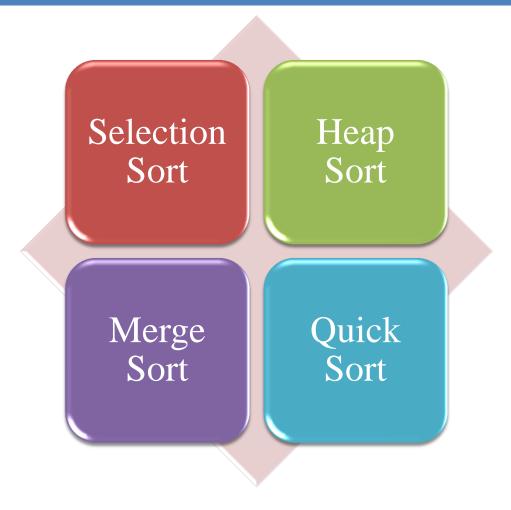
Cấu trúc dữ liệu và giải thuật

CÁC THUẬT TOÁN SẮP XẾP

Văn Chí Nam – Nguyễn Thị Hồng Nhung – Đặng Nguyễn Đức Tiến Vũ Thanh Hưng

Nội dung



Cấu trúc dữ liệu và giải thuật - HCMUS 2011

Giới thiệu

Bài toán sắp xếp Các thuật toán sắp xếp

Giới thiệu

- Bài toán sắp xếp: Sắp xếp là quá trình xử lý một danh sách các phần tử để đặt chúng theo một thứ tự thỏa yêu cầu cho trước
- Ví dụ: danh sách trước khi sắp xếp:

Danh sách sau khi sắp xếp:

 Thông thường, sắp xếp giúp cho việc tìm kiếm được nhanh hơn.

Giới thiệu

- Các phương pháp sắp xếp thông dụng:
 - Bubble Sort O(n²)
 - Selection Sort O(n²)
 - Insertion Sort $O(n^2)$
 - Quick Sort O(nlog₂n)
 - Merge Sort O(nlog₂n)
 - Heap Sort O(nlog₂n)
 - Radix Sort O(n)
- Cần tìm hiểu các phương pháp sắp xếp và lựa chọn phương pháp phù hợp khi sử dụng.

Sắp xếp chọn

Selection Sort



- Mô phỏng cách sắp xếp tự nhiên nhất trong thực tế
 - □ Chọn phần tử nhỏ nhất và đưa về vị trí đúng là đầu dãy hiện hành.
 - Sau đó xem dãy hiện hành chỉ còn n-1 phần tử.
 - □ Lặp lại cho đến khi dãy hiện hành chỉ còn 1 phần tử.

Thuật toán

Các bước của thuật toán:

- $_{\odot}$ Bước 1. Khởi gán i=0.
- Bước 2. Bước lặp:
 - 2.1. *Tìm a[min]* nhỏ nhất trong dãy từ a[i] đến a[n-1]
 - 2.2. *Hoán vị a[min] và a[i]*
- Bước 3. So sánh i và n:
 - Nếu $i \le n$ thì *tăng i thêm 1* và lặp lại bước 2.
 - Ngược lại: Dừng thuật toán.

Chú ý:

```
void SelectionSort(int a[], int n)
   for(int i = 0; i < n-1; i++)
       for(int j = i+1; j < n; j++)
              if(a[i]>a[j])
                     HoanVi(a[i], a[j]);
```

Sắp xếp nhanh

Quick Sort



- Giải thuật: dựa trên việc phân hoạch dãy ban đầu thành 2 phần:
 - Dãy con 1: a_0 , a_1 , ..., a_i có giá trị nhỏ hơn x
 - Dãy con 2: a_i, ..., a_{n-1} có giá trị lớn hơn x.

Dãy ban đầu được phân thành 3 phần:

a _k <x< th=""><th>$a_k = x$</th><th>a_k>x</th></x<>	$a_k = x$	a _k >x
k = 0i	k = i+1 j	k = j+1, n-1

- Phần 2 đã có thứ tự
- Phần 1, 3: cần sắp thứ tự, tiến hành phân hoạch từng dãy con theo cách phân hoạch dãy ban đầu

Thuật toán – Giai đoạn phân hoạch

- 1. Chọn phần tử a[k] trong dãy là giá trị mốc, 0 ≤ k ≤ r-1
 - Gán x = a[k], i = I, j = r.
 - Thường chọn phần tử ở giữa dãy: k = (I+r)/2
- 2. Phát hiện và hiệu chỉnh cặp phần tử a[i], a[j] sai vị trí:
 - 2.1. Trong khi (a[i] < x), tăng i.</p>
 - 2.2. Trong khi (a[j] >x), giảm j.
 - 2.3. Nếu i <= j thì:
 - Hoán vị a[i], a[j],
 - Tăng i và giảm j
- 3. So sánh i và j:
 - Nếu i < j: lặp lại bước 2</p>
 - Ngược lại: dừng phân hoạch.

