

BÁO CÁO BÀI TẬP

LÝ THUYẾT ĐỒ THỊ

I. Cấu trúc chương trình giải quyết các bài toán:

Bài 1: [THANHPHO] Tìm cây khung ngắn nhất

Hướng giải quyết: Sử dụng ma trận kề để lưu khoảng cách giữa các cạnh, sau đó dùng thuật toán Prim để tìm cây khung ngắn nhất.

- Cấu trúc:

```
struct Vertice
{
    float _x;
    float _y;
    int _parent;
    float _value;
    bool _visited;
};
```

// Cấu trúc của một đỉnh trong đồ thị

x, y là tọa độ của đỉnh

lưu dấu phần tử trước nối với đỉnh

lưu khoảng cách từ đỉnh parent đến đỉnh

đánh dấu đỉnh đã thuộc cây khung hay chưa

```
class Graph
{
private:
    Vertice *list;
    int n;
    float **map;
};
```

// Cấu trúc của một đồ thị

lưu danh sách các đỉnh

số lượng đỉnh trong đồ thị

ma trận kề lưu khoảng cách giữa các đỉnh

- Các phương thức:

```
float Distance(Vertice u, Vertice v)
{
    return sqrt((u._x - v._x) * (u._x - v._x) + (u._y - v._y) * (u._y - v._y));
}
```

// Hàm tính khoảng cách giữa đỉnh u và đỉnh v

```
void Graph::CreateDistance()
{
    map = new float*[n];
    for (int i = 0; i < n; i++)
        map[i] = new float[n];

    for (int i = 0; i < n; i++)
    {
        map[i][i] = 0;
        for (int j = i + 1; j < n; j++)
        {
            float tmp = Distance(list[i], list[j]);
            map[i][j] = tmp;
            map[j][i] = tmp;
        }
    }
}
```

// Hàm tạo giá trị cho ma trận kề

// Khởi tạo ma trận kề n * n (n: số đỉnh đồ thị)

// K/c từ một đỉnh tới chính nó bằng 0

// Do đồ thị vô hướng nên có tính đối xứng

```

    }
}

Graph::Graph() // Hàm khởi tạo đồ thị từ file dữ liệu
{
    fin >> n;
    list = new Vertice[n];

    for (int i = 0; i < n; i++) // Mặc định ban đầu
    {
        fin >> list[i]._x >> list[i]._y;
        list[i]._parent = -1; // parent của mỗi đỉnh là -1
        list[i]._value = MAX_INT; // value = +∞
        list[i]._visited = false; // chưa có đỉnh nào thuộc cây khung
    }
}

void Graph::Prim() // Tìm cây khung ngắn nhất với Prim
{
    list[0]._value = 0; // Bắt đầu duyệt từ đỉnh 0 nên value[0] = 0

    for (EdgeCount = 0; EdgeCount < n; EdgeCount++) // Do có n đỉnh nên sẽ có (n - 1) cạnh
    {
        min = MAX_INT;
        for (int i = 0; i < n; i++) // Chọn đỉnh u chưa có trong cây khung có value nhỏ nhất
            if (!list[i]._visited && list[i]._value < min)
            {
                min = list[i]._value;
                u = i;
            }

        list[u]._visited = true; // Đánh dấu điểm tìm được thuộc cây khung

        for (int v = 0; v < n; v++) // Tính lại value[v] với v chưa thuộc cây khung
            if (map[u][v] < list[v]._value && u != v & !list[v]._visited)
            {
                list[v]._parent = u; // Lưu vết, đỉnh nối với v cho k/c ngắn nhất là đỉnh u
                list[v]._value = map[u][v]; // Tối ưu value[v]
            }
    }
}

void Graph::PrintResult()
{
    float sum = 0; // Tổng chi phí để xây dựng cây khung = tổng các value
    int u;
    for (int i = 0; i < n; i++)
        sum += list[i]._value;
}

```

```

for (int v = 1; v < n; v++) // Các cạnh của cây khung là parent[i] - i
{
    u = list[v]._parent;
    fout << list[u]._x << " " << list[u]._y << " " << list[v]._x << " " << list[v]._y << endl;
}
}

```

- Nhận xét:

Một cách lập trình đơn giản sử dụng ma trận kề và tìm kiếm toàn bộ mảng để tìm cạnh có trọng số nhỏ nhất có thời gian chạy $O(V^2)$. Để cải tiến chương trình có thể sử dụng cấu trúc dữ liệu đồng nhị phân và danh sách kề, có thể giảm thời gian chạy xuống $O(E \log V)$ và cấu trúc dữ liệu đồng Fibonacci phức tạp hơn, có thể giảm thời gian chạy xuống $O(E + V \log V)$, nhanh hơn thuật toán trước khi đồ thị có số cạnh $E = \omega(V)$.

