinState debounceButtonBuffer2[NO_OF_BUTTONS];
10 static GPIO_PinState debounceButtonBuffer3[NO_OF_BUTTONS];
static GPIO_PinState debounceButtonBuffer4[NO_OF_BUTTONS];
13 static uint8_t press1s_flag[NO_OF_BUTTONS];
static uint16_t press1s_counter[NO_OF_BUTTONS];
16 #define INPUT_PORT GPIOA
17 uint16_t BUTTON_PIN[NO_OF_BUTTONS] = {0x2000, 0x4000, 0x6000};
void setButton(){
    for (unsigned char i = 0; i < NO_OF_BUTTONS; i++){</pre>
      debounceButtonBuffer1[i] = BUTTON_IS_RELEASED;
21
      debounceButtonBuffer2[i] = BUTTON_IS_RELEASED;
22
      debounceButtonBuffer3[i] = BUTTON_IS_RELEASED;
23
      debounceButtonBuffer4[i] = BUTTON_IS_RELEASED;
      button_flag[i] = BUTTON_FLAG_RESET;
25
      press1s_flag[i] = BUTTON_FLAG_RESET;
26
      press1s_counter[i] = 0;
27
    }
28
29 }
      void readButton(void){
1
    for (unsigned char i = 0; i < NO_OF_BUTTONS; i++){</pre>
      debounceButtonBuffer3[i] = debounceButtonBuffer2[i];
      debounceButtonBuffer2[i] = debounceButtonBuffer1[i];
      debounceButtonBuffer1[i] = HAL_GPIO_ReadPin(INPUT_PORT, BUTTON_PIN[i]);
      if ((debounceButtonBuffer2[i] == debounceButtonBuffer1[i]) && (
6
      debounceButtonBuffer2[i] == debounceButtonBuffer3[i])){
        if (debounceButtonBuffer3[i] != debounceButtonBuffer4[i]){
          debounceButtonBuffer4[i] = debounceButtonBuffer3[i];
8
          if (debounceButtonBuffer4[i] == BUTTON_IS_PRESSED){
9
            Max_press = 500;
            button_flag[i] = BUTTON_FLAG_SET;
          }else{
            Max_press--;
13
            press1s_counter[i] = 0;
14
            debounceButtonBuffer4[i] = BUTTON_IS_RELEASED;
```



```
}
        }else{
17
          if (press1s_counter[i] < DURATION_FOR_AUTO_INCREASING){</pre>
18
            press1s_counter[i]++;
19
          }else press1s_flag[i] = BUTTON_FLAG_SET;
20
21
    }
23
24 }
unsigned char Press_button(unsigned char index){
    if (index >= NO_OF_BUTTONS) return 0;
    if (button_flag[index] == BUTTON_FLAG_SET){
      button_flag[index] = BUTTON_FLAG_RESET;
28
      return 1;
    }else return 0;
30
32
unsigned char Press1s_button(unsigned char index){
    if (index >= NO_OF_BUTTONS) return 0;
    if (press1s_flag[index] == BUTTON_FLAG_SET){
     press1s_flag[index] = BUTTON_FLAG_RESET;
36
37
      press1s_counter[index] = 0;
      return 1;
38
    }else return 0;
39
40 }
```

#### 1.6 Exercise 6

#### 1.6.1 7SEGMENT-LED source code

```
#include "segment_display.h"
# #include "global.h"
4 void display7SEG1 (int num){
    switch (num){
    case 0:
          HAL_GPIO_WritePin(SEGA1_GPIO_Port, SEGA1_Pin, RESET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGB1_GPIO_Port, SEGB1_Pin, RESET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGC1_GPIO_Port, SEGC1_Pin, RESET);
9
          HAL_GPIO_WritePin(SEGD1_GPIO_Port, SEGD1_Pin, RESET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGE1_GPIO_Port, SEGE1_Pin, RESET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGF1_GPIO_Port, SEGF1_Pin, RESET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGG1_GPIO_Port, SEGG1_Pin, SET);
          break;
14
      case 1:
15
          HAL_GPIO_WritePin(SEGA1_GPIO_Port, SEGA1_Pin, SET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGB1_GPIO_Port, SEGB1_Pin, RESET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGC1_GPIO_Port, SEGC1_Pin, RESET);
18
          HAL_GPIO_WritePin(SEGD1_GPIO_Port, SEGD1_Pin, SET);
```