Thuật toán Quick Sort

Bước 1: phân hoạch dãy ban đầu thành 3 dãy:

- Dãy 1: $a_1 \dots a_i < x$
- Dãy 2: $a_{i+1} \dots a_{i-1} = x$
- Dãy 3: $a_i \dots a_r > x$
- Bước 2: sắp xếp:
 - Nếu l < j : phân hoạch dãy a₁ ... a_j
 - Nếu i < r : phân hoạch dãy a_i ... a_r

1. Phân hoạch dây ban đầu: I = 0, r = 7, x = a[3]

$$i=0, j=5; i=2, j=4$$

→
$$i = 3, j = 3$$

1.1 Phân hoạch đoạn I = 0, r = 3, x = a[1]

$$i=0, j=1$$

$$\rightarrow$$
 i=1. i = 0







→
$$i=1, j=0$$

1.1.1Phân hoạch đoạn I = 0, r = 0 → một phần tử→không sắp xếp

1.1.2Phân hoạch đoạn I = 1, r = 3, x = a[2]

$$i=1, j=2$$



$$=2, j = 1$$



Ví dụ (tt)

- 1.1.2.1 Phân hoạch đoạn I = 1, r = 1 → một phần tử→không sắp xếp
- 1.1.2.2Phân hoạch đoạn I = 2, r = 3, x = a[2]

$$i = 2, j = 2$$
 2 3 6 7 8 15 9 17
 $\Rightarrow i = 3, j = 1$

1.2 Phân hoạch đoạn I = 3, r = 7, x = a[5]

$$i=5, j=6$$
 2 3 6 7 8 15 9 17 \rightarrow $i=6, j=5$

• 1.2.1Phân hoạch đoạn I = 3, r = 5, x = a[4]

$$i=4, j=4$$
 2 3 6 7 8 9 15 17

1.2.2 Phân hoạch đoạn I = 6, r = 7, x = a[6]
 i=6, j = 6

$$\rightarrow$$
 i=7, j = 5 Cấu trúc dư liệu va giai thuật – HCMUS 2011

Code

```
void QuickSort(int a[], int I, int r)
   i = l; j = r; x = a[(1+r)/2];
    do {
       while (a[i] < x) i++;
       while (a[j] > x) j--;
       if (i \le j)
          HoanVi(a[i], a[j]);
          i++; j--;
    \} while (i < j);
    if (1 < j)
       QuickSort(a, I, j);
    if (i < r)
       QuickSort(a, i, r);
```

- 1
 - **1.1**
 - **1.1.1**
 - **1.1.2**
 - **1.2**
 - **1.2.1**
 - **1.2.2**

Bài tập

 Chạy tay thuật toán Quick Sort để sắp xếp mảng A trong 2 trường hợp tăng dần và giảm dần.

 $A = \{2, 9, 5, 12, 20, 15, -8, 10\}$

Quick Sort

- Đánh giá giải thuật:
 - Hiệu quả phụ thuộc vào việc chọn giá trị mốc
 - Tốt nhất là phần tử median.
 - Nếu phần tử mốc là cực đại hay cực tiểu thì việc phân hoạch không đồng đều.
 - Bảng tổng kết:

	Độ phức tạp
Tốt nhất	n*log(n)
Trung bình	n*log(n)
Xấu nhất	n^2

Sắp xếp vun đống

Heap Sort



- Ý tưởng: khi tìm phần tử nhỏ nhất ở bước i, phương pháp Selection sort không tận dụng được các thông tin đã có nhờ vào các phép so sánh ở bước i-1 → cần khắc phục nhược điểm này.
- J. Williams đã đề xuất phương pháp sắp xếp Heapsort.

Heap

• Định nghĩa Heap:

■ Giả sử xét trường hợp sắp xếp tăng dần, Heap được định nghĩa là một dãy các phần tử $a_1, a_{l+1}, \dots a_r$ thỏa: với mọi i thuộc [l,r] (chỉ số bắt đầu từ 0)

```
\begin{aligned} a_i &\geq a_{2i+1} \\ a_i &\geq a_{2i+2} \; \{(a_i, a_{2i+1}), \, (a_i, a_{2i+2}) \; l \grave{a} \; \text{các cặp phần tử liên đới} \} \end{aligned}
```

Các tính chất của Heap

- Nếu a_l, a_{l+1}, ... a_r là một heap thì phần tử a_l (đầu heap) luôn là phần tử lớn nhất.
- Mọi dãy a_i , a_{i+1} , ... a_r với 2i + 1 > r là heap.

Thuật toán

- Giai đoạn 1: Hiệu chỉnh dãy ban đầu thành heap (bắt đầu từ phần tử giữa của dãy)
- Giai đoạn 2: sắp xếp dựa trên heap.
 - Bước 1: đưa phần tử lớn nhất về vị trí đúng ở cuối dãy
 - Bước 2:
 - Loại bỏ phần tử lớn nhất ra khỏi heap: r = r 1
 - Hiệu chỉnh lại phần còn lại của dãy.
 - Bước 3: So sánh r và 1:
 - Nếu r > I thì lặp lại bước 2.
 - Ngược lại, dừng thuật toán.