Bài 2: [CITIES] Tìm cây khung ngắn nhất

Hướng giải quyết: Sử dụng danh sách kề để lưu các cạnh, sau đó dùng thuật toán Kruskal để tìm cây khung ngắn nhất.

- Cấu trúc:

```
#define edge pair<int,int>
```

// Cấu trúc của một cạnh, với mỗi đầu là chỉ mục của đỉnh

```
class Graph
```

```
{
```

```
private:
```

```
    vector<pair<float, edge>> G;
```

// Đồ thị ban đầu, có n đỉnh, $n * (n - 1)$ cạnh

```
    vector<pair<float, edge>> T;
```

// Đồ thị cây khung có n đỉnh, $(n - 1)$ cạnh

```
    int *parent;
```

// Lưu dấu gốc

```
    int V;
```

// Số đỉnh của đồ thị

```
public:
```

```
};
```

- Các phương thức:

// Thêm cạnh vào danh sách liên kết, w là k/c giữa đỉnh u và đỉnh v

```
void Graph::AddWeightedEdge(int u, int v, float w)
```

```
{
```

```
    G.push_back(make_pair(w, edge(u, v)));
```

```
}
```

```
int Graph::find_set(int i) // Trả id của tập hợp chứa i
```

```
{
```

```
    // Nếu đỉnh  $i$  là gốc
```

```
    if (i == parent[i])
```

```
        return i;
```

```
    else
```

```
        // Ngược lại thì đệ quy tìm gốc của parent[i]
```

```
        return find_set(parent[i]);
```

```
}
```

```
void Graph::union_set(int u, int v) // Nối 2 đỉnh  $u$  và  $v$ 
```

```

{
    parent[u] = parent[v];
}

```

Graph::Graph() // Khởi tạo đồ thị

```

{
    // Đọc dữ liệu từ file
    fin >> V;
    Point *list = new Point[V];
    for (int i = 0; i < V; i++)
        fin >> list[i]._id >> list[i]._x >> list[i]._y;
    fin.close();

    // Khởi tạo đồ thị ban đầu
    parent = new int[V];

    for (int i = 0; i < V; i++)
        parent[i] = i;

    G.clear();
    T.clear();

    // Tạo danh sách liên kết
    Point u, v;
    for (int i = 0; i < V; i++)
    {
        for (int j = i + 1; j < V; j++)
        {
            u = list[i];
            v = list[j];
            float tmp = Distance(u, v);
            AddWeightedEdge(u._id - 1, v._id - 1, tmp);
            AddWeightedEdge(v._id - 1, u._id - 1, tmp);
        }
    }
    delete[] list;
}

```

void Graph::kruskal() // Thuật toán tìm cây khung ngắn nhất với Kruskal

```

{
    int i, uRep, vRep;
    sort(G.begin(), G.end()); // Sắp xếp danh sách các cạnh theo trọng số w

    for (i = 0; i < G.size(); i++)
    {
        // Tìm đỉnh u và v phù hợp
        uRep = find_set(G[i].second.first);
        vRep = find_set(G[i].second.second);
        if (uRep != vRep)
        {

```

```

        T.push_back(G[i]); // Thêm cạnh đó vào đồ thị cây khung
        union_set(uRep, vRep);
    }
}
}

```

- Nhận xét:
 - Đồ thị $G(V, E)$, sắp xếp các cạnh của đồ thị theo trọng số mất thời gian $O(E \log E) = O(E \log V)$ (vd sử dụng quicksort), mỗi thao tác của cấu trúc Union-Find (kết hợp nén đường đi) mất thời gian $\alpha(V)$ trong đó $\alpha(\cdot)$ là hàm Ackerman ngược. Hàm này có giá trị ≤ 5 với mọi giá trị thực tế của V . Do đó, vòng lặp for sẽ mất thời gian $E\alpha(V)$. Do đó, tổng thời gian của thuật toán là $O(E \log V + E\alpha(V)) = O(E \log V)$. (nguồn: www.giaithuatlaptrinh.com)
 - Thuật toán Kruskal không đạt hiệu quả cao với đồ thị dày đặc ($E = (n-1)n/2$)

Bài 3: [BITMAP] Đếm số thành phần liên thông theo liên thông 4 Hướng giải quyết: Duyệt theo chiều rộng

// Các hướng duyệt trên, dưới, trái, phải

```
const int ax[] = { -1, 1, 0, 0 };
```

```
const int ay[] = { 0, 0, -1, 1 };
```