```
HAL_GPIO_WritePin(SEGE1_GPIO_Port, SEGE1_Pin, SET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGF1_GPIO_Port, SEGF1_Pin, SET);
21
          HAL_GPIO_WritePin(SEGG1_GPIO_Port, SEGG1_Pin, SET);
22
          break;
23
24
      case 2:
          HAL_GPIO_WritePin(SEGA1_GPIO_Port, SEGA1_Pin, RESET);
25
          HAL_GPIO_WritePin(SEGB1_GPIO_Port, SEGB1_Pin, RESET);
26
          HAL_GPIO_WritePin(SEGC1_GPIO_Port, SEGC1_Pin, SET);
27
          HAL_GPIO_WritePin(SEGD1_GPIO_Port, SEGD1_Pin, RESET);
28
          HAL_GPIO_WritePin(SEGE1_GPIO_Port, SEGE1_Pin, RESET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGF1_GPIO_Port, SEGF1_Pin, SET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGG1_GPIO_Port, SEGG1_Pin, RESET);
31
          break;
32
      case 3:
33
          HAL_GPIO_WritePin(SEGA1_GPIO_Port, SEGA1_Pin, RESET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGB1_GPIO_Port, SEGB1_Pin, RESET);
35
          HAL_GPIO_WritePin(SEGC1_GPIO_Port, SEGC1_Pin, RESET);
36
          HAL_GPIO_WritePin(SEGD1_GPIO_Port, SEGD1_Pin, RESET);
37
          HAL_GPIO_WritePin(SEGE1_GPIO_Port, SEGE1_Pin, SET);
38
          HAL_GPIO_WritePin(SEGF1_GPIO_Port, SEGF1_Pin, SET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGG1_GPIO_Port, SEGG1_Pin, RESET);
40
          break;
41
42
      case 4:
          HAL_GPIO_WritePin(SEGA1_GPIO_Port, SEGA1_Pin, SET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGB1_GPIO_Port, SEGB1_Pin, RESET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGC1_GPIO_Port, SEGC1_Pin, RESET);
45
          HAL_GPIO_WritePin(SEGD1_GPIO_Port, SEGD1_Pin, SET);
46
          HAL_GPIO_WritePin(SEGE1_GPIO_Port, SEGE1_Pin, SET);
47
          HAL_GPIO_WritePin(SEGF1_GPIO_Port, SEGF1_Pin, RESET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGG1_GPIO_Port, SEGG1_Pin, RESET);
49
          break;
      case 5:
51
          HAL_GPIO_WritePin(SEGA1_GPIO_Port, SEGA1_Pin, RESET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGB1_GPIO_Port, SEGB1_Pin, SET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGC1_GPIO_Port, SEGC1_Pin, RESET);
54
          HAL_GPIO_WritePin(SEGD1_GPIO_Port, SEGD1_Pin, RESET);
55
          HAL_GPIO_WritePin(SEGE1_GPIO_Port, SEGE1_Pin, SET);
56
          HAL_GPIO_WritePin(SEGF1_GPIO_Port, SEGF1_Pin, RESET);
57
          HAL_GPIO_WritePin(SEGG1_GPIO_Port, SEGG1_Pin, RESET);
          break;
59
      case 6:
60
          HAL_GPIO_WritePin(SEGA1_GPIO_Port, SEGA1_Pin, RESET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGB1_GPIO_Port, SEGB1_Pin, SET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGC1_GPIO_Port, SEGC1_Pin, RESET);
63
          HAL_GPIO_WritePin(SEGD1_GPIO_Port, SEGD1_Pin, RESET);
64
          HAL_GPIO_WritePin(SEGE1_GPIO_Port, SEGE1_Pin, RESET);
65
66
          HAL_GPIO_WritePin(SEGF1_GPIO_Port, SEGF1_Pin, RESET);
          HAL_GPIO_WritePin(SEGG1_GPIO_Port, SEGG1_Pin, RESET);
          break;
```