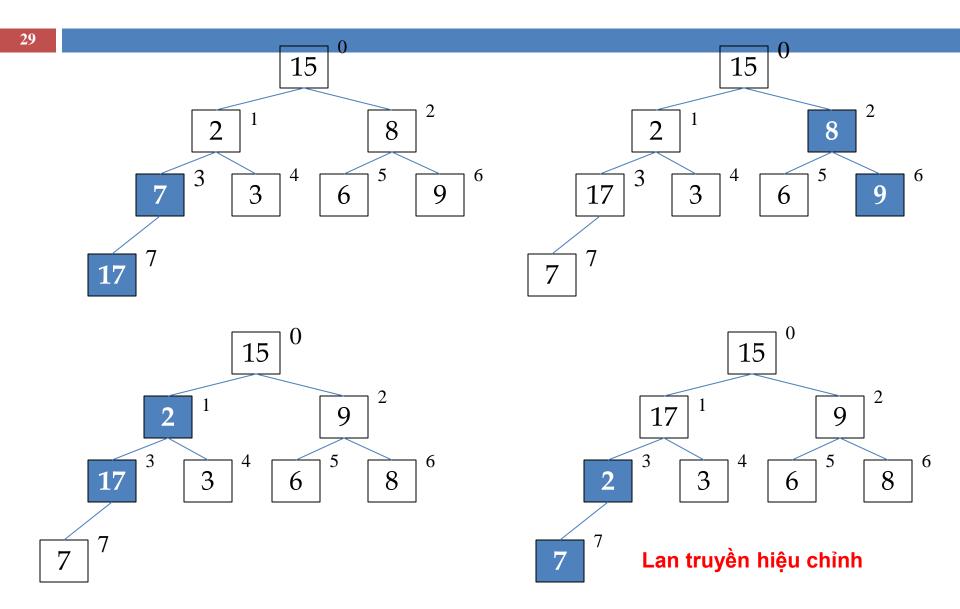
Mã giả (Tựa ngôn ngữ lập trình C):

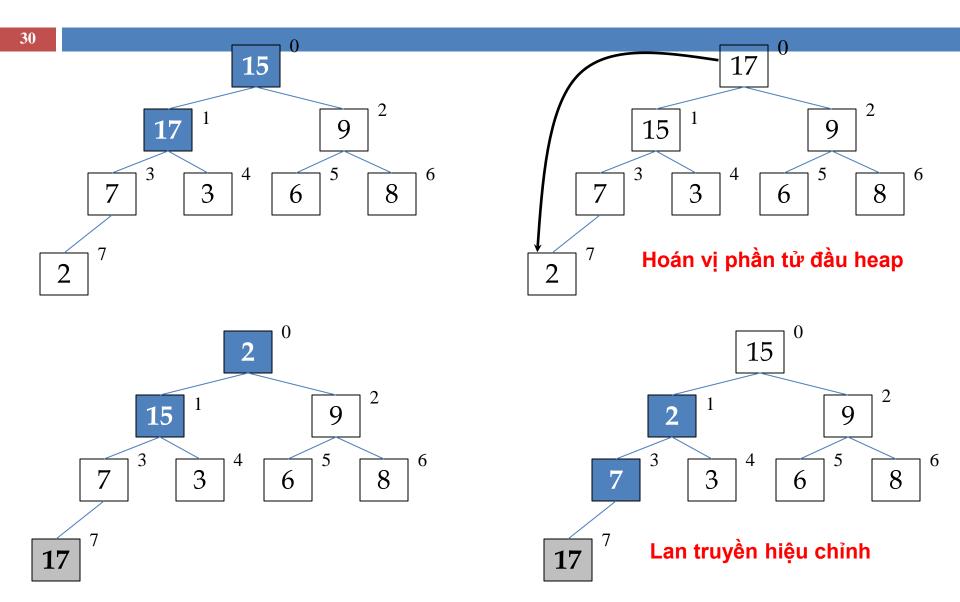
```
void HeapSort(int a[], int n)
  TaoHeap (a, n-1);
  r = n-1;
  while (r > 0)
     HoanVi(a[0], a[r]);
      r = r - 1;
     HieuChinh(a, 0, r);
```