// Dùng ma trận kề để lưu đồ thị

```
int g[255][255];
```

void bfs(int x, int y) // Thuật toán duyệt theo chiều rộng

```

{
    if (g[x][y] != 1) // Nếu (x, y) không phải điểm đen thì không xử lí
        return;

    queue<int> qx, qy; // (x, y) là điểm đen thì đẩy vào queue
    qx.push(x);
    qy.push(y);
    g[x][y] = -1; // đánh dấu (x, y) đã được xử lí

    while (!qx.empty()) // Duyệt cho đến khi queue rỗng
    {
        // Lấy phần tử (x, y) đầu của queue để xét
        int nx = qx.front();
        int ny = qy.front();
        qx.pop();
        qy.pop();

        for (int i = 0; i < 4; i++) // Duyệt 4 điểm lân cận của (x, y)
        {
            int tx = nx + ax[i];
            int ty = ny + ay[i];

            if (g[tx][ty] == 1) // Nếu đó là điểm đen thì xử lí
            {
                g[tx][ty] = -1; // Đánh dấu đã duyệt
            }
        }
    }
}

```

```

        qx.push(tx); // Đẩy vào queue
        qy.push(ty);
    }
}
}

```

```

void main()
{

```

// Duyệt bảng để đếm số lượng đối tượng (Do có nhiều thành phần liên thông nên phải duyệt từng điểm để đếm đủ số lượng thành phần liên thông)

```

    int count = 0;
    for (int i = 0; i <= n; i++)
        for (int j = 0; j <= m; j++)
            if (g[i][j] == 1)
            {
                count++;
                bfs(i, j);
            }
}

```

- Nhận xét:

- Không gian: V là số đỉnh thì không gian cần dùng của thuật toán là $O(V)$
- Thời gian: Nếu V và E là số đỉnh và số cạnh của đồ thị, thì thời gian thực thi của thuật toán là $O(E + V)$ vì trong trường hợp xấu nhất, mỗi đỉnh và cạnh của đồ thị được thăm đúng một lần. với $O(V) \leq O(E + V) \leq O(V^2)$

Bài 4: [SARS] Tìm thành phần liên thông

Hướng giải quyết: Duyệt theo chiều sâu

- Cấu trúc:

```

class Node // Cấu trúc của một nút trong danh sách kề
{

```

```

    int _value; // chỉ mục của nút
    Node * _next; // con trỏ trỏ đến nút tiếp theo
};

```

```

class List // Cấu trúc của đồ thị
{

```

```

private:
    bool *_visited; // đánh dấu các đỉnh đã được xử lý hay chưa
    int _itemCount; // số lượng đỉnh trong đồ thị
    int _beginner; // người bị bệnh đầu tiên
    Node ** _map; // danh sách kề của các đỉnh
};

```

- Các phương thức:

```

List::List() // Khởi tạo dữ liệu từ file
{

```

```

    fin >> _itemCount >> _beginner;

    for (int i = 1; i <= _itemCount; i++)
    {
        _map[i] = NULL;
        _visited[i] = false; // đánh dấu đỉnh i chưa được xử lí

        if (k != 0)
            for (int j = 1; j <= k; j++) // Tạo liên kết giữa người i và người x
                Insert(i, x);
    }
}

void List::Insert(int id, int value)
{
    Node * k = new Node(value);

    if (_map[id] == NULL)
    {
        _map[id] = k;
        return;
    }

    Node * tmp = _map[id];
    Node * prev = NULL;
    while (tmp != NULL)
    {
        if (tmp->getValue() == value)
            return;
        prev = tmp;
        tmp = tmp->getNext();
    }

    if (tmp == NULL)
        prev->setNext(k);
}

void List::DFS(int u)
{
    _visited[u] = true; // đánh dấu đỉnh u đã đi qua
    for (Node * v = _map[u]; v; v = v->getNext()) // với mỗi đỉnh v kề với u
        if (!_visited[v->getValue()]) // nếu v chưa đánh dấu, tới thăm đỉnh v
            DFS(v->getValue());
}

void List::FindConnect()
{
    DFS(_beginner); // Tìm những người đã tiếp xúc với người mắc bệnh đầu tiên và người bị
    ảnh hưởng
}

```

```

int count = 0;
for (int i = 1; i <= _itemCount; i++)
    if (_visited[i]) // Nếu đỉnh i đã được thăm thì i đã tiếp xúc với người bệnh
        count++;

for (int i = 1; i <= _itemCount; i++)
    if (_visited[i])
        fout << i << " ";
}

```

- Nhận xét:
 - Không gian: Độ phức tạp không gian thấp hơn BFS vì không cần sử dụng queue để lưu dấu
 - Thời gian: Nếu V và E là số đỉnh và số cạnh của đồ thị, thì thời gian thực thi của thuật toán là $O(E + V)$ vì trong trường hợp xấu nhất, mỗi đỉnh và cạnh của đồ thị được thăm đúng một lần. với $O(V) \leq O(E + V) \leq O(V^2)$, tương đương BFS

II. Đánh giá:

Mức độ hoàn thành: 100%