```
case 7:
           HAL_GPIO_WritePin(SEGA1_GPIO_Port, SEGA1_Pin, RESET);
70
           HAL_GPIO_WritePin(SEGB1_GPIO_Port, SEGB1_Pin, RESET);
71
           HAL_GPIO_WritePin(SEGC1_GPIO_Port, SEGC1_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGD1_GPIO_Port, SEGD1_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGE1_GPIO_Port, SEGE1_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGF1_GPIO_Port, SEGF1_Pin, SET);
75
           HAL_GPIO_WritePin(SEGG1_GPIO_Port, SEGG1_Pin, SET);
           break:
77
       case 8:
           HAL_GPIO_WritePin(SEGA1_GPIO_Port, SEGA1_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGB1_GPIO_Port, SEGB1_Pin, RESET);
80
           HAL_GPIO_WritePin(SEGC1_GPIO_Port, SEGC1_Pin, RESET);
81
           HAL_GPIO_WritePin(SEGD1_GPIO_Port, SEGD1_Pin, RESET);
82
           HAL_GPIO_WritePin(SEGE1_GPIO_Port, SEGE1_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGF1_GPIO_Port, SEGF1_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGG1_GPIO_Port, SEGG1_Pin, RESET);
85
           break:
86
       case 9:
87
           HAL_GPIO_WritePin(SEGA1_GPIO_Port, SEGA1_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGB1_GPIO_Port, SEGB1_Pin, RESET);
89
           HAL_GPIO_WritePin(SEGC1_GPIO_Port, SEGC1_Pin, RESET);
90
           HAL_GPIO_WritePin(SEGD1_GPIO_Port, SEGD1_Pin, RESET);
91
           HAL_GPIO_WritePin(SEGE1_GPIO_Port, SEGE1_Pin, SET);
92
           HAL_GPIO_WritePin(SEGF1_GPIO_Port, SEGF1_Pin, RESET);
93
           HAL_GPIO_WritePin(SEGG1_GPIO_Port, SEGG1_Pin, RESET);
94
           break;
95
       default:
96
           HAL_GPIO_WritePin(SEGA1_GPIO_Port, SEGA1_Pin, SET);
97
           HAL_GPIO_WritePin(SEGB1_GPIO_Port, SEGB1_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGC1_GPIO_Port, SEGC1_Pin, SET);
99
           HAL_GPIO_WritePin(SEGD1_GPIO_Port, SEGD1_Pin, SET);
100
           HAL_GPIO_WritePin(SEGE1_GPIO_Port, SEGE1_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGF1_GPIO_Port, SEGF1_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGG1_GPIO_Port, SEGG1_Pin, SET);
103
           break;
       }
105
106 }
void display7SEG2(int num) {
       switch (num){
108
       case 0:
           HAL_GPIO_WritePin(SEGA2_GPIO_Port, SEGA2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGB2_GPIO_Port, SEGB2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGC2_GPIO_Port, SEGC2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGD2_GPIO_Port, SEGD2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGE2_GPIO_Port, SEGE2_Pin, RESET);
114
           HAL_GPIO_WritePin(SEGF2_GPIO_Port, SEGF2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGG2_GPIO_Port, SEGG2_Pin, SET);
           break;
117
```