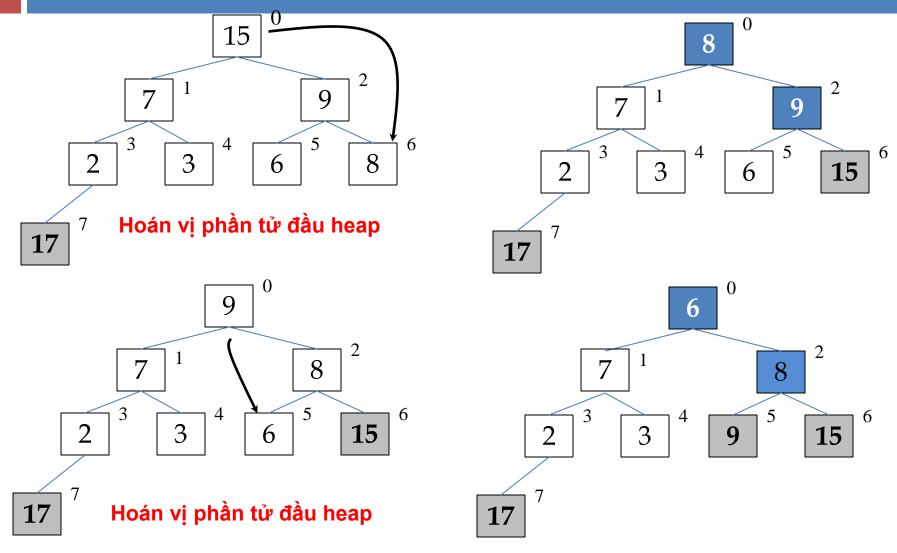
• Mã giả: void TaoHeap(int a[], int r) int 1 = r/2; while (1 > 0)HieuChinh(a,l,r); 1 = 1 - 1;

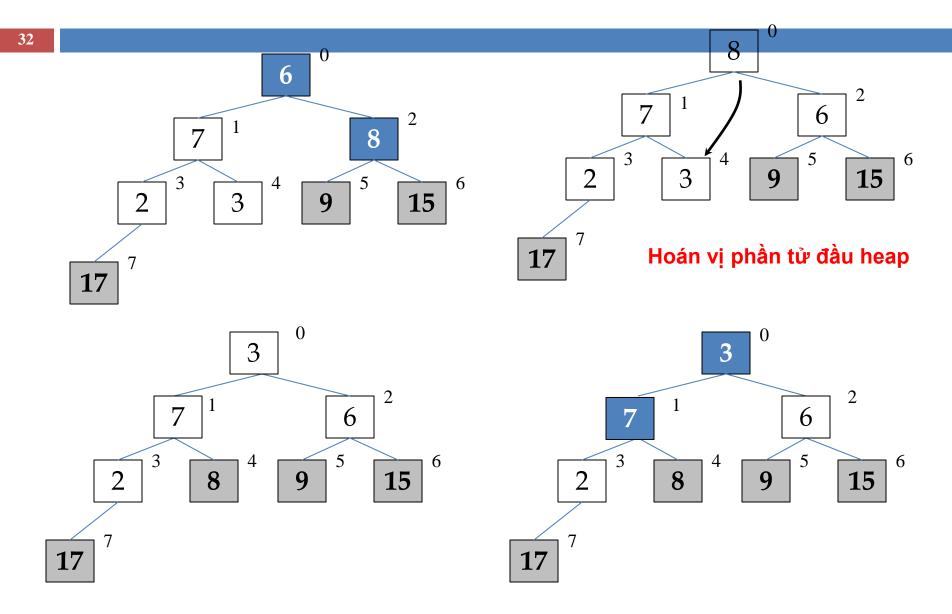
```
Mã giả:
void HieuChinh(int a[], int l, int r)
  i = 1; j = 2*i+1; x = a[i];
  while (j \ll r)
       if (có đủ 2 phần tử liên đới)
              //xác định phần tử liên đới lớn nhất
       if (a[j] < x) //thỏa quan hệ liên đới
              //dùng
       else
              //hiệu chỉnh
           //xét khả năng hiệu chỉnh lan truyền
```

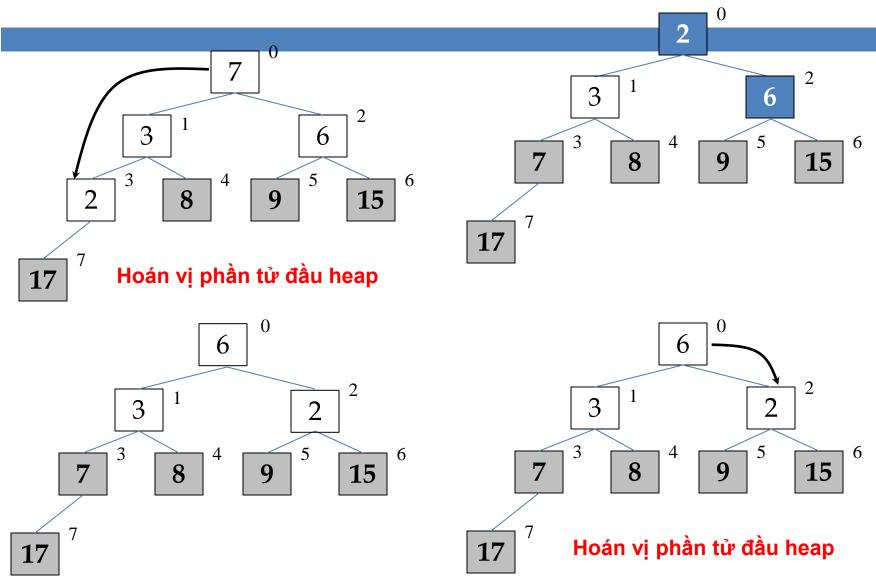
Cấu trúc dữ liệu và giải thuật - HCMUS 2011