```
case 1:
           HAL_GPIO_WritePin(SEGA2_GPIO_Port, SEGA2_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGB2_GPIO_Port, SEGB2_Pin, RESET);
120
           HAL_GPIO_WritePin(SEGC2_GPIO_Port, SEGC2_Pin, RESET);
121
           HAL_GPIO_WritePin(SEGD2_GPIO_Port, SEGD2_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGE2_GPIO_Port, SEGE2_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGF2_GPIO_Port, SEGF2_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGG2_GPIO_Port, SEGG2_Pin, SET);
125
           break:
126
127
       case 2:
           HAL_GPIO_WritePin(SEGA2_GPIO_Port, SEGA2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGB2_GPIO_Port, SEGB2_Pin, RESET);
129
           HAL_GPIO_WritePin(SEGC2_GPIO_Port, SEGD2_Pin, SET);
130
           HAL_GPIO_WritePin(SEGD2_GPIO_Port, SEGD2_Pin, RESET);
131
           HAL_GPIO_WritePin(SEGE2_GPIO_Port, SEGE2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGF2_GPIO_Port, SEGF2_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGG2_GPIO_Port, SEGG2_Pin, RESET);
           break:
135
       case 3:
136
           HAL_GPIO_WritePin(SEGA2_GPIO_Port, SEGA1_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGB2_GPIO_Port, SEGB2_Pin, RESET);
138
           HAL_GPIO_WritePin(SEGC2_GPIO_Port, SEGC2_Pin, RESET);
139
           HAL_GPIO_WritePin(SEGD2_GPIO_Port, SEGD2_Pin, RESET);
140
           HAL_GPIO_WritePin(SEGE2_GPIO_Port, SEGE2_Pin, SET);
141
           HAL_GPIO_WritePin(SEGF2_GPIO_Port, SEGF2_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGG2_GPIO_Port, SEGG2_Pin, RESET);
143
           break;
144
145
       case 4:
           HAL_GPIO_WritePin(SEGA2_GPIO_Port, SEGA2_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGB2_GPIO_Port, SEGB2_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGC2_GPIO_Port, SEGC2_Pin, RESET);
148
           HAL_GPIO_WritePin(SEGD2_GPIO_Port, SEGD2_Pin, SET);
149
           HAL_GPIO_WritePin(SEGE2_GPIO_Port, SEGE2_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGF2_GPIO_Port, SEGF2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGG2_GPIO_Port, SEGG2_Pin, RESET);
           break;
       case 5:
           HAL_GPIO_WritePin(SEGA2_GPIO_Port, SEGA2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGB2_GPIO_Port, SEGB2_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGC2_GPIO_Port, SEGC2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGD2_GPIO_Port, SEGD2_Pin, RESET);
158
           HAL_GPIO_WritePin(SEGE2_GPIO_Port, SEGE2_Pin, SET);
159
           HAL_GPIO_WritePin(SEGF2_GPIO_Port, SEGF2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGG2_GPIO_Port, SEGG2_Pin, RESET);
161
           break;
       case 6:
163
164
           HAL_GPIO_WritePin(SEGA2_GPIO_Port, SEGA2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGB2_GPIO_Port, SEGB2_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGC2_GPIO_Port, SEGC2_Pin, RESET);
```