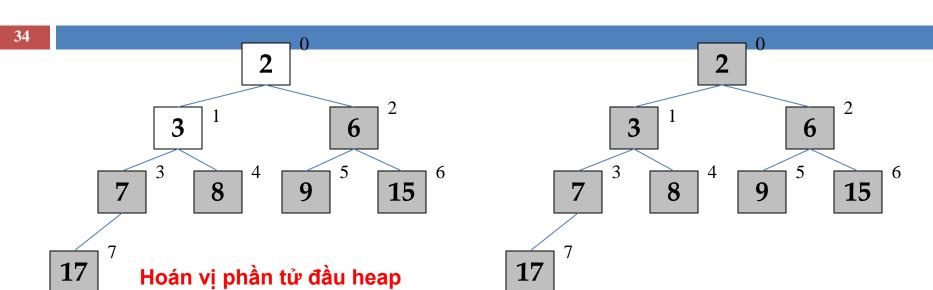












Mảng sau khi sắp xếp:

2 3 6 7 8 9 15 17

- Đánh giá giải thuật:
 - Độ phức tập của giải thuật trong trường hợp xấu nhất là O(nlog₂n)

Sắp xếp trộn

Merge Sort

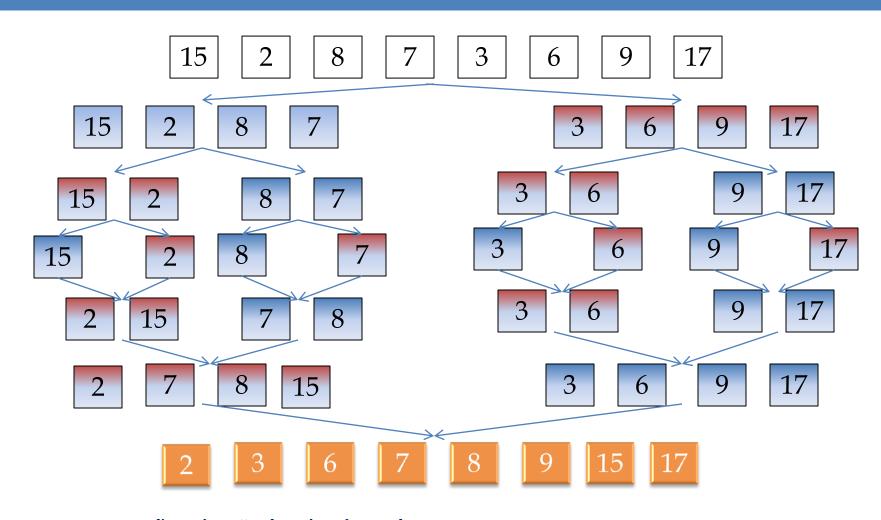
Giới thiệu

- Thực hiện theo hướng chia để trị.
- Do John von Neumann đề xuất năm 1945.

Giải thuật

- Nếu dãy có chiều dài là 0 hoặc 1: đã được sắp xếp.
- Ngược lại:
 - □ Chia dãy thành 2 dãy con (chiều dài tương đương nhau).
 - Sắp xếp trên từng dãy con bằng thuật toán Merge Sort.
 - Trộn 2 dãy con (đã được sắp xếp) thành một dãy mới đã được sắp xếp.





Cấu trúc dữ liệu và giải thuật - HCMUS 2011

Giải thuật

- Input: Dãy A và các chỉ số left, right (sắp xếp dãy A gồm các phần tử có chỉ số từ left đến right).
- Output: Dãy A đã được sắp xếp

```
MergeSort(A, left, right)
{
    if (left < right) {
        mid = (left + right)/2;
        MergeSort(A, left, mid);
        MergeSort(A, mid+1, right);
        Merge(A, left, mid, right);
    }
}</pre>
```