```
HAL_GPIO_WritePin(SEGD2_GPIO_Port, SEGD2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGE2_GPIO_Port, SEGE2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGF2_GPIO_Port, SEGF2_Pin, RESET);
169
           HAL_GPIO_WritePin(SEGG2_GPIO_Port, SEGG2_Pin, RESET);
171
           break:
       case 7:
           HAL_GPIO_WritePin(SEGA2_GPIO_Port, SEGA2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGB2_GPIO_Port, SEGB2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGC2_GPIO_Port, SEGC2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGD2_GPIO_Port, SEGD2_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGE2_GPIO_Port, SEGE2_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGF2_GPIO_Port, SEGF2_Pin, SET);
178
           HAL_GPIO_WritePin(SEGG2_GPIO_Port, SEGG2_Pin, SET);
179
           break;
       case 8:
           HAL_GPIO_WritePin(SEGA2_GPIO_Port, SEGA2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGB2_GPIO_Port, SEGB2_Pin, RESET);
183
           HAL_GPIO_WritePin(SEGC2_GPIO_Port, SEGC2_Pin, RESET);
184
           HAL_GPIO_WritePin(SEGD2_GPIO_Port, SEGD2_Pin, RESET);
185
           HAL_GPIO_WritePin(SEGE2_GPIO_Port, SEGE2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGF2_GPIO_Port, SEGF2_Pin, RESET);
187
           HAL_GPIO_WritePin(SEGG2_GPIO_Port, SEGG2_Pin, RESET);
188
189
           break:
190
       case 9:
           HAL_GPIO_WritePin(SEGA2_GPIO_Port, SEGA2_Pin, RESET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGB2_GPIO_Port, SEGB2_Pin, RESET);
192
           HAL_GPIO_WritePin(SEGC2_GPIO_Port, SEGC2_Pin, RESET);
193
           HAL_GPIO_WritePin(SEGD2_GPIO_Port, SEGD2_Pin, RESET);
194
           HAL_GPIO_WritePin(SEGE2_GPIO_Port, SEGE2_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGF2_GPIO_Port, SEGF2_Pin, RESET);
196
           HAL_GPIO_WritePin(SEGG2_GPIO_Port, SEGG2_Pin, RESET);
197
           break:
198
       default:
199
           HAL_GPIO_WritePin(SEGA2_GPIO_Port, SEGA2_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGB2_GPIO_Port, SEGB2_Pin, SET);
201
           HAL_GPIO_WritePin(SEGC2_GPIO_Port, SEGC2_Pin, SET);
202
           HAL_GPIO_WritePin(SEGD2_GPIO_Port, SEGD2_Pin, SET);
203
           HAL_GPIO_WritePin(SEGE2_GPIO_Port, SEGE2_Pin, SET);
204
           HAL_GPIO_WritePin(SEGF2_GPIO_Port, SEGF2_Pin, SET);
           HAL_GPIO_WritePin(SEGG2_GPIO_Port, SEGG2_Pin, SET);
206
           break:
207
208
209 }
210 int * led1;
211 int * led2;
212 int led_index = 0;
void update7SEG(){
   if (endTimer0()){
       setTimer0(10);
```



```
switch(led_index){
       case 0:
218
         //Turn on count led
         SEG_PORT -> ODR = Oxffff;
219
         display7SEG1(*led1 % 10);
         display7SEG2(*led1 / 10);
         HAL_GPIO_WritePin(ENO_GPIO_Port, ENO_Pin, RESET);
         HAL_GPIO_WritePin(EN1_GPIO_Port, EN1_Pin, SET);
223
         break:
224
       case 1:
         //Turn on mode led
         SEG_PORT->ODR = Oxffff;
227
         display7SEG1(*led2 % 10);
228
         display7SEG2(*led2 / 10);
         HAL_GPIO_WritePin(ENO_GPIO_Port, ENO_Pin, SET);
         HAL_GPIO_WritePin(EN1_GPIO_Port, EN1_Pin, RESET);
         break;
232
      default:
233
234
         break;
       led_index = (led_index + 1) % 2;
236
237
238 }
```

#### 1.6.2 Trafficlight source code