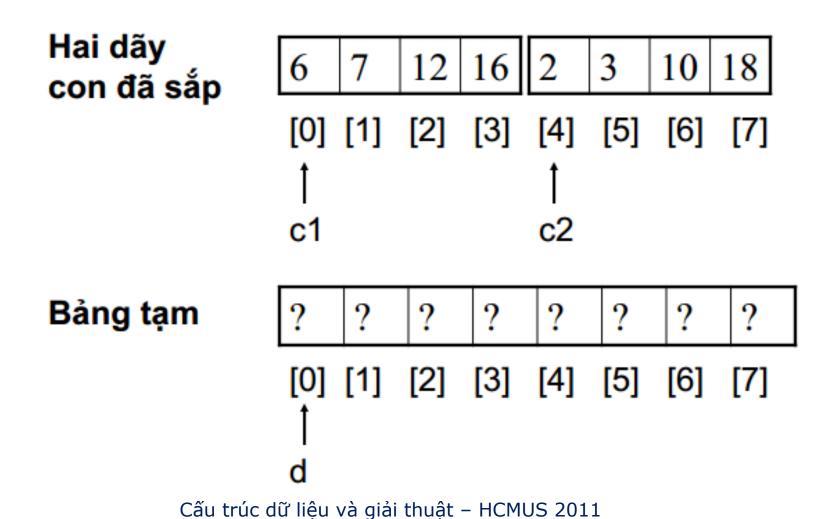
Thao tác trộn

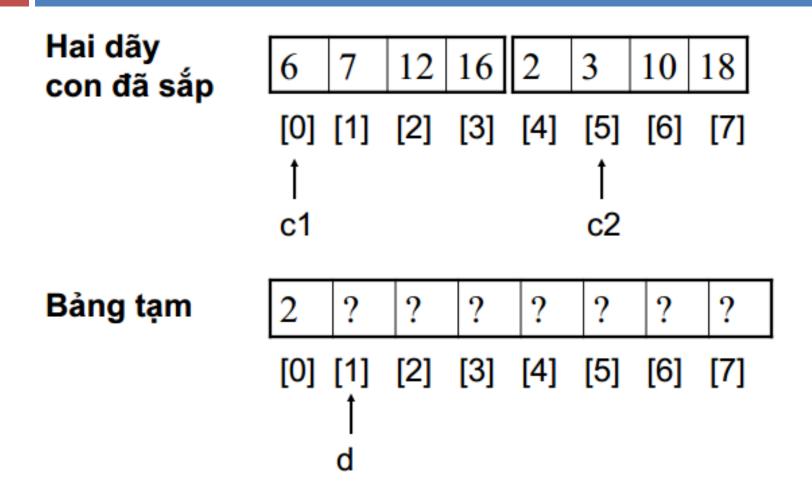
```
void Merge(int a[], int Left, int Mid, int Right)
   // c1, c2: vị trí hiện tại trên dãy con trái, dãy con phải
   // d: vị trí hiện tại trên dãy tạm
   for(int d=Left, int c1=Left, c2=Mid+1; (c1 \leq Mid) && (c2 \leq Right); d++)
        if (a[c1] < a[c2]) { // lấy phần tử trên dãy con trái
              TempArray[d] = a[c1]; c1++;
        else { // lấy phần tử trên dãy con phải
              TempArray[d] = a[c2]; c2++;
         } // end if
   } // end for
```

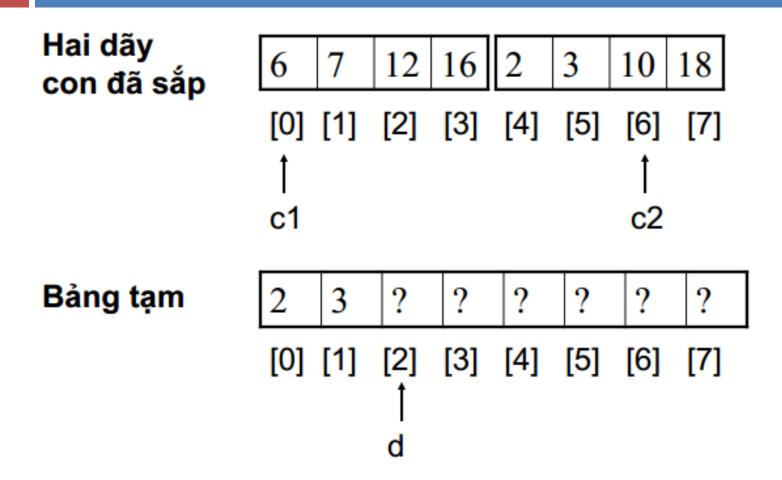
Cấu trúc dữ liệu và giải thuật - HCMUS 2011

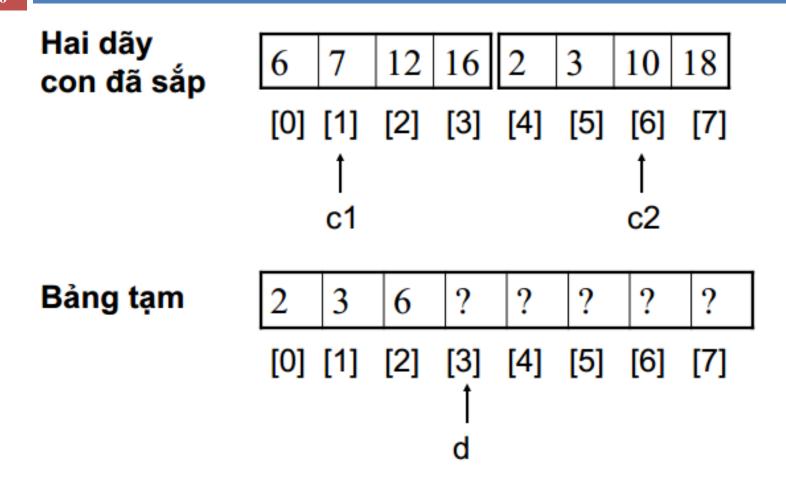
Thao tác trộn

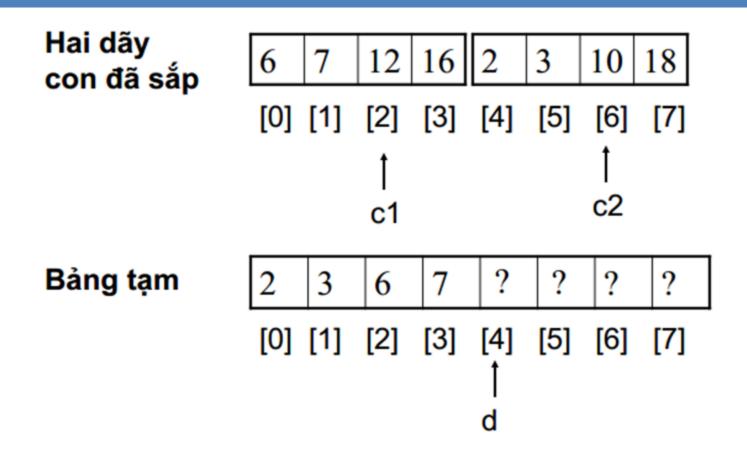
```
// Khi 1 trong 2 dãy đã hết phần tử...
// nếu dãy bên trái còn dư → chép vào mảng tạm
for(; c1 \le Mid; c1++, d++) TempArray[d] = a[c1];
// nếu dãy bên phải còn dư → chép vào mảng tạm
for(; c2 \le Right; c2++, d++) TempArray[d] = a[c2];
// Sau khi trộn, copy mảng tạm trở lại mảng gốc
for (d=Left; d\leq Right; d++) {
       a[d] = TempArray[d];
// end of Merge
```