```
#include "led_display.h"
void setRed1(){
   HAL_GPIO_WritePin(RED1_GPIO_Port, RED1_Pin, RESET);
    HAL_GPIO_WritePin(GREEN1_GPIO_Port, GREEN1_Pin, SET);
    HAL_GPIO_WritePin(YELLOW1_GPIO_Port, YELLOW1_Pin, SET);
5
6 }
8 void setYellow1(){
  HAL_GPIO_WritePin(RED1_GPIO_Port, RED1_Pin, SET);
  HAL_GPIO_WritePin(GREEN1_GPIO_Port, GREEN1_Pin, SET);
   HAL_GPIO_WritePin(YELLOW1_GPIO_Port, YELLOW1_Pin, RESET);
12 }
13
void setGreen1(){
   HAL_GPIO_WritePin(RED1_GPIO_Port, RED1_Pin, SET);
15
   HAL_GPIO_WritePin(GREEN1_GPIO_Port, GREEN1_Pin, RESET);
    HAL_GPIO_WritePin(YELLOW1_GPIO_Port, YELLOW1_Pin, SET);
18 }
19
void setRed2(){
   HAL_GPIO_WritePin(RED2_GPIO_Port, RED2_Pin, RESET);
    HAL_GPIO_WritePin(GREEN2_GPIO_Port, GREEN2_Pin, SET);
HAL_GPIO_WritePin(YELLOW2_GPIO_Port, YELLOW2_Pin, SET);
```



```
24 }
25
void setYellow2(){
   HAL_GPIO_WritePin(RED2_GPIO_Port, RED2_Pin, SET);
   HAL_GPIO_WritePin(GREEN2_GPIO_Port, GREEN2_Pin, SET);
   HAL_GPIO_WritePin(YELLOW2_GPIO_Port, YELLOW2_Pin, RESET);
31
32 void setGreen2(){
HAL_GPIO_WritePin(RED2_GPIO_Port, RED2_Pin, SET);
   HAL_GPIO_WritePin(GREEN2_GPIO_Port, GREEN2_Pin, RESET);
  HAL_GPIO_WritePin(YELLOW2_GPIO_Port, YELLOW2_Pin, SET);
36 }
38 void toggleRed1(){
  HAL_GPIO_TogglePin(RED1_GPIO_Port, RED1_Pin);
40 }
41 void toggleYellow1(){
42 HAL_GPIO_TogglePin(YELLOW1_GPIO_Port, YELLOW1_Pin);
44 void toggleGreen1(){
HAL_GPIO_TogglePin(GREEN1_GPIO_Port, GREEN1_Pin);
46 }
47 void toggleRed2(){
   HAL_GPIO_TogglePin(RED2_GPIO_Port, RED2_Pin);
49 }
50 void toggleYellow2(){
HAL_GPIO_TogglePin(YELLOW2_GPIO_Port, YELLOW2_Pin);
void toggleGreen2(){
  HAL_GPIO_TogglePin(GREEN2_GPIO_Port, GREEN2_Pin);
55 }
57 void clearLed(){
   HAL_GPIO_WritePin(RED1_GPIO_Port, RED1_Pin, SET);
   HAL_GPIO_WritePin(GREEN1_GPIO_Port, GREEN1_Pin, SET);
59
   HAL_GPIO_WritePin(YELLOW1_GPIO_Port, YELLOW1_Pin, SET);
60
   HAL_GPIO_WritePin(RED2_GPIO_Port, RED2_Pin, SET);
61
   HAL_GPIO_WritePin(GREEN2_GPIO_Port, GREEN2_Pin, SET);
    HAL_GPIO_WritePin(YELLOW2_GPIO_Port, YELLOW2_Pin, SET);
63
64 }
```

#### 1.7 Exercise 7

```
void fsm_modify(){
switch(status3){
case RED1_MODIFY:
    //set mode to display
mode = 2;
```