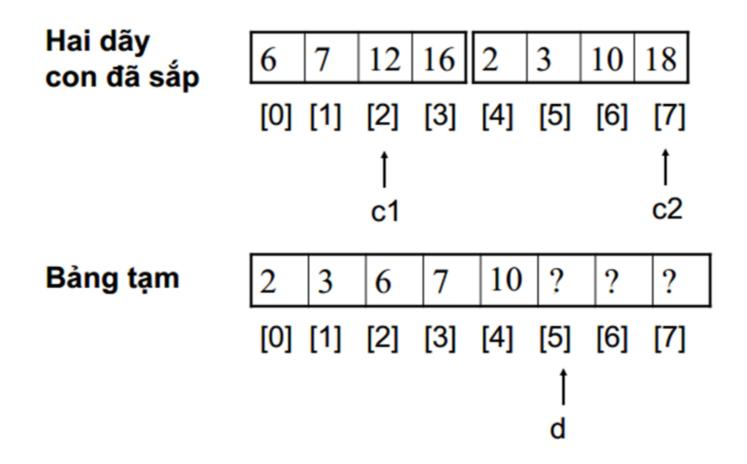


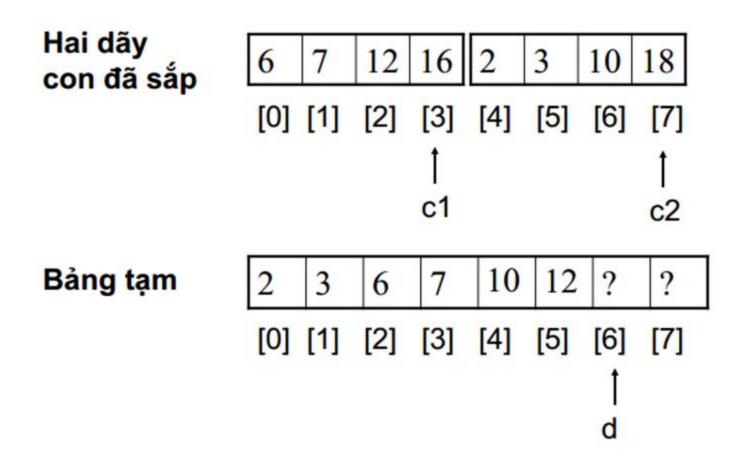


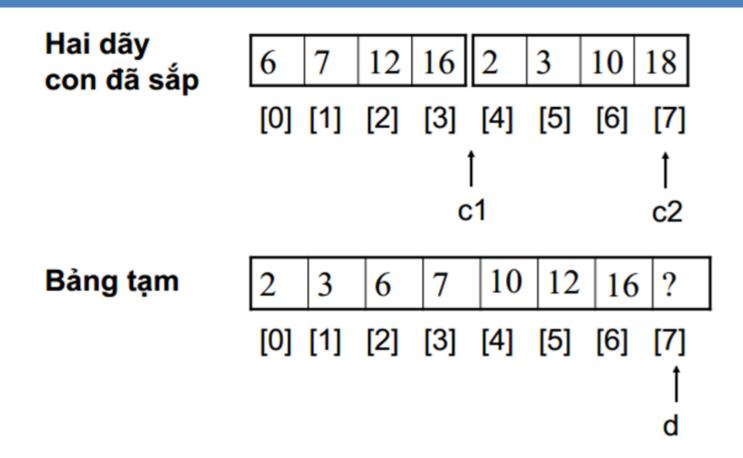




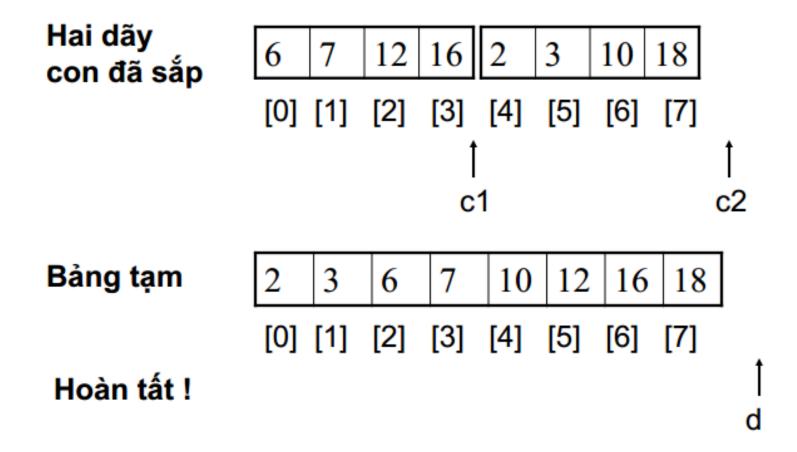


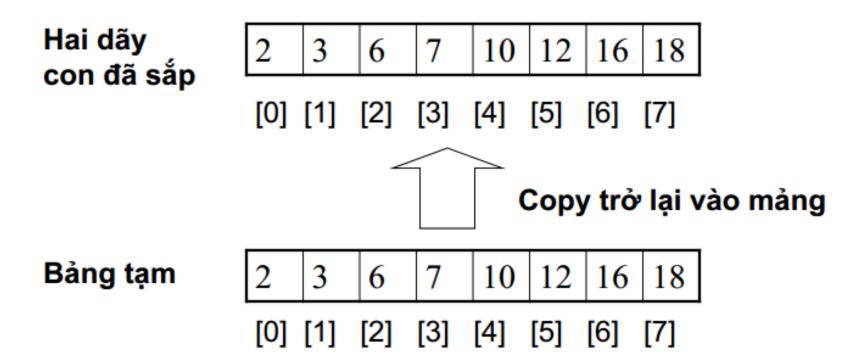






Hai dãy 12 10 16 con đã sắp [3] [4] [5] c₁ Bảng tạm 6 [3] [5] [6] [4]

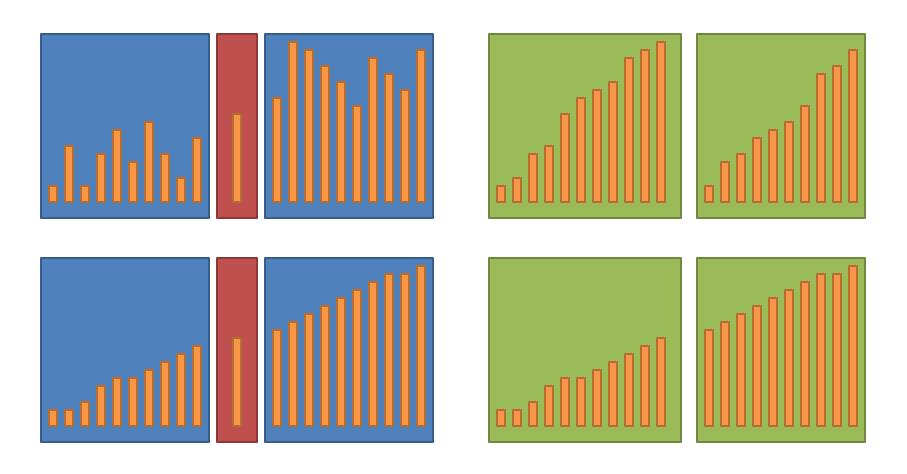




Đánh giá

- Số lần chia các dãy con: log₂n
- Chi phí thực hiện việc trộn hai dãy con đã sắp xếp tỷ lệ thuận với n.
- Chi phí của Merge Sort là O(nlog₂n)
- Thuật toán không sử dụng thông tin nào về đặc tính của dãy cần sắp xếp => chi phí thuật toán là không đổi trong mọi trường hợp

So sánh tư tưởng sắp xếp giữa Quick sort và Merge sort



Cấu trúc dữ liệu và giải thuật - HCMUS 2011



Kết luận

- Các thuật toán Bubble sort, Selection sort, Insertion sort
 - □ Cài đặt thuật toán đơn giản.
 - □ Chi phí của thuật toán cao: O(n²).
- Heap sort được cải tiến từ Selection sort nhưng chi phí thuật toán thấp hơn hẳn (O(nlog₂n))

Kết luận

- Các thuật toán Quick sort, Merge sort là những thuật toán theo chiến lược chia để trị.
 - □ Cài đặt thuật toán phức tạp
 - □ Chi phí thuật toán thấp: O(nlog₂n)
 - Rất hiệu quả khi dùng danh sách liên kết.
 - Trong thực tế, Quick sort chạy nhanh hơn hẳn Merge sort và Heap sort.

Kết luận

 Người ta chứng minh O(nlog₂n) là ngưỡng chặn dưới của các thuật toán sắp xếp dựa trên việc so sánh giá trị của các phần tử.

Hởi và Đáp