```
if(endTimer1()) {
        setTimer1(100);
        toggleLEDs(mode);
9
      if(Press_button(SET_VALUE)) {
10
        clearLed();
11
        red1_duration = time_input * 100;
12
        time_input = 1;
13
        status3 = YELLOW1_MODIFY;
14
15
      if(Press_button(SET_TIMER)) {
17
        time_input = (time_input + 1) % 100;
        if(time_input == 0) time_input = 1;
18
19
      if(Press_button(CONTROL)){
20
21
        clearLed();
        time_input = 1;
22
        status3 = YELLOW1_MODIFY;
23
24
25
      break;
     case RED2_MODIFY:
26
      mode = 5;
27
      if(endTimer1()) {
28
        setTimer1(100);
29
        toggleLEDs(mode);
31
      if(Press_button(SET_VALUE)) {
32
        clearLed();
33
34
        red2_duration = time_input * 100;
        time_input = 1;
35
        status3 = YELLOW2_MODIFY;
36
37
      if(Press_button(SET_TIMER)) {
38
        time_input = (time_input + 1) % 100;
40
        if(time_input == 0) time_input = 1;
41
      if(Press_button(CONTROL)) {
42
        clearLed();
43
        time_input = 1;
        status3 = YELLOW2_MODIFY;
45
      }
46
     break;
```



#### 1.8 Exercise 8

```
case YELLOW1_MODIFY:
      mode = 3;
2
      if(endTimer1()) {
       setTimer1(100);
        toggleLEDs(mode);
5
6
      if (Press_button(SET_VALUE)){
        clearLed();
        yellow1_duration = time_input * 100;
9
        time_input = 1;
10
        status3 = GREEN1_MODIFY;
12
13
      if(Press_button(SET_TIMER)) {
        time_input = (time_input + 1) % 100;
14
        if(time_input == 0) time_input = 1;
15
16
      if(Press_button(CONTROL)){
17
18
        clearLed();
        time_input = 1;
19
        status3 = GREEN1_MODIFY;
20
21
22
      break;
    case YELLOW2_MODIFY:
23
24
      mode = 6;
      if(endTimer1()) {
25
        setTimer1(100);
26
        toggleLEDs(mode);
28
      if(Press_button(SET_VALUE)){
29
30
        clearLed();
31
        yellow2_duration = time_input * 100;
        time_input = 1;
32
        status3 = GREEN2_MODIFY;
33
34
      if(Press_button(SET_TIMER)) {
35
        time_input = (time_input + 1) % 100;
        if(time_input == 0) time_input = 1;
37
38
      if(Press_button(CONTROL)) {
39
        clearLed();
40
41
        time_input = 1;
        status3 = GREEN2_MODIFY;
42
      }
43
     break;
44
```



#### 1.9 Exercise 9

```
void updateLEDMatrix(int index)case GREEN1_MODIFY:
      mode = 4;
      if(endTimer1()) {
        setTimer1(100);
        toggleLEDs(mode);
5
6
      if(Press_button(SET_VALUE)) {
        clearLed();
        green1_duration = time_input * 100;
9
        time_input = 1;
10
        status3 = RED2_MODIFY;
12
13
      if(Press_button(SET_TIMER)) {
        time_input = (time_input + 1) % 100;
14
        if(time_input == 0) time_input = 1;
15
16
      if(Press_button(CONTROL)) {
17
18
        clearLed();
        time_input = 1;
19
        status3 = RED2_MODIFY;
20
21
22
      break;
    case GREEN2_MODIFY:
23
24
      mode = 7;
      if (endTimer1()){
25
        setTimer1(100);
26
        toggleLEDs(mode);
28
      if(Press_button(SET_VALUE)) {
29
30
          clearLed();
31
           green2_duration = time_input * 100;
          time_input = 1;
32
          return_flag1 = return_flag2 = 1;
33
           status3 = DELAY;
34
          led1 = &countdown1;
35
           led2 = &countdown2;
37
38
       if(Press_button(SET_TIMER)) {
39
           time_input = (time_input % 99) + 1;
40
41
42
       if(Press_button(CONTROL)) {
43
           clearLed();
44
           time_input = 1;
           return_flag1 = return_flag2 = 1;
46
           status3 = DELAY;
47
         led1 = &countdown1;
```

#### Ho Chi Minh University of Technology Faculty of Computer Science and Engineering

```
19     led2 = &countdown2;
50     }
51     break;
```

#### 1.10 Exercise 10

- You can get the source code in the link Github before.



